

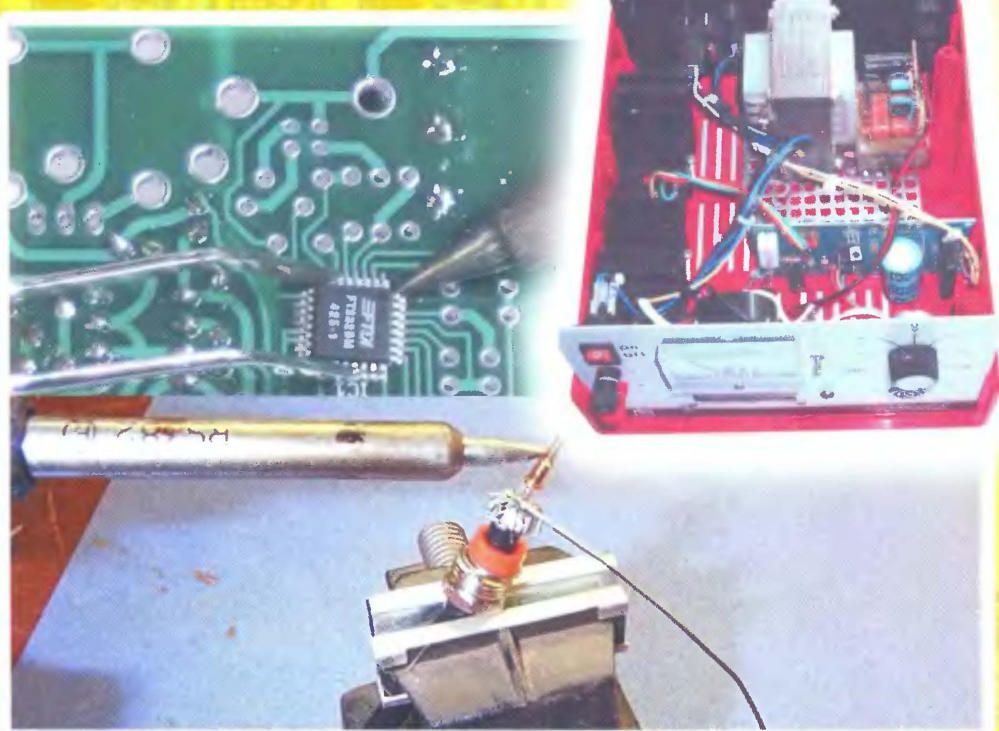


Н. И. Заец



Радиолюбительские конструкции на РІС МИКРОКОНТРОЛЛЕРАХ

Книга 2



**Измерители напряжения, тока,
температуры
Терморегуляторы
Устройства защиты
Коды прошивок
микроконтроллеров**

Н. И. Заец

Радиолюбительские конструкции на PIC-микроконтроллерах

Книга 2

**Измерители напряжения, тока, температуры,
терморегулятор, устройства защиты**

**СОЛОН-Пресс
Москва 2005**

316 **Заец Н. И.**

Радиолюбительские конструкции на PIC-микроконтроллерах. С алгоритмами работы программ и подробными комментариями к исходным текстам. Книга 2. — М.: СОЛОН-Пресс, 2005. — 192 с.: ил. — (Серия «СОЛОН — радиолюбителям»)

ISBN 5-98003-238-X

В книге даны новые примеры применения PIC-микроконтроллеров в радиолюбительской практике. Программисты найдут в книге программы с использованием встроенного в микроконтроллер модуля — АЦП и программы с различными внешними устройствами — термодатчиками типа DS18x20, LCD-дисплеями. Радиолюбители, которые желают повторить устройства, **могут** выбрать цифровой милливольтметр, для того чтобы защитить свой дом от перепадов напряжения, а трехфазный двигатель — от перегрузки. Термометр-часы, градусник и два терморегулятора будут полезными в любом доме. Ко всем программам даны алгоритмы работы и подробные комментарии.

Книга предназначена для широкого круга радиолюбителей, а также может быть полезна студентам, изучающим программирование микроконтроллеров.

УДК 621.31
ББК 32.96-04

Распространение ООО «Альянс-книга» (095) 258-91-94

www.solon-press.ru. E-mail: solon-avtor@coba.ru

К читателям

Повышение интереса радиолюбителей к микроконтроллерам PICmicro^R компании Microchip^R (<http://www.microchip.ru>) вызвано понижением цен и расширением ассортимента микроконтроллеров. Наличие встроенных модулей АЦП, ССР, USART, компараторов напряжения открывает радиолюбителям новые возможности для применения микроконтроллеров. Небольшой набор команд и свободное распространение программного обеспечения для программирования микроконтроллеров также склоняет радиолюбителей к выбору PIC-микроконтроллеров.

Повышение этого интереса подтверждает увеличивающееся число писем радиолюбителей с просьбами о помощи разработать программу или проконсультировать. Я стараюсь всем оказать помощь, хотя это и отнимает много времени. Но просьбы такого рода, как, например, «сделать программу», невыполнимы, потому что для написания программы и изготовления устройства требуется минимум месяц непрерывной работы. Естественно, если идея меня заинтересует, то я берусь за работу. Некоторые работы в этой книге сделаны именно по просьбе радиолюбителей. Обратная связь с читателями помогает и читателям, и автору.

Просьбы радиолюбителей из других стран о высылке книг также невыполнимы по понятным причинам. Для отправки книги, например, в США у меня просто не хватит пенсии.

Адрес моего почтового ящика есть наверное во всех банках данных, рассылающих спам. Это доставляет неудобство, но хуже, когда начинающие хакеры пробуют свои силы на взламывании паролей и засылке вирусов от моего имени. Все эти письма возвращаются мне, поскольку каждый приличный сервер имеет антивирусную программу.

Письма такого рода, что мне 40 (50...60) лет и уже поздно заниматься микроконтроллерами, вызывают недоумение. Мне 55 лет, но, как говорится, глаза боятся, а руки делают. Радиолюбитель — это творческий и целеустремленный человек, которому не страшно «расковырять» импортный аппарат и который может отремонтировать его. Человек, которому хочется использовать все новые комплектующие в своей идее, не всегда имеет материальную возможность купить новые транзисторы или микросхемы. Многократно программируемые микроконтроллеры помогут выйти из этого положения. Разрабатывайте сколько угодно устройств и переставляйте микроконтроллер из одной платы в другую по мере возникновения надобности в том или ином устройстве.

В этой книге вы найдете разнообразные радиолюбительские устройства, которые могут понадобиться вам если не сегодня, то завтра. Устройства сгруппированы по функциональному признаку: с использованием АЦП и из-

меряющие температуру. Разбивку устройств по функциональному признаку можно считать условной, поскольку, например, «Устройство защиты трехфазных двигателей» отнесено к устройствам с использованием АЦП. В то же время это устройство измеряет температуру двигателя.

Используя программы из этой книги, можно создать приличную библиотеку программ для применения в своих разработках. Хочу напомнить, что все устройства в этой книге не предназначены для коммерческого применения.

Если в книге обнаружатся ошибки, прошу сообщить по адресу: saes@mail.ru или на почтовый адрес издательства. Все критические замечания будут приняты с большой благодарностью и учтены при последующих переизданиях книги. Все ответы на вопросы будут выложены на странице автора <http://www.radic.newmail.ru> (под названием книги).

Выражаю благодарность фотокорру районной газеты «Пламя» Г. М. Коншину за снимки, опубликованные в этой книге. Выражаю свою признательность жене Наталье за терпение и понимание, с которыми она относится к моему увлечению.

Эта книга является продолжением предыдущей, с аналогичным названием:

В книге 1 представлено 20 описаний радиолюбительских устройств различного назначения: часы, таймеры, автоматы, программатор и многие другие, выполненные на микроконтроллере PIC16F84A. Впервые книга с различными устройствами на PIC-микроконтроллере предназначается для радиолюбителей с любым уровнем подготовленности. Даже те, кто не знаком с программированием микроконтроллеров, смогут без труда повторить любое устройство. Радиолюбители, имеющие опыт работы с программированием, могут изменить программы под свои цели. Для этого в книге даны алгоритмы работы и исходные тексты программ с подробными комментариями.

Автор также делится опытом программирования и работы с ассемблером MPLAB и программатором PonyProg2000.

Для широкого круга радиолюбителей.



Устройства с использованием АЦП

Милливольтметр

В большинстве случаев для измерения напряжений и токов применяют электромеханические приборы (миллиамперметры) с установкой резистивного делителя либо шунта. Здесь описано применение трехразрядного цифрового милливольтметра, который можно использовать как вольтметр или амперметр постоянного тока в зависимости от того, где измеряется напряжение — на делителе или на шунте.

В лабораториях радиолюбителей есть много измерительной техники со стрелочными приборами. Как правило, точность показаний стрелочных приборов приходится проверять цифровыми приборами. Предлагаемое цифровое устройство можно использовать в любой измерительной технике с соответствующим преобразованием входного сигнала. По сути, предлагаемый милливольтметр является аналогом известной микросхемы 572ПВ2 с трехразрядной индикацией. Применение этого устройства может ограничить только ваша фантазия. Например, можно сделать малогабаритный щуп для измерения напряжений на исследуемой плате или щуп автомобилиста. Можно заменить стрелочные приборы в блоках питания или разработать измеритель емкости и индуктивности...

Основу прибора составляет дешевый микроконтроллер PIC16F676, который имеет 10-разрядный АЦП последовательного приближения. Источником опорного напряжения для АЦП служит напряжение питания микроконтроллера, поэтому точность измерения будет зависеть от стабильности питающего напряжения. При напряжении питания 5,12 В шаг квантования АЦП равен 5 мВ ($5,12/1024 = 0,005$). Если использовать делитель напряжения 1:20, то цена деления вольтметра будет равна 0,1 В, а максимальное измеряемое напряжение 51,2 В. Если установить делитель напряжения 1:2, то цена деления будет равна 0,01 В при максимальном измеряемом напряжении 5,12 В. При использовании шунта сопротивлением около 0,5 Ом цена деления амперметра составит 0,01 А. При этом если измеряемый ток составит 1 А, то падение напряжения на шунте 0,5 В. Очевидно, что для измерения больших токов необходимо устанавливать усилитель напряжения. Так, применив сопротивление шунта, равное 0,01 Ом, и усилитель напряжения, можно получить амперметр с пределом измерения до 10 А.

Для использования милливольтметра в различных приложениях положение запятой в разрядах программно не запрашивается и может быть установлено по необходимости.

Алгоритм работы программы милливольтметра показан на рис. 1. Основная работа процессора — организация трехразрядной динамической индикации. Время индикации каждого разряда приблизительно равно 5 мс. Отсчет этого интервала времени организован с помощью прерывания по переполнению таймера TMR0. Таймер имеет коэффициент деления $K = 256$, предделитель $K = 4$ и счетчик $K = 5$. После индикации нулевого разряда выполняется измерение напряжения.

Результат измерения напряжения (10 разрядов) записывается в два регистра с правым выравниванием, т. е. младший регистр будет полностью заполнен, а в старшем регистре будут значащими только два младших разряда. Да-

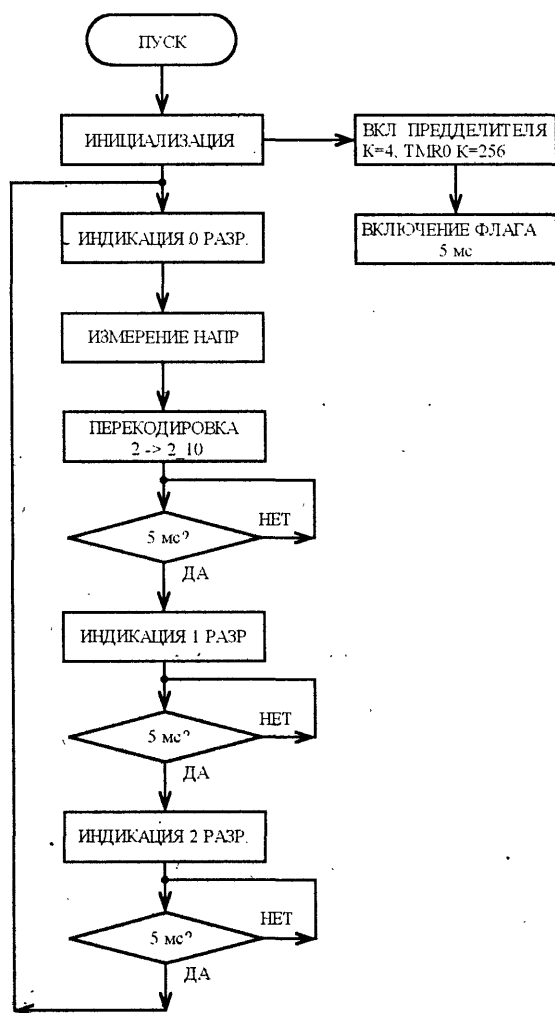


Рис. 1. Алгоритм работы программы цифрового вольтметра

лее выполняется перекодировка 16 разрядов двоичного кода в три разряда двоично-десятичного кода. Результат перекодировки записывается в регистры индикации.

После индикации второго разряда программа повторяется.

На рис. 2 показана схема милливольтметра, который включен в режиме измерения напряжения до 51,2 В. Стабилизатор напряжения DA1 обеспечивает микроконтроллер напряжением питания и опорным напряжением АЦП. Для того чтобы использовать в резистивном делителе (1:20) резисторы R5, R6 с допустимыми отклонениями номиналов 5...10 %, напряжение питания можно изменять в небольших пределах подстроечным резистором R4.

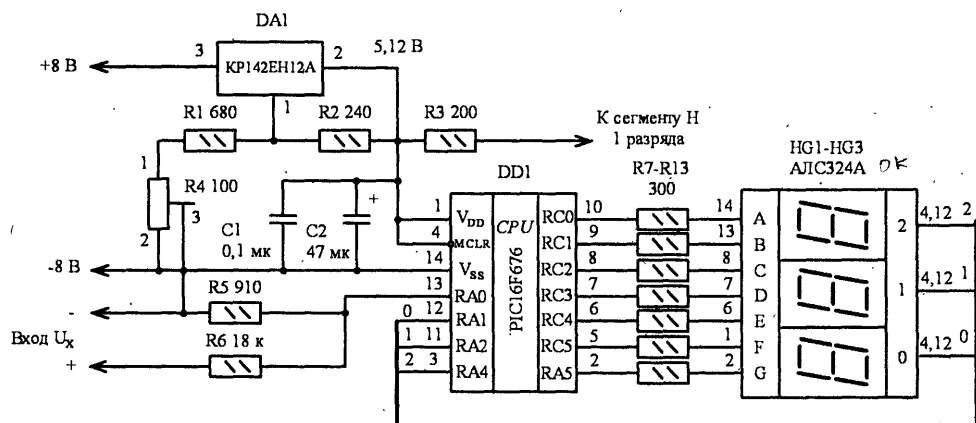


Рис. 2. Милливольтметр. Измерение напряжения

Измерительный вход RA0 подключен к делителю R5, R6, и запитывается сегмент запятой Н в первом разряде индикатора. При измерении напряжения с пределом до 5,12 В коэффициент деления делителя R5, R6 необходимо установить равным 1:2, и запитать запятую во втором разряде.

Микроконтроллер DD1 тактируется внутренним генератором частотой около 4 МГц.

Включение милливольтметра в режиме измерения тока с пределом измерения, равным 5,12 А, показано на рис. 3. На операционном усилителе DA2.1 собран масштабирующий усилитель напряжения. Операционный усилитель DA2.2 включен по схеме повторителя. Если для вашей разработки необходим операционный усилитель, то можно использовать усилитель DA2.2, исключив повторитель из схемы милливольтметра. Для измерения тока до 10 А номинал резистора R13 должен иметь значение в пределах 27 кОм. В обоих случаях сегмент запятой Н запитывается во втором разряде.

Семисегментные светодиодные индикаторы можно заменить любыми с общим катодом, но тогда, возможно, потребуется подбор гасящих резисторов R3, R5—R11. Подстроечный резистор R4 типа СП5-16ВА можно заменить любым, не имеющим разрыва сопротивления при вращении движка резистора. Шунт R12 изготовлен из константанового или манганинового провода диаметром 1,5 мм, но можно использовать готовый от приборов типа М-830.

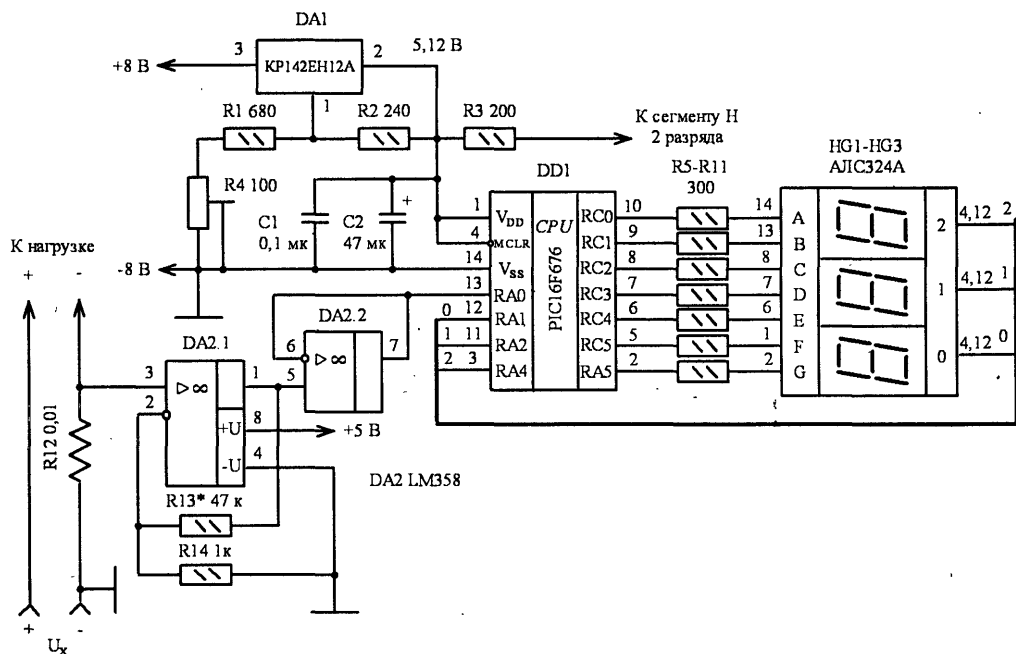


Рис. 3. Милливольтметр. Измерение тока

Налаживание вольтметра и амперметра начинают с установки напряжения питания 5,12 В вращением движка подстроечного резистора R4. При этом микроконтроллер не устанавливают в микросхемную панельку.

При налаживании вольтметра параллельно измеряемой цепи устанавливают цифровой вольтметр. Изменением напряжения питания микроконтроллера выравнивают показания настраиваемого прибора и цифрового вольтметра. При этом напряжение питания микроконтроллера не должно превышать максимально допустимое напряжение, равное 5,5 В. При уменьшении напряжения питания показания увеличиваются (уменьшается вес разряда квантования).

При налаживании амперметра последовательно с измеряемой цепью устанавливают цифровой амперметр. В отверстия печатной платы впаивают провод шунта с сопротивлением около 0,01 Ом. Постепенно уменьшают длину провода и добиваются максимального совпадения показаний настраиваемого прибора и цифрового амперметра. В качестве флюса для пайки шунта хорошо использовать ортофосфорную кислоту. Если слишком уменьшить длину шунта, то увеличение длины провода не даст результата, потому что часть провода будет покрыта припоем.

Точное совпадение показаний настраиваемого прибора и цифрового амперметра производят изменением напряжения питания микроконтроллера или сопротивления резистора R13. Если сопротивление шунта измерено с достаточной точностью, то подстройку выполняют только изменением напряжения питания.

Многие радиолюбители успели повторить конструкцию мультиметра по публикации статьи в журнале [1], но столкнулись с одной проблемой: при индикации восьмерки один или два младших разряда гаснут.

Автором проверена программа и схема мультиметра. Ошибок в них не обнаружено.

Выяснилось, что автор применял импортные светодиодные индикаторы, имеющие малые токи потребления. На схеме (рис. 2, 3) указаны их отечественные аналоги, имеющие большие токи потребления при такой же яркости. При включении всех сегментов (8!) общий вывод катода коротится и разряд выключается. Паспортные данные тока нагрузки на выход микроконтроллера 25 мА, но реально он оказался равным 15 мА. Возможно, это обусловлено тем, что в продаже трудно найти фирменные микроконтроллеры, имеющиеся же, как правило, азиатского происхождения. Простой выход из этого положения — это поставить резистор номиналом 5—10 Ом в цепь общих катодов младших разрядов. Резистор лучше подобрать по наилучшей яркости свечения, при которой восьмерка включится.

Печатная плата и расположение элементов для вольтметра показаны на рис. 4, 5, а для амперметра — на рис. 6, 7.

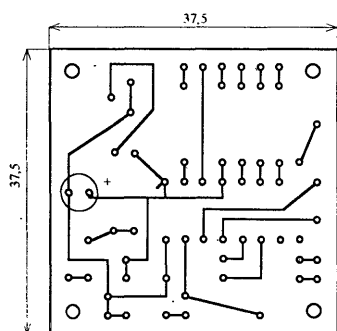


Рис. 4. Милливольтметр.
Печатная плата

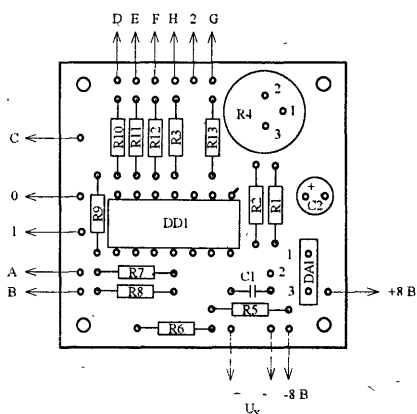


Рис. 5. Милливольтметр. Расположение элементов

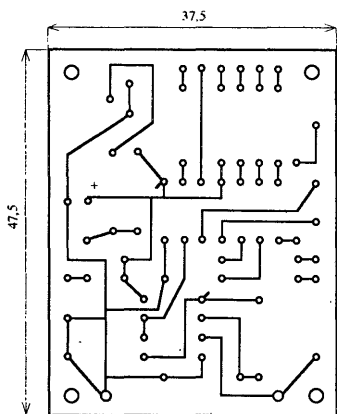


Рис. 6. Миллиамперметр.
Печатная плата

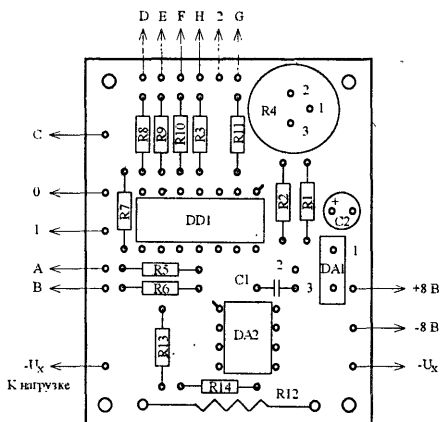


Рис. 7. Миллиамперметр.
Расположение элементов

Если микроконтроллер будет использоваться для других приложений, то необходимо считать и записать калибровочную константу. В данной работе калибровочная константа не учитывается, а регистр OSCAL установлен на минимальную частоту работы генератора.

```
; МИЛЛИВОЛЬТМЕТР.
; ИНДИКАЦИЯ — 7 СЕГМ. СВ. ДИОДЫ — 3 РАЗРЯДА.
; РАЗРАБОТАЛ НИКОЛАЙ ЗАЕЦ.
; ДЛЯ СВОБОДНОГО ИСПОЛЬЗОВАНИЯ РАДИОЛЮБИТЕЛЯМИ.
; п.ВЕЙДЕЛЕВКА, БЕЛГОРОДСКОЙ.
; saes@mail.ru
; ПРОГРАММА = MILLUM.ASM
; ВЕРСИЯ: 13-03-05,
; АССЕМБЛЕР И ОТЛАДЧИК: MPLAB IDE, ВЕРСИЯ: 5.70.40.
;

      #INCLUDE <P16F676.INC>
      _CONFIG 3FF4H

;=====
; ИСПОЛЬЗУЕТСЯ ВНУТРЕННИЙ ГЕНЕРАТОР ЧАСТОТОЙ 4,0 МГц.
;=====
; ПОРТ С — ВЫХОД СЕГМЕНТОВ А-F.
; RA5 — ВЫХОД, СЕГМЕНТ G.
; RA1-RA2-RA4 — ВЫХОД РАЗРЯДОВ 0-2.
; RA0 — АНАЛОГОВЫЙ ВХОД 0.
;=====
; РЕГИСТРЫ РСН.
;=====
INDF      EQU  00H ;ДОСТУП К ПАМЯТИ ЧЕРЕЗ FSR.
TIMER0    EQU  01H ;TMR0.
OPTIONR    EQU  81H ;OPTION (RPO=1).
PC         EQU  02H ;СЧЕТЧИК КОМАНД.
STATUS     EQU  03H ;РЕГИСТР СОСТОЯНИЯ АЛУ.
FSR        EQU  04H ;РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
PORTA      EQU  05H ;ПОРТ А ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTC      EQU  07H ;ПОРТ С ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISA      EQU  85H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА А.
TRISC      EQU  87H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА С.
INTCON     EQU  0BH ;РЕГИСТР ФЛАГОВ ПРЕРЫВАНИЙ.
PIR1       EQU  0CH ;РАЗРЕШЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫХ ПРЕРЫВАНИЙ.
PIE1       EQU  8CH ;РЕГИСТР РАЗРЕШЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫХ ПРЕРЫВАНИЙ.
T1CON      EQU  10H ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ ТАЙМЕРОМ 1.
CMCON      EQU  19H ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ КОМПАРАТОРОМ.
VRCON      EQU  99H ;РЕГИСТР ИСТОЧНИКА ОПОРНОГО НАПРЯЖЕНИЯ.
PCON       EQU  8EH ;КОНТРОЛЬ НАПРЯЖЕНИЯ.
ANSEL      EQU  91H ;ВЫБОР АНАЛОГОВОГО ВХОДА.
WPUA       EQU  95H ;ВКЛЮЧЕНИЯ ПОДТЯГИВАЮЩИХ РЕЗИСТОРОВ.
IOCA       EQU  96H ;РАЗРЕШЕНИЕ ПРЕРЫВАНИЙ ПО ИЗМ. СИГН. НА ВХОДАХ А.
ADRESH     EQU  1EH ;СТАРШИЙ РЕГИСТР АЦП.
ADRESL     EQU  9EH ;МЛАДШИЙ РЕГИСТР АЦП.
ADCON0     EQU  1FH ;УПРАВЛЕНИЯ АЦП.
ADCON1     EQU  9FH ;ВЫБОР ТАКТИРОВАНИЯ АЦП.
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ PОН.
;=====
TEKN       EQU  20H ;ДВОИЧНОЕ ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ НАПРЯЖЕНИЯ.
```

```

TEKL EQU 21H ;
SEG EQU 22H ;РЕГИСТР СЕГМЕНТОВ.
CEK EQU 23H ;ВРЕМЯ ПАУЗЫ.
WTEMP EQU 24H ;ВРЕМЕННЫЙ.
TEMP EQU 25H ;ВРЕМЕННЫЙ.
FLAG EQU 26H ;РЕГИСТР ФЛАГОВ.
COU EQU 27H ;СЧЕТЧИК ПЕРЕКОДИРОВКИ.
STEMP EQU 28H ;ВРЕМЕННЫЙ.
FTEMP EQU 29H ;ВРЕМЕННЫЙ.
DEA EQU 2AH ;РЕГИСТРЫ ПЕРЕКОДИРОВКИ.
EDA EQU 2BH ;
EDI EQU 2CH ;ПОРАЗРЯДНЫЕ РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ, 0.
DEI EQU 2DH ;1.
COI EQU 2EH ;2.
ANOD EQU 2FH ;ПОЗИЦИОННОЕ ЗНАЧЕНИЕ КАТОДА (АНОДА).

```

```

;=====

```

```

; 1. ПУСК.

```

```

;=====

```

```

                ORG      0
GOTO  INIT
ORG      4
GOTO  PRER

```

```

;=====

```

```

; 2. ТАБЛИЦА СЕГМЕНТОВ ДЛЯ ОБЩЕГО КАТОДА.

```

```

;=====

```

```

SEGDATA                ;7, 6, 5, 4, 3, 2, 1, 0.
ADDWF PCL,F            ;H, G, F, E, D, C, B, A.
;ОБЩИЙ                КАТОД                АНОД
RETLW B'00111111'      ; 0 B'11000000' → W
RETLW B'00000110'      ; 1 B'11111001'
RETLW B'01011011'      ; 2 B'10100100'
RETLW B'01001111'      ; 3 B'10110000'
RETLW B'01100110'      ; 4 B'10011001'
RETLW B'01101101'      ; 5 B'10010010'
RETLW B'01111101'      ; 6 B'10000010'
RETLW B'00000111'      ; 7 B'11111000'
RETLW B'01111111'      ; 8 B'10000000'
RETLW B'01101111'      ; 9 B'10010000'

```

```

;=====

```

```

; 3. ИНДИКАЦИЯ.

```

```

;=====

```

```

IND
    MOVLW B'00010100' ;УСТАНАВЛИВАЕМ НОЛЬ В
    MOVWF ANOD        ;0 РАЗРЯДЕ ИНДИКАЦИИ.
    BCF FLAG,1        ;СВРОСИМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ.
    MOVWF EDI         ;ЗАГРУЖАЕМ РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ. 0000 0000
    CALL INDZ         ;ПРОИНДИЦИРУЕМ.
    CALL ADPO         ;ПРОВЕРИМ НАПРЯЖЕНИЕ.
    CALL ZDEM         ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.

IND1
    MOVLW B'00010010' ;УСТАНАВЛИВАЕМ НОЛЬ В
    MOVWF ANOD        ;1 РАЗРЯДЕ.
    BCF FLAG,1        ;ВСЕ ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ
    MOVWF DEI         ;АНАЛОГИЧНО НУЛЕВОМУ.
    CALL INDZ         ;
    CALL ZDEM         ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.

```

```

IND2      MOVLW      B'00000110'      ;УСТАНОВЛИВАЕМ НОЛЬ В
          MOVWF      ANOD              ;ВО 2 РАЗРЯДЕ.
          BCF        FLAG,1            ;
          MOVWF      COI                ;
          CALL       INDZ              ;
          CALL       ZDEM              ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
          GOTO       IND              ;НА ИНДИКАЦИЮ НУЛЕВОГО РАЗРЯДА.

INDZ
          CALL       SEGDATA           ;ОПРЕДЕЛИМ СЕМИСЕКМЕНТНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
          MOVWF      SEG              ;ЗАПИШЕМ ЕГО В РЕГИСТР.
          MOVWF      PORTC            ;В ПОРТ С.
          MOVWF      ANOD            ;ВКЛЮЧИМ РАЗРЯД.
          MOVWF      PORTA            ;
          BTFSC      SEG,6            ;
          BSF        PORTA,5          ;
          RETURN                      ;ВЕРНЕМСЯ.

ZDEM
          BTFSC      FLAG,1            ;ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
          RETURN                      ;
          GOTO       ZDEM              ;

;=====
; 4. АЦП-ПРЕОБРАЗОВАНИЯ (ИЗМЕРЕНИЕ ВХОДНЫХ ВЕЛИЧИН).
;=====
ADP0
          MOVLW      B'10000001'      ;
          MOVWF      ADCON0           ;ВХОД 0, ВКЛЮЧЕНИЕ АЦП (УВХ).
          CALL       ZAD              ;
          BSF        ADCON0,1         ;ВКЛЮЧИМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
          BTFSC      ADCON0,1         ;ОЖИДАЕМ ЗАВЕРШЕНИЯ
          GOTO       $-1              ;ПРЕОБРАЗОВАНИЯ.
          MOVWF      ADRESH           ;ПЕРЕПИШЕМ РЕЗУЛЬТАТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
          MOVWF      TEKH             ;В СТАРШИЙ ТЕКУЩИЙ РЕГИСТР.
          BSF        STATUS,5         ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
          MOVLW      21               ;ТЕК4
          MOVWF      FSR              ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ
          MOVWF      ADRESL           ;ЗАПИСЬ МЛ. РЕГИСТРА АЦП
          MOVWF      INDF             ;В РЕГИСТР ТЕКЛ.
          BCF        STATUS,5         ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
          GOTO       BINDEC          ;ПЕРЕКОДИРУЕМ В 2_10 КОД.

ZAD
          MOVLW      .5               ;ЗАДЕРЖКА 20 мкс.
          ADDLW      -1               ;
          BTFSS      STATUS,2         ;
          GOTO       $-2              ;
          RETURN

;=====
; 5. ПЕРЕКОДИРОВКА ИЗ 16-РАЗРЯДНОГО 2-ГО В 5-РАЗРЯДНОЕ 2-10-Е.
; АЛГОРИТМ ПЕРЕКОДИРОВКИ ОСНОВЫВАЕТСЯ НА ПРИБАВЛЕНИИ 3 В МЛАДШИЙ И СТАРШИЙ
; ПОЛУБАЙТЫ. ЕСЛИ РЕЗУЛЬТАТ С ПЕРЕНОСОМ 1 В 3 РАЗРЯД (10=7+3), ТО
; ЗАПИСЫВАЕМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ В РЕГИСТР. ВЫПОЛНЯЕМ 16 РАЗ, СДВИГАЯ БИТЫ
; РЕГИСТРОВ.
;=====
BINDEC
          MOVLW      .16              ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО СДВИГОВ
          MOVWF      COU              ;В СЧЕТЧИК.

```

BIDE

BCF STATUS, 0 ; ОБНУЛИМ БИТ "С".
 RLF TEKL, 1 ; СДВИНЕМ ПЕРЕКОДИРУЕМОЕ
 RLF TEKH, 1 ; ЧИСЛО, ПЕРЕМЕЩАЯ ЕГО СТАРШИЙ БИТ
 RLF EDA, 1 ; В МЛАДШИЙ БИТ РЕГИСТРОВ
 RLF DEA, 1 ; РЕЗУЛЬТАТА.
 DECFSZ COU, 1 ; ЗАФИКСИРУЕМ СДВИГ В СЧЕТЧИКЕ.
 GOTO RASDEC ; ПРОВЕРИМ ПОЛУБАЙТЫ НА СЕМЕРКУ.
 GOTO MESTO ; ЕСЛИ СЧЕТЧИК ПУСТ, ЗАПОЛНИМ РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.

RASDEC

28H
 MOVLW EDA ; ЗАПИШЕМ АДРЕС РЕГИСТРА w=28
 MOVWF FSR ; В РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
 CALL BCD ; ПРОВЕРИМ ЗНАЧЕНИЕ РЕГИСТРА НА 7.
 MOVLW DEA ; АНАЛОГИЧНЫЕ ОПЕРАЦИИ ПРОДЕЛАЕМ
 MOVWF FSR ; С ДРУГИМИ РЕГИСТРАМИ.
 CALL BCD ;
 GOTO BIDE ; ПОЙДЕМ ПОВТОРЯТЬ СДВИГ.

BCD

MOVLW 3 ; 0000 0011
 ADDWF 0, 0 ; ПРИБАВИМ 3 К РЕГИСТРУ И РЕЗУЛЬТАТ
 MOVWF TEMP ; ЗАПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
 BTFSK TEMP, 3 ; ПРОВЕРИМ 3 БИТ, И ЕСЛИ ОН РАВЕН НУЛЮ,
 MOVWF 0 ; ПРОПУСКАЕМ ЗАПИСЬ РЕЗУЛЬТАТА В РЕГИСТР. EDA, затем DEI
 MOVLW 30 ; 48=0011 0000
 ADDWF 0, 0 ; ПРИБАВИМ 3 К СТАРШЕМУ ПОЛУБАЙТУ РЕГИСТРА И
 ; РЕЗУЛЬТАТ
 MOVWF TEMP ; ЗАПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
 BTFSK TEMP, 7 ; ЕСЛИ БИТ ЕДИНИЧНЫЙ,
 MOVWF 0 ; ТО ЗАПИШЕМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ В РЕГИСТР.
 RETURN ; ВЕРНЕМСЯ ДЛЯ ЗАГРУЗКИ НОВОГО ЗНАЧЕНИЯ РЕГИСТРА.

=====

; 6. ИЗВЛЕКАЕМ ПОЛУБАЙТЫ ИЗ РЕГИСТРОВ СЧЕТА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.

=====

MESTO

MOVLW B'00001111'; ИЗВЛЕКАЕМ ПОЛУБАЙТЫ
 ANDWF DEA, 0 ; В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ. w
 MOVWF COI ;
 MOVLW B'11110000';
 ANDWF EDA, 0 ;
 MOVWF DEI ;
 SWAPF DEI, 1 ;
 MOVLW B'00001111';
 ANDWF EDA, 0 ;
 MOVWF EDI ;
 CLRF EDA ;
 CLRF DEA ;
 RETURN ;

=====

; 7. СОХРАНЕНИЕ И ВОССТАНОВЛЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ ПРИ ПРЕРЫВАНИИ.

=====

PRER

MOVWF WTEMP ; СОХРАНЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ W И
 MOVWF STATUS ; STATUS,
 MOVWF STEMP ;
 MOVWF FSR ; FSR.
 MOVWF FTEMP ;


```

BCF      STATUS, 6      ;
BCF      STATUS, 5      ;
INCF     CEK, 1          ; ДЕЛИТЕЛЬ НА 5.
MOVLW    .5             ;
SUBWF    CEK, 0         ; ,
BTFSS    STATUS, 2      ; ЕСЛИ РАВНО 5,
GOTO     REPER          ;
BSF      FLAG, 1        ; ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ 5 мс.
CLRF     CEK            ; ОБНУЛИМ.
REPER    ; ВОССТАНОВЛЕНИЕ СОХРАНЕННЫХ ЗНАЧЕНИЙ.
MOVWF    STEMP          ; ВОССТАНОВЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ:
MOVWF    STATUS,        ; STATUS,
MOVWF    FTEMP          ;
MOVWF    FSR            ; FSR,
MOVWF    WTEMP          ; W.
BCF      INTCON, 2      ; СБРАСЫВАЕМ ФЛАГ ПЕРЕРЫВАНИЯ ОТ TMR0.
RETFIE   ; ВОЗВРАТ ИЗ ПЕРЕРЫВАНИЯ.

;=====
; 8. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ.
;=====
INIT
BSF      STATUS, 5      ; ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
CLRF     OSCCAL^0x90    ; МИНИМАЛЬНАЯ ЧАСТОТА.
MOVLW    0FFH          ; СИНХРОНИЗАЦИЯ ОТ RC.
MOVWF    ADCON1         ; ТАКТ АЦП ОТ ВНУТРЕННЕГО ГЕНЕРАТОРА 500 кГц.
MOVLW    B'10000001'    ; К=4.
MOVWF    OPTION_REG^80H ; РЕЗИСТОРЫ ВЫКЛЮЧЕНЫ.
MOVLW    B'10100000'    ; РАЗРЕШЕНИЕ ПЕРЕРЫВАНИЙ ОТ TMR0.
MOVWF    INTCON         ;
CLRF     PIE1^80H       ; ЗАПРЕЩЕНЫ ВСЕ ПЕРИФЕРИЙНЫЕ ПЕРЕРЫВАНИЯ.
MOVLW    B'00000001'    ; ВСЕ ВЫХОДЫ. 0 — ВХОД АЦП.
MOVWF    TRISA^80H      ;
CLRF     TRISC^80H      ; ВСЕ ВЫХОДЫ.
MOVLW    .1            ;
MOVWF    ANSEL          ; ВЫБРАН АНАЛОГОВЫЙ ВХОД RA0/AN0.
CLRF     VRCON          ; ИОН ОТКЛЮЧЕН.
CLRF     PCON^80H       ; ПЕРЕРЫВАНИЯ ПО ПИТАНИЮ ЗАПРЕЩЕНЫ.
CLRF     WPUA           ; ПОДТЯГИВАЮЩИЕ РЕЗИСТОРЫ ВЫКЛЮЧЕНЫ.
CLRF     IOCA           ; ПЕРЕРЫВАНИЯ ЗАПРЕЩЕНЫ.
BCF      STATUS, 5      ; ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
CLRF     PORTC          ; ВЫХОД И ИНДИКАТОРЫ ВЫКЛЮЧЕНЫ.
CLRF     PORTA          ;
CLRF     T1CON          ; ТАЙМЕР 1 ОТКЛЮЧЕН.
MOVLW    .7            ;
MOVWF    CMCON          ; КОМПАРАТОР ВЫКЛЮЧЕН.
CLRF     FLAG           ; ВСЕ ОБНУЛЯЕМ И УСТАНОВЛИВАЕМ.
CLRF     EDI            ;
CLRF     DEI            ;
CLRF     COI            ;
CLRF     CEK            ;
GOTO     IND            ;

;=====
END
;=====

```

Цифровой прибор для блока питания с установкой защиты

Предлагаемый прибор необходим при налаживании устройств, особенно с помощью лабораторных блоков питания. Прибор защищает настраиваемое устройство от перегрузки по току и от превышения напряжения питания. Он также обеспечивает удобную цифровую индикацию тока и напряжения, установку пределов срабатывания защиты и их сохранение в энергонезависимой памяти.

В процессе проверки устройства возможно резкое увеличение потребляемого им тока из-за ошибок в монтаже или неправильных действий оператора. В результате могут выйти из строя дорогостоящие элементы. Для их защиты обычно применяют предохранители, среди которых предпочтительнее быстродействующие электронные, например [2, 3]. Но защита только по току недостаточна. Ошибка человека, управляющего лабораторным блоком питания, или пробой регулирующего транзистора в этом блоке вызовет повреждение налаживаемого устройства завышенным напряжением питания. Хотя защита по току обычно срабатывает и в этом случае, но уже после возникновения повреждений, так как именно они и вызывали ее срабатывание. Чаще всего эти повреждения необратимы. Защита по напряжению позволяет их предотвратить, поэтому она столь же необходима, как и по току.

Предлагаемый прибор предназначен для использования с блоком питания. Он обеспечивает цифровую индикацию напряжения и тока, потребляемого нагрузкой, раздельное включение и отключение защиты по току и напряжению, установку пределов срабатывания защиты. Результат измерений отображается двумя четырехразрядными индикаторами. На время отключения прибора установки защиты сохраняются в энергонезависимой памяти.

Прибор разработан на основе 28-выводного микроконтроллера PIC16F873, имеющего 10-разрядный АЦП.

Основные технические характеристики

Пределы измерения напряжения, В	0...50
Пределы измерения тока, А	0...9,99
Пределы срабатывания защиты:	
по току, А	от 0,01 до 9,99 с шагом 0,01
по напряжению, В	от 0,1 до 50 с шагом 0,1
Время срабатывания защиты:	
среднее при одной включенной защите, мс.	0,075
среднее, при двух включенных защитах, мс	0,15
максимальное, мс	1
Напряжение питания прибора, В	9...40
Максимальный потребляемый ток, мА	50

В случае необходимости верхний предел измерения тока и срабатывания защиты может быть увеличен изменением номиналов делителя и шунта. По совокупности характеристик прибор превосходит ранее описанные защитные

устройства аналогичного назначения [4, 5] (как самостоятельные, так и встроенные в блоки питания), что удалось достичь в результате использования микроконтроллера.

Алгоритм работы программы цифрового прибора показан на рис. 8. После инициализации регистров микроконтроллера из памяти выбираются ранее установленные значения защиты по току и напряжению. Все операции по измерению входных величин и их перекодировка выполняются процессором в паузах между выводом информации на восьмиразрядный индикатор. Время индикации одного разряда определяется временем, которое занимает 10 циклов измерения входного напряжения и тока. Поскольку измерение входных величин во время установки не выполняется, а во время вывода на индикацию к времени измерения прибавляется время перекодировки, то становится понятным, что время индикации каждого разряда — величина переменная. Младшие четыре разряда индикатора предназначены для вывода значения тока.

После индикации нулевого разряда выполняются 10 циклов измерения тока и напряжения. Фактически микроконтроллер измеряет напряжение, но для простоты мы будем говорить об измерении тока. Цикл одного измерения занимает примерно 75 мкс, поэтому время реагирования защиты на отклонение от установленного значения будет равно 150 мкс. Во время вывода на индикацию (1 раз через 0,5 с) время реагирования увеличивается до 1 мс.

Поскольку алгоритм работы программ измерения одинаков, то на рис. 8 показан только один из них. После вывода на индикацию каждого разряда устанавливается счетчик циклов измерения. Измерение входных величин начинается с выбора входа и включения АЦП. Считываются старший и младший регистры измерения с правым выравниванием, т. е. старшие шесть разрядов равны нулю. Считанные значения сравниваются на превышение установленных величин. Если измеренное значение больше установленного, то выключается управляющий выход и нагрузка отключается. Вся последующая программа продолжает выполняться, но повторно включить выход можно только после перезапуска микроконтроллера. Если результат сравнения отрицательный, то проверяется флаг прерывания. Если флаг прерывания установлен и прошло 0,5 с, то измеренное значение перекодируется в двоично-десятичный код и результат переписывается в регистры индикации. Следующий цикл индикации будет выполняться с новыми значениями в регистрах индикации.

Для исключения мигания индикаторов при граничных показаниях вывод на индикацию производится через 0,5 с. Счетчик 0,5 с организован при помощи 8-разрядного таймера TMR0 и 8 разрядного предделителя, включенного перед таймером. При переполнении таймера выполняется прерывание, заполняется счетчик прерываний и после восьмого прерывания устанавливается флаг 0,5 с.

Если 0,5 с не прошло, то декрементируется счетчик циклов измерения и проверяется на ноль. Если значение счетчика не равно нулю, то цикл измерения повторяется. Если счетчик пуст, то выполняется индикация следующего разряда.

После индикации седьмого разряда проверяется состояние кнопок «Установка» и «Разряд». Если производится установка, то на единицу увеличивается число в выбранном разряде. После любого изменения значения защиты вы-

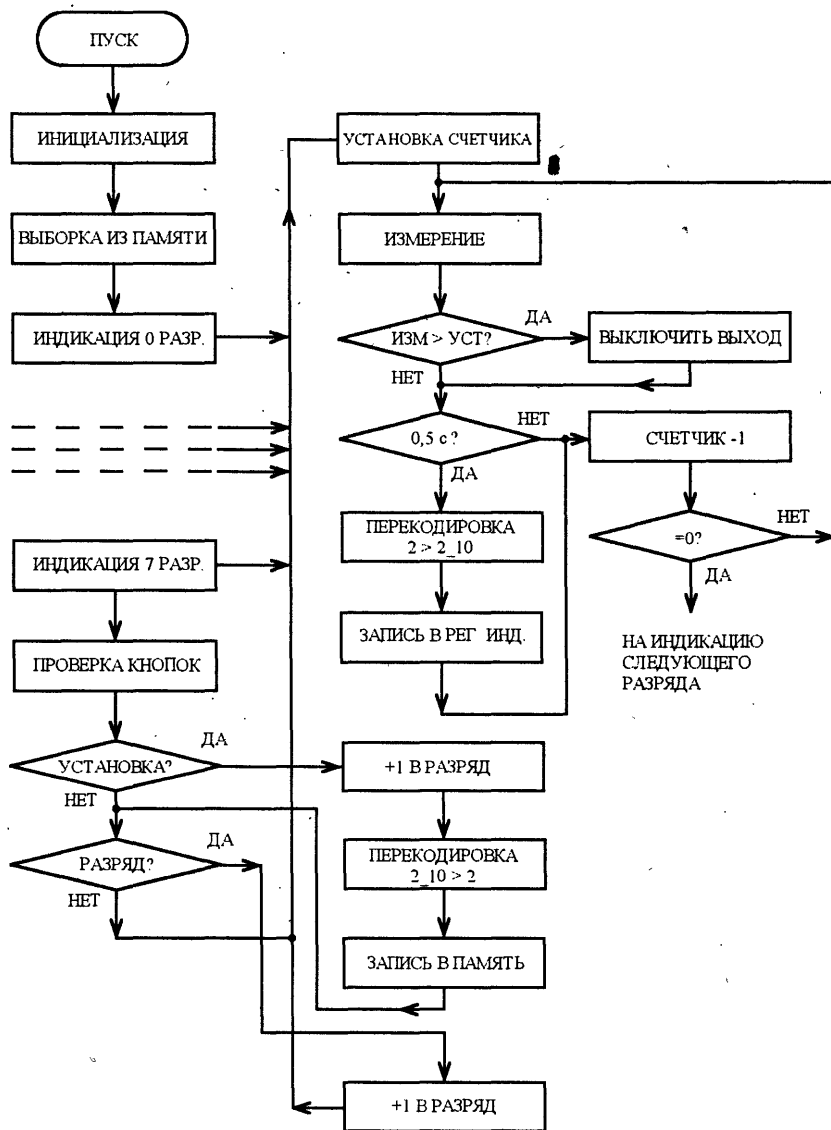


Рис. 8. Алгоритм работы программы цифрового прибора для блока питания с установкой защиты

полняется перекодировка двоично-десятиричного числа в двоичное число. Двоичное число необходимо для выполнения быстрого сравнения измеренного значения и установленного. Установленные двоично-десятиричное и двоичное числа записываются в энергонезависимую память. Если нажата кнопка «Разряд», то прибавляется единица в регистр запятой и программа переходит к выполнению циклов измерения. Во время индикации разряда с числом, равным числу, установленному в регистре запятой, в разряде включится запятая.

Далее циклы индикации и измерения повторяются.

На рис. 9 показана принципиальная схема прибора. Напряжение питания прибора должно быть в пределах 9...40 В (предпочтительнее использовать интервал 9...12 В). Нагрузку (налаживаемое устройство) подключают к выходу прибора. На вход прибора подают напряжение питания нагрузки, которое не должно превышать 50 В. Общие провода прибора и обоих источников питания соединены между собой и образуют единый общий провод. Однако с ним не должен быть соединен общий провод нагрузки, так как переключательный транзистор VT1 включен в разрыв минусового провода питания нагрузки. Допустимо питать прибор от того же источника, что и нагрузку. При этом плюсовые провода входа и питания должны быть соединены. Однако нагрузка в этом случае защищена хуже. Предпочтительнее питать прибор от отдельного источника.

Порты В и С микроконтроллера DD1 выводят информацию на светодиодные индикаторы HG1, HG2 с общим катодом. Входы RA4, RA5 задействованы кнопками «Установка» и «Разряд». Источником опорного напряжения АЦП при измерении служит напряжение питания микроконтроллера. Порт RA2 запрограммирован как выход, управляющий полевым переключательным транзистором VT1. RA0 и RA1 — входы АЦП для измерения напряжения и тока соответственно. Стабилизатор на микросхеме DA1 вырабатывает напряжение питания 5,12 В для микроконтроллера DD1 и операционного усилителя DA2. В небольших пределах напряжение питания можно изменять подстроечным резистором R6, что используется при калибровке прибора.

Датчик напряжения — резисторный делитель R8R9, напряжение с которого подается непосредственно на вход RA0 микроконтроллера. Датчик тока — резистор R20. Напряжение на нем усиливается ОУ DA2.1 с коэффициентом, примерно равным 48. Далее оно через повторитель на ОУ DA2.2 поступает на вход RA1 микроконтроллера.

Топология печатной платы и расположение элементов на ней представлены на рис. 10, 11. Печатная плата для блока индикаторов типа CC56—12GWA показана на рис. 12.

Микроконтроллер PIC16F873 без изменения рисунка печатной платы можно заменить микроконтроллером PIC16F876. Резистор R20 взят из сгоревшего прибора типа М-830—М-838. Его можно изготовить из константанового или манганинового провода диаметром 1,5 мм. Если прибор не будет работать в условиях с большим перепадом температур (гараж—комната), то резистор можно сделать из нихрома. Для диаметра провода 1,5 мм сопротивлением 0,01 Ом длина провода из нихрома составит приблизительно 18 мм [6]. Добиться точного значения сопротивления провода нет необходимости, так как проще подобрать сопротивление резистора R11 при калибровке измерителя тока. Операционный усилитель типа LM358 можно взять с любой буквой или его аналог КР1040УД1.

Семисегментные светодиодные индикаторы можно заменить любыми с общим катодом, но тогда, возможно, потребуется подбор гасящих резисторов R12—R19. Подстроечный резистор R6 типа СП5-16ВА можно взять любым, не имеющим разрыва сопротивления при вращении движка резистора.

Полевой транзистор лучше взять с пониженным напряжением затвора (с буквой «Л») из таблицы, приведенной в статье [7].

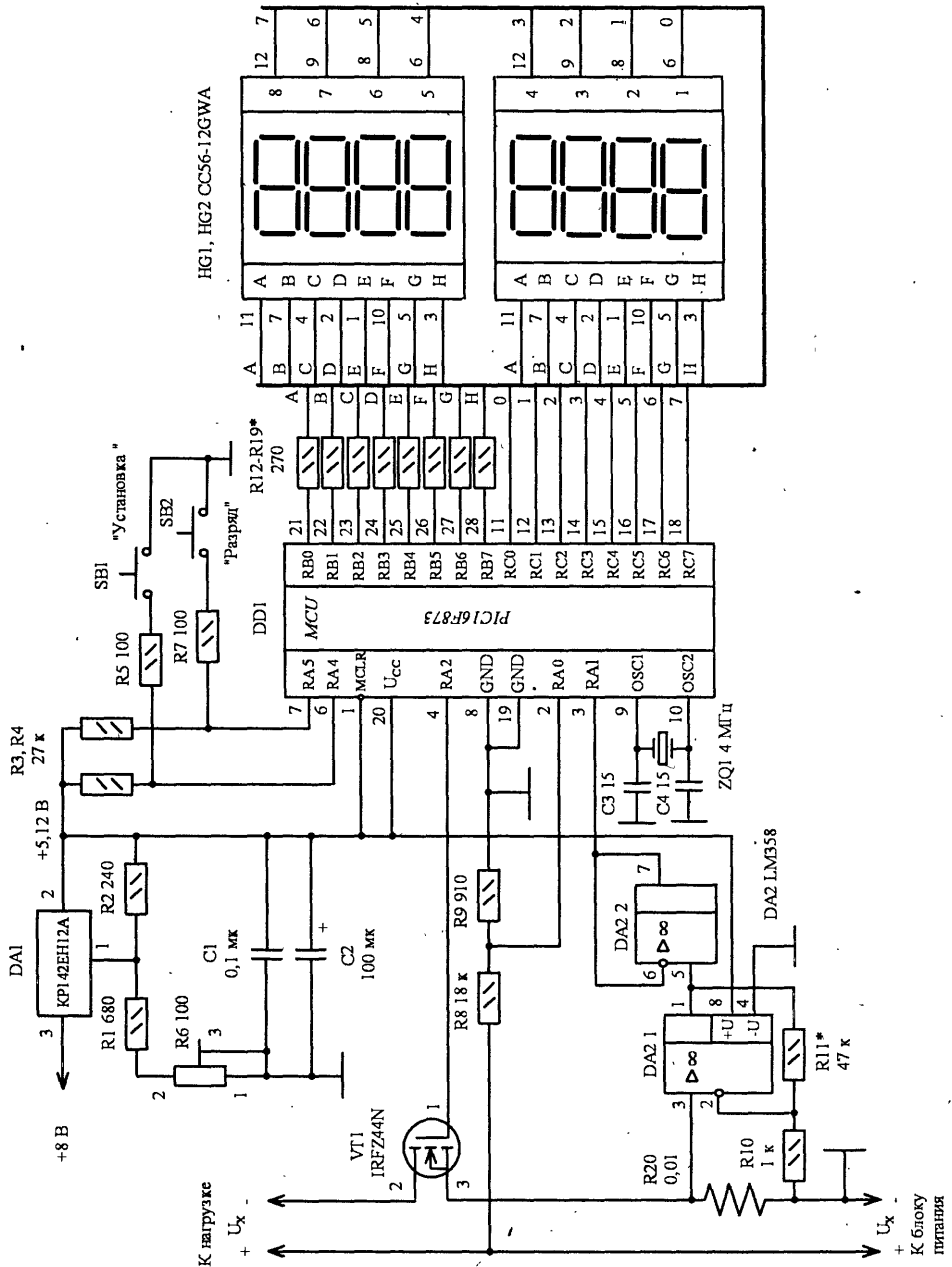


Рис. 9. Цифровой прибор для блока питания с установкой защиты

Налаживание прибора начинают с установки напряжения питания на выводе 2 стабилизатора DA1. Вращением движка подстроечного резистора R6 устанавливают напряжение, равное 5,12 В. На время установки напряжения микроконтроллер извлекают из микросхемной панельки. Затем устанавливают запрограммированный микроконтроллер и подключают цифровой измеритель-

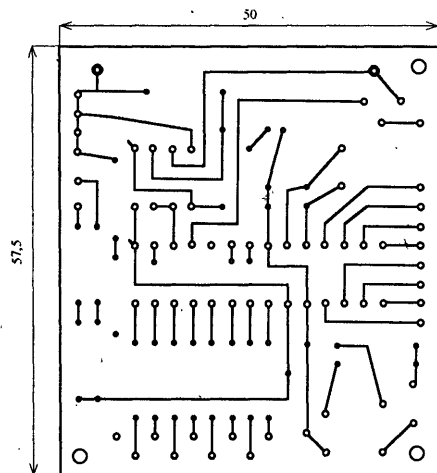


Рис. 10. Топология печатной платы

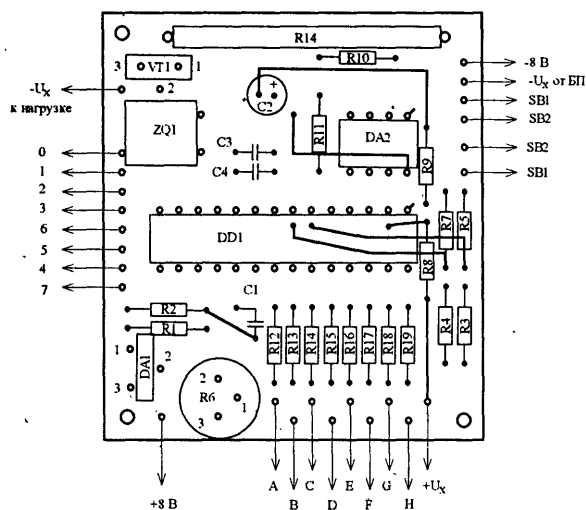


Рис. 11. Расположение элементов на плате

льный прибор (можно типа М-830) на измерение напряжения с пределом в младшем разряде 0,1 В. Сравнивают показания измерительного прибора и старших четырех разрядов настраиваемого прибора. Совпадения показаний добиваются изменением в небольших пределах напряжения питания микроконтроллера резистором R6. При этом напряжение питания микроконтроллера не должно превышать максимально допустимое напряжение, равное 5,5 В.

Налаживание измерителя тока начинают с установки вместо постоянного резистора R11 переменного номиналом 51 кОм. Последовательно с нагрузкой подключают цифровой амперметр с пределом в младшем разряде 10 мА. Если

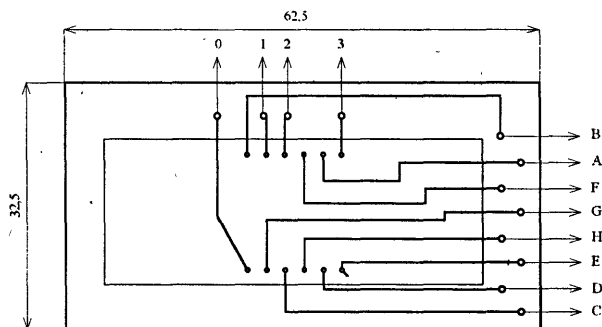


Рис. 12. Печатная плата индикаторов на CC56-12GMA

без нагрузки индикатор НГ2 показывает значение тока, не равное нулю, то это свидетельствует о наличии наводки, которую необходимо устранить подключением конденсатора емкостью $0,1 \dots 0,47$ мкФ параллельно резистору R11. Включают нагрузку около сотни миллиампер и сравнивают показания младших четырех разрядов настраиваемого прибора с показаниями цифрового амперметра. Небольшую разницу в показаниях приборов устраняют вращением движка переменного резистора.

После налаживания амперметра при малом токе желательно проверить точность показаний при токе нагрузки около 9 А. Естественно, для приборов с такой точностью при измерении больших значений токов возможно расхождение в младших разрядах показаний приборов на 2—3 единицы. Измеряют сопротивление переменного резистора и устанавливают резистор R11 с таким же значением сопротивления.

Работа с прибором сводится к установке необходимых величин защиты. При включении прибора на индикаторах высветится: $Y000 _ Y000$. Нажимают кнопку «Установка» и устанавливают необходимое значение в том разряде, где находится запятая. При нажатии кнопки «Установка» при запятой в разрядах с буквой «У» буква пропадает. Это означает, что защита выключена. Если это третий разряд, то выключена защита по току, если седьмой — по напряжению. При установке защиты запятые разрядов не светятся, а горит запятая возле устанавливаемого разряда, поэтому необходимо помнить вес старших и младших разрядов установки. При перемещении запятой за пределы индикатора прибор переходит к режиму измерения и индикации измеряемой величины. Необходимо заметить, что при установке защиты сравнение с измеренными значениями не производится, поэтому установку желательно выполнять при выключенной нагрузке.

В режиме измерения в третьем и седьмом разрядах перед значениями тока горит маленькая буква «i», а напряжения — «u». Если буквы расположены внизу (горят сегменты C и CDE), то защита измеряемой величины включена. Если буквы расположены сверху (горят сегменты B и BFG), то защита выключена.

Если измеряемое значение превышает установленное, то в цифровых разрядах тока будут светиться нули, а значение напряжения не пропадает. Из рабочего режима в режим установки можно перейти нажатием кнопки «Установка».

Если измеряемое значение превышает установленное, то сработает защита, транзистор VT1 закроется и разорвет цепь питания нагрузки. Потребляемый ею ток упадет до нуля, что и покажет индикатор HG2. Индикатор HG1 будет по-прежнему показывать напряжение. Для возврата прибора в исходное состояние после срабатывания защиты необходимо отключить нагрузку, выключить блок питания прибора и снова его включить, чтобы перезапустить микроконтроллер.

```
; ИЗМЕРИТЕЛЬ НАПЯЖЕНИЯ 0-50 В (0,1 В).
; ИЗМЕРИТЕЛЬ ТОКА ДО 10 А (10 мА).
; С РАЗДЕЛЬНЫМ ВКЛЮЧЕНИЕМ УСТАНОВОК ЗАЩИТЫ
; ПО ТОКУ И НАПЯЖЕНИЮ ДО 5,12 В.
; ДЛЯ БЛОКОВ ПИТАНИЯ. ИНДИКАЦИЯ — 8 РАЗР. СВ. ДИОДОВ С ОК.
; РАЗРАБОТАЛ НИКОЛАЙ ЗАЕЦ.
; ДЛЯ СВОБОДНОГО ИСПОЛЬЗОВАНИЯ РАДИОЛЮБИТЕЛЯМИ.
; А.ВЕЙДЕЛЕВКА, БЕЛГОРОДСКОЙ.
; saes@mail.ru
; ПРОГРАММА = АUMZUV.ASM
; ВЕРСИЯ: 16-08-04.
; АССЕМБЛЕР И ОТЛАДЧИК: MPLAB IDE, ВЕРСИЯ: 5.70.40.
```

```
;
      #INCLUDE <P16F873.INC>
      __CONFIG 3F31H
;=====
; ИСПОЛЬЗУЕТСЯ КВАРЦ ЧАСТОТОЙ 4,0 МГц.
;=====
; ПОРТ С — ВЫХОД КАТОДОВ.
; ПОРТ В — ВЫХОД СЕГМЕНТОВ.
; RA0 — АНАЛОГОВЫЙ ВХОД 1 НАПЯЖЕНИЯ.
; RA1 — АНАЛОГОВЫЙ ВХОД 2 ИЗМЕРЕНИЯ ТОКА.
; RA2 — УПРАВЛЕНИЕ.
; RA4 — ВХОД КНОПКИ "УСТАНОВКА"..
; RA5 — ВХОД КНОПКИ "РАЗРЯД".
;=====
; РЕГИСТРЫ РСН.
;=====
INDF      EQU 00H ;ДОСТУП К ПАМЯТИ ЧЕРЕЗ FSR.
TIMER0    EQU 01H ;TMR0.
OPTIONR    EQU 81H ;OPTION (RP0=1).
PC        EQU 02H ;СЧЕТЧИК КОМАНД.
STATUS    EQU 03H ;РЕГИСТР СОСТОЯНИЯ АЛУ.
FSR       EQU 04H ;РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
PORTA     EQU 05H ;ПОРТ А ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTB     EQU 06H ;ПОРТ В ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTC     EQU 07H ;ПОРТ С ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISA     EQU 85H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА А.
TRISB     EQU 86H ;ПОРТ В ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISC     EQU 87H ;ПОРТ С ВВОДА/ВЫВОДА.
INTCON    EQU 0BH ;РЕГИСТР ФЛАГОВ ПРЕРЫВАНИЙ.
PIE1      EQU 8CH ;РЕГИСТР РАЗРЕШЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫХ ПРЕРЫВАНИЙ.
ADRESH    EQU 1EH ;СТАРШИЙ БАЙТ АЦП.
ADRESL    EQU 9EH ;МЛАДШИЙ БАЙТ АЦП.
ADCON0    EQU 1FH ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ АЦП.
ADCON1    EQU 9FH ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ ВХОДАМИ "ADP".
```

```

EEDATA EQU 10CH ;РЕГИСТРЫ ЗАПИСИ/СЧИТЫВАНИЯ.
EEADR EQU 10DH ;
EEDATH EQU 10EH ;
EEADRH EQU 10FH ;
EECON1 EQU 18CH ;
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ PОН.
;=====
TEKH EQU 20H ;ДВОИЧНОЕ ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ
TEKL EQU 21H ;НАПРЯЖЕНИЯ ИЛИ ТОКА.
SEG EQU 22H ;РЕГИСТР СЕГМЕНТОВ.
CEK EQU 23H ;ВРЕМЯ ПАУЗЫ.
WTEMP EQU 24H ;ВРЕМЕННЫЙ.
TEMP EQU 25H ;ВРЕМЕННЫЙ.
FLAG EQU 26H ;РЕГИСТР ФЛАГОВ.
ANOD2 EQU 27H ;ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ КАТОДА.
STEMP EQU 28H ;ВРЕМЕННЫЙ.
FTEMP EQU 29H ;ВРЕМЕННЫЙ.
DEA EQU 2AH ;РЕГИСТРЫ ПЕРЕКОДИРОВКИ 2 -> 2_10.
COA EQU 2BH ;
EDA EQU 2CH ;
UED1 EQU 30H ;РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ НАПРЯЖЕНИЯ, 0.
UDE1 EQU 31H ;1.
UCOI EQU 32H ;2.
IED1 EQU 33H ;РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ ТОКА, 0.
IDE1 EQU 34H ;1.
ICOI EQU 35H ;2.
TUI EQU 36H ;РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ БУКВЫ ТОКА.
ANOD EQU 37H ;ПОЗИЦИОННОЕ ЗНАЧЕНИЕ КАТОДА.
ZPT EQU 38H ;ЗАПЯТОЙ.
COU EQU 39H ;СЧЕТЧИК ПЕРЕКОДИРОВКИ.
R0 EQU 3AH ;ВРЕМЕННЫЕ ДЛЯ
R1 EQU 3BH ;ПЕРЕКОДИРОВКИ (2_10 -> 2)
TEMPL EQU 3CH ;
TEMPH EQU 3DH ;
EDY EQU 42H ;РЕГИСТРЫ
DEY EQU 43H ;УСТАНОВКИ ЗАЩИТЫ
COY EQU 44H ;ПО ТОКУ.
YCTL EQU 45H ;ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ УСТАНОВОК
YCTH EQU 46H ;МЛАДШИЙ И СТАРШИЙ РЕГИСТР.
EDYU EQU 47H ;РЕГИСТРЫ
DEYU EQU 48H ;УСТАНОВКИ ЗАЩИТЫ
COYU EQU 49H ;ПО .
YCTLU EQU 4AH ;ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ УСТАНОВОК
YCTHU EQU 4BH ;МЛАДШИЙ И СТАРШИЙ РЕГИСТР.
ZPTI EQU 4CH ;ИНДИКАЦИИ ЗАПЯТОЙ ТОКА.
COUN EQU 4EH ;СЧЕТЧИК ЦИКЛОВ ИЗМЕРЕНИЯ.
TUU EQU 4FH ;РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ БУКВЫ НАПРЯЖЕНИЯ.
ZPTU EQU 50H ;ЗАПЯТАЯ ПО НАПРЯЖЕНИЮ.
FLAG1 EQU 51H ;ФЛАГ ВКЛЮЧЕНИЯ ЗАЩИТЫ.
ZTI EQU 52H ;РЕГИСТР ВКЛЮЧЕНИЯ ЗАЩИТЫ ПО ТОКУ ПРИ РАБОТЕ.
ZTU EQU 53H ;РЕГИСТР ВКЛЮЧЕНИЯ ЗАЩИТЫ ПО НАПРЯЖЕНИЮ ПРИ РАБОТЕ.
ZYTI EQU 54H ;РЕГИСТР ВКЛЮЧЕНИЯ ЗАЩИТЫ ПО ТОКУ ПРИ УСТАНОВКЕ.
ZYTU EQU 55H ;РЕГИСТР ВКЛЮЧЕНИЯ ЗАЩИТЫ ПО НАПРЯЖЕНИЮ ПРИ УСТАНОВКЕ.

```



```
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ РЕГИСТРА FLAG.
;=====
; 0->ИНДИКАЦИЯ: 1-НАПРЯЖЕНИЕ, 0-ТОК.
; 2->ВЫХОД ВЫКЛЮЧЕН.
; 3->НАЖАТА КНОПКА УСТАНОВКИ.
; 4->НАЖАТА КНОПКА ВЫБОРА РАЗРЯДА.
; 5->1-РАБОТА, 0-УСТАНОВКА.
; 6->0,5 СЕКУНД НАПРЯЖЕНИЯ.
; 7->0,5 СЕКУНД ТОКА.
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ РЕГИСТРА FLAG1.
;=====
; 0->ВЫКЛЮЧЕНИЯ ЗАЩИТЫ ПО ТОКУ. 1=ВЫКЛЮЧЕНО.
; 1->ВЫКЛЮЧЕНИЯ ЗАЩИТЫ ПО НАПРЯЖЕНИЮ. 1=ВЫКЛЮЧЕНО.
;=====
; 1. ПУСК
;=====
      ORG      0
      GOTO     INIT
      ORG      4
      GOTO     PRER
;=====
; 2. ТАБЛИЦА СЕГМЕНТОВ ДЛЯ ОБЩЕГО КАТОДА.
;=====
SEGDATA                                ;7, 6, 5, 4, 3, 2, 1, 0.
      ADDWF    PCL,F                    ;H, G, F, E, D, C, B, A.
;
      КАТОД      АНОД
      RETLW    B'00111111' ; 0 В'11000000'
      RETLW    B'00000110' ; 1 В'11111001'
      RETLW    B'01011011' ; 2 В'10100100'
      RETLW    B'01001111' ; 3 В'10110000'
      RETLW    B'01100110' ; 4 В'10011001'
      RETLW    B'01101101' ; 5 В'10010010'
      RETLW    B'01111101' ; 6 В'10000010'
      RETLW    B'00000111' ; 7 В'11111000'
      RETLW    B'01111111' ; 8 В'10000000'
      RETLW    B'01101111' ; 9 В'10010000'
      RETLW    B'00011100' ; 10 u НИЖНЕЕ, С ЗАЩИТОЙ.
      RETLW    B'00000100' ; 11 i НИЖНЕЕ, С ЗАЩИТОЙ.
      RETLW    B'01101110' ; 12 y
      RETLW    B'00000010' ; 13 i ВЕРХНЕЕ, БЕЗ ЗАЩИТЫ.
      RETLW    B'01100010' ; 14 u ВЕРХНЕЕ, БЕЗ ЗАЩИТЫ.
      RETLW    0           ; 15 ПУСТО.
;=====
; 3. ПЕРЕВОД ДЕСЯТКОВ В 2 КОД.
;=====
EDUNI
      ADDWF    PCL,1
      RETLW    .0
      RETLW    .10
      RETLW    .20
      RETLW    .30
      RETLW    .40
      RETLW    .50
```

```

RETLW      .60
RETLW      .70
RETLW      .80
RETLW      .90

```

;=====

; 4. ВЫБОР РАЗРЯДА УСТАНОВКИ.

;=====

YST

```

    BTFSS    PORTA,4      ;ПОКА КНОПКА НАЖАТА,
    RETURN   ;ВЫБОРА НЕТ.
    BCF      FLAG,3       ;СБРОСИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
    BTFSS    FLAG,5       ;ЕСЛИ БЫЛА РАБОТА,
    GOTO     BYCT         ;
    CLRF     ZPT          ;ТО УСТАНОВИМ ЗАПЯТУЮ В 0 РАЗРЯД
    BCF      FLAG,5       ;И СБРОСИМ ФЛАГ РАБОТЫ (УСТАНОВКА).
    BCF      PORTA,2      ;ПРИ УСТАНОВКЕ НАГРУЗКА ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
    BSF      FLAG,2       ;УСТАНОВИМ ФЛАГ ВЫКЛЮЧЕННОЙ НАГРУЗКИ.
    MOVFW    ZYTI         ;ИНДИКАЦИЯ БУКВЫ
    MOVWF    TUI          ;У ПРИ УСТАНОВКЕ.
    MOVFW    ZYTU         ;
    MOVWF    TUU          ;
    CALL     Y_I          ;ВЕРНЕМСЯ ДО ПОВТОРНОГО НАЖАТИЯ КНОПКИ.
    GOTO     Y_U          ;

```

BYCT

```

    MOVFW    ZPT          ;ГДЕ ЗАПЯТАЯ, ТОТ РАЗРЯД И УСТАНОВЛИВАЕМ.
    ADDWF    PC,1         ;
    GOTO     YCT0         ;
    GOTO     YCT1         ;
    GOTO     YCT2         ;
    GOTO     YCT3         ;
    GOTO     YCT4         ;
    GOTO     YCT5         ;
    GOTO     YCT6         ;
    GOTO     YCT7         ;

```

;=====

; 5. ИНДИКАЦИЯ.

;=====

IND

```

    MOVLW    .254         ;УСТАНОВЛИВАЕМ НУЛЕВОЙ РАЗРЯД В
    MOVWF    ANOD         ;ПОЗИЦИОННОЕ ЗНАЧЕНИЕ КАТОДА.
    CLRF     ANOD2        ;ОБНУЛИМ ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ АНОДА (КАТОДА).

```

IND0

```

    MOVFW    ZPT          ;ЗАПЯТУЮ ПО ТОКУ
    MOVWF    ZPTI         ;В РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ.
    BCF      FLAG,0       ;СБРОСИМ ФЛАГ ИНДИКАЦИИ НАПРЯЖЕНИЯ.
    MOVFW    IEDI         ;ЗАГРУЖАЕМ РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ.
    CALL     INDZ         ;ПРОИНДИЦИРУЕМ.
    CALL     ZDEM         ;ПАУЗА.

```

IND1

```

    MOVFW    IDEI         ;ВСЕ ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ-
    CALL     INDZ         ;АНАЛОГИЧНО НУЛЕВОМУ.
    CALL     ZDEM         ;ПАУЗА.

```

IND2

```

    MOVFW    ICOI         ;
    CALL     INDZ         ;

```

	CALL	ZDEM	; ПАУЗА.
IND3			
	MOVFW	TUI	; ИНДИКАЦИЯ СИМВОЛА ТОКА — i.
	CALL	INDZ	;
	CALL	ZDEM	; ПАУЗА.
IND4			
	BTFSS	FLAG, 5	;
	GOTO	\$+3	;
	MOVFW	ZPTU	; ЗАПЯТАЯ ПО НАПРЯЖЕНИЮ
	MOVWF	ZPTI	; В РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ.
	MOVWF	UEDI	; ЗАГРУЖАЕМ РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ.
	CALL	INDZ	; ПРОИНДИЦИРУЕМ.
	CALL	ZDEM	; ПАУЗА.
IND5			
	MOVFW	UDEI	;
	CALL	INDZ	; ИНДИКАЦИЯ.
	CALL	ZDEM	; ПАУЗА.
IND6			
	MOVFW	UCOI	;
	CALL	INDZ	;
	CALL	ZDEM	; ПАУЗА.
IND7			
	MOVFW	TUU	; ИНДИКАЦИЯ СИМВОЛА НАПРЯЖЕНИЯ — u.
	CALL	INDZ	;
	CALL	KHO	;
	CALL	ZDEM	; ПАУЗА.
	GOTO	IND	; НА ИНДИКАЦИЮ НУЛЕВОГО РАЗРЯДА.
INDZ			
	CALL	SEGDATA	; ОПРЕДЕЛИМ СЕМИСЕКМЕНТНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
	MOVWF	SEG	; ЗАПИШЕМ ЕГО В РЕГИСТР.
	MOVWF	ZPTI	; СРАВНИМ РАЗРЯД ЗАПЯТОЙ
	SUBWF	ANOD2, 0	; С РАЗРЯДОМ ИНДИКАЦИИ.
	SKPNZ		; ЕСЛИ ОНИ НЕ СОВПАДАЮТ, ТО ПРОПУСТИМ
			; УСТАНОВКУ.
	BSF	SEG, 7	; ВКЛЮЧИМ СЕКМЕНТ ЗАПЯТОЙ.
	BCF	INTCON, 7;	
	MOVFW	SEG	; ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ
	MOVWF	PORTB	; В ПОРТ В.
	MOVFW	ANOD	; ВКЛЮЧИМ РАЗРЯД.
	MOVWF	PORTC	; В ПОРТ С.
	BSF	INTCON, 7;	
	BSF	STATUS, 0	; НУЛЕВОЙ РАЗРЯД -1, ЧТОБЫ В КАТОД
			; ЗАПИСАЛАСЬ 1.
	RLF	ANOD, 1	; СДВИНЕМ НОЛЬ НА РАЗРЯД ВЛЕВО.
	INCF	ANOD2, 1	; УВЕЛИЧИМ ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ АНОДА
			; (КАТОДА).
	RETURN		; ВЕРНЕМСЯ.
ZDEM			
	MOVLW	.10	; ПАУЗА = 10 ЦИКЛАМ ПРОВЕРКИ ТОКА
	MOVWF	COUN	; И НАПРЯЖЕНИЯ.
	CALL	ADPI	; ПРОВЕРИМ ТОК.
	BSF	FLAG, 0	; УСТАНОВИМ ФЛАГ ИНДИКАЦИИ НАПРЯЖЕНИЯ.
	CALL	ADPU	; ПРОВЕРИМ НАПРЯЖЕНИЕ.
	BCF	FLAG, 0	; СБРОСИМ ФЛАГ ИНДИКАЦИИ НАПРЯЖЕНИЯ.
	DECFSZ	COUN, 1	;

```

GOTO      $-5                ;ПОВТОРИМ.
RETURN    ;
;=====
; 6. АЦП-ПРЕОБРАЗОВАНИЯ (ИЗМЕРЕНИЕ ВХОДНЫХ ВЕЛИЧИН).
;=====
ADPI
    BTFSS    FLAG,5          ;ИЗМЕРЕНИЯ ТОКА НЕТ, ЕСЛИ
    RETURN   ;ИДЕТ УСТАНОВКА.
    BSF      STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1. ВКЛЮЧАЕМ ВХОД ТОКА.
    MOVLW    B'10000100'     ;RA0, RA1 — ВХОДЫ ПОРТА "А" АНАЛОГОВЫЕ.
    MOVWF    ADCON1^80H      ;
    BCF      STATUS,5        ;БАНК 0.
    MOVLW    B'11001001'     ;СИНХРОНИЗАЦИЯ ОТ RC
    MOVWF    ADCON0          ;ГЕНЕРАТОРА, ВХОД 1, ВКЛЮЧЕНИЕ АЦП (УВХ).
    CALL     ZAD              ;ПАУЗА.
    BCF      INTCON,7        ;ЗАПРЕТ ПРЕРЫВАНИЯ.
    BSF      ADCON0,2        ;ВКЛЮЧИМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
    BTFSC    ADCON0,2        ;ОЖИДАЕМ ЗАВЕРШЕНИЯ
    GOTO     $-1              ;ПРЕОБРАЗОВАНИЯ.
    MOVWF    ADRESH          ;ПЕРЕПИШЕМ РЕЗУЛЬТАТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
    MOVWF    TEKH            ;В СТАРШИЙ ТЕКУЩИЙ РЕГИСТР.
    BSF      STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
    MOVLW    21              ;
    MOVWF    FSR             ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ
    MOVWF    ADRESL          ;ЗАПИСЬ МЛ. РЕГИСТРА АЦП
    MOVWF    INDF            ;В РЕГИСТР ТЕКЛ.
    BCF      STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
    BSF      INTCON,7        ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ.
    BTFSS    FLAG1,0         ;ЕСЛИ ЗАЩИТА ВЫКЛЮЧЕНА, ТО СРАВНЕНИЯ НЕТ.
    CALL     COMPA           ;СРАВНИМ С УСТАНОВКОЙ.
    BTFSS    FLAG,7          ;ЕСЛИ 0,5 сек НЕ ПРОШЛО,
    RETURN   ;ТО НАПРЯЖЕНИЕ НЕ ИНДИЦИРУЕТСЯ.
    GOTO     BINDEC          ;ПЕРЕКОДИРУЕМ В 2_10 КОД.

ADPU
    BTFSS    FLAG,5          ;ИЗМЕРЕНИЯ НАПРЯЖЕНИЯ НЕТ, ЕСЛИ
    RETURN   ;ИДЕТ УСТАНОВКА.
    BSF      STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1. ВКЛЮЧАЕМ ВХОД
    ;НАПРЯЖЕНИЯ.
    MOVLW    B'10000100'     ;ПРАВОЕ ВЫРАВНИВАНИЕ.
    MOVWF    ADCON1^80H      ;0,1 ВХОДЫ ПОРТА "А" АНАЛОГОВЫЕ.
    BCF      STATUS,5        ;БАНК 0.
    MOVLW    B'11000001'     ;СИНХРОНИЗАЦИЯ ОТ RC
    MOVWF    ADCON0          ;ГЕНЕРАТОРА, ВХОД 0, ВКЛЮЧЕНИЕ АЦП (УВХ).
    CALL     ZAD              ;ПАУЗА.
    BCF      INTCON,7        ;ЗАПРЕТ ПРЕРЫВАНИЯ.
    BSF      ADCON0,2        ;ВКЛЮЧИМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
    BTFSC    ADCON0,2        ;ОЖИДАЕМ ЗАВЕРШЕНИЯ
    GOTO     $-1              ;ПРЕОБРАЗОВАНИЯ.
    MOVWF    ADRESH          ;ПЕРЕПИШЕМ РЕЗУЛЬТАТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
    MOVWF    TEKH            ;В СТАРШИЙ ТЕКУЩИЙ РЕГИСТР.
    BSF      STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
    MOVLW    21              ;
    MOVWF    FSR             ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ
    MOVWF    ADRESL          ;ЗАПИСЬ МЛ. РЕГИСТРА АЦП
    MOVWF    INDF            ;В РЕГИСТР ТЕКЛ.

```

```

BCF      STATUS, 5      ; ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
BSF      INTCON, 7      ; РАЗРЕШАЕМ ПЕРЕРЫВАНИЯ.
BTFSS    FLAG1, 1      ; ЕСЛИ ЗАЩИТА ВЫКЛЮЧЕНА, ТО СРАВНЕНИЯ НЕТ.
CALL     COMPU          ; СРАВНИМ С УСТАНОВКОЙ.
BTFSS    FLAG, 6        ; ЕСЛИ 0,5 сек НЕ ПРОШЛО,
RETURN   ; ТО НАПРЯЖЕНИЕ НЕ ИНДИЦИРУЕТСЯ.
GOTO     BINDEC         ; ПЕРЕКОДИРУЕМ В 2_10 КОД.

ZAD
MOVLW    .5             ; ЗАДЕРЖКА 20 мкс
ADDLW    -1             ; ДЛЯ ЗАРЯДА КОНДЕНСАТОРА УВХ.
BTFSS    STATUS, 2      ;
GOTO     $-2            ; ПОВТОРИМ.
RETURN   ;

; =====
; 7. СРАВНЕНИЕ С УСТАНОВКОЙ.
; =====
COMPA
MOVFW    YCTH           ; УСТАНОВКА МИНУС
SUBWF    TEKH, 0        ; ИЗМЕРЕНИЕ,
BTFSS    STATUS, 2      ; ЕСЛИ РАВЕНСТВО,
GOTO     VUKL           ;
BCF      STATUS, 0      ; ТО ВЫХОД НЕ ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
MOVFW    YCTL           ; УСТАНОВКА МИНУС
SUBWF    TEKL, 0        ; ИЗМЕРЕНИЕ,
BTFSC    STATUS, 0      ; ЕСЛИ РАВЕНСТВО,
GOTO     VUKL           ; ТО ВЫХОД ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
RETURN

VUKL
BTFSC    FLAG, 2        ; ЕСЛИ ВЫХОД УЖЕ ВЫКЛЮЧЕН,
RETURN   ; СРАВНЕНИЙ НЕТ.
BTFSS    STATUS, 0      ; ЕСЛИ БИТ ПЕРЕНОСА = 0,
BSF      PORTA, 2       ; ВКЛЮЧИМ ВЫХОД.
BTFSS    STATUS, 0      ; ЕСЛИ БИТ ПЕРЕНОСА = 1,
RETURN
BCF      PORTA, 2       ; ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
BSF      FLAG, 2        ; СРАВНЕНИЙ НЕТ.
RETURN

COMPU
MOVFW    YCTHU          ; УСТАНОВКА МИНУС
SUBWF    TEKH, 0        ; ИЗМЕРЕНИЕ,
BTFSS    STATUS, 2      ; ЕСЛИ РАВЕНСТВО,
GOTO     VUKL           ;
BCF      STATUS, 0      ; ТО ВЫХОД НЕ ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
MOVFW    YCTLU          ; УСТАНОВКА МИНУС
SUBWF    TEKL, 0        ; ИЗМЕРЕНИЕ,
BTFSC    STATUS, 0      ; ЕСЛИ РАВЕНСТВО,
GOTO     VUKL           ; ТО ВЫХОД ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
RETURN

; =====
; 8. ПЕРЕКОДИРОВКА ИЗ 16-РАЗРЯДНОГО 2-ГО В 5-РАЗРЯДНОЕ 2-10-Е.
; АЛГОРИТМ ПЕРЕКОДИРОВКИ ОСНОВЫВАЕТСЯ НА ПРИБАВЛЕНИИ 3 В МЛАДШИЙ
; И СТАРШИЙ ПОЛУБАЙТЫ. ЕСЛИ РЕЗУЛЬТАТ С ПЕРЕНОСОМ 1 В 3 РАЗРЯД (10=7+3),
; ТО ЗАПИСЫВАЕМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ В РЕГИСТР.
; ВЫПОЛНЯЕМ 16 РАЗ, СДВИГАЯ БИТЫ РЕГИСТРОВ.
; =====

```

BINDEC

```

MOVWLW    .16      ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО СДВИГОВ
MOVWFW    COU       ;В СЧЕТЧИК.

```

BIDE

```

BCF        STATUS,0 ;ОБНУЛИМ БИТ "С".
RLF        TEKL,1   ;СДВИНЕМ ПЕРЕКОДИРУЕМОЕ
RLF        TEKH,1   ;ЧИСЛО, ПЕРЕМЕЩАЯ ЕГО СТАРШИЙ БИТ
RLF        EDA,1    ;В МЛАДШИЙ БИТ РЕГИСТРОВ
RLF        DEA,1    ;РЕЗУЛЬТАТА.
DECFSZ     COU,1    ;ЗАФИКСИРУЕМ СДВИГ В СЧЕТЧИКЕ.
GOTO       RASDEC   ;ПРОВЕРИМ ПОЛУБАЙТЫ НА СЕМЕРКУ.
BTFSZ      FLAG,0   ;ЕСЛИ СЧЕТЧИК ПУСТ,ЗАПОЛНИМ
               ;РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ
GOTO       MESTOU   ;НАПРЯЖЕНИЯ ИЛИ
GOTO       MESTOI   ;ТОКА.

```

RASDEC

```

MOVWLW     EDA      ;ЗАПИШЕМ АДРЕС РЕГИСТРА
MOVWFW     FSR      ;В РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
CALL       BCD      ;ПРОВЕРИМ ЗНАЧЕНИЕ РЕГИСТРА НА 7.
MOVWLW     DEA      ;АНАЛОГИЧНЫЕ ОПЕРАЦИИ ПРОДЕЛАЕМ
MOVWFW     FSR      ;С ДРУГИМИ РЕГИСТРАМИ.
CALL       BCD      ;
GOTO       BIDE     ;ПОЙДЕМ ПОВТОРЯТЬ СДВИГ.

```

BCD

```

MOVWLW     3        ;0000 0011
ADDWF      0,0       ;ПРИБАВИМ 3 К РЕГИСТРУ И РЕЗУЛЬТАТ
MOVWFW     TEMP     ;ЗАПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
BTFSZ      TEMP,3    ;ПРОВЕРИМ 3 БИТ И, ЕСЛИ ОН РАВЕН НУЛЮ,
MOVWFW     0        ;ПРОПУСКАЕМ ЗАПИСЬ РЕЗУЛЬТАТА В РЕГИСТР.
MOVWLW     30       ;48=0011 0000
ADDWF      0,0       ;ПРИБАВИМ 3 К СТАРШЕМУ ПОЛУБАЙТУ РЕГИСТРА И
               ;РЕЗУЛЬТАТ
MOVWFW     TEMP     ;ЗАПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
BTFSZ      TEMP,7    ;ЕСЛИ БИТ ЕДИНИЧНЫЙ,
MOVWFW     0        ;ТО ЗАПИШЕМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ В РЕГИСТР.
RETURN     ;ВЕРНЕМСЯ ДЛЯ ЗАГРУЗКИ НОВОГО ЗНАЧЕНИЯ РЕГИСТРА.

```

```

;=====
; 9. ИЗВЛЕКАЕМ ПОЛУБАЙТЫ ИЗ РЕГИСТРОВ СЧЕТА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
;=====

```

MESTOU

```

        BTFSZ FLAG,6 ;ЕСЛИ 0,5 сек НЕ ПРОШЛО,
        RETURN      ;ТО ВЕРНЕМСЯ.
MOVWLW   B'00001111' ;ИЗВЛЕКАЕМ ПОЛУБАЙТЫ
ANDWF    DEA,0       ;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ
MOVWFW   UCOI        ;НАПРЯЖЕНИЯ.
MOVWLW   B'11110000' ;
ANDWF    EDA,0       ;
MOVWFW   UDEI        ;
SWAPF    UDEI,1      ;
MOVWLW   B'00001111' ;
ANDWF    EDA,0       ;
MOVWFW   UEDI        ;
CLRF     EDA         ;
CLRF     DEA         ;
CLRF     COA         ;

```

```

BCF      FLAG,6      ;СБРОСИМ ФЛАГ 0,5 сек.
RETURN   ;
MESTOI
BTFSS    FLAG,7      ;ЕСЛИ 0,5 сек НЕ ПРОШЛО,
RETURN   ;ТО ВЕРНЕМСЯ.
MOVLW    B'00001111' ;ИЗВЛЕКАЕМ ПОЛУБАЙТЫ
ANDWF    DEA,0       ;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ
MOVWF    ICOI        ;ТОКА.
MOVLW    B'11110000' ;
ANDWF    EDA,0       ;
MOVWF    IDEI        ;
SWAPF    IDEI,1      ;
MOVLW    B'00001111' ;
ANDWF    EDA,0       ;
MOVWF    IEDI        ;
CLRF     DEA         ;
CLRF     DEA         ;
CLRF     COA         ;
BCF      FLAG,7      ;СБРОСИМ ФЛАГ 0,5 сек.
RETURN   ;
;=====
; 10. СОХРАНЕНИЕ И ВОССТАНОВЛЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ ПРИ ПРЕРЫВАНИИ.
;=====
PRER
MOVWF    WTEMP        ;СОХРАНЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ W И
MOVWF    STATUS       ;STATUS,
MOVWF    STEMP        ;
MOVWF    FSR          ;FSR.
MOVWF    FTEMP        ;
BCF      STATUS,6     ;
BCF      STATUS,5     ;
INCF     CEK,1        ;ДЕЛИТЕЛЬ НА 10.
MOVLW    .8          ;ЧИСЛО РАВНО ДЕСЯТЫМ СЕКУНД.
SUBWF    CEK,0        ;ДЛЯ ПЕРЕЗАПИСИ В РЕГ. ИНДИКАЦИИ.
BTFSS    STATUS,2     ;ЕСЛИ РАВНО 10,
GOTO     REPER        ;
CLRF     CEK         ;ОБНУЛИМ.
BSF      FLAG,6       ;ПРОШЛО 0,5 сек.
BSF      FLAG,7       ;ПРОШЛО 0,5 сек.
REPER    ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ СОХРАНЕННЫХ ЗНАЧЕНИЙ
MOVWF    STEMP        ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ:
MOVWF    STATUS       ;STATUS,
MOVWF    FTEMP        ;
MOVWF    FSR          ;FSR,
MOVWF    WTEMP        ;W.
BCF      INTCON,2     ;СБРАСЫВАЕМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ ОТ TMR0.
RETFIE   ;ВОЗВРАТ ИЗ ПРЕРЫВАНИЯ.
;=====
; 11. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ.
;=====
INIT
BCF      STATUS,RP1   ;
BSF      STATUS,RP0   ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW    B'00000111' ;

```

```

MOVWF  OPTION_REG^80H      ;ПРЕДЕЛИТЕЛЬ ПЕРЕД ТАЙМЕРОМ,
                             К=256 =...111.
MOVLW   B'10100000'        ;РАЗРЕШЕНИЕ ПЕРЕРЫВАНИЙ ОТ TMR0.
MOVWF   INTCON              ;
CLRF    PIE1^80H            ;ЗАПРЕЩЕНЫ ВСЕ ПЕРИФЕРИЙНЫЕ ПЕРЕРЫВАНИЯ.
CLRF    PIE2^80H            ;
MOVLW   B'00111011'        ;RA0, RA1 — АНАЛОГОВЫЕ ВХОДЫ.
MOVWF   TRISA^80H           ;
CLRF    TRISB^80H           ;ВСЕ — ВЫХОДЫ СЕГМЕНТОВ
CLRF    TRISC^80H           ;ВЫХОДЫ УПРАВЛЕНИЯ АНОДАМИ.
BCF     STATUS,RP0          ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
CLRF    PORTB               ;
CLRF    T1CON               ;ТАЙМЕР 1 ОТКЛЮЧЕН.
CLRF    T2CON               ;ТАЙМЕР 2 ОТКЛЮЧЕН.
CLRF    FLAG                ;ВСЕ ОБНУЛЯЕМ И УСТАНОВЛИВАЕМ.
CLRF    UEDI
CLRF    UDEI
CLRF    UCOI
CLRF    IEDI
CLRF    IDEI
CLRF    ICOI
CLRF    FLAG1
CALL    AKT                 ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ УСТАНОВОК.
MOVLW   .12                 ;БУКВА У
MOVWF   TUI                 ;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ ТОКА И
MOVWF   TUU                 ;НАПРЯЖЕНИЯ,
MOVWF   ZYTI                ;УСТАНОВКИ ТОКА
MOVWF   ZYTU                ;И НАПРЯЖЕНИЯ.
MOVLW   .11                 ;БУКВА ВНИЗУ.
MOVWF   ZTI                 ;
MOVLW   .10                 ;БУКВА ВНИЗУ.
MOVWF   ZTU                 ;
CLRF    CEK
CLRF    ZPT
CLRF    ZPTU
GOTO    IND                 ;НА ИНДИКАЦИЮ.
;=====
; 12. УСТАНОВКА ЗНАЧЕНИЙ РАЗРЯДОВ.
;=====
YST0
    INCF    EDY,1            ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 9.
    MOVLW   .10              ;
    SUBWF   EDY,0            ;
    BTFSC   STATUS,0         ;ЕСЛИ РАВНО,
    CLRF    EDY              ;ОБНУЛИМ.
    BSF     STATUS,6         ;БАНК 2.
    CLRF    EEADR            ;НУЛЕВОЙ АДРЕС.
    BCF     STATUS,6         ;БАНК 0.
    MOVLW   EDY              ;АДРЕС ПЕРВОЙ ЗАПИСИ В EEDATA.
    MOVWF   TEMP             ;ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
    CALL    ZAPIS            ;СОХРАНИМ УСТАНОВКУ.
    GOTO    PERE             ;НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.

YST1
    INCF    DEY,1            ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 9.
    MOVLW   .10              ;

```


	SUBWF	DEY, 0	;
	BTFSC	STATUS, 0;	
	CLRF	DEY	; ОБНУЛИМ.
	BSF	STATUS, 6	; БАНК 2.
	MOVLW	.1	;
	MOVWF	EEADR	; НУЛЕВОЙ АДРЕС.
	BCF	STATUS, 6	; БАНК 0.
	MOVLW	DEY	; АДРЕС ПЕРВОЙ ЗАПИСИ В EEDATA.
	MOVWF	TEMP	; ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
	CALL	ZAPIS	; СОХРАНИМ УСТАНОВКУ.
	GOTO	PERE	; НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.
УСТ2			
	INCF	COY, 1	; РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 9.
	MOVLW	.10	;
	SUBWF	COY, 0	;
	BTFSC	STATUS, 0;	
	CLRF	COY	; ОБНУЛИМ.
	BSF	STATUS, 6	; БАНК 2.
	MOVLW	2	;
	MOVWF	EEADR	; АДРЕС.
	BCF	STATUS, 6	; БАНК 0.
	MOVLW	COY	; АДРЕС ЗАПИСИ В EEDATA.
	MOVWF	TEMP	; ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
	CALL	ZAPIS	; СОХРАНИМ УСТАНОВКУ.
	GOTO	PERE	; НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.
УСТ3			
	BTFSC	FLAG1, 0	; ЕСЛИ ЗАЩИТА БЫЛА ВЫКЛЮЧЕНА,
	GOTO	\$+7	; ПОЙДЕМ ВКЛЮЧАТЬ.
	BSF	FLAG1, 0	; ИНАЧЕ ВЫКЛЮЧИМ ЗАЩИТУ.
	MOVLW	.13	; БУКВА СВЕРХУ.
	MOVWF	ZTI	;
	MOVLW	.15	; У — ВЫКЛЮЧЕНА.
	MOVWF	ZYTI	;
	GOTO	YCI	; ПЕРЕЗАПИСЬ В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
	BCF	FLAG1, 0	; ВКЛЮЧИМ ЗАЩИТУ.
	MOVLW	.11	; БУКВА ВНИЗУ.
	MOVWF	ZTI	;
	MOVLW	.12	; У — ВКЛЮЧЕНА.
	MOVWF	ZYTI	;
	GOTO	YCI	; ПЕРЕЗАПИСЬ В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
УСТ4			
	INCF	EDYU, 1	; РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 9.
	MOVLW	.10	;
	SUBWF	EDYU, 0	;
	BTFSC	STATUS, 0;	
	CLRF	EDYU	; ОБНУЛИМ.
	BSF	STATUS, 6	; БАНК 2.
	MOVLW	5	;
	MOVWF	EEADR	; АДРЕС.
	BCF	STATUS, 6	; БАНК 0.
	MOVLW	EDYU	; АДРЕС ЗАПИСИ В EEDATA.
	MOVWF	TEMP	; ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
	CALL	ZAPIS	; СОХРАНИМ УСТАНОВКУ.
	GOTO	PEREU	; НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.

```

YCT5
  INCF      DEYU,1          ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 9.
  MOVLW     .10            ;
  SUBWF     DEYU,0         ;
  BTFSC     STATUS,0       ;
  CLRF      DEYU           ;ОБНУЛИМ.
  BSF       STATUS,6       ;БАНК 2.
  MOVLW     '6            ;
  MOVWF     EEADR          ;АДРЕС.
  BCF       STATUS,6       ;БАНК 0.
  MOVLW     DEYU           ;АДРЕС ЗАПИСИ В EEDATA.
  MOVWF     TEMP           ;ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
  CALL      ZAPIS          ;СОХРАНИМ УСТАНОВКУ.
  GOTO      PEREU         ;НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.

```

```

YCT6
  INCF      COYU,1         ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 5.
  MOVLW     .5            ;
  SUBWF     COYU,0         ;
  BTFSC     STATUS,0       ;
  CLRF      COYU           ;ОБНУЛИМ.
  BSF       STATUS,6       ;БАНК 2.
  MOVLW     7             ;
  MOVWF     EEADR          ;АДРЕС.
  BCF       STATUS,6       ;БАНК 0.
  MOVLW     COYU           ;АДРЕС ЗАПИСИ В EEDATA.
  MOVWF     TEMP           ;ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
  CALL      ZAPIS          ;СОХРАНИМ УСТАНОВКУ.
  GOTO      PEREU         ;НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.

```

```

YCT7
  BTFSC     FLAG1,1        ;ЕСЛИ ЗАЩИТА БЫЛА ВЫКЛЮЧЕНА,
  GOTO      $+7            ;ПОЙДЕМ ВКЛЮЧАТЬ.
  BSF       FLAG1,1        ;ИНАЧЕ ВЫКЛЮЧИМ ЗАЩИТУ.
  MOVLW     .14            ;БУКВА СВЕРХУ.
  MOVWF     ZTU            ;
  MOVLW     .15            ;У — ВЫКЛЮЧЕНА.
  MOVWF     ZYTU           ;
  GOTO      YCI            ;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
  BCF       FLAG1,1        ;ВКЛЮЧИМ ЗАЩИТУ.
  MOVLW     .10            ;БУКВА ВНИЗУ.
  MOVWF     ZTU            ;
  MOVLW     .12            ;У — ВКЛЮЧЕНА.
  MOVWF     ZYTU           ;

```

```

YCI
  MOVWF     ZYTI           ;ИНДИКАЦИЯ БУКВЫ
  MOVWF     TUI            ;У ПРИ ИНДИКАЦИИ ТОКА
  MOVWF     ZYTU           ;
  MOVWF     TUU            ;И НАПРЯЖЕНИЯ.
  RETURN                  ;

```

```

;=====
; 13. ПЕРЕВОД 3 РАЗРЯДОВ 2_10 В 16 РАЗРЯДОВ ДВОИЧНОГО.
;=====

```

```

PERE
  CLRF      YCTH          ;ОЧИСТИМ ДВОИЧНЫЕ РЕГИСТРЫ.
  CLRF      YCTL          ;
  MOVWF     DEY           ;ПЕРЕКОДИРУЕМ ДЕСЯТКИ.

```

CALL	EDUNI	;
ADDWF	YCTL, 1	;ПРИБАВИМ В МЛАДШИЙ РЕГИСТР.
MOVWF	EDY	;ПРИБАВИМ ЕДИНИЦЫ.
ADDWF	YCTL, 1	;
TSTF	COY	;ЕСЛИ СОТНИ РАВНЫ НУЛЮ,
BZ	\$+9	;ТО ПЕРЕКОДИРОВКИ НЕТ.
MOVWF	COY	;ИНАЧЕ ПРИБАВЛЯЕМ
MOVWF	TEMP	;В МЛАДШИЙ РЕГИСТР
MOVLW	.100	;ЧИСЛО СОТЕН,
ADDWF	YCTL, 1	;РАВНЫХ ЧИСЛУ В РЕГИСТРЕ СОТЕН.
BTFSC	STATUS, 0	;ЕСЛИ ПЕРЕПОЛНЕНИЕ,
INCF	YCTH, 1	;ТО ИНКРЕМЕНТИРУЕМ СТАРШИЙ РЕГИСТР.
DECFSZ	TEMP, 1	;ЕСЛИ ЕЩЕ НЕ НОЛЬ,
GOTO	\$-5	;ПОВТОРИМ.
BSF	STATUS, 6	;БАНК 2.
MOVLW	3	;
MOVWF	EEADR	;АДРЕС ЗАПИСИ МЛ. РЕГИСТРА.
BCF	STATUS, 6	;БАНК 0.
MOVLW	YCTL	;АДРЕС ЗАПИСИ В ЕЕДАТА.
MOVWF	TEMP	;ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
CALL	ZAPIS	;ЗАПИШЕМ В ПАМЯТЬ.
BSF	STATUS, 6	;БАНК 2.
MOVLW	4	;
MOVWF	EEADR	;АДРЕС ЗАПИСИ СТ. РЕГИСТРА.
BCF	STATUS, 6	;БАНК 0.
MOVLW	YCTH	;АДРЕС ЗАПИСИ В ЕЕДАТА.
MOVWF	TEMP	;ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
CALL	ZAPIS	;ЗАПИШЕМ В ПАМЯТЬ.
Y_I		
MOVWF	EDY	;ПЕРЕПИШЕМ УСТАНОВКУ ТОКА
MOVWF	IEDI	;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
MOVWF	DEY	;
MOVWF	IDEI	;
MOVWF	COY	;
MOVWF	ICOI	;
RETURN		
PEREU		
CLRF	YCTHU	;ПЕРЕКОДИРОВКА НАПРЯЖЕНИЯ
CLRF	YCTLU	;АНАЛОГИЧНА
MOVWF	DEYU	;ПЕРЕКОДИРОВКЕ ТОКА.
CALL	EDUNI	;
ADDWF	YCTLU, 1	;
MOVWF	EDYU	;
ADDWF	YCTLU, 1	;
TSTF	COYU	;
BZ	\$+9	;
MOVWF	COYU	;
MOVWF	TEMP	;
MOVLW	.100	;
ADDWF	YCTLU, 1	;
BTFSC	STATUS, 0	;
INCF	YCTHU, 1	;
DECFSZ	TEMP, 1	;
GOTO	\$-5	;
BSF	STATUS, 6	;БАНК 2.

```

        MOVLW      8                ;
        MOVWF      EEADR            ;АДРЕС ЗАПИСИ.
        BCF        STATUS,6        ;БАНК Q.
        MOVLW      YCTLU            ;АДРЕС ЗАПИСИ В ЕЕДАТА.
        MOVWF      TEMP            ;ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
        CALL       ZAPIS            ;ЗАПИШЕМ В ПАМЯТЬ.
        BSF        STATUS,6        ;БАНК 2.
        MOVLW      9                ;
        MOVWF      EEADR            ;АДРЕС.
        BCF        STATUS,6        ;БАНК 0.
        MOVLW      YCTHU            ;АДРЕС ЗАПИСИ В ЕЕДАТА.
        MOVWF      TEMP            ;ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
        CALL       ZAPIS            ;ЗАПИШЕМ В ПАМЯТЬ.
Y_U
        MOVFW      EDYU             ;ПЕРЕПИШЕМ УСТАНОВКУ НАПРЯЖЕНИЯ
        MOVWF      UEDI             ;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
        MOVFW      DEYU             ;
        MOVWF      UDEI             ;
        MOVFW      COYU             ;
        MOVWF      UCOI             ;
        RETURN
;=====
; 14. ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
;=====

```

```

АКТ
        BCF        INTCON,7        ;ЗАПРЕТ ПРЕРЫВАНИЙ.
        BSF        STATUS,6        ;БАНК 2.
        CLRF       EEADR            ;НУЛЕВОЙ АДРЕС.
        BCF        STATUS,6        ;БАНК 0.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      EDY             ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      DEY             ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      COY             ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      YCTL            ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      YCTH            ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      EDYU            ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      DEYU            ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      COYU            ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      YCTLU            ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        CALL       АКТЕТЕ          ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
        MOVWF      YCTHU            ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
        BSF        INTCON,7        ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ.
        CALL       Y_I             ;НА ЗАПИСЬ В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
        GOTO       Y_U             ;
АКТЕТЕ
        BSF        STATUS,6
        BSF        STATUS,5        ;БАНК 3.

```

```
BCF      EECON1,7      ;ВЫБОР ПАМЯТИ ДАННЫХ.
BSF      EECON1,RD      ;ЧТЕНИЕ.
BTFSC    EECON1,RD      ;ЖДЕМ ОКОНЧАНИЯ
GOTO     $-1            ;ЧТЕНИЯ.
BCF      STATUS,5      ;БАНК 2.
MOVLW    .255          ;ЕСЛИ ПАМЯТЬ НЕ ЗАПОЛНЕНА,
SUBWF    EEDATA,0      ;
BTFSC    STATUS,2      ;
CLRF     EEDATA        ;ЗАПИШЕМ -0.
INCF     EEADR,1        ;+1 В АДРЕС.
MOVFW    EEDATA        ;ПЕРЕПИШЕМ ДАННЫЕ.
BCF      STATUS,6      ;БАНК 0.
RETURN
```

;=====

; 15. ЗАПИСЬ В ПАМЯТЬ.

;=====

ZAPIS

```
MOVFW    TEMP          ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ
MOVWF    FSR           ;ЗАГРУЖАЕМ ЗНАЧЕНИЕ
MOVFW    INDF          ;РЕГИСТРА.
BSF      STATUS,6      ;БАНК 2.
MOVWF    EEDATA        ;ЗАПИСЫВАЕМ.
BCF      INTCON,7      ;ЗАПРЕТ ПРЕРЫВАНИЙ.
BSF      STATUS,5      ;БАНК 3.
BCF      EECON1,7      ;ВЫБИРАЕМ ПАМЯТЬ ДАННЫХ.
BSF      EECON1,WREN    ;РАЗРЕШЕНИЕ ЗАПИСИ.
MOVLW    55H          ;ОБЯЗАТЕЛЬНАЯ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЬ
MOVWF    EECON2        ;/
MOVLW    0AAH         ;/
MOVWF    EECON2        ;/
BSF      EECON1,WR      ;РАЗРЕШАЕМ ЗАПИСЬ ВО ФЛЕШ ПЗУ.
BTFSC    EECON1,WR      ;ПОКА НЕ БУДЕТ ЗАКОНЧЕНА ЗАПИСЬ
GOTO     $-1            ;ХОДИМ ПО КРУГУ.
BCF      EECON1,WREN    ;ЗАПРЕТ ЗАПИСИ.2
BCF      STATUS,5      ;БАНК 2.
BCF      STATUS,6      ;БАНК 0.
BSF      INTCON,7      ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ.
RETURN
```

;=====

; 16. ПРОВЕРКА КНОПОК.

;=====

КНО

```
BSF      STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1. ВКЛЮЧАЕМ ВХОДЫ.
MOVLW    B'10000111'   ;ВСЕ ВХОДЫ ЦИФРОВЫЕ.
MOVWF    ADCON1^80H    ;
BCF      STATUS,5      ;БАНК 0.
BTFSC    FLAG,3        ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,
GOTO     YCT           ;ТО ИДЕМ НА УСТАНОВКУ.
BTFSS    PORTA,4       ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
BSF      FLAG,3        ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ.
```

PAZ

```
BTFSC    FLAG,4        ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,
GOTO     ZAPT          ;ТО ИДЕМ НА ВЫБОР РАЗРЯДА.
BTFSS    PORTA,5       ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
```

```

BSF      FLAG, 4      ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ.
RETURN   ;
;=====
; 17. УСТАНОВКА РАЗРЯДА ЗАПЯТОЙ.
;=====
ZAPT
BTFSC    FLAG, 5      ;ВО ВРЕМЯ РАБОТЫ КНОПКА
RETURN   ;НЕ РЕАГИРУЕТ НА НАЖАТИЕ.
BTFSS    PORTA, 5     ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
RETURN   ;ТО ВЕРНЕМСЯ.
BCF      FLAG, 4      ;СБРОСИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
INCF     ZPT, 1       ;
MOVLW    .8           ;ЕСЛИ РАВНО, ТО УСТАНОВИМ
SUBWF    ZPT, 0       ;ЗАПЯТЮЮ ЗА ИНДИКАТОРОМ.
BTFSC    STATUS, 2;
GOTO     PAB          ;НА ИНДИКАЦИЮ БУКВ И ЗАПЯТЫХ В РАБОТЕ.
BCF      FLAG, 5      ;УСТАНОВКА.
MOVFW    ZYTI         ;ИНДИКАЦИЯ БУКВЫ
MOVWF    TUI          ;У ПРИ УСТАНОВКЕ ТОКА.
MOVFW    ZYTU         ;ИНДИКАЦИЯ БУКВЫ
MOVWF    TUU          ;У ПРИ УСТАНОВКЕ НАПРЯЖЕНИЯ.
RETURN   ;

PAB
BSF      FLAG, 5      ;РАБОТА.
BSF      PORTA, 2     ;ВКЛЮЧИМ НАГРУЗКУ.
BCF      FLAG, 2      ;ВЫКЛЮЧИМ ФЛАГ ОТКЛЮЧЕНИЯ НАГРУЗКИ.
MOVLW    .2           ;ИНДИКАЦИЯ ЗАПЯТОЙ ВО
MOVWF    ZPT          ;2 РАЗРЯДЕ ДЛЯ ТОКА И
MOVLW    5            ;В 5 РАЗРЯДЕ -
MOVWF    ZPTU         ;ДЛЯ НАПРЯЖЕНИЯ.
MOVFW    ZTI          ;ИНДИКАЦИЯ БУКВЫ i
MOVWF    TUI          ;ПРИ ИЗМЕРЕНИИ ТОКА.
MOVFW    ZTU          ;ИНДИКАЦИЯ БУКВЫ u
MOVWF    TUU          ;ПРИ ИЗМЕРЕНИИ НАПРЯЖЕНИЯ.
RETURN   ;
;=====
END
;=====

```

Автомат защиты от перепадов сетевого напряжения

Предлагаемый автомат защиты от перепадов сетевого напряжения выключает нагрузку при помощи реле, если напряжение в сети будет выходить за пределы установленного значения, и включает ее после пропадания аварийной ситуации. Диапазон устанавливаемых значений по минимуму — 100...219 В, по максимуму — 222...255 В. Погрешность срабатывания защиты 1 В и зависит от стабильности напряжения питания микроконтроллера. Автомат можно устанавливать как для защиты одного прибора, так и для защиты квартиры, подъезда или всего дома.

Автор получает много писем с просьбой разработать прибор для защиты бытовой техники от перепадов сетевого напряжения. Да и сам автор пострадал однажды от повышенного напряжения в сети. Сгорело все, что работает в дежурном режиме, кроме видеоманитофона фирмы Sony. Это не в качестве рекламы, а в порядке констатации факта. Кроме того, есть приборы, например микроволновая печь, которые имеют ограничение по максимальному напряжению (обычно 230 В). Если учесть, что суточное изменение напряжения сети от 200 до 240 В является обычным, то становится понятна необходимость прибора для защиты бытовой техники от перепадов сетевого напряжения.

Актуальность данной темы можно также проследить по большому числу публикаций [8—16]. Но у каждой разработки имеются свои недостатки, поэтому рано закрывать эту тему.

Предлагаемый автором вариант защиты основан на прямом измерении амплитудного значения сетевого напряжения в течение положительного полупериода с выводом измеренного значения на индикатор. Основой автомата является микроконтроллер PIC16F873, имеющий встроенный десятиразрядный АЦП. Использование микроконтроллера и индикатора позволило сделать автомат с установкой порогов срабатывания по минимальному и максимальному напряжению в широких пределах.

Потребляемый прибором ток (без учета тока через обмотку реле) с включенной индикацией — 30 мА, с выключенной индикацией — 6 мА.

Автомат управляется тремя кнопками. Кнопкой «Разряд» выбирают разряд установки. Индикация выбранного разряда осуществляется перемещением запятой по индикатору. Кнопкой «Установка» увеличивают значение цифровых разрядов (0—2) на единицу, а в разряде режима индикации (3) выбирают необходимый режим. Кнопка «Индикация» необходима для включения-выключения индикации.

В работе программы микроконтроллера используются три прерывания. Прерывания по переполнению таймера 0 необходимы для отсчета интервалов времени 5 мс. Это время, равное четверти периода частоты сетевого напряжения, необходимо для привязки включения модуля АЦП на вершине синусоиды. Прерывание по изменению сигнала на входе RB0 синхронизирует генератор 5 мс с частотой сети. Прерывания по переполнению таймера 1 отрабатывают интервалы времени повторного включения автомата для измерения напряжения в режиме ожидания.

Если сетевое напряжение превышает установленное значение, то автомат выключает реле, индикацию и переходит в режим ожидания. Повторное измерение напряжения будет выполнено через 2 мин. Если величина напряжения не пришла в норму, то следующее измерение будет через 10 мин. Последний интервал времени можно устанавливать программно до 8,5 ч.

Алгоритм работы программы автомата защиты от перепадов сетевого напряжения показан на рис. 13—16.

После пуска и инициализации микроконтроллера (рис. 13) включается счетчик прерываний, построенный на последовательном включении предварительного делителя с $K = 4$ и таймера TMR0 с $K = 256$. При использовании кварцевого резонатора на частоту 4,096 МГц прерывания по переполнению таймера будут происходить через 1 мс. После прерывания инкрементируются счетчики 5 мс; 0,5 с; 1 с. После переполнения счетчиков устанавливаются

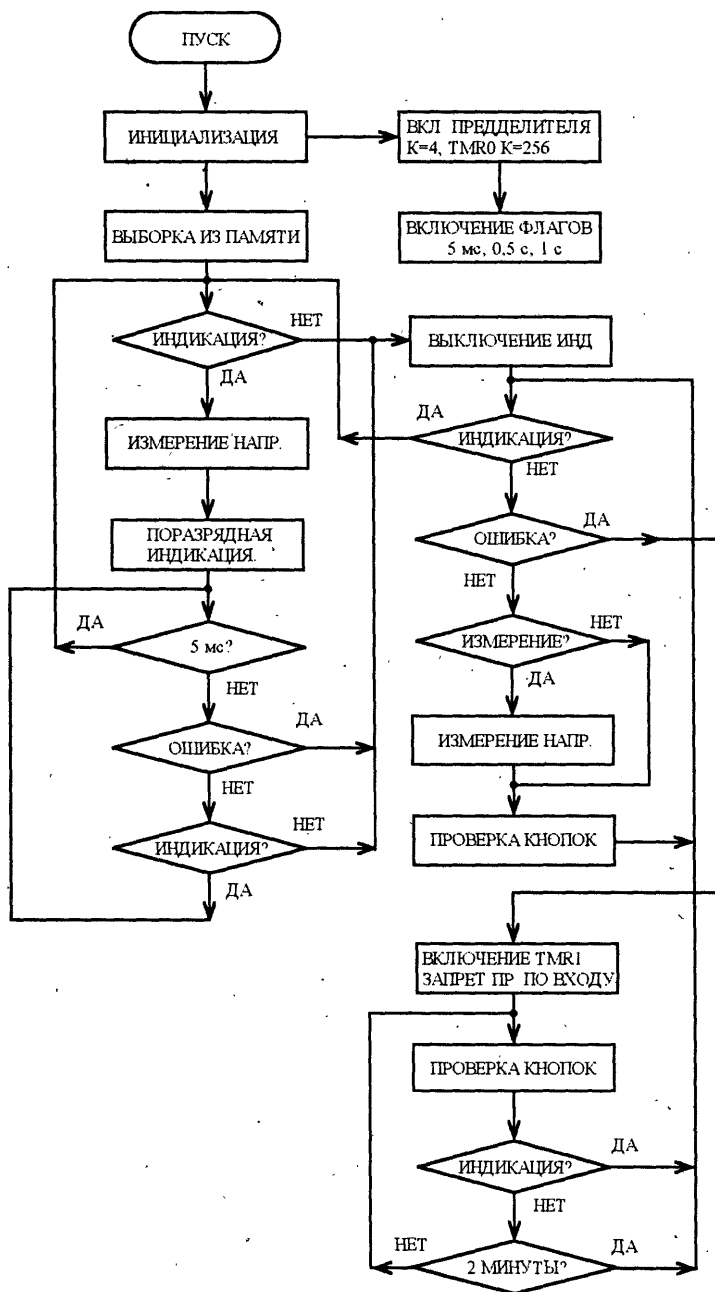


Рис. 13. Алгоритм работы программы автомата защиты от перепадов сетевого напряжения

флаги 5 мс; 0,5 с; 1 с. Отметки времени 5 мс используются для индикации одного разряда, а 0,5 и 1 с для смены индикации в режиме измерения.

Далее процессор производит выборку из памяти ранее установленных минимального и максимального значений. Если индикация разрешена, то вы-

бранные из памяти значения максимальной установки выводятся на индикацию. После вывода на индикацию каждого разряда ожидается установка флага 5 мс. После индикации третьего разряда выполняется проверка состояния кнопок. Во время ожидания прерывания постоянно проверяются флаги ошибки и выключения индикации. Если они включены, то программа переходит к выключению индикации.

Выключается индикация и проверяется флаг индикации. Если флаг включен, то программа возвращается к индикации, но такая ситуация возможна только после того, как будет нажата кнопка «Индикация». Далее проверяется состояние флага ошибки. Если флаг выключен, но установлен флаг включения АЦП, то производится измерение напряжения и проверяются кнопки. Цикл повторяется с проверки флага включения индикации. Выход из этой подпрограммы возможен или на индикацию по состоянию флага индикации, или на включение таймера 1. Этот таймер обрабатывает временной интервал, через который будет выполнено измерение входного напряжения при установленном флаге ошибки. При этом запрещаются прерывания по входу RB0.

Рассмотрим подробнее алгоритм работы подпрограммы измерения напряжения, приведенный на рис. 14. Аналого-цифровое преобразование в микроконтроллере выполняется методом последовательного приближения. На время преобразования величина входного напряжения запоминается на конденсаторе устройства выборки-хранения (УВХ). Поэтому после включения выбранного входа необходима задержка для полного заряда конденсатора.

После выполнения задержки включается АЦП-преобразование. Младший разряд преобразования отбрасывается как недостоверный из-за возможного «дрожания» амплитуды измеряемого напряжения. Двоичное значение младшего восьмиразрядного регистра преобразования проверяется на превышение максимального или минимального установленного значения. В случае положительного результата сравнения выключается выход, который управляет реле нагрузки. Иначе подтверждается включение реле и программа возвращается из подпрограммы. Если девятый разряд равен единице, то сравнение младших восьми разрядов не выполняется и программа выключает реле.

Для уменьшения числа ложных срабатываний автомата при возникновении сетевых помех выключение реле происходит по серии непрерывных ошибок. В зависимости от состояния сети это число может колебаться в небольших пределах. Автором выбрано число непрерывных ошибок, равное пяти, что соответствует задержке выключения исполнительного реле 100 мс после возникновения первой ошибки. При заполнении счетчика ошибок включаетсЯ флаг ошибки.

Далее выполняется перекодировка ранее измеренного значения входного напряжения из двоичного кода в двоично-десятиричный, и результат переписывается в текущие регистры.

Проверяются флаги индикации 0,5 и 1 с. Если ни один флаг не включен, то каждое измеренное значение выводится на индикацию. В этом режиме хорошо наблюдать стабильность напряжения. Однако при колебаниях напряжения будет происходить мигание от одного до трех разрядов, что затруднит чтение показаний индикатора. Для облегчения чтения индикатора введена возможность обновления индикации через 0,5 и 1 с. Если один из флагов

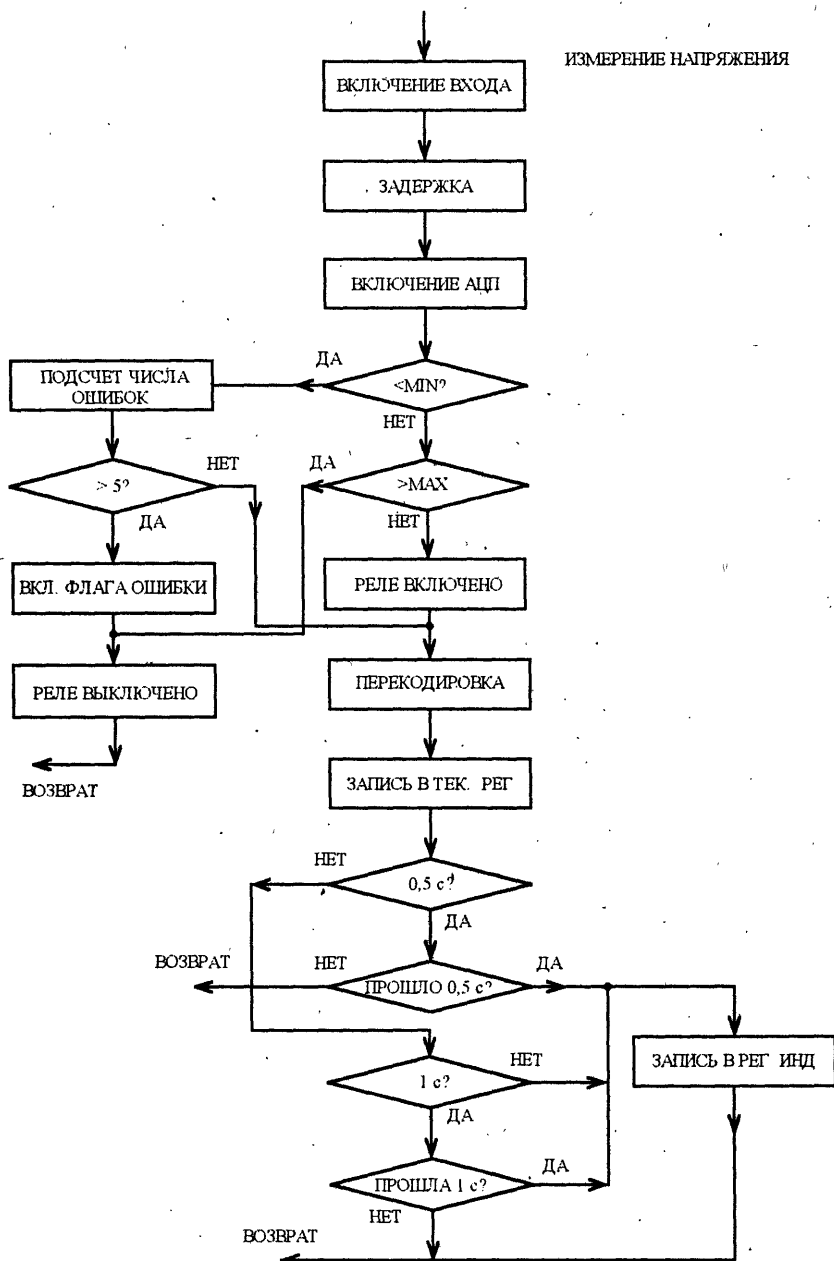


Рис. 14. Алгоритм работы программы автомата защиты от перепадов сетевого напряжения. Измерение напряжения

включен, то текущие измеренные значения напряжения переписываются в регистры индикации. При этом сбрасываются флаги и следующий вывод на индикацию будет после их включения в блоке подпрограммы установки флагов.

Рассмотрим работу подпрограммы проверки кнопок (рис. 15).

После первого прохождения подпрограммы выявляются нажатые кнопки и устанавливаются соответствующие флаги кнопок. Пока кнопка нажата, дальнейшее выполнение программы не производится. При последующих прохождении подпрограммы, если обнаруживаются включенные флаги, программа переходит к изменению разряда или выключению индикации или к установке.

Выбор разряда никаких особенностей не имеет, кроме того, что направление перемещения запятой происходит от старшего разряда к младшему. Если

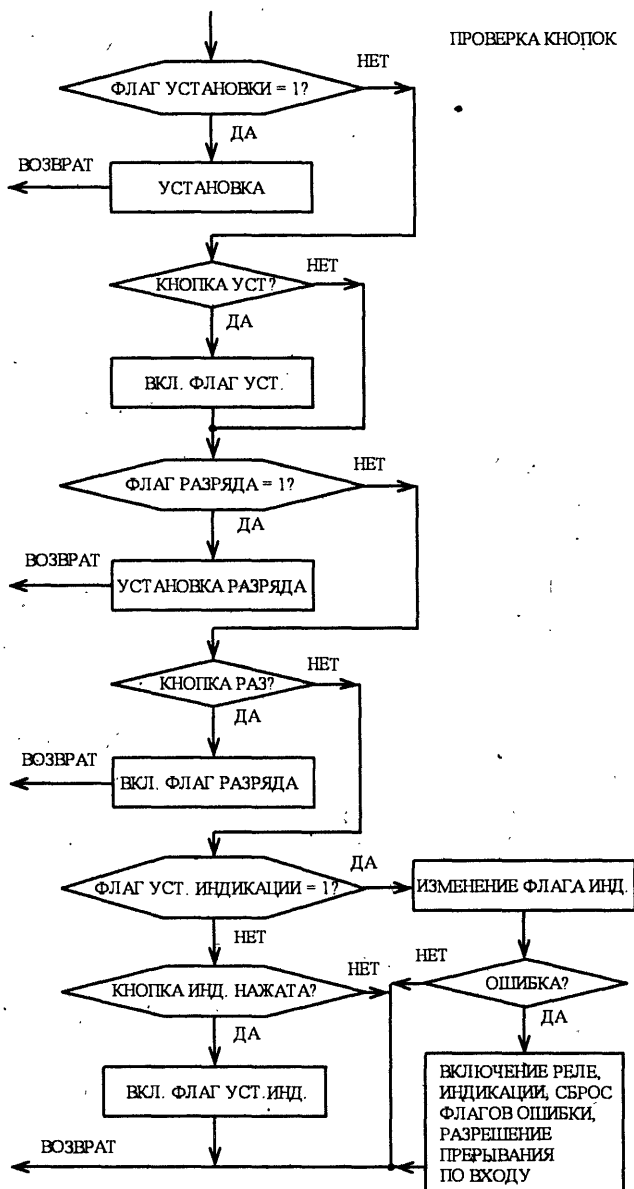


Рис. 15. Алгоритм работы программы автомата защиты от перепадов сетевого напряжения. Проверка кнопок

включен флаг установки включения индикации, то состояние флага индикации изменяется на противоположное. Если индикация была включена, то она выключается, и наоборот.

Если при изменении флага индикации будет включен флаг ошибки, то включаются индикация и исполнительное реле, сбрасывается флаг ошибки и разрешаются прерывания по изменению сигнала на входе. Это происходит в момент окончания времени ожидания. Алгоритм работы подпрограммы установки показан на рис. 16.

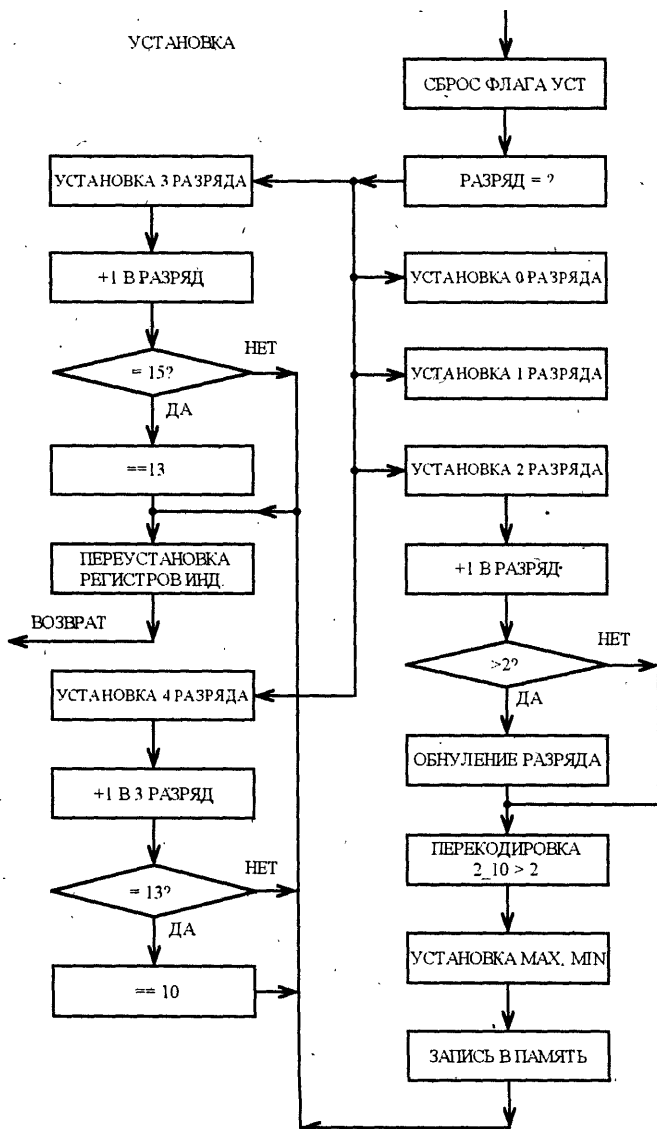


Рис. 16. Алгоритм работы программы автомата защиты от перепадов сетевого напряжения. Установка

После сброса флага установки по положению запятой определяется устанавливаемый разряд. Цифровые разряды 0—2 устанавливаются идентично, но имеют различные ограничения по максимальному значению разряда. Нулевой и первый разряды максимально устанавливаются до девяти, а второй разряд может принимать значение не более двойки. После инкрементирования регистра разряда его значение проверяется на максимум, и если оно превышает максимальное, то разряд обнуляется. Установка производится в регистры индикации, поэтому двоично-десятиричное установленное значение переводится в двоичный код.

Далее проверяется корректность установленных значений. Если значение больше 255, то устанавливается максимальное значение. Если при установке максимального значения попытаться установить число 100, то установится минимальное значение по превышению напряжения, равное 222 В. В зависимости от того, какое значение устанавливается — максимальное или минимальное, производится перезапись значений регистров индикации в соответствующие регистры установки. Значения регистров установки в двоично-десятиричном и двоичном формате записываются в энергонезависимую память. Таким образом, каждое изменение регистров установки фиксируется в памяти. Это необходимо для того, чтобы после возникновения аварийной ситуации при малом резервном напряжении питания ранее установленные значения были сохранены. После записи в память производится переустановка регистров индикации новыми значениями и выход из подпрограммы.

Третий разряд индикации может принимать два значения 13 и 14, что соответствует индикации минимального и максимального значения. После установки третьего разряда на индикацию выводится значение, соответствующее данной установке.

Четвертый разряд фиктивный, и его установка производится тогда, когда запятая находится за пределами индикации. Фактически устанавливается регистр третьего разряда. При этом возможные установки — 10, 11, 12. При значении регистра, равном 10 (разряд не светится), вывод на индикацию производится с задержкой на один период сетевого напряжения. При других значениях регистра индикация производится через 0,5 и 1 с. Завершается установка четвертого разряда переустановкой регистров индикации.

Схема автомата показана на рис. 17. Измеряемое напряжение делится делителем напряжения R1R9 и в случае необходимости ограничивается стабилитроном VD2. Диод VD3 уменьшает значение амплитуды напряжения отрицательного полупериода до допустимого значения на аналоговый вход. Диод VD1 пропускает на измерительный вход микроконтроллера только положительную часть поделенного сетевого напряжения. Делитель напряжения R7R8 совместно с стабилитроном VD3 формирует прямоугольные импульсы на входе RB0. По переднему фронту этих импульсов происходит синхронизация работы внутреннего генератора 5 мс. Симисторная оптопара U1 включает реле K1. К сети нагрузка $R_{нагр}$ может подключаться через контакты реле K1.1 или переключатель SA1. В режиме ожидания светодиод HL1 мигает с частотой 1 Гц. Регулировку выходного напряжения стабилизатора DA1 выполняют резистором R6.

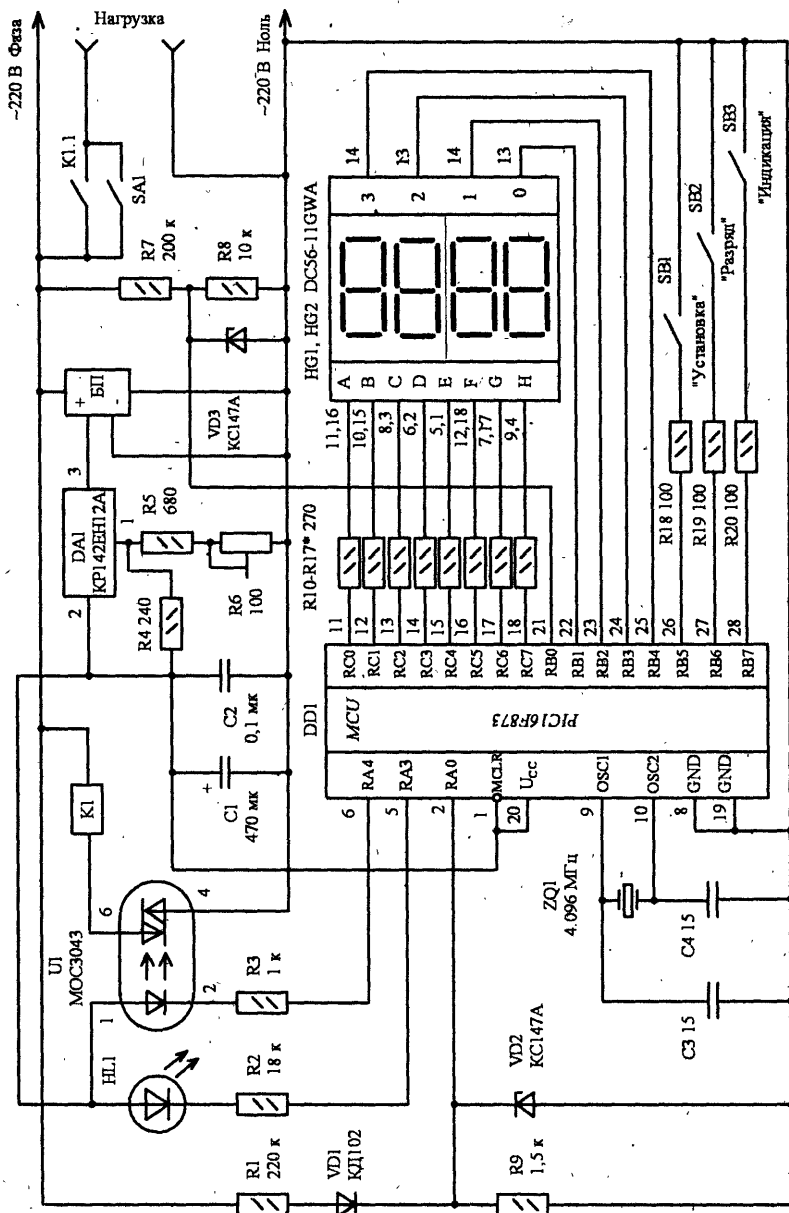


Рис. 17. Автомат защиты от перепадов сетевого напряжения

Светодиод HL1 — любой сверхъяркий с малым потребляемым током. Семисегментные индикаторы HG1, HG2 можно заменить любыми одиночными индикаторами с общим катодом. При этом, возможно, потребуется подбор гасящих резисторов R11—R18.

Источник питания БП1 — простейший блок из трансформатора, однополупериодного выпрямителя на диоде 1N1004 и конденсатора 470 мкФ на напряжение 40 В. Первичная обмотка трансформатора должна быть рассчитана на

напряжение 400 В. Трансформатор блока питания можно составить из двух одинаковых трансформаторов с последовательным включением сетевых и последовательным или параллельным выходных обмоток. Выходное напряжение БП должно быть таким, чтобы при минимально возможном напряжении сети на входе стабилизатора DA1 было постоянное напряжение не менее 7 В. Например, если необходима установка минимального напряжения 100 В, то напряжение с выхода БП при напряжении сети 220 В должно быть 15 В.

Реле К1 может быть любым на переменное напряжение питания 220 В, оно должно четко срабатывать при минимально допустимом напряжении сети. Контакты реле должны выдерживать ток, потребляемый всеми приборами, включенными одновременно. Если в аварийном режиме будет работать только освещение, то в качестве переключателя SA1 можно взять бытовой выключатель освещения.

Подстроечный резистор R6 типа СП-16ВА можно заменить любым имеющим ограничительные упоры подвижной части.

Микроконтроллер PIC16F873 без переделки платы можно заменить микроконтроллерами PIC16F873A, PIC16F876A. Можно использовать и 40-выводные микроконтроллеры PIC16F874, PIC16F877 с изменением рисунка печатной платы. При этом программа МК в изменении не нуждается, необходимо только правильно установить тип МК в программе программатора.

Налаживание устройства сводится к установке необходимого напряжения питания микроконтроллера. Поскольку источником опорного напряжения для АЦП является напряжение питания микроконтроллера, то и показания индикатора будут зависеть от установленного напряжения. При увеличении напряжения питания вес разряда квантования увеличивается, а следовательно, уменьшаются показания индикатора, и наоборот — при уменьшении напряжения питания показания индикатора увеличиваются.

В собранном устройстве извлекают микроконтроллер и включают устройство в сеть. На выводе 2 стабилизатора DA1 резистором R6 устанавливают напряжение питания, равное 5 В. Выключают устройство из сети и устанавливают микроконтроллер в панельку. Включают устройство в сеть и контролируют напряжение сети цифровым вольтметром. Перемещением запятой за пределы индикатора кнопкой «Разряд» входят в режим измерения. Изменением номинала резистора R6 добиваются равенства показаний в сети и с выхода микроконтроллера. При этом необходимо следить, чтобы напряжение питания микроконтроллера не превышало 5,5 В. Этот вариант возможен, если номиналы резисторов делителя R1R9 не соответствуют указанным на схеме.

Работу настроенного автомата можно проверить при помощи автотрансформатора ЛАТР или любого другого трансформатора имеющего большое число отводов от сетевой обмотки, например силового трансформатора от ламповых приемников или телевизоров.

Печатная плата автомата приведена на рис. 18, а расположение элементов на ней — на рис. 19. Печатная плата для установки индикаторов показана на рис. 20.

При изготовлении печатной платы под микросхему с большим числом выводов необходимо помнить, что 0,1 дюйма — это 2,54 мм, а не 2,5 мм, как обычно принимается при проектировании отверстий для микросхем с малым числом выводов. Фольгу со стороны установки элементов низковольтной час-

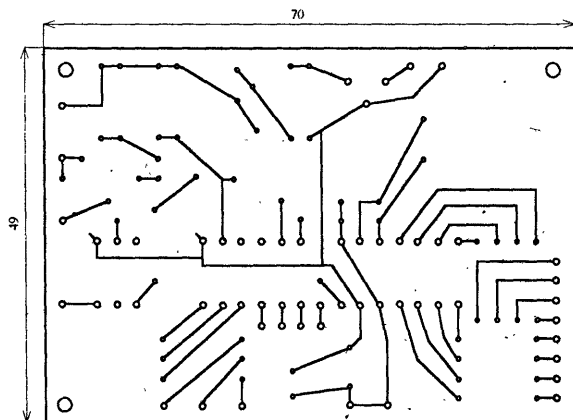


Рис. 18. Автомат защиты от перепадов сетевого напряжения.
Печатная плата

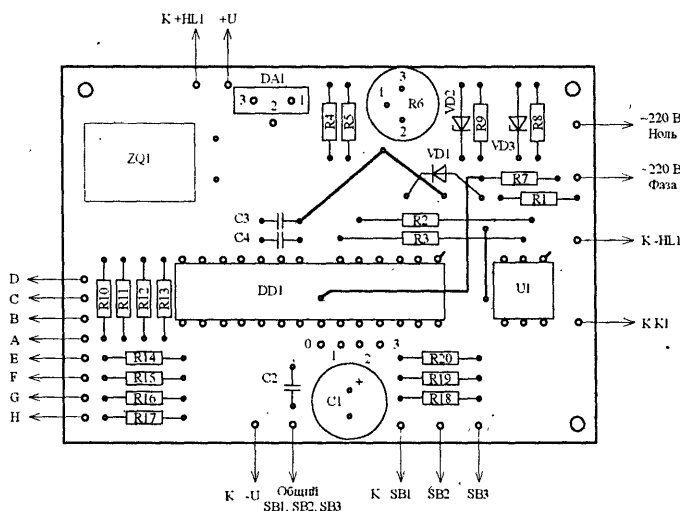


Рис. 19. Автомат защиты от перепадов сетевого напряжения.
Расположение элементов

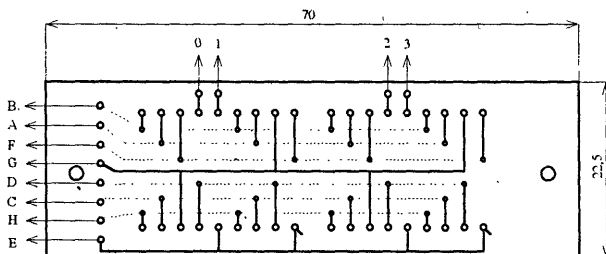


Рис. 20. Печатная плата на 2-х индикаторах DC56

ти (рис. 19), где нет печатных проводников, не вытравливают, а подключают к минусу питания микроконтроллера. Отверстия со стороны установки элементов раззенковывают.

Работа с автоматом заключается в установке необходимых напряжений ограничения. При первом включении напряжения сети индикаторы HG1, HG2 не светятся, а светодиод HL1 мигает. Последовательно нажимают кнопки SB2, SB3, включится индикация. При этом на индикаторе появится знак минус и нули в цифровых разрядах. Перемещением запятой по разрядам кнопкой «Разряд» устанавливают соответствующее значение ограничения по минимальному напряжению кнопкой «Установка». Первое нажатие кнопки «Установка» при запятой во втором или первом разряде вызовет индикацию числа 100. При попытке установить на индикаторе число большее, чем число 219, на индикаторе будет устанавливаться число 100.

Нажимают кнопку «Разряд» и выводят запятую за пределы индикатора. При переходе запятой от нулевого к третьему разряду индикация погаснет, потому что не установлено ограничение напряжения по максимуму. Для включения индикации последовательно нажимают кнопки «Разряд» и «Индикация».

На индикаторе в третьем разряде будет светиться усеченный знак плюс (—). Светятся сегменты В, С, G, а цифровые разряды высвечивают нули. Запятая светится в третьем разряде. Перемещением запятой по разрядам кнопкой «Разряд» устанавливают соответствующее значение ограничения по максимальному напряжению кнопкой «Установка». Первое нажатие кнопки «Установка» при запятой во втором или первом разряде вызовет индикацию двоек во всех разрядах (минимальная установка 222). При попытке установки в первом разряде числа большего, чем число 5, на индикаторе высветится число 255. Для того чтобы установить число меньшее, чем 255, необходимо вернуть запятую во второй разряд, и после нажатия кнопки «Установка» на индикаторе высветятся все двойки (222).

В режиме установки максимального и минимального значения напряжений выключение индикации и исполнительного реле не производится.

После установки значений ограничения напряжения выводят запятую за пределы индикатора. Третий разряд не светится, а цифровые разряды индицируют значение напряжения сети. Если индикация происходит с миганием разрядов, то нажимают кнопку «Установка», и в третьем разряде высветится знак равенства (=), а вывод на индикацию будет выполняться через 0,5 с. Если еще раз нажать кнопку «Установка», то индикация будет изменяться через 1 с. При этом в третьем разряде высветится знак тождества (три черты).

При возникновении аварийной ситуации реле K1 отключит нагрузку размыканием контактов K1.1 и блок питания автомата контактами K1.2. Светодиод HL1 будет мигать с частотой 1 Гц. После этого необходимо выключить из сети все бытовые приборы, оставить одну лампу освещения и включить переключатель SA1. После пропадания аварийной ситуации (когда светодиод погаснет) необходимо не забыть выключить переключатель SA1. После включения автомата можно включить в сеть бытовые приборы. Если вы хотите проверить, вошло ли напряжение сети в норму, то необходимо кратковременно нажать кнопку «Индикация». Если индикация останется включенной, то напряжение сети в пределах нормы. Это возможно, когда длится время второго

ожидания включения. Как упоминалось выше, это время может быть установлено до 8,5 ч. В программе это время по умолчанию выбрано равным 10 мин.

Если выключение напряжения произошло когда вас нет дома или в ночное время, автомат сам проверит напряжение сети после отсчета времени режима ожидания (сначала 2 мин, затем 10 мин). Если напряжение пришло в норму, то включится реле K1. В противном случае автомат будет постоянно проверять напряжение сети через 2—10—2—10... минут.

Если реле K1 потребляет большой ток, то необходимо дополнительно установить симистор, как показано на рис. 22 (стр. 69).

```
; ЗАЩИТА ДОМА ОТ ПЕРЕПАДОВ НАПРЯЖЕНИЯ СЕТИ.
; С УСТАНОВКОЙ УРОВНЯ ЗАЩИТЫ +35, -120 В.
; РАЗРАБОТАЛ НИКОЛАЙ ЗАЕЦ.
; ДЛЯ СВОБОДНОГО ИСПОЛЬЗОВАНИЯ РАДИОЛЮБИТЕЛЯМИ.
; п.ВЕЙДЕЛЕВКА, БЕЛГОРОДСКОЙ.
; saes@mail.ru
; ПРОГРАММА = FAZA0MAX.ASM
; ВЕРСИЯ: 07-06-04.
; АССЕМБЛЕР И ОТЛАДЧИК: MPLAB IDE, ВЕРСИЯ: 5.70.40.
```

```
#INCLUDE <P16F873.INC>
__CONFIG 3F31H
```

```
;=====
; ИСПОЛЬЗУЕТСЯ КВАРЦ ЧАСТОТОЙ 4,096 МГц.
; 4x16x256x5=81920. 4096000/81920=50 Гц.
; ПРЕРЫВАНИЕ ЧЕРЕЗ 5 мс.
;=====
; ПОРТ С — ВЫХОД СЕГМЕНТОВ.
; RB0 — ВХОД ИМПУЛЬСОВ ЗАПУСКА.
; RB1-RB4 — ВЫХОД КАТОДОВ.
; RB5 — ВХОД КНОПКИ УСТАНОВКИ.
; RB6 — ВХОД КНОПКИ ВЫБОРА РАЗРЯДА.
; RB7 — ВХОД КНОПКИ ВКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
; RA0 — АНАЛОГОВЫЙ ВХОД 1.
; RA4 — ВЫХОД УПРАВЛЕНИЯ РЕЛЕ.
; RA2 — ВХОД НАПРЯЖЕНИЯ ПИТАНИЯ.
; RA3 — ВЫХОД СВЕТОДИОДА.
;=====
; РЕГИСТРЫ РСН.
```

```
;=====
INDF EQU 00H ;ДОСТУП К ПАМЯТИ ЧЕРЕЗ FSR.
TIMER0 EQU 01H ;TMR0.
OPTIONR EQU 81H ;OPTION (RP0=1).
PC EQU 02H ;СЧЕТЧИК КОМАНД.
STATUS EQU 03H ;РЕГИСТР СОСТОЯНИЯ АЛУ.
FSR EQU 04H ;РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
PORTA EQU 05H ;ПОРТ А ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTB EQU 06H ;ПОРТ В ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTC EQU 07H ;ПОРТ С ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISA EQU 85H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА А.
TRISB EQU 86H ;ПОРТ В ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISC EQU 87H ;ПОРТ С ВВОДА/ВЫВОДА.
```

```

INTCON EQU 0BH ;РЕГИСТР ФЛАГОВ ПРЕРЫВАНИЙ.
PIE1 EQU 8CH ;РЕГИСТР РАЗРЕШЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫХ ПРЕРЫВАНИЙ.
ADRESH EQU 1EH ;СТАРШИЙ БАЙТ АЦП.
ADRESL EQU 9EH ;МЛАДШИЙ БАЙТ АЦП.
ADCON0 EQU 1FH ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ АЦП.
ADCON1 EQU 9FH ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ ВХОДАМИ "АДР".
EEDATA EQU 10CH ;РЕГИСТРЫ ЗАПИСИ В ПАМЯТЬ.
EEADR EQU 10DH ;
EEDATH EQU 10EH ;
EEADRH EQU 10FH ;
EECON1 EQU 18CH ;
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ PОН.
;=====
TEKH EQU 20H ;ДВОИЧНОЕ ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ НАПРЯЖЕНИЯ А,
TEKL EQU 21H ;МЛАДШИЙ РЕГИСТР.
CEK EQU 23H ;СЧЕТЧИК 5 мс.
WTEMP EQU 24H ;ВРЕМЕННЫЙ.
TEMP EQU 25H ;ВРЕМЕННЫЙ.
FLAG EQU 26H ;РЕГИСТР ФЛАГОВ.
ANOD2 EQU 27H ;ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ КАТОДА.
STEMP EQU 28H ;ВРЕМЕННЫЙ.
FTEMP EQU 29H ;ВРЕМЕННЫЙ.
DEA EQU 2AH ;ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ ПО РАЗРЯДАМ, А1.
COA EQU 2BH ;А2,
EDA EQU 2CH ;А0.
FLAG1 EQU 2DH ;
CEK1 EQU 2EH ;СЧЕТЧИК 0,5 сек.
YCTA EQU 33H ;ДВОИЧНОЕ УСТАНОВЛЕННОЕ МАКСИМАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
YCTA0 EQU 34H ;ДЕСЯТИЧНОЕ УСТАНОВЛЕННОЕ ПО РАЗРЯДАМ, 0,
YCTA1 EQU 35H ;1.
YCTA2 EQU 36H ;2.
YCTI EQU 37H ;ДВОИЧНОЕ УСТАНОВЛЕННОЕ МИНИМАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
YCTI0 EQU 38H ;ДЕСЯТИЧНОЕ УСТАНОВЛЕННОЕ ПО РАЗРЯДАМ, 0.
YCTI1 EQU 39H ;1.
YCTI2 EQU 3AH ;2.
EDI EQU 40H ;ПОРАЗРЯДНЫЕ РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ, 0.
DEI EQU 41H ;1.
COI EQU 42H ;2.
TUI EQU 43H ;3.
SEG EQU 44H ;СЕКМЕНТОВ.
ANOD EQU 45H ;КАТОД, ПОЗИЦИОННОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
ZPT EQU 46H ;ЗАПЯТОЙ.
COU EQU 4AH ;СЧЕТЧИК ПЕРЕКОДИРОВКИ.
SBTEMP EQU 4BH ;ВРЕМЕННЫЙ.
FBTEMP EQU 4CH ;ВРЕМЕННЫЙ.
WBTEMP EQU 4DH ;ВРЕМЕННЫЙ.
CEK2 EQU 4EH ;СЧЕТЧИК 1 сек.
COU1 EQU 4FH ;СЧЕТЧИК ЧИСЛА ВЫКЛЮЧЕНИЙ.
COT1 EQU 50H ;СЧЕТЧИК ПАУЗЫ 2 МИН.
COT2 EQU 51H ;СЧЕТЧИК ПАУЗЫ ОТ 4 мин ДО 8,5 ч.
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ РЕГИСТРА FLAG.
; 0->ВЫКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
; 1->ПРЕРЫВАНИЯ 5 мс.

```

```
; 2->ЗАПЯТОЙ.
; 3->ЗАПЯТАЯ ЗА ИНДИКАТОРОМ.
; 4->УСТАНОВКА.
; 5->РАЗРЯД.
; 6->ВКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
; 7->ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ РЕГИСТРА FLAG1.
; 0->ИНДИКАЦИЯ ЧЕРЕЗ 0,5 сек.
; 1->-ЧЕРЕЗ 1 сек.
; 2->ПРОШЛО 0,5 сек.
; 3->ПРОШЛА 1 сек.
; 4->ПЕРЕРЫВАНИЕ СО ВХОДА.
; 5->СВЕТОДИОД ВЫКЛ. ПИТАНИЯ.
; 6->ВЫКЛЮЧЕНИЕ БОЛЕЕ N РАЗ (ЗАДАЕТСЯ COU1).
; 7->БЫЛА ПАУЗА 2 МИНУТЫ.
;=====
; 1. ПУСК
;=====
ORG      0
GOTO     INIT
ORG      4
BTFSC    INTCON,1
GOTO     PRB0
BTFSC    PIR1,0
GOTO     PRTM1
GOTO     PRER
;=====
; 2. ПЕРЕКОДИРОВКА ДВОИЧНЫХ УСТАНОВОК И ПРОВЕРКА МАКСИМУМА.
;=====
PERE
MOVWF    DEI                      ;ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ ВСЕХ РАЗРЯДОВ
CALL     DEBIN                    ;НЕ ДОЛЖНО ПРЕВЫШАТЬ 255.
ADDWF    EDI,0                   ;
MOVWF    TEMP                    ;
MOVWF    COI                     ;
CALL     COBIN                    ;СОТНИ.
BCF      STATUS,0;
ADDWF    TEMP,1                  ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕПОЛНЕНИЕ,
BTFSC    STATUS,0;TO
BSF      FLAG,7                 ;УСТАНОВИМ ФЛАГ ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.
MOVWF    TUI                     ;ВЫБЕРЕМ МАКСИМУМ ИЛИ МИНИМУМ.
ADDWF    PC,1                   ;
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
```

```

RETURN
GOTO      MIYC      ;МИНИМУМ.
GOTO      MAYC      ;МАКСИМУМ.

```

; 3. ТАБЛИЦЫ ПЕРЕВОДА ДЕСЯТКОВ И СОТЕН В ДВОИЧНОЕ ЧИСЛО.

```

DEBIN
  ADDWF    PC,1
  RETLW    .0
  RETLW    .10
  RETLW    .20
  RETLW    .30
  RETLW    .40
  RETLW    .50
  RETLW    .60
  RETLW    .70
  RETLW    .80
  RETLW    .90

```

```

COBIN
  ADDWF    PC,1
  RETLW    .0
  RETLW    .100
  RETLW    .200

```

; 4. ЗАПИСЬ РЕГИСТРОВ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.

```

VUBOP
  MOVWF    TUI      ;ПО ЗНАЧЕНИЮ 3-ГО РАЗРЯДА
  ADDWF    PC,1      ;ВЫБЕРЕМ РЕЖИМ ИНДИКАЦИИ.
  RETURN
  RETURN
  RETURN
  RETURN
  RETURN
  RETURN
  RETURN
  RETURN
  RETURN
  GOTO     AIN        ;МГНОВЕННАЯ ИНДИКАЦИЯ ЗНАЧЕНИЯ ВХОДА А.
  GOTO     AIN05       ;ВХОДА А 0,5 S.
  GOTO     AIN1        ;ВХОДА А 1 S.
  GOTO     MIIN        ;ИНДИКАЦИЯ УСТАНОВЛЕННОГО МИНИМУМА.
  GOTO     MAIN        ;ИНДИКАЦИЯ УСТАНОВЛЕННОГО МАКСИМУМА.

AIN05
  BSF      FLAG1,0    ;УСТАНОВИМ ФЛАГ 0,5 сек.
  RETURN

AIN1
  BSF      FLAG1,1    ;УСТАНОВИМ ФЛАГ 1 сек.
  BCF      FLAG1,0    ;СБРОСИМ ФЛАГ 0,5 сек.
  RETURN

AIN
  BCF      FLAG1,0    ;СБРОСИМ ФЛАГ 0,5 сек
  BCF      FLAG1,1    ;И 1 сек.

AINI

```

```

BCF      FLAG1,2      ;СБРОСИМ ФЛАГИ ИСТЕКШЕГО
BCF      FLAG1,3      ;ВРЕМЕНИ 0,5 И 1 сек.
MOVFW    EDA          ;ПЕРЕПИШЕМ
MOVWF    EDI          ;ИЗМЕРЕННЫЕ ЗНАЧЕНИЯ
MOVFW    DEA          ;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
MOVWF    DEI          ;
MOVFW    COA          ;
MOVWF    COI          ;
RETURN   ;

MIIN
MOVFW    YCTI0        ;ПЕРЕПИШЕМ МИНИМАЛЬНУЮ УСТАНОВКУ
MOVWF    EDI          ;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
MOVFW    YCTI1        ;
MOVWF    DEI          ;
MOVFW    YCTI2        ;
MOVWF    COI          ;
RETURN   ;

MAIN
MOVFW    YSTA0        ;ПЕРЕПИШЕМ МАКСИМАЛЬНУЮ УСТАНОВКУ
MOVWF    EDI          ;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
MOVFW    YSTA1        ;
MOVWF    DEI          ;
MOVFW    YSTA2        ;
MOVWF    COI          ;
RETURN   ;

;=====
; 5. ЗАПИСЬ УСТАНОВЛЕННЫХ ЗНАЧЕНИЙ В ПАМЯТЬ.
;=====

MIZ
MOVFW    EDI          ;ПЕРЕПИШЕМ ИНДИКАЦИЮ МИНИМУМА
MOVWF    YCTI0        ;В РЕГИСТРЫ МИНИМУМА.
MOVFW    DEI          ;
MOVWF    YCTI1        ;
MOVFW    COI          ;
MOVWF    YCTI2        ;
BSF      STATUS,6     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
CLRF     EEADR         ;ОБНУЛИМ АДРЕС ЗАПИСИ.
MOVLW    0x37          ;ЗАПИШЕМ АДРЕС ПЕРВОГО РЕГИСТРА ЗАПИСИ.
GOTO     ZAPIS        ;ИДЕМ НА ЗАПИСЬ.

MAZ
MOVFW    EDI          ;ПЕРЕПИШЕМ ИНДИКАЦИЮ МАКСИМУМА
MOVWF    YSTA0        ;В РЕГИСТРЫ МАКСИМУМА.
MOVFW    DEI          ;
MOVWF    YSTA1        ;
MOVFW    COI          ;
MOVWF    YSTA2        ;
BSF      STATUS,6     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
MOVLW    .16          ;РАВНОСИЛЬНО НУЛЕВОМУ АДРЕСУ (10000)
MOVWF    EEADR         ;ДЛЯ ЧИСЕЛ 0-3.
MOVLW    0x33          ;ЗАПИШЕМ АДРЕС ПЕРВОГО РЕГИСТРА ЗАПИСИ.

ZAPIS
MOVWF    FSR          ;АДРЕС ПЕРВОГО РЕГИСТРА > В РЕГИСТР
                     ;КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.

ZAPIN
MOVFW    INDF         ;ЗНАЧЕНИЕ РЕГИСТРА > В РАБОЧИЙ РЕГИСТР

```

```

MOVWF    EEDATA          ;ЗАТЕМ В РЕГИСТР ДАННЫХ.
BSF      STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 3.
BCF      EECON1,7        ;ВЫБИРАЕМ ПАМЯТЬ ДАННЫХ.
BSF      EECON1,2        ;РАЗРЕШАЕМ ЗАПИСЬ.
BCF      INTCON,7        ;ЗАПРЕТ ПРЕРЫВАНИЙ.
MOVLW    0x55            ;ОБЯЗАТЕЛЬНАЯ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЬ
MOVWF    EECON2          ;ПРИ ЗАПИСИ В ПАМЯТЬ.
MOVLW    0xAA            ;ПРЕДОХРАНЯЕТ ОТ СЛУЧАЙНОЙ ЗАПИСИ.
MOVWF    EECON2          ;
BSF      EECON1,1        ;ИНИЦИАЛИЗИРУЕМ ЗАПИСЬ.
BTFSC    EECON1,1        ;ЖДЕМ ОКОНЧАНИЯ ЗАПИСИ.
GOTO     $-1            ;
BCF      STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
INCF     EEADR,1         ;УВЕЛИЧИМ АДРЕС ЗАПИСИ НА 1.
BTFSC    EEADR,2         ;ЕСЛИ ОН ЕЩЕ НЕ РАВЕН 4,
GOTO     $+3            ;
INCF     FSR,1           ;ТО УВЕЛИЧИМ АДРЕС РЕГИСТРА ДЛЯ ЗАПИСИ.
GOTO     ZAPIN          ;ПОВТОРИМ ЗАПИСЬ.
BCF      STATUS,6        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
BSF      INTCON,7        ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ.
RETURN   ;ВЕРНЕМСЯ.

;=====
; 6. ТАБЛИЦА СЕГМЕНТОВ ДЛЯ ОБЩЕГО КАТОДА.
;=====
SEGDATA          ;7, 6, 5, 4, 3, 2, 1, 0.
ADDWF    PCL,F         ;H, G, F, E, D, C, B, A.
;
;           КАТОД                АНОД
RETLW    B'00111111' ; 0 B'11000000'
RETLW    B'00000110' ; 1 B'11111001'
RETLW    B'01011011' ; 2 B'10100100'
RETLW    B'01001111' ; 3 B'10110000'
RETLW    B'01100110' ; 4 B'10011001'
RETLW    B'01101101' ; 5 B'10010010'
RETLW    B'01111101' ; 6 B'10000010'
RETLW    B'00000111' ; 7 B'11111000'
RETLW    B'01111111' ; 8 B'10000000'
RETLW    B'01101111' ; 9 B'10010000'
RETLW    .0          ; 10 3-Й РАЗРЯД ВЫКЛЮЧЕН.
RETLW    B'01001000' ; 11 =
RETLW    B'01001001' ; 12 ==
RETLW    B'01000000' ; 13 - B'10111111'
RETLW    B'01000110' ; 14 + B'10111001'

;=====
; 7. ИНДИКАЦИЯ
;=====
IND
MOVLW    .253          ;УСТАНАВЛИВАЕМ НУЛЕВОЙ РАЗРЯД В
MOVWF    ANOD          ;ПОЗИЦИОННОЕ ЗНАЧЕНИЕ КАТОДА.
CLRF     ANOD2         ;ОБНУЛИМ ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ АНОДА (КАТОДА).

IND0
BTFSC    FLAG1,4        ;
CALL     ADP0           ;ПРОВЕРИМ НАПРЯЖЕНИЕ.
MOVWF    EDI           ;ЗАГРУЖАЕМ РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ.
CALL     INDZ           ;ПРОИНДИЦИРУЕМ.
CALL     ZDEM           ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.

```

```

IND1
    BTFSC    FLAG1,4      ;
    CALL     ADP0         ;ПРОВЕРИМ НАПРЯЖЕНИЕ.
    MOVFW    DEI         ;АНАЛОГИЧНО НУЛЕВОМУ.
    CALL     INDZ         ;
    CALL     ZDEM         ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.

IND2
    BTFSC    FLAG1,4      ;
    CALL     ADP0         ;ПРОВЕРИМ НАПРЯЖЕНИЕ.
    MOVFW    COI         ;
    CALL     INDZ         ;
    CALL     ZDEM         ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.

IND3
    BTFSC    FLAG1,4      ;
    CALL     ADP0         ;ПРОВЕРИМ НАПРЯЖЕНИЕ.
    MOVFW    TUI         ;ЗАГРУЖАЕМ РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ 3-ГО
РАЗРЯДА.
    CALL     INDZ         ;ПРОИНДИЦИРУЕМ.
    CALL     KEY          ;ПРОВЕРИМ КНОПКИ.
    CALL     ZDEM         ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
    GOTO     IND          ;НА ИНДИКАЦИЮ НУЛЕВОГО РАЗРЯДА.

INDZ
    CALL     SEGDATA      ;ОПРЕДЕЛИМ СЕМИСЕТМЕНТНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
    MOVWF    SEG          ;ЗАПИШЕМ ЕГО В РЕГИСТР.
    BTFSS    FLAG,3       ;ЕСЛИ НЕТ УСТАНОВКИ,
    GOTO     $+5          ;ТО ЗАПЯТАЯ НЕ ВЫСВЕЧИВАЕТСЯ.
    MOVFW    ZPT          ;СРАВНИМ РАЗРЯД ЗАПЯТОЙ
    SUBWF    ANOD2,0      ;С РАЗРЯДОМ ИНДИКАЦИИ.
    SKPNZ    ;ЕСЛИ ОНИ НЕ СОВПАДАЮТ, ТО ПРОПУСТИМ.
                ;УСТАНОВКУ ФЛАГА.
    BSF      FLAG,2       ;ИНАЧЕ УСТАНОВИМ ФЛАГ ЗАПЯТОЙ.
    BTFSS    FLAG,2       ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,
    GOTO     $+2          ;
    BSF      SEG,7        ;ТО ВКЛЮЧИМ СЕГМЕНТ ЗАПЯТОЙ.
    MOVFW    SEG          ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ
    MOVWF    PORTC        ;В ПОРТ С.
    MOVWF    ANOD         ;ВКЛЮЧИМ РАЗРЯД.
    MOVWF    PORTB        ;
    BCF      FLAG,2       ;СВРОСИМ ФЛАГ ЗАПЯТОЙ.
    BSF      STATUS,0     ;1 В НУЛЕВОЙ РАЗРЯД, ЧТОБЫ В АНОД
                ;ЗАПИСАЛАСЬ 1.
    RLF      ANOD,1       ;СДВИНЕМ НОЛЬ НА РАЗРЯД ВЛЕВО.
    INCF     ANOD2,1      ;УВЕЛИЧИМ ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ АНОДА (КАТОДА).
    RETURN    ;ВЕРНЕМСЯ.

ZDEM
    BCF      FLAG,1       ;СВРОСИМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ.
    CLRF     T1CON        ;ВЫКЛЮЧАЕМ ТАЙМЕР 1.
    BTFSC    FLAG,1       ;ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
    RETURN    ;
    BTFSC    FLAG1,6      ;
    CALL     CON          ;
    BTFSC    FLAG,0       ;ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ ВЫКЛЮЧЕНА,
    CALL     CON          ;ТО ИДЕМ НА ОЖИДАНИЕ ВКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
    GOTO     $-6          ;

```



```

;=====
; 8. ВЫБОР РАЗРЯДА УСТАНОВКИ.
;=====
YCT
    BTFSS    PORTB,5      ;ПОКА КНОПКА НАЖАТА,
    RETURN   ;ВЫБОРА НЕТ.
    BCF      FLAG,4      ;СБРОСИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
    MOVWF    ZPT         ;ГДЕ ЗАПЯТАЯ, ТОТ РАЗРЯД И УСТАНОВЛИВАЕМ.
    ADDWF    PC,1        ;
    GOTO     YCT0        ;
    GOTO     YCT1        ;
    GOTO     YCT2        ;
    GOTO     YCT3        ;
    GOTO     ABCY        ;
;=====
; 9. УСТАНОВКА ЗНАЧЕНИЙ РАЗРЯДОВ.
;=====
YCT0
    INCF     EDI,1        ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 9.
    MOVLW    .10         ;
    SUBWF    EDI,0        ;
    BTFSC    STATUS,0     ;
    CLRF     EDI         ;
    GOTO     PERE        ;НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.
YCT1
    INCF     DEI,1        ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 9.
    MOVLW    .10         ;
    SUBWF    DEI,0        ;
    BTFSC    STATUS,0     ;
    CLRF     DEI         ;
    GOTO     PERE        ;НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.
YCT2
    INCF     COI,1        ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 2.
    MOVLW    .3          ;
    SUBWF    COI,0        ;
    BTFSC    STATUS,0     ;
    CLRF     COI         ;
    GOTO     PERE        ;НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.
;=====
; 10. УСТАНОВКА РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
;=====
YCT3
    INCF     TUI,1        ;УВЕЛИЧИМ ЗНАЧЕНИЕ.
    MOVLW    .15         ;ПРОВЕРИМ. НЕ БОЛЕЕ 14.
    SUBWF    TUI,0        ;
    BTFSC    STATUS,0     ;
    GOTO     YCT13       ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ, УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
    MOVLW    .13         ;УСТАНОВКА ПРИ ЗНАЧЕНИИ НЕ МЕНЕЕ 13.
    SUBWF    TUI,0        ;
    BTFSC    STATUS,0     ;
    GOTO     VUBOP       ;ПЕРЕЗАПИШЕМ ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ
                        ;ИНДИКАЦИИ.
YCT13
    MOVLW    .13         ;ЕСЛИ МЕНЬШЕ 13, ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
    MOVWF    TUI         ;

```

```

GOTO      VUBOP      ;ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
ABCY
INCF      TUI,1      ;УВЕЛИЧИМ ЗНАЧЕНИЕ.
MOVLW     .13        ;ИНДИКАЦИЯ ПРИ ЗНАЧЕНИИ НЕ БОЛЕЕ 12.
SUBWF     TUI,0      ;
BTFFS     STATUS,0   ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ, ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
GOTO      VUBOP      ;ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
ABCY0
MOVLW     .10        ;ИНДИКАЦИЯ ПРИ ЗНАЧЕНИИ НЕ МЕНЕЕ 10.
MOVWF     TUI        ;
GOTO      VUBOP      ;ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
;=====
; 11. УСТАНОВКА РАЗРЯДА ЗАПЯТОЙ.
;=====
ZAPT
BTFFS     PORTB,6     ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
RETURN     ;ТО ВЕРНЕМСЯ.
BCF       FLAG,5      ;СБРОСИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
DECf      ZPT,1       ;ВЫЧИТАЕМ 1.
MOVLW     .255        ;ПРОВЕРИМ ПЕРЕХОД
SUBWF     ZPT,0       ;ЧЕРЕЗ НОЛЬ.
BTFFS     STATUS,2    ;
GOTO      $+5         ;ЕСЛИ НЕТ ПЕРЕХОДА ЧЕРЕЗ 0, ВКЛЮЧИМ ФЛАГ.
MOVLW     .4          ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕХОД, ТО УСТАНОВИМ
MOVWF     ZPT         ;ЗАПЯТУЮ ЗА ИНДИКАТОРОМ.
BCF       FLAG,3      ;СБРОСИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
GOTO      ABCY0       ;ИНДИКАЦИЯ А.
MOVLW     .3          ;ЕСЛИ ЗНАЧЕНИЕ РАВНО 3,
SUBWF     ZPT,0       ;ТО УСТАНОВИМ 3 РАЗРЯД
BTFFS     STATUS,2    ;НА МИНИМУМ.
CALL      ZAP13       ;
BSF       FLAG,3      ;ВКЛЮЧИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
GOTO      VUBOP      ;ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
ZAP13
MOVLW     .13        ;ЗНАЧЕНИЕ РАЗРЯДА
MOVWF     TUI        ;И ИНДИКАЦИЯ МИНИМУМА.
RETURN     ;
;=====
; 12. УСТАНОВКА ОГРАНИЧЕНИЙ ПО МАКС. И МИН. ЗНАЧЕНИЯМ.
;=====
MIYC
BTFFS     FLAG,7      ;ЕСЛИ БЫЛО ПЕРЕПОЛНЕНИЕ,
GOTO      M110        ;ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
MOVWF     TEMP        ;СРАВНИМ ЗНАЧЕНИЕ
MOVWF     YCTI        ;С УСТАНОВЛЕННЫМ МИНИМУМОМ.
SUBLW     .100        ;ЕСЛИ МЕНЬШЕ,
BTFFS     STATUS,0    ;
GOTO      M220        ;ТО СРАВНИМ МАКСИМУМ ПО МИНИМУМУ.
M110
MOVLW     .1          ;УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
MOVWF     COI         ;
CLRF      DEI         ;
CLRF      EDI         ;
MOVLW     .100        ;
MOVWF     YCTI        ;

```

Устройства с использованием АЦП

```

M220 BCF      FLAG,7      ;СБРОСИМ ФЛАГ ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.
      GOTO    MIZ        ;ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.

      MOVFW   YCTI        ;СРАВНИМ.
      SUBLW   .219        ;НЕ БОЛЕЕ 219.
      BTFSS   STATUS,0    ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ,
      GOTO    M110        ;ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
      GOTO    MIZ        ;ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.

M255  MOVLW   .5          ;УСТАНОВКА МАКСИМАЛЬНОГО
      MOVWF   DEI        ;ЗНАЧЕНИЯ ПО МАКСИМУМУ.
      MOVWF   EDI        ;
      MOVLW   .2          ;
      MOVWF   COI        ;
      MOVLW   .255        ;
      MOVWF   YCTA        ;
      BCF     FLAG,7      ;СБРОСИМ ФЛАГ ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.
      GOTO    MAZ        ;ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.

MAYC  BTFSC   FLAG,7      ;ЕСЛИ БЫЛО ПЕРЕПОЛНЕНИЕ,
      GOTO    M255        ;ТО УСТАНОВИМ МАКСИМУМ.
      MOVFW   TEMP        ;СРАВНИМ ПО МИНИМУМУ
      MOVWF   YCTA        ;МАКСИМАЛЬНОГО ЗНАЧЕНИЯ.
      SUBLW   .221        ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ,
      BTFSS   STATUS,0    ;
      GOTO    MAZ        ;ТО ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.
      MOVLW   .2          ;ЕСЛИ МЕНЬШЕ,
      MOVWF   DEI        ;ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
      MOVWF   COI        ;
      MOVWF   EDI        ;
      MOVLW   .222        ;
      MOVWF   YCTA        ;
      BCF     FLAG,7      ;СБРОСИМ ФЛАГ ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.
      GOTO    MAZ        ;ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.

;=====
; 13. АЦП-ПРЕОБРАЗОВАНИЯ (ИЗМЕРЕНИЕ ВХОДНЫХ ВЕЛИЧИН).
;=====
ADPO  BTFSS   FLAG,1
      RETURN
      MOVLW   'B'11000001' ;СИНХРОНИЗАЦИЯ ОТ RC
      MOVWF   ADCON0        ;ГЕНЕРАТОРА, ВХОД 0, 'ВКЛЮЧЕНИЕ АЦП (УВХ).
      BCF     FLAG1,4        ;
      CALL    ZAD           ;ЗАДЕРЖКА 20 мкс.
      BSF     ADCON0,2      ;ВКЛЮЧИМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
      BTFSC   ADCON0,2      ;ОЖИДАЕМ ЗАВЕРШЕНИЯ
      GOTO    $-1           ;ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
      MOVFW   ADRESH        ;ПЕРЕПИШЕМ РЕЗУЛЬТАТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
      MOVWF   ТЕКН          ;В СТАРШИЙ ТЕКУЩИЙ РЕГИСТР.
      BTFSC   ТЕКН,1        ;ЕСЛИ 1 РАЗРЯД РАВЕН 1, ТО ПЕРЕПОЛНЕНИЕ.
      GOTO    ADPU          ;ВЫКЛЮЧИТЬ ВЫХОД.
      BSF     STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
      MOVLW   21            ;
      MOVWF   FSR           ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ
      MOVWF   ADRESL        ;ЗАПИСЬ МЛ. РЕГИСТРА АЦП

```

MOVWF	INDF	; В РЕГИСТР ТЕКЛ.
BCF	STATUS, 5	; В БАНК 0.
BCF	STATUS, 0	; ОБНУЛЯЕМ БИТ ПЕРЕНОСА. УБИРАЕМ МЛ. БИТ.
RRF	TEKL, 1	; СДВИГАЕМ ВПРАВО,
RRF	TEKL, 1	; ЧТОБЫ СРАВНИВАТЬ 8 РАЗРЯДОВ.
MOVWF	YSTA	; СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
SUBWF	TEKL, 0	; НА ПРЕВЫШЕНИЕ ПО МАКСИМУМУ.
BTFSC	STATUS, 0	; ЕСЛИ ЕСТЬ ПРЕВЫШЕНИЕ,
GOTO	ADPM	; ТО ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
MOVWF	YSTI	; СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
SUBWF	TEKL, 0	; НА ПРЕВЫШЕНИЕ ПО МИНИМУМУ.
BTFSS	STATUS, 0	; ЕСЛИ МЕНЬШЕ МЕНЬШЕГО,
GOTO	ADPU	; ТО ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
BCF	PORTA, 4	; ИНАЧЕ ПОДТВЕРДИМ ВКЛЮЧЕНИЕ ВЫХОДА.
BCF	FLAG1, 7	;
BCF	FLAG1, 6	; СБРОСИМ ФЛАГ ВЫКЛЮЧЕНИЯ.
BSF	PORTA, 3	; ВЫКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
CLRF	COU1	; СБРОСИМ СЧЕТЧИК ОШИБОК.
ADPIN		
MOVWF	TEKL	;
MOVWF	TEMP	;
CALL	BIDE2	; ПЕРЕКОДИРУЕМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
MOVWF	COA	; ИЗ 2-ГО В 2_10-Е.
CALL	BIDE1	;
MOVWF	DEA	;
MOVFW	TEMP	;
MOVWF	EDA	;
CLRF	TEMP	;
MOVLW	.13	; ПЕРЕПИШЕМ В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
SUBWF	TUI, 0	; ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ УСТАНОВКИ МИН И МАХ,
BTFSC	STATUS, 0	; ТО ИНДИКАЦИИ ИЗМЕРЕНИЯ НЕТ.
RETURN		;
BTFSS	FLAG1, 0	; ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ НЕ ЧЕРЕЗ 0,5 сек,
GOTO	\$+4	; ТО ПРОВЕРИМ ФЛАГ 1 сек.
BTFSC	FLAG1, 2	; ЕСЛИ ПРОШЛО 0,5 сек,
GOTO	AINI	; ОБНОВИМ ИНДИКАЦИЮ.
RETURN		;
BTFSS	FLAG1, 1	; ПРОВЕРИМ ФЛАГ 1 сек.
GOTO	AINI	; ОБНОВИМ ИНДИКАЦИЮ.
BTFSC	FLAG1, 3	; ЕСЛИ ПРОШЛА 1 сек,
GOTO	AINI	; ОБНОВИМ ИНДИКАЦИЮ.
RETURN		;
ADPM		
BTFSC	FLAG, 3	; ЕСЛИ ИДЕТ УСТАНОВКА,
GOTO	ADPIN	; ТО ВЫХОД НЕ ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
BSF	PORTA, 4	; ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
BCF	PORTA, 3	; ВКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
BSF	FLAG1, 6	; ВКЛЮЧИМ ФЛАГ ВЫКЛЮЧЕНИЯ.
GOTO	ADPIN	; НА ИНДИКАЦИЮ.
ADPU		
BTFSC	FLAG, 3	; ЕСЛИ ИДЕТ УСТАНОВКА,
GOTO	ADPIN	; ТО ВЫХОД НЕ ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
INCF	COU1, 1	; УВЕЛИЧИМ ЧИСЛО ВЫКЛЮЧЕНИЙ.
MOVLW	.50	; ЕСЛИ ПОДРЯД БУДЕТ 50 ВЫКЛЮЧЕНИЙ
		; (50x20=1000 мс),

```

SUBWF    COU1,0      ;
BTFSS    STATUS,2    ;
GOTO     $+5         ;
BSF      PORTA,4      ;ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
BCF      PORTA,3      ;ВКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
BSF      FLAG1,6      ;ВКЛЮЧИМ ФЛАГ ВЫКЛЮЧЕНИЯ.
CLRF     COU1         ;СБРОСИМ СЧЕТЧИК ЧИСЛА ВЫКЛЮЧЕНИЙ.
GOTO     ADPIN        ;НА ИНДИКАЦИЮ.

ZAD
MOVLW    .5           ;ЗАДЕРЖКА 20 мкс.
ADDLW    -1           ;
BTFSS    STATUS,2    ;
GOTO     $-2         ;
RETURN

;=====
; 14. ПЕРЕКОДИРОВКА ИЗ 2-ГО В 2_10.
;=====
BIDE2
CLRF     COU          ;ОБНУЛЯЕМ СЧЕТЧИК.
ADDLW    -.100        ;ВЫЧТЕМ 100.
BTFSS    STATUS,0     ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕХОД ЧЕРЕЗ НОЛЬ,
GOTO     $+4          ;ТО ЗАВЕРШАЕМ ПЕРЕКОДИРОВКУ.
MOVWF    TEMP         ;ИНАЧЕ ПЕРЕПИШЕМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ ВО
                     ;ВРЕМЕННЫЙ.
INCF     COU,1        ;УВЕЛИЧИМ СЧЕТЧИК.
GOTO     $-5          ;ПОВТОРИМ ВЫЧИТАНИЕ.
MOVWF    COU          ;ЗНАЧЕНИЕ СЧЕТЧИКА (РАВНО ЧИСЛУ СОТЕН)
                     ;ПЕРЕПИШЕМ В РАБОЧИЙ РЕГИСТР.
RETURN      ;ВЕРНЕМСЯ.

BIDE1
CLRF     COU          ;ПЕРЕКОДИРОВКА ДЕСЯТКОВ
MOVWF    TEMP         ;АНАЛОГИЧНА ПЕРЕКОДИРОВКЕ СОТЕН.
ADDLW    -.10         ;
BTFSS    STATUS,0;
GOTO     $+4          ;
MOVWF    TEMP         ;
INCF     COU,1        ;
GOTO     $-5          ;
MOVWF    COU          ;
RETURN      ;

;=====
; 15. ПРЕРЫВАНИЕ ОТ ТАЙМЕРА 0.
;=====
PRER
MOVWF    WTEMP        ;СОХРАНЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ W И
MOVWF    STATUS       ;STATUS,
MOVWF    STEMP        ;
MOVWF    FSR          ;FSR.
MOVWF    FTEMP        ;
BCF      STATUS,6      ;
BCF      STATUS,5      ;
INCF     CEK,1         ;ДЕЛИТЕЛЬ НА 5.
MOVLW    .5           ;
SUBWF    CEK,0         ;
BTFSS    STATUS,2      ;ЕСЛИ РАВНО 5,

```

```

GOTO      REPER      ;
BSF       FLAG,1     ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ 5 мс.
CLRF      CEK        ;ОБНУЛИМ.
BTFSS     FLAG1,0    ;ЕСЛИ УСТАНОВЛЕН ФЛАГ 0,5 сек,
GOTO      PRER1      ;
INCF      CEK1,1     ;
MOVLW     .100       ;ОТСЧИТАЕМ 0,5 сек.
SUBWF     CEK1,0     ;
BTFSS     STATUS,2   ;
GOTO      REPER      ;
BTFSS     FLAG,0     ;ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ ВЫКЛЮЧЕНА,
GOTO      $+5        ;
BTFSS     FLAG1,2    ;ИЗМЕНЯЕМ ЗНАЧЕНИЕ ФЛАГА
GOTO      $+3        ;
BCF       FLAG1,2    ;НА ПРОТИВОПОЛОЖНОЕ ДЛЯ МИГАНИЯ
                        ;СВЕТОДИОДА.
GOTO      $+2        ;
BSF       FLAG1,2    ;ПРОШЛО 0,5 сек.
CLRF      CEK1       ;
GOTO      REPER      ;
PRER1
BTFSS     FLAG1,1    ;ЕСЛИ УСТАНОВЛЕН ФЛАГ 1 сек,
GOTO      REPER      ;
INCF      CEK1,1     ;
MOVLW     .200       ;ОТСЧИТАЕМ: 5 мс X .200 = 1 сек.
SUBWF     CEK1,0     ;
BTFSS     STATUS,0   ;
GOTO      REPER      ;
BSF       FLAG1,3    ;ПРОШЛА 1 сек.
CLRF      CEK1       ;ОБНУЛИМ СЧЕТЧИК.
REPER
MOVWF     STEMP      ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ:
MOVWF     STATUS     ;STATUS,
MOVWF     FTEMP      ;
MOVWF     FSR        ;FSR,
MOVWF     WTEMP      ;W.
BCF       INTCON,2   ;СВРАСЫВАЕМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ ОТ TMR0.
RETFIE    ;ВОЗВРАТ ИЗ ПРЕРЫВАНИЯ.
;=====
; 16. ОЖИДАНИЕ ВКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
;=====
CON
CLRF      PORTC      ;ВЫКЛЮЧИМ ВСЕ СЕГМЕНТЫ.
BSF       FLAG,0     ;ВЫКЛЮЧИМ ИНДИКАЦИЮ.
CONM
BTFSC     FLAG1,6    ;ЕСЛИ ФЛАГ ВЫКЛЮЧЕНИЯ УСТАНОВЛЕН.
CALL      CONTM1     ;ИДЕМ ВКЛЮЧАТЬ ТАЙМЕР.
BTFSS     FLAG,0     ;ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ ВКЛЮЧЕНА,
RETURN    ;ИДЕМ НА ИНДИКАЦИЮ.
BTFSS     FLAG1,4    ;ЕСЛИ НЕ БЫЛО ПРЕРЫВАНИЯ С ВХОДА,
                        ;ПРОПУСТИМ.
GOTO      $+3        ;
BTFSC     FLAG,1     ;
CALL      ADPO       ;ИНАЧЕ ПРОВЕРИМ НАПРЯЖЕНИЕ.
BCF       FLAG,1     ;

```

```

CALL      KEY      ;ПРОВЕРИМ КНОПКИ.
GOTO      CONM     ;ПОВТОРИМ.
;=====
; 17. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ.
;=====
INIT
BCF  STATUS,RP1
BSF  STATUS,RP0      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW B'10001110'    ;1 ВХОД ПОРТА "А" АНАЛОГОВЫЙ.
MOVWF ADCON1^80H     ;ОСТАЛЬНЫЕ - ЦИФРОВЫЕ, ПРАВОЕ
                     ;ВЫРАВНИВАНИЕ.
MOVLW B'01000001'    ;ПРЕДЕЛИТЕЛЬ ПЕРЕД ТАЙМЕРОМ, К=4...001,
MOVWF OPTION_REG^80H ;РЕЗИСТОРЫ ВКЛЮЧЕНЫ.
MOVLW B'11110000'    ;РАЗРЕШЕНИЕ ПРЕРЫВАНИЙ ОТ TMR0, TMR1
MOVWF INTCON         ;И ВХОДА RB0.
MOVLW .1
MOVWF PIE1^80H       ;ПРЕРЫВАНИЕ ПО ПЕРЕПОЛНЕНИЮ TMR1.
CLRF  PIE2^80H
MOVLW B'00000001'    ;RA0 - НА ВХОД. АНАЛОГОВЫЙ ВХОД.
MOVWF TRISA^80H      ;
MOVLW B'11100001'    ;RB5-RB7 - НА ВХОД. ВХОД КНОПОК.
MOVWF TRISB^80H      ;RB1-RB3 - ВЫХОДЫ УПРАВЛЕНИЯ АНОДАМИ.
CLRF  TRISC^80H      ;ВСЕ - ВЫХОДЫ СЕГМЕНТОВ.
BCF  STATUS,RP0     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
CLRF  PORTB
CLRF  PORTA         ;РЕЛЕ ВКЛЮЧЕНО.
CLRF  T1CON         ;ТАЙМЕР 1 ОТКЛЮЧЕН.
CLRF  T2CON         ;ТАЙМЕР 2 ОТКЛЮЧЕН.
CLRF  FLAG          ;ВСЕ ОБНУЛЯЕМ И УСТАНОВЛИВАЕМ.
CLRF  FLAG1
CLRF  EDI
CLRF  DEI
CLRF  COI
CLRF  TUI
MOVLW .4            ;ЗАПЯТАЯ В 3 РАЗЯДЕ.
MOVWF ZPT
BSF  FLAG1,1        ;1 СЕКУНДА.
MOVLW .12           ;ИНДИКАЦИЯ 1 сек.
MOVWF TUI
CLRF  CEK1
CLRF  CEK
CLRF  COT1
CLRF  COT2
CLRF  COU1
GOTO  MIR
;=====
; 18. ПРОВЕРКА КНОПОК.
;=====
KEY
BTFSC FLAG,4        ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,
GOTO  YCT           ;ТО ИДЕМ НА УСТАНОВКУ.
BTFSS PORTB,5       ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
BSF  FLAG,4         ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ.
PAZ
BTFSC FLAG,5        ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,

```

```

GOTO      ZAPT      ;ТО ИДЕМ НА УСТАНОВКУ.
BTFSS     PORTB, 6   ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
BSF       FLAG, 5    ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ.

SVET
BTFSC     FLAG, 6    ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,
GOTO      $+4        ;
BTFSS     PORTB, 7   ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
BSF       FLAG, 6    ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ.
RETURN
BTFSS     PORTB, 7   ;ПОКА КНОПКА НАЖАТА,
RETURN    ;ИНДИКАЦИЯ НЕ ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
BCF       FLAG, 6    ;СБРОСИМ ФЛАГ КНОПКИ.
BTFSC     FLAG, 0    ;СМЕНИМ ФЛАГ
GOTO      $+3        ;НА ПРОТИВОПОЛОЖНЫЙ.
BSF       FLAG, 0    ;
RETURN    ;
BCF       FLAG, 0    ;ВКЛЮЧИМ ИНДИКАЦИЮ.
BTFSS     FLAG1, 6   ;ЕСЛИ БЫЛ ВКЛЮЧЕН ФЛАГ ВЫКЛЮЧЕНИЯ,
RETURN    ;
BSF       PORTA, 3   ;ВЫКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
BCF       FLAG1, 6   ;СБРОСИМ ФЛАГИ ВЫКЛЮЧЕНИЯ
BCF       FLAG1, 7   ;И ПАУЗЫ.
BCF       FLAG, 0    ;ВКЛЮЧИМ ИНДИКАЦИЮ.
BSF       INTCON, 4  ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ ПО ВХОДУ.
RETURN    ;
;=====
; 19. ПРЕРЫВАНИЕ ПО ВХОДУ RB0.
;=====
PRB0
MOVWF     WBTEMP     ;СОХРАНЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ W И
MOVWF     STATUS     ;STATUS,
MOVWF     SBTEMP     ;
MOVWF     FSR        ;FSR.
MOVWF     FBTEMP     ;
BTFSC     FLAG, 4    ;ЕСЛИ УЖЕ БЫЛ ЗАПУСК (ПОМЕХА),
GOTO      REPR       ;ТО ЗАВЕРШИМ ПРЕРЫВАНИЕ.
BCF       STATUS, 6   ;ЕСЛИ ПРЕРЫВАНИЕ БЫЛО С ДРУГОГО БАНКА,
BCF       STATUS, 5   ;ТО НАДО ВЕРНУТЬСЯ В БАНК 0.
BSF       FLAG1, 4    ;ВКЛЮЧИМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ.
MOVLW     .25        ;ЗАДЕРЖКА = ЧИСЛУ КОМАНД: 25×4=100.
MOVWF     TMR0       ;
CLRF      CEK        ;СБРАСЫВАЕМ ПРОШЕДШЕЕ ВРЕМЯ
BCF       FLAG, 1    ;И ФЛАГ.
CLRF      TMR1L      ;НА ВСЯКИЙ СЛУЧАЙ.
CLRF      TMR1H      ;

REPR
MOVWF     SBTEMP     ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ:
MOVWF     STATUS     ;STATUS,
MOVWF     FBTEMP     ;
MOVWF     FSR        ;FSR,
MOVWF     WBTEMP     ;W.
BCF       INTCON, 1   ;СБРАСЫВАЕМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ ОТ TMR0.
BCF       INTCON, 2   ;
RETFIE    ;ВОЗВРАТ ИЗ ПРЕРЫВАНИЯ.

```



```

;=====
; 20. ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
;=====

MIR
    BSF      STATUS, 6      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
    CLRF     EEADR          ;НАЧНЕМ С НУЛЕВОГО АДРЕСА.
    MOVLW    0x37           ;АДРЕС ЗАПИСИ ПЕРВОГО РЕЗУЛЬТАТА
                           ;СЧИТЫВАНИЯ.
    CALL     REZAP          ;СЧИТАЕМ ЗНАЧЕНИЕ.

MAR
    MOVLW    .16            ;НУЛЕВОЙ АДРЕС ДЛЯ МАКСИМУМА.
    MOVWF    EEADR          ;
    MOVLW    0x33           ;АДРЕС ЗАПИСИ ПЕРВОГО РЕЗУЛЬТАТА
                           ;СЧИТЫВАНИЯ.
    CALL     REZAP          ;СЧИТАЕМ ЗНАЧЕНИЕ.
    BCF      STATUS, 6      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
    BCF      PORTA, 4        ;ВКЛЮЧИМ ПИТАНИЕ.
    BSF      PORTA, 3        ;
    BCF      FLAG, 0         ;ВКЛЮЧИМ ИНДИКАЦИЮ.
    CALL     MAIN            ;МАКСИМУМ > В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
    GOTO     IND             ;НА ИНДИКАЦИЮ.

REZAP
    MOVWF    FSR             ;ЗАПИШЕМ НАЧАЛЬНЫЙ АДРЕС В РЕГИСТР
                           ;КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.

REZAN
    BSF      STATUS, 5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 3.
    BCF      EECON1, 7       ;ВЫБИРАЕМ ПАМЯТЬ ДАННЫХ (EEPROM).
    BSF      EECON1, 0       ;ИНИЦИАЛИЗИРУЕМ ЧТЕНИЕ.
    BCF      STATUS, 5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
    BTFSC    EEADR, 0        ;ЕСЛИ АДРЕС НЕ РАВЕН НУЛЮ,
    GOTO     $+3             ;ТО НЕОБХОДИМО ПРОВЕРИТЬ ЗНАЧЕНИЕ
    BTFSS    EEADR, 1        ;НА 255, ЧТО РАВНОСИЛЬНО
    GOTO     $+9             ;ПУСТОЙ ПАМЯТИ, ЧТОБЫ НЕ ЗАЛЕТЕТЬ
    MOVLW    .255           ;ПРИ ВЫБОРКЕ ЗНАЧЕНИЯ РАЗРЯДА ИЗ ТАБЛИЦЫ
                           ;ПРИ ИНДИКАЦИИ.
    SUBWF    EEDATA, 0       ;В НУЛЕВОМ АДРЕСЕ ВОЗМОЖНО ЗНАЧЕНИЕ 255
                           ;В МАКСИМУМЕ.
    BTFSC    STATUS, 2;
    CALL     REZ             ;НА ОБНУЛЕНИЕ.
    BTFSC    EEADR, 0        ;
    CALL     REZ             ;
    BTFSC    EEADR, 1        ;
    CALL     REZ             ;
    MOVWF    EEDATA          ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ИЗ РЕГИСТРА ДАННЫХ
    MOVWF    INDF            ;В РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ
                           ;(ФАКТИЧЕСКИ В РЕГИСТР С АДРЕСОМ В FSR).
    INCF     EEADR, 1        ;УВЕЛИЧИМ АДРЕС И
    BTFSC    EEADR, 2        ;ПРОВЕРИМ, РАВЕН ЛИ ОН 4
    RETURN    ;ДА.
    INCF     FSR, 1          ;НЕТ, УВЕЛИЧИМ АДРЕС РЕГИСТРА ЗАПИСИ.
    GOTO     REZAN          ;ПОВТОРИМ.

REZ
    MOVLW    .10            ;ПРОВЕРИМ. НЕ БОЛЕЕ 9.
    SUBWF    EEDATA, 0;
    BTFSC    STATUS, 0;

```

```

CLRf      EEDATA      ;ОБНУЛИМ ЗНАЧЕНИЕ.
RETURN

;=====
; 21. ПРЕРЫВАНИЕ ОТ ТАЙМЕРА 1.
;=====
PRTM1
    MOVWF    WBTEMP      ;СОХРАНЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ W И
    MOVWF    STATUS      ;STATUS,
    MOVWF    SBTEMP      ;
    MOVWF    FSR          ;FSR.
    MOVWF    FBTEMP      ;
    CALL     CHU          ;ОТРАБОТАЕМ ПАУЗУ.

RETМ1
    MOVWF    SBTEMP      ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ:
    MOVWF    STATUS      ;STATUS,
    MOVWF    FBTEMP      ;
    MOVWF    FSR          ;FSR,
    MOVWF    WBTEMP      ;W.
    BCF      PIR1,0      ;СБРАСЫВАЕМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ ОТ ТМR1.
    RETFIE      ;ВОЗВРАТ ИЗ ПРЕРЫВАНИЯ.
;=====
; 22. ОТСЧЕТ ВРЕМЕНИ ПАУЗЫ В ИЗМЕРЕНИИ.
;=====
CHU
    BSF      PORTA,4      ;РЕЛЕ ВЫКЛЮЧЕНО.
    DECFSZ   COT1,1      ;СЧЕТЧИК 2 МИНУТ.
    RETURN   ;
    CLRF     COT1        ;ОБНУЛИМ РЕГИСТР.
    BTFSC    FLAG1,7      ;ЕСЛИ УЖЕ БЫЛА ПАУЗА В 2 мин,
    GOTO     CHU1        ;ОТСЧИТАЕМ БОЛЬШЕЕ ВРЕМЯ.
    BSF      PORTA,3      ;ВЫКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
    BSF      FLAG1,7      ;УСТАНОВИМ ФЛАГ ПАУЗЫ.
    BCF      FLAG1,6      ;СБРОСИМ ФЛАГ ВЫКЛЮЧЕНИЯ.
    BCF      FLAG,0       ;ВКЛЮЧИМ ИНДИКАЦИЮ.
    BSF      INTCON,4     ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ ПО ВХОДУ.
    RETURN   ;ЗАВЕРШАЕМ ПРЕРЫВАНИЕ.

CHU1
    INCF     COT2,1      ;СЧЕТЧИК 10 мин.
    MOVLW    .5          ;10 MIN (ДО 8,5 ч ПРИ УСТАНОВКЕ 255).
    SUBWF    COT2,0      ;
    BTFSS    STATUS,2     ;
    RETURN   ;
    BSF      PORTA,3      ;ВЫКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
    CLRF     COT2        ;СБРАСЫВАЕМ СЧЕТЧИК,
    BCF      FLAG1,6      ;ФЛАГ ВЫКЛЮЧЕНИЯ.
    BCF      FLAG1,7      ;И 2 мин.
    BCF      FLAG,0       ;ВКЛЮЧИМ ИНДИКАЦИЮ.
    BSF      INTCON,4     ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ ПО ВХОДУ.
    RETURN   ;ЗАВЕРШАЕМ ПРЕРЫВАНИЕ.
;=====
; 23. ОЖИДАНИЕ ОТРАБОТКИ ВРЕМЕНИ ПАУЗЫ ИЛИ ВКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
;=====
СОНТМ1
    BCF      INTCON,4     ;ЗАПРЕЩАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ ПО ВХОДУ.

```

```

MOV LW      B'00110001'      ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ ОТ ТАЙМЕРА 1.
MOV WRF     T1CON             ;K=8.
BCF         FLAG1,1           ;1 с.
BSF         FLAG1,0           ;0,5 с.

CONZ
BTFSS       FLAG1,6           ;ЕСЛИ ПРОШЛО 2 мин,
RETURN      ;ИДЕМ НА СОН.
BCF         FLAG,1            ;5 мс.
BTFSS       FLAG1,2           ;0,5 с.
BCF         PORTA,3           ;ВКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
BTFSC       FLAG1,2           ;
BSF         PORTA,3           ;ВЫКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
CALL        KEY               ;ПРОВЕРИМ КНОПКИ.
BTFSS       FLAG,0            ;ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ ВКЛЮЧЕНА,
RETURN      ;ИДЕМ НА СОН.
BCF         INTCON,1          ;ЗАПРЕЩАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ ПО ВХОДУ.
GOTO        CONZ             ;ПОВТОРИМ.

;=====
END
;=====

```

Устройство защиты от перепадов сетевого напряжения

Предлагаемое устройство защиты от перепадов сетевого напряжения включает нагрузку при помощи реле или пускового реле, если напряжение равно или превышает установленное значение. Устройство отличается от предыдущего автомата защиты тем, что включение нагрузки выполняется вручную. Автомат защиты имеет большую чувствительность к импульсным помехам, поэтому его хорошо применять с чувствительной к перенапряжению аппаратурой.

Работа устройства заключается в измерении выпрямленного и деленного постоянного напряжения сети через 20 мс без привязки к амплитуде сетевого напряжения.

Все параметры установок и алгоритм работы устройства защиты аналогичны тем, что описаны в автомате защиты. Отличие состоит только в алгоритмах подпрограмм входа в режим измерения и подпрограммы измерения.

Рассмотрим подробнее алгоритм работы подпрограммы измерения напряжения, показанного на рис. 21. На время преобразования величина входного напряжения запоминается на конденсаторе устройства выборки/хранения (УВХ). Поэтому после включения выбранного входа необходима задержка для полного заряда конденсатора. После задержки выполняется перекодировка ранее измеренного текущего значения входного напряжения из двоичного кода в двоично-десятиричный, и результат переписывается в текущие регистры. Время, за которое выполняется перекодировка, также суммируется с временем задержки для заряда конденсатора УВХ.

Далее проверяются флаги индикации через 0,5 и 1 с. Если ни один флаг не включен, то каждое измеренное значение выводится на индикацию. В этом режиме хорошо наблюдать стабильное значение напряжений. Однако

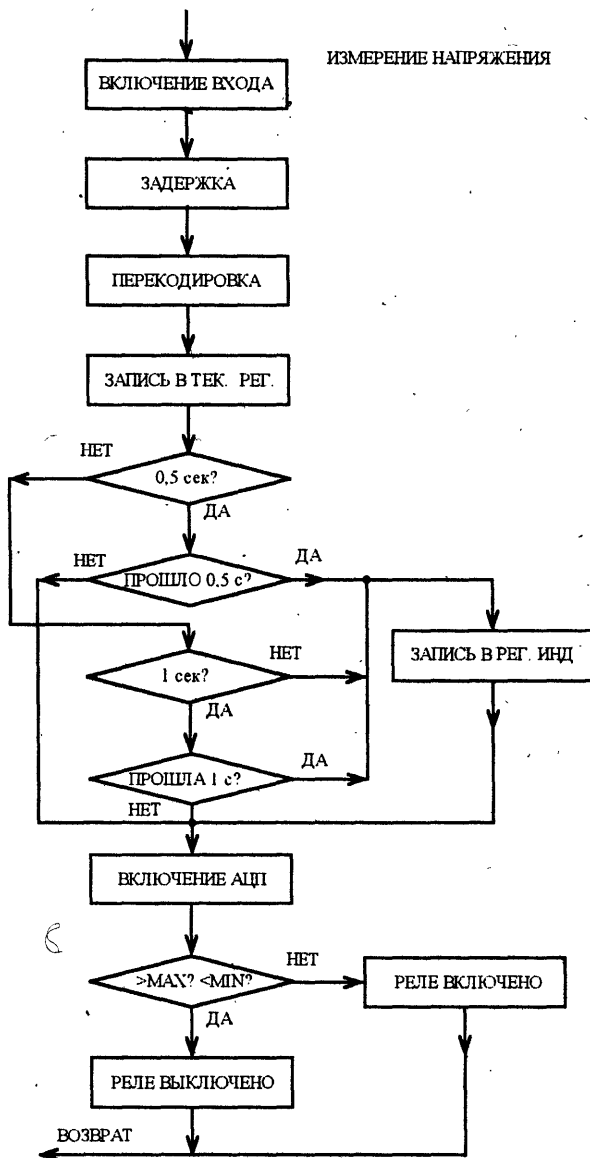


Рис. 21. Алгоритм работы программы устройства защиты от перепадов сетевого напряжения. Измерение напряжения

при частом переходе через ноль будут мигания от одного до трех разрядов, что затруднит чтение показаний индикатора. Для облегчения чтения введена возможность переключения индикации через 0,5 и 1 с. Если один из флагов включен, то текущие измеренные значения напряжения переписываются в регистры индикации. При этом сбрасываются флаги, и следующий вывод на индикацию будет после их включения в блоке подпрограммы установки флагов.

После выполнения задержки включается АЦП-преобразование. Сохраняется результат измерения (10 разрядов) в двух регистрах с левым выравниванием. Младшие два разряда преобразования отбрасываются как недостоверные из-за возможных пульсаций выпрямленного измеряемого напряжения. Двоичное значение старшего восьмиразрядного регистра преобразования проверяется на превышение максимального или минимального установленного значения. В случае положительного результата сравнения выключается выход, который управляет реле нагрузки. Иначе подтверждается включение реле, и программа возвращается из подпрограммы.

Отбрасывание двух младших разрядов преобразования уменьшает число полезных разрядов квантования до 256. При этом вес одного разряда будет равен 0,02 В. При изменении входного переменного напряжения на один вольт напряжение на входе микроконтроллера изменится на 20 мВ. Поскольку источником опорного напряжения является напряжение питания микроконтроллера, то оно должно быть 5,12 В. Тогда, чтобы не умножать результат преобразования на два, необходимо, чтобы входное выпрямленное напряжение было равно измеряемому напряжению, деленному на сто и умноженному на два. То есть при входном переменном напряжении 220 В напряжение на измерительном входе микроконтроллера должно быть равно 4,40 В, а максимально возможное измеряемое (значит, и устанавливаемое) значение переменного напряжения будет равно 255 В.

Схема устройства показана на рис. 22. Измеряемое напряжение выпрямляется диодным мостом VD1—VD4 и делится делителем напряжения R1, R2. Конденсатор C3 сглаживает пульсации напряжения, а резистор R3 ограничивает входной ток. Симисторная оптопара U1 включает реле K1 через симистор VS1. Симистор VS1 можно не устанавливать, если реле K1 имеет малый ток питающей обмотки.

К сети нагрузка $R_{\text{нагр.}}$ может подключаться через контакты реле K1.1 или переключатель SA1. Кнопка SB4 необходима для включения реле K1 во время установки и при проверке окончания аварийной ситуации. Если напряжение в сети еще не пришло в норму, то при кратковременном нажатии на кнопку SB4 загорится светодиод HL1. Если светодиод HL1 не светится, значит, входное напряжение не выходит за пределы установленного напряжения.

Как упоминалось выше, стабилизатор DA1 должен иметь выходное напряжение 5,12 В. Но подбором номинала резистора R2 легко добиться необходимого значения на индикаторе при любом напряжении питания. При уменьшении напряжения питания показания индикатора увеличиваются и наоборот.

Для налаживания устройства закорачивают кнопку SB4, подключают цифровой вольтметр переменного напряжения к сети и сравнивают его показания с показаниями индикатора HG1, HG2. Нельзя измерять напряжение на входе микроконтроллера, потому что он имеет большое входное сопротивление и измерительный прибор исказит показания. Изменением номинала резистора R2 добиваются равенства показаний в сети и с выхода микроконтроллера. НЕЛЬЗЯ подавать на измерительный вход микроконтроллера напряжение, если питание микроконтроллера выключено! Микроконтроллер может выйти из строя. По этой причине конденсатор фильтра C1 имеет большое значение.

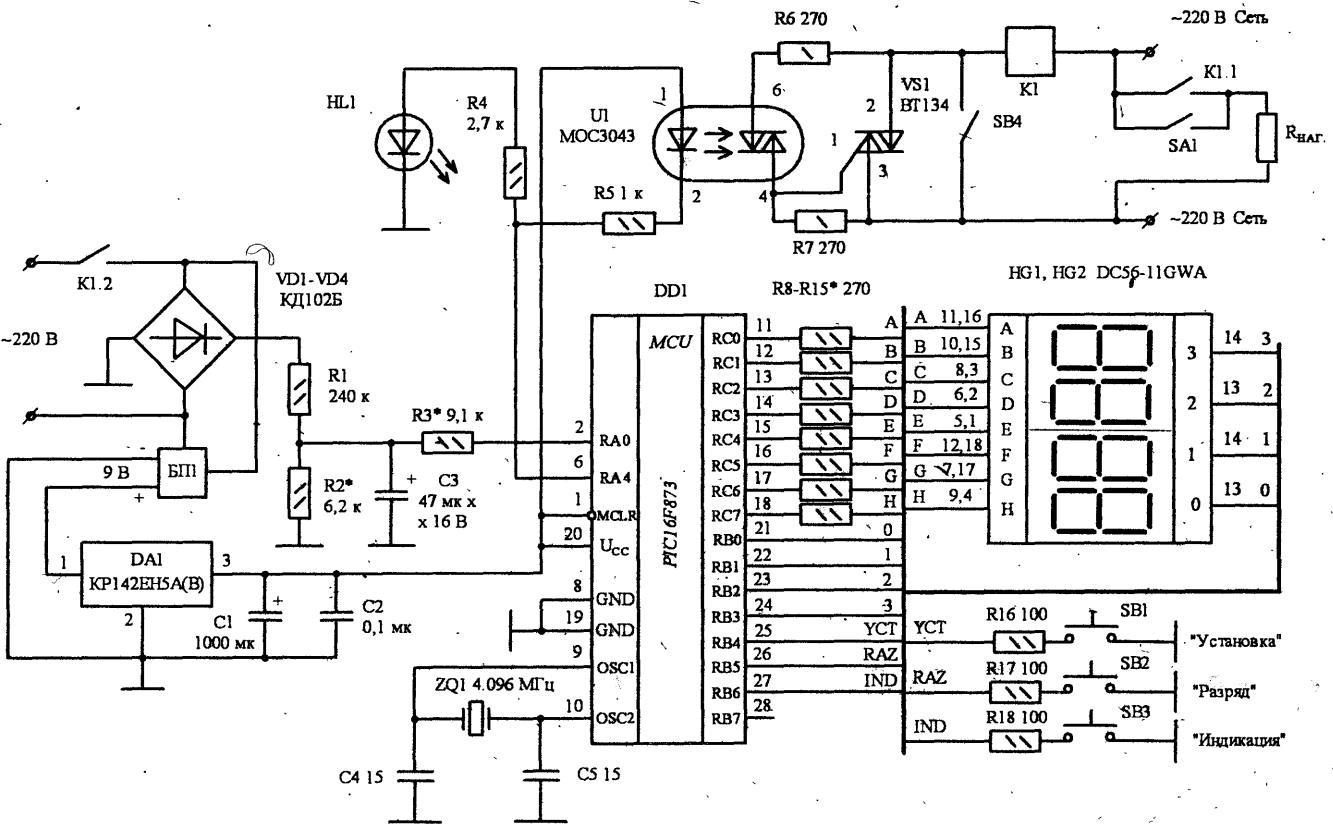


Рис. 22. Устройство защиты от перепалов сетевого напряжения

При возникновении аварийной ситуации напряжение питания микроконтроллера будет удерживаться до полного разряда конденсатора С3 через резистор R2. Резистор R3 должен иметь больший номинал, чем R2.

Работу настроенного устройства проверяют так же, как и работу автомата защиты.

Запитывать устройство можно от сетевого адаптера с выходом постоянного напряжения 12 В.

Печатная плата устройства показана на рис. 23, а расположение элементов на ней — на рис. 24. Печатная плата для установки индикаторов показана на рис. 20.

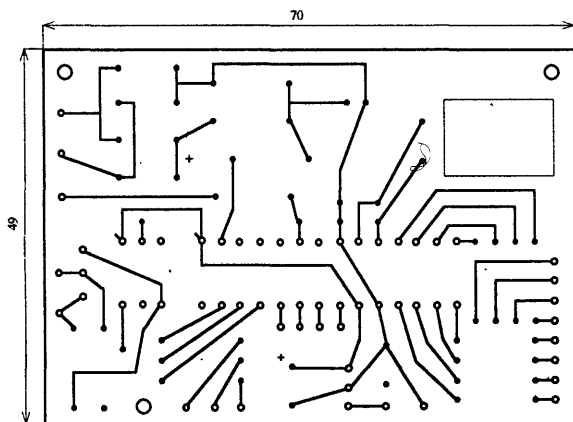


Рис. 23. Устройство защиты от перепадов сетевого напряжения. Печатная плата

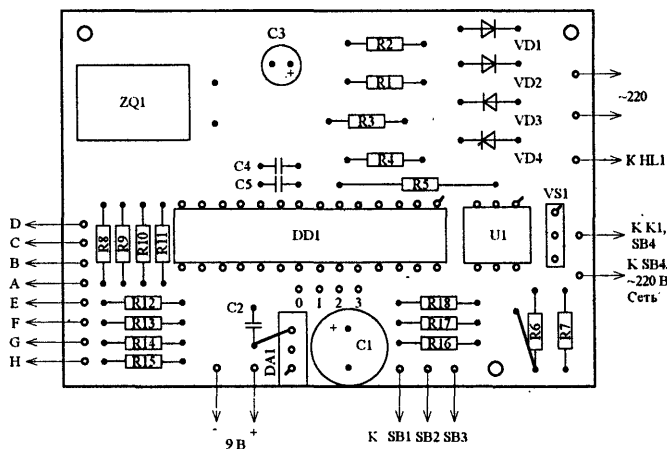


Рис. 24. Расположение элементов на плате

Работа с автоматом заключается в установке необходимых напряжений ограничения. После включения напряжения на индикаторе в третьем разряде будет светиться усеченный знак плюс (—|). Светятся сегменты В, С, Г. Запятая светится в третьем разряде. Перемещением запятой по разрядам кнопкой «Разряд» устанавливают соответствующее значение ограничения по максимальному напряжению кнопкой «Установка». Первое нажатие кнопки «Установка» во втором разряде вызовет индикацию двойки во всех разрядах (минима-

льная установка 222). При попытке установки в первом разряде числа большего, чем число 5, на индикаторе высветится число 255. Для того чтобы установить число меньшее, чем 255, необходимо вернуть запятую во второй разряд. После нажатия кнопки «Установка» на индикаторе высветятся все двойки (222).

Для установки ограничения по минимуму необходимо нажать кнопку «Установка» в то время, когда запятая находится в третьем разряде. На индикаторе высветится знак минус (-). Установку цифровых разрядов выполняют аналогично установке ограничений по максимуму. При попытке установить на индикаторе число большее, чем 219, на индикаторе будет устанавливаться число 100.

После установки значений ограничения напряжения выводят запятую за пределы индикатора. Третий разряд не светится, а цифровые разряды индицируют значение напряжения сети с задержкой 20 мс. Если индикация происходит с миганием разрядов, нажимают кнопку «Установка» и в третьем разряде высветится знак равенства (=), а вывод на индикацию будет выполняться через 0,5 с. Если еще раз нажать кнопку «Установка», то индикация будет изменяться через 1 с. При этом в третьем разряде высветится знак тождества (три черты).

После настройки преобразователя необходимо разблокировать кнопку SB4, а при установке значений ограничения напряжения — удерживать ее левой рукой.

При возникновении аварийной ситуации реле K1 отключит нагрузку размыканием контакта K1.1 и блок питания устройства контактом K1.2. После этого необходимо отключить от сети все бытовые приборы, оставить одну лампу освещения и включить переключатель SA1. После пропадания аварийной ситуации необходимо не забыть выключить переключатель SA1 и кратко-временно-нажать кнопку SB4. Если при этом светодиод HL1 не горит, то автомат снова готов к работе. После включения автомата можно включить в сеть бытовые приборы.

Во время работы устройства индикацию напряжения можно выключить/включить. Для этого нажимают кнопку «Индикация».

В автомате можно использовать любой другой кварцевый резонатор на большую (если позволяет частота микроконтроллера) или меньшую частоту, лишь бы была приемлема частота мерцания индикатора. Однако при использованной автором частоте резонатора измерение напряжения происходит через 20 мс, т. е., через один период сетевого напряжения, а в режиме выключенной индикации — через половину периода сетевого напряжения. При другом резонаторе изменится также время индикации 0,5 и 1 с в большую или меньшую сторону. Использование другого резонатора не повлияет на АЦП-преобразование, поскольку программно тактирование преобразования выполняется от внутреннего RC-генератора с частотой 500 кГц.

- ; ЗАЩИТА ДОМА ОТ ПЕРЕПАДОВ НАПЯЖЕНИЯ СЕТИ.
- ; С УСТАНОВКОЙ УРОВНЯ ЗАЩИТЫ ± 35 , -120 В.
- ; РАЗРАБОТАЛ НИКОЛАЙ ЗАЕЦ.
- ; ДЛЯ СВОБОДНОГО ИСПОЛЬЗОВАНИЯ РАДИОЛЮБИТЕЛЯМИ.
- ; П.ВЕЙДЕЛЕВКА, БЕЛГОРОДСКОЙ.


```
; saes@mail.ru
; ПРОГРАММА = FAZA0.ASM
; ВЕРСИЯ: 17-03-04.
; АССЕМБЛЕР И ОТЛАДЧИК: MPLAB IDE, ВЕРСИЯ: 5.70.40.
;

        #INCLUDE <P16F873.INC>
        _CONFIG 3F31H

;=====
; ИСПОЛЬЗУЕТСЯ КВАРЦ ЧАСТОТОЙ 4,096 МГц.
; 4х16х256х5=81920. 4096000/81920=50 Гц.
; ПРЕРЫВАНИЕ ЧЕРЕЗ 5 мс.
;=====
; ПОРТ С — ВЫХОД СЕГМЕНТОВ.
; RB0-RB3 — ВЫХОД КАТОДОВ.
; RB4 — ВХОД КНОПКИ УСТАНОВКИ.
; RB5 — ВХОД КНОПКИ ВЫБОРА РАЗРЯДА.
; RB6 — ВХОД КНОПКИ ВКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
; RA0 — АНАЛОГОВЫЙ ВХОД 1.
; RA1 — АНАЛОГОВЫЙ ВХОД 2.
; RA2 — АНАЛОГОВЫЙ ВХОД 3.
; RA3 — АНАЛОГОВЫЙ ВХОД 4.
; RA4 — ВЫХОД УПРАВЛЕНИЯ РЕЛЕ.
;=====
; РЕГИСТРЫ РСН.
;=====
INDF    EQU    00H    ;ДОСТУП К ПАМЯТИ ЧЕРЕЗ FSR.
TIMER0  EQU    01H    ;TMR0.
OPTIONR EQU    81H    ;OPTION (RP0=1).
PC      EQU    02H    ;СЧЕТЧИК КОМАНД.
STATUS  EQU    03H    ;РЕГИСТР СОСТОЯНИЯ АЛУ.
FSR     EQU    04H    ;РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
PORTA   EQU    05H    ;ПОРТ А ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTB   EQU    06H    ;ПОРТ В ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTC   EQU    07H    ;ПОРТ С ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISA   EQU    85H    ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА А.
TRISB   EQU    86H    ;ПОРТ В ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISC   EQU    87H    ;ПОРТ С ВВОДА/ВЫВОДА.
INTCON  EQU    0BH    ;РЕГИСТР ФЛАГОВ ПРЕРЫВАНИЙ.
PIE1    EQU    8CH    ;РЕГИСТР РАЗРЕШЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫХ ПРЕРЫВАНИЙ.
ADRESH  EQU    1EH    ;СТАРШИЙ БАЙТ АЦП.
ADRESL  EQU    9EH    ;МЛАДШИЙ БАЙТ АЦП.
ADCON0  EQU    1FH    ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ АЦП.
ADCON1  EQU    9FH    ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ ВХОДАМИ "ADP".
EEDATA  EQU    10CH   ;
EEADR   EQU    10DH   ;
EEDATH  EQU    10EH   ;
EEADRH  EQU    10FH   ;
EECON1  EQU    18CH   ;
TEMP2   EQU    107H   ;
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ PОН.
;=====
ТЕКА    EQU    20H    ;ДВОИЧНОЕ ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ НАПРЯЖЕНИЯ А,
СЕК     EQU    23H    ;ВРЕМЯ ПАУЗЫ.
WTEMP   EQU    24H    ;ВРЕМЕННЫЙ.
```

```

TEMP EQU 25H ;ВРЕМЕННЫЙ.
FLAG EQU 26H ;РЕГИСТР ФЛАГОВ.
ANOD2 EQU 27H ;ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ КАТОДА.
STEMP EQU 28H ;ВРЕМЕННЫЙ.
FTEMP EQU 29H ;ВРЕМЕННЫЙ.
DEA EQU 2AH ;ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ ПО РАЗРЯДАМ, A1.
COA EQU 2BH ;A2,
EDA EQU 2CH ;A0.
FLAG1 EQU 2DH ;
CEK1 EQU 2EH ;
YSTA EQU 33H ;ДВОИЧНОЕ УСТАНОВЛЕННОЕ МАКСИМАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
YSTA0 EQU 34H ;ДЕСЯТИЧНОЕ УСТАНОВЛЕННОЕ ПО РАЗРЯДАМ, 0.
YSTA1 EQU 35H ;1.
YSTA2 EQU 36H ;2.
YST1 EQU 37H ;ДВОИЧНОЕ УСТАНОВЛЕННОЕ МИНИМАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
YST10 EQU 38H ;ДЕСЯТИЧНОЕ УСТАНОВЛЕННОЕ ПО РАЗРЯДАМ, 0.
YST11 EQU 39H ;1.
YST12 EQU 3AH ;2.
EDI EQU 40H ;ПОРАЗРЯДНЫЕ РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ, 0.
DEI EQU 41H ;1.
COI EQU 42H ;2.
TUI EQU 43H ;3.
SEG EQU 44H ;СЕКМЕНТОВ.
ANOD EQU 45H ;КАТОД, ПОЗИЦИОННОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
ZPT EQU 46H ;ЗАПЯТОЙ.
COU EQU 4AH ;СЧЕТЧИК ПЕРЕКОДИРОВКИ.

```

;=====

; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ РЕГИСТРА FLAG.

```

; 0->ВЫКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
; 1->ПРЕРЫВАНИЯ 5 мс.
; 2->ЗАПЯТОЙ.
; 3->ЗАПЯТАЯ ЗА ИНДИКАТОРОМ.
; 4->УСТАНОВКА.
; 5->РАЗРЯД.
; 6->ВКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
; 7->ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.

```

;=====

; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ РЕГИСТРА FLAG1.

```

; 0->ИНДИКАЦИЯ ЧЕРЕЗ 0,5 сек.
; 1->-ЧЕРЕЗ 1 сек.
; 2->ПРОШЛО 0,5 сек.
; 3->ПРОШЛА 1 сек.

```

;=====

; 1. ПУСК

;=====

```

ORG 0
GOTO INIT
ORG 4
GOTO PRER

```

;=====

; 2. ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.

;=====

MIR

```

BSF STATUS,6 ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
CLRf EEADR ;НАЧНЕМ С НУЛЕВОГО АДРЕСА.

```

```

MOV LW    0x37          ;АДРЕС ЗАПИСИ ПЕРВОГО РЕЗУЛЬТАТА
                        ;СЧИТЫВАНИЯ.
CALL      REZAP         ;СЧИТАЕМ ЗНАЧЕНИЕ.

MAR
MOV LW    .16           ;НУЛЕВОЙ АДРЕС ДЛЯ МАКСИМУМА.
MOVWF    EEADR          ;
MOV LW    0x33          ;АДРЕС ЗАПИСИ ПЕРВОГО РЕЗУЛЬТАТА
                        ;СЧИТЫВАНИЯ.
CALL      REZAP         ;СЧИТАЕМ ЗНАЧЕНИЕ.
BCF       STATUS, 6     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
CALL      MAIN          ;
GOTO      IND           ;НА ИНДИКАЦИЮ.

REZAP
MOVWF     FSR            ;ЗАПИШЕМ НАЧАЛЬНЫЙ АДРЕС В РЕГИСТР
                        ;КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.

REZAN
BSF       STATUS, 5     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 3.
BCF       EECON1, 7     ;ВЫБИРАЕМ ПАМЯТЬ ДАННЫХ (EEPROM).
BSF       EECON1, 0     ;ИНИЦИАЛИЗИРУЕМ ЧТЕНИЕ.
BCF       STATUS, 5     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
BTFSC     EEADR, 0      ;ЕСЛИ АДРЕС НЕ РАВЕН НУЛЮ,
GOTO      $+3           ;ТО НЕОБХОДИМО ПРОВЕРИТЬ ЗНАЧЕНИЕ
BTFSS     EEADR, 1      ;НА 255, ЧТО РАВНОСИЛЬНО
GOTO      $+9           ;ПУСТОЙ ПАМЯТИ, ЧТОБЫ НЕ ЗАЛЕТЕТЬ
MOV LW    .255          ;ПРИ ВЫБОРКЕ ЗНАЧЕНИЯ РАЗРЯДА ИЗ ТАБЛИЦЫ
                        ;ПРИ ИНДИКАЦИИ.
SUBWF     EEDATA, 0     ;В НУЛЕВОМ АДРЕСЕ ВОЗМОЖНО ЗНАЧЕНИЕ 255 В
                        ;МАКСИМУМЕ.

BTFSC     STATUS, 2;
CALL      REZ           ;НА ОБНУЛЕНИЕ.
BTFSC     EEADR, 0      ;
CALL      REZ           ;
BTFSC     EEADR, 1      ;
CALL      REZ           ;
MOVWF     EEDATA        ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ИЗ РЕГИСТРА ДАННЫХ
MOVWF     INDF          ;В РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ
                        ;(ФАКТИЧЕСКИ В РЕГИСТР С АДРЕСОМ В FSR).
INCF      EEADR, 1      ;УВЕЛИЧИМ АДРЕС И
BTFSC     EEADR, 2      ;ПРОВЕРИМ, РАВЕН ЛИ ОН 4
RETURN    ;ДА.
INCF      FSR, 1        ;НЕТ, УВЕЛИЧИМ АДРЕС РЕГИСТРА ЗАПИСИ.
GOTO      REZAN        ;ПОВТОРИМ.

REZ
MOV LW    .10           ;ПРОВЕРИМ. НЕ БОЛЕЕ 9.
SUBWF     EEDATA, 0     ;
BTFSC     STATUS, 0     ;
CLRWF     EEDATA        ;ОБНУЛИМ ЗНАЧЕНИЕ.
RETURN

;=====
; 3. ПЕРЕКОДИРОВКА ДВОИЧНЫХ УСТАНОВОК И ПРОВЕРКА МАКСИМУМА.
;=====

PERE
MOVWF     DEI           ;ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ ВСЕХ РАЗРЯДОВ
CALL      DEBIN         ;НЕ ДОЛЖНО ПРЕВЫШАТЬ 255.
ADDWF     EDI, 0        ;

```

```
MOVWF    TEMP          ;
MOVFW    COI           ;
CALL     COBIN         ;
BCF      STATUS,0;
ADDWF    TEMP,1        ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕПОЛНЕНИЕ,
BTFSC    STATUS,0      ;ТО
BSF      FLAG,7        ;УСТАНОВИМ ФЛАГ ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.
MOVFWD   TUI           ;ВЫБЕРЕМ МАКСИМУМ ИЛИ МИНИМУМ.
ADDWF    PC,1          ;
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
GOTO     MIYC          ;МИНИМУМ.
GOTO     MAYC          ;МАКСИМУМ.
```

=====

4. ТАБЛИЦЫ ПЕРЕВОДА ДЕСЯТКОВ И СОТЕН В ДВОИЧНОЕ ЧИСЛО.

=====

DÉBIN

ADDWF	PC, 1	;
RETLW	.0	
RETLW	.10	
RETLW	.20	
RETLW	.30	
RETLW	.40	
RETLW	.50	
RETLW	.60	
RETLW	.70	
RETLW	.80	
RETLW	.90	

COBIN

```
ADDWF      PC,1      ;
RETLW      .0
RETLW      .100
RETLW      .200
```

```

;=====
; 5. ЗАПИСЬ РЕГИСТРОВ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
;=====

```

VUBOP

```
MOVFW      TUI                ;ПО ЗНАЧЕНИЮ 3-ГО РАЗРЯДА
ADDWF      PC,1               ;ВЫБЕРЕМ РЕЖИМ ИНДИКАЦИИ.
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
```

```

RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
RETURN
GOTO    AIN          ;ИНДИКАЦИЯ ЗНАЧЕНИЯ ВХОДА А.
GOTO    AIN05        ;ВХОДА А 0,5 сек.
GOTO    AIN1         ;ВХОДА А 1 сек.
GOTO    MIIN         ;ИНДИКАЦИЯ УСТАНОВЛЕННОГО МИНИМУМА.
GOTO    MAIN         ;ИНДИКАЦИЯ УСТАНОВЛЕННОГО МАКСИМУМА.
AIN05
BSF      FLAG1,0      ;
RETURN
AIN1
BSF      FLAG1,1      ;
BCF      FLAG1,0      ;
RETURN
AIN
BCF      FLAG1,0      ;
BCF      FLAG1,1      ;
AINI
BCF      FLAG1,2      ;
BCF      FLAG1,3      ;
MOVFW    EDA          ;
MOVWF    EDI          ;
MOVFW    DEA          ;
MOVWF    DEI          ;
MOVFW    COA          ;
MOVWF    COI          ;
RETURN      ;
MIIN
MOVFW    YCTI0        ;
MOVWF    EDI          ;
MOVFW    YCTI1        ;
MOVWF    DEI          ;
MOVFW    YCTI2        ;
MOVWF    COI          ;
RETURN      ;
MAIN
MOVFW    YCTA0        ;
MOVWF    EDI          ;
MOVFW    YCTA1        ;
MOVWF    DEI          ;
MOVFW    YCTA2        ;
MOVWF    COI          ;
RETURN      ;
;=====
; 6. ЗАПИСЬ УСТАНОВЛЕННЫХ ЗНАЧЕНИЙ В ПАМЯТЬ.
;=====
MIZ
MOVFW    EDI          ;ПЕРЕПИШЕМ ИНДИКАЦИЮ МИНИМУМА
MOVWF    YCTI0        ;В РЕГИСТРЫ МИНИМУМА.
MOVFW    DEI          ;
MOVWF    YCTI1        ;
MOVFW    COI          ;

```

```

MOVWF    YCTI2                ;
BSF       STATUS,6            ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
CLRF      EEADR               ;ОБНУЛИМ АДРЕС ЗАПИСИ.
MOVLW     0x37                ;ЗАПИШЕМ АДРЕС ПЕРВОГО РЕГИСТРА ЗАПИСИ.
GOTO      ZAPIS              ;ИДЕМ НА ЗАПИСЬ.

MAZ
MOVFW     EDI                 ;ПЕРЕПИШЕМ ИНДИКАЦИЮ МАКСИМУМА
MOVWF     YCTA0               ;В РЕГИСТРЫ МАКСИМУМА.
MOVFW     DEI                 ;
MOVWF     YCTA1               ;
MOVFW     COI                 ;
MOVWF     YCTA2               ;
BSF       STATUS,6            ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
MOVLW     .16                 ;РАВНОСИЛЬНО НУЛЕВОМУ АДРЕСУ (10000)
MOVWF     EEADR               ;ДЛЯ ЧИСЕЛ 0-3.
MOVLW     0x33                ;ЗАПИШЕМ АДРЕС ПЕРВОГО РЕГИСТРА ЗАПИСИ.

ZAPIS
MOVWF     FSR                 ;АДРЕС ПЕРВОГО РЕГИСТРА > В РЕГИСТР
                                   ;КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.

ZAPIN
MOVWF     INDF                ;ЗНАЧЕНИЕ РЕГИСТРА > В РАБОЧИЙ РЕГИСТР
MOVWF     EEDATA              ;ЗАТЕМ В РЕГИСТР ДАННЫХ.
BSF       STATUS,5            ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 3.
BCF       EECON1,7            ;ВЫБИРАЕМ ПАМЯТЬ ДАННЫХ.
BSF       EECON1,2            ;РАЗРЕШАЕМ ЗАПИСЬ.
BCF       INTCON,7            ;ЗАПРЕТ ПРЕРЫВАНИЙ.
MOVLW     0x55                ;ОБЯЗАТЕЛЬНАЯ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЬ
MOVWF     EECON2              ;ПРИ ЗАПИСИ В ПАМЯТЬ.
MOVLW     0xAA                ;ПРЕДОХРАНЯЕТ ОТ СЛУЧАЙНОЙ ЗАПИСИ.
MOVWF     EECON2              ;
BSF       EECON1,1            ;ИНИЦИАЛИЗИРУЕМ ЗАПИСЬ.
BTFSC     EECON1,1            ;ЖДЕМ ОКОНЧАНИЯ ЗАПИСИ.
GOTO      $-1                 ;
BCF       STATUS,5            ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 2.
INCF      EEADR,1             ;УВЕЛИЧИМ АДРЕС ЗАПИСИ НА 1.
BTFSC     EEADR,2             ;ЕСЛИ ОН ЕЩЕ НЕ РАВЕН 4,
GOTO      $+3                 ;
INCF      FSR,1               ;ТО УВЕЛИЧИМ АДРЕС РЕГИСТРА ДЛЯ ЗАПИСИ.
GOTO      ZAPIN               ;ПОВТОРИМ ЗАПИСЬ.
BCF       STATUS,6            ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
BSF       INTCON,7            ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ.
RETURN    ;ВЕРНЕМСЯ.

```

;=====

; 7. ТАБЛИЦА СЕГМЕНТОВ ДЛЯ ОБЩЕГО КАТОДА.

;=====

```

SEGDATA                ;7, 6, 5, 4, 3, 2, 1, 0.
ADDWF    PCL,F          ;H, G, F, E, D, C, B, A.
;
;          КАТОД          АНОД
RETLW    B'00111111' ; 0 B'11000000'
RETLW    B'00000110' ; 1 B'11111001'
RETLW    B'01011011' ; 2 B'10100100'
RETLW    B'01001111' ; 3 B'10110000'
RETLW    B'01100110' ; 4 B'10011001'
RETLW    B'01101101' ; 5 B'10010010'
RETLW    B'01111101' ; 6 B'10000010'

```

```

RETLW B'00000111' ; 7 B'11111000'
RETLW B'01111111' ; 8 B'10000000'
RETLW B'01101111' ; 9 B'10010000'
RETLW .0 ; 3-й РАЗРЯД ВЫКЛЮЧЕН.
RETLW B'01001000' ; =
RETLW B'01001001' ; ==
RETLW B'01000000' ; - B'10111111'
RETLW B'01000110' ; + B'10111001'

```

;=====

; 8. ИНДИКАЦИЯ

;=====

IND

```

BTFSC FLAG,0 ;ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ ВЫКЛЮЧЕНА,
GOTO COH ;ТО ИДЕМ НА ОЖИДАНИЕ ВКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
MOVLW .254 ;УСТАНАВЛИВАЕМ НУЛЕВОЙ РАЗРЯД В
MOVWF ANOD ;ПОЗИЦИОННОЕ ЗНАЧЕНИЕ КАТОДА.
CLRF ANOD2 ;ОБНУЛИМ ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ АНОДА
; (КАТОДА) .

```

IND0

```

BCF FLAG,1 ;СБРОСИМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ.
MOVWF EDI ;ЗАГРУЖАЕМ РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ.
CALL INDZ ;ПРОИНДИЦИРУЕМ.
CALL ADP0 ;ПРОВЕРИМ НАПРЯЖЕНИЕ.
CALL ZDEM ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.

```

IND1

```

BCF FLAG,1 ;ВСЕ ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ
MOVWF DEI ;АНАЛОГИЧНО НУЛЕВОМУ.
CALL INDZ ;
CALL ZDEM ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.

```

IND2

```

BCF FLAG,1 ;
MOVWF COI ;
CALL INDZ ;
CALL ZDEM ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.

```

IND3

```

BCF FLAG,1 ;СБРОСИМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ.
MOVWF TUI ;ЗАГРУЖАЕМ РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ 3-ГО
;РАЗРЯДА.
CALL INDZ ;ПРОИНДИЦИРУЕМ.
CALL KEY ;ПРОВЕРИМ КНОПКИ.
CALL ZDEM ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
GOTO IND ;НА ИНДИКАЦИЮ НУЛЕВОГО РАЗРЯДА.

```

INDZ

```

CALL SEGDATA ;ОПРЕДЕЛИМ СЕМИСЕКМЕНТНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
MOVWF SEG ;ЗАПИШЕМ ЕГО В РЕГИСТР.
BTFSS FLAG,3 ;ЕСЛИ НЕТ УСТАНОВКИ,
GOTO $+5 ;ТО ЗАПЯТАЯ НЕ ВЫСВЕЧИВАЕТСЯ.
MOVWF ZPT ;СРАВНИМ РАЗРЯД ЗАПЯТОЙ
SUBWF ANOD2,0 ;С РАЗРЯДОМ ИНДИКАЦИИ.
SKPNZ ;ЕСЛИ ОНИ НЕ СОВПАДАЮТ, ТО ПРОПУСТИМ
;УСТАНОВКУ ФЛАГА.
BSF FLAG,2 ;ИНАЧЕ УСТАНОВИМ ФЛАГ ЗАПЯТОЙ.
BTFSS FLAG,2 ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,
GOTO $+2 ;
BSF SEG,7 ;ТО ВКЛЮЧИМ СЕКМЕНТ ЗАПЯТОЙ.

```

```

MOVFW    SEG                ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ
MOVWF    PORTC              ;В ПОРТ С.
MOVFW    ANOD               ;ВКЛЮЧИМ РАЗРЯД.
MOVWF    PORTB              ;
BCF       FLAG,2            ;СБРОСИМ ФЛАГ ЗАПЯТОЙ.
BSF       STATUS,0          ;ОБНУЛИМ НУЛЕВОЙ РАЗРЯД, ЧТОБЫ В АНОД
                                ;ЗАПИСАЛСЯ НОЛЬ.

RLF       ANOD,1            ;СДВИНЕМ НОЛЬ НА РАЗРЯД ВЛЕВО.
INCF      ANOD2,1           ;УВЕЛИЧИМ ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ АНОДА
                                ;(КАТОДА) .

RETURN                                ;ВЕРНЕМСЯ.
ZDEM
    BTFSC    FLAG,1          ;ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
    RETURN                                ;
    GOTO     ZDEM            ;
;=====
; 9. ВЫБОР РАЗРЯДА УСТАНОВКИ.
;=====
YCT
    BTFSS    PORTB,4         ;ПОКА КНОПКА НАЖАТА,
    RETURN                                ;ВЫБОРА НЕТ.
    BCF      FLAG,4          ;СБРОСИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
    MOVFW    ZPT             ;ГДЕ ЗАПЯТАЯ, ТОТ РАЗРЯД И УСТАНОВЛИВАЕМ.
    ADDWF    PC,1            ;
    GOTO     YCT0            ;
    GOTO     YCT1            ;
    GOTO     YCT2            ;
    GOTO     YCT3            ;
    GOTO     ABCY            ;
;=====
; 10. УСТАНОВКА ЗНАЧЕНИЙ РАЗРЯДОВ.
;=====
YCT0
    INCF     EDI,1           ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 9.
    MOVLW    .10            ;
    SUBWF    EDI,0           ;
    BTFSC    STATUS,0        ;
    CLRF     EDI            ;
    GOTO     PERE            ;НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.
YCT1
    INCF     DEI,1           ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 9.
    MOVLW    .10            ;
    SUBWF    DEI,0           ;
    BTFSC    STATUS,0        ;
    CLRF     DEI            ;
    GOTO     PERE            ;НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.
YCT2
    INCF     COI,1           ;РАЗРЯД УСТАНОВЛИВАЕТСЯ ДО 2.
    MOVLW    .3             ;
    SUBWF    COI,0           ;
    BTFSC    STATUS,0        ;
    CLRF     COI            ;
    GOTO     PERE            ;НА ПЕРЕКОДИРОВКУ.

```



```
;=====
; 11. УСТАНОВКА РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
;=====
```

```
УСТ3
    INCF      TUI,1          ;УВЕЛИЧИМ ЗНАЧЕНИЕ.
    MOVLW     .15           ;ПРОВЕРИМ. НЕ БОЛЕЕ 14.
    SUBWF     TUI,0         ;
    BTFSC     STATUS,0      ;
    GOTO      УСТ13         ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ, УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
    MOVLW     .13           ;УСТАНОВКА ПРИ ЗНАЧЕНИИ НЕ МЕНЕЕ 13.
    SUBWF     TUI,0         ;
    BTFSC     STATUS,0      ;
    GOTO      VUBOP         ;ПЕРЕЗАПИШЕМ ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ
                           ;ИНДИКАЦИИ.
```

```
УСТ13
    MOVLW     .13           ;ЕСЛИ МЕНЬШЕ 13, ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
    MOVWF     TUI           ;
    GOTO      VUBOP         ;ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
```

```
АВСУ
    INCF      TUI,1          ;УВЕЛИЧИМ ЗНАЧЕНИЕ.
    MOVLW     .13           ;ИНДИКАЦИЯ ПРИ ЗНАЧЕНИИ НЕ БОЛЕЕ 12.
    SUBWF     TUI,0         ;
    BTFSS     STATUS,0      ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ, ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
    GOTO      VUBOP         ;ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
```

```
АВСУ0
    MOVLW     .10           ;ИНДИКАЦИЯ ПРИ ЗНАЧЕНИИ НЕ МЕНЕЕ 10.
    MOVWF     TUI           ;
    GOTO      VUBOP         ;ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
```

```
;=====
; 12. УСТАНОВКА РАЗРЯДА ЗАПЯТОЙ.
;=====
```

```
ЗАРТ
    BTFSS     PORTB,5        ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
    RETURN    ;ТО ВЕРНЕМСЯ.
    BCF       FLAG,5         ;СБРОСИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
    DECFSZ   ZPT,1           ;ВЫЧИТАЕМ 1.
    MOVLW     .255           ;ПРОВЕРИМ ПЕРЕХОД
    SUBWF     ZPT,0          ;ЧЕРЕЗ НОЛЬ.
    BTFSS     STATUS,2       ;
    GOTO      $+5            ;ЕСЛИ НЕТ ПЕРЕХОДА ЧЕРЕЗ 0, ВКЛЮЧИМ ФЛАГ.
    MOVLW     .4             ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕХОД, ТО УСТАНОВИМ
    MOVWF     ZPT            ;ЗАПЯТУЮ ЗА ИНДИКАТОРОМ.
    BCF       FLAG,3         ;СБРОСИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
    GOTO      АВСУ0         ;ИНДИКАЦИЯ А.
    MOVLW     .3             ;ЕСЛИ ЗНАЧЕНИЕ РАВНО 3,
    SUBWF     ZPT,0          ;ТО УСТАНОВИМ 3 РАЗРЯД
    BTFSC     STATUS,2       ;НА МИНИМУМ.
    CALL      ЗАР13         ;
    BSF       FLAG,3         ;ВКЛЮЧИМ ФЛАГ УСТАНОВКИ.
    GOTO      VUBOP         ;ЗНАЧЕНИЯ РЕЖИМА В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
```

```
ЗАР13
    MOVLW     .13           ;ЗНАЧЕНИЕ РАЗРЯДА
    MOVWF     TUI           ;И ИНДИКАЦИЯ МИНИМУМА.
    RETURN    ;
```

```

;=====
; 13. УСТАНОВКА ОГРАНИЧЕНИЙ ПО МАКС. И МИН. ЗНАЧЕНИЯМ.
;=====
MIYC
    BTFSC     FLAG,7           ;ЕСЛИ БЫЛО ПЕРЕПОЛНЕНИЕ,
    GOTO      M110            ;ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
    MOVFW     TEMP            ;СРАВНИМ ЗНАЧЕНИЕ
    MOVWF     YCTI            ;С УСТАНОВЛЕННЫМ МИНИМУМОМ.
    SUBLW     .100            ;ЕСЛИ МЕНЬШЕ,
    BTFSS     STATUS,0        ;
    GOTO      M220            ;ТО СРАВНИМ МАКСИМУМ ПО МИНИМУМУ.

M110
    MOVLW     .1              ;УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
    MOVWF     COI              ;
    CLRF      DEI              ;
    CLRF      EDI              ;
    MOVLW     .100            ;
    MOVWF     YCTI            ;
    BCF       FLAG,7          ;СВРОСИМ ФЛАГ ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.
    GOTO      MIZ              ;ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.

M220
    MOVFW     YCTI            ;СРАВНИМ.
    SUBLW     .219            ;НЕ БОЛЕЕ 219.
    BTFSS     STATUS,0        ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ,
    GOTO      M110            ;ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
    GOTO      MIZ              ;ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.

M255
    MOVLW     .5              ;УСТАНОВКА МАКСИМАЛЬНОГО
    MOVWF     DEI              ;ЗНАЧЕНИЯ ПО МАКСИМУМУ.
    MOVWF     EDI              ;
    MOVLW     .2              ;
    MOVWF     COI              ;
    MOVLW     .255            ;
    MOVWF     YCTA            ;
    BCF       FLAG,7          ;СВРОСИМ ФЛАГ ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.
    GOTO      MAZ              ;ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.

MAYC
    BTFSC     FLAG,7           ;ЕСЛИ БЫЛО ПЕРЕПОЛНЕНИЕ,
    GOTO      M255            ;ТО УСТАНОВИМ МАКСИМУМ.
    MOVFW     TEMP            ;СРАВНИМ ПО МИНИМУМУ
    MOVWF     YCTA            ;МАКСИМАЛЬНОГО ЗНАЧЕНИЯ.
    SUBLW     .221            ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ,
    BTFSS     STATUS,0;
    GOTO      MAZ              ;ТО ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.
    MOVLW     .2              ;ЕСЛИ МЕНЬШЕ,
    MOVWF     DEI              ;ТО УСТАНОВИМ МИНИМУМ.
    MOVWF     COI              ;
    MOVWF     EDI              ;
    MOVLW     .222            ;
    MOVWF     YCTA            ;
    BCF       FLAG,7          ;СВРОСИМ ФЛАГ ПЕРЕПОЛНЕНИЯ.
    GOTO      MAZ              ;ЗАПИШЕМ УСТАНОВКУ В ПАМЯТЬ.

```

```

;=====
; 14. АЦП — ПРЕОБРАЗОВАНИЯ (ИЗМЕРЕНИЕ ВХОДНЫХ ВЕЛИЧИН).
;=====
ADPO
    MOVLW    B'11000001'    ;СИНХРОНИЗАЦИЯ ОТ RC
    MOVWF    ADCON0         ;ГЕНЕРАТОРА, ВХОД 0, ВКЛЮЧЕНИЕ АЦП (YBX).
    CALL     ZAD             ;
    MOVWF    TEKA           ;ПОКА ЗАРЯЖАЕТСЯ КОНДЕНСАТОР АЦП,
    MOVWF    TEMP           ;
    CALL     BIDE2           ;ПЕРЕКОДИРУЕМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
    MOVWF    COA             ;ИЗ 2-ГО В 2_10-Е
    CALL     BIDE1           ;С ВХОДА С.
    MOVWF    DEA             ;
    MOVWF    TEMP           ;
    MOVWF    EDA             ;
    CLRF     TEMP           ;
    MOVLW    .13            ;
    SUBWF    TUI,0          ;
    BTFSC    STATUS,0       ;
    GOTO     ADP1           ;
    BTFSS    FLAG1,0        ;
    GOTO     $+4            ;
    BTFSS    FLAG1,2        ;
    GOTO     ADP1           ;
    GOTO     ADPI           ;
    BTFSS    FLAG1,1        ;
    GOTO     ADPI           ;
    BTFSS    FLAG1,3        ;
    GOTO     ADP1           ;
ADPI
    CALL     AINI           ;
ADP1
    BSF      ADCON0,2        ;ВКЛЮЧИМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
    BTFSC    ADCON0,2        ;ОЖИДАЕМ ЗАВЕРШЕНИЯ
    GOTO     $-1            ;ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
    MOVWF    ADRESH         ;ПЕРЕПИШЕМ РЕЗУЛЬТАТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
    MOVWF    TEKA           ;СРАВНИМ
    MOVWF    YSTA           ;РЕЗУЛЬТАТ С УСТАНОВЛЕННЫМ МАКСИМАЛЬНЫМ
    ;ЗНАЧЕНИЕМ.
    SUBWF    TEKA,0         ;
    BTFSC    STATUS,0       ;
    GOTO     ADPU           ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ МАКСИМУМА, ТО ВЫКЛЮЧИМ
    ;ВЫХОД.
    MOVWF    YSTI           ;СРАВНИМ
    SUBWF    TEKA,0         ;РЕЗУЛЬТАТ С УСТАНОВЛЕННЫМ МИНИМАЛЬНЫМ
    ;ЗНАЧЕНИЕМ.
    BTFSS    STATUS,0       ;
    GOTO     ADPU           ;ЕСЛИ МЕНЬШЕ МИНИМУМА, ТО ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
    BCF      PORTA,4        ;
    RETURN
ADPU
    BSF      PORTA,4        ;ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
    RETURN
ZAD
    MOVLW    .25            ;

```

```

ADDLW    -1          ;
BTSS     STATUS, 2    ;
GOTO     $-2          ;
RETURN

```

;=====

; 15. ПЕРЕКОДИРОВКА ИЗ 2-ГО В 2_10.

;=====

BIDE2

```

CLR      COU          ;ОБНУЛЯЕМ СЧЕТЧИК.
ADDLW    -.100        ;ВЫЧТЕМ 100.
BTSS     STATUS, 0     ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕХОД ЧЕРЕЗ НОЛЬ,
GOTO     $+4           ;ТО ЗАВЕРШАЕМ ПЕРЕКОДИРОВКУ.
MOVWF    TEMP         ;ИНАЧЕ ПЕРЕПИШЕМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ ВО
                     ;ВРЕМЕННЫЙ.

INCF     COU, 1        ;УВЕЛИЧИМ СЧЕТЧИК.
GOTO     $-5           ;ПОВТОРИМ ВЫЧИТАНИЕ.
MOVWF    COU           ;ЗНАЧЕНИЕ СЧЕТЧИКА (РАВНО ЧИСЛУ СОТЕН)
                     ;ПЕРЕПИШЕМ В РАБОЧИЙ РЕГИСТР.
RETURN    ;ВЕРНЕМСЯ.

```

BIDE1

```

CLR      COU          ;ПЕРЕКОДИРОВКА ДЕСЯТКОВ
MOVWF    TEMP         ;АНАЛОГИЧНА ПЕРЕКОДИРОВКЕ СОТЕН.
ADDLW    -.10         ;
BTSS     STATUS, 0     ;
GOTO     $+4           ;
MOVWF    TEMP         ;
INCF     COU, 1        ;
GOTO     $-5           ;
MOVWF    COU           ;
RETURN    ;

```

;=====

; 16. СОХРАНЕНИЕ И ВОССТАНОВЛЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ ПРИ ПРЕРЫВАНИИ.

;=====

PRER

```

MOVWF    WTEMP        ;СОХРАНЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ W И
MOVWF    STATUS        ;STATUS,
MOVWF    STEMP        ;
MOVWF    FSR           ;FSR.
MOVWF    FTEMP        ;
BCF      STATUS, 6     ;
BCF      STATUS, 5     ;
INCF     CEK, 1        ;ДЕЛИТЕЛЬ НА 5.
MOVLW    .5            ;
SUBWF    CEK, 0        ;
BTSS     STATUS, 2     ;ЕСЛИ РАВНО 5,
GOTO     REPER         ;
BSF      FLAG, 1       ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ 5 мс.
CLR      CEK           ;ОБНУЛИМ.
INCF     CEK1, 1       ;
BTSS     FLAG1, 0      ;
GOTO     PRER1         ;
MOVLW    .100          ;
SUBWF    CEK1, 0       ;
BTSS     STATUS, 2     ;
GOTO     REPER         ;

```

```

BSF      FLAG1,2      ;ПРОШЛО 0,5 сек.
CLRF     CEK1         ;
GOTO     REPER        ;
PRER1
BTFSS    FLAG1,1      ;ЕСЛИ УСТАНОВЛЕН ФЛАГ 1 сек,
GOTO     $+6          ;
MOVLW    .200         ;
SUBWF    CEK1,0       ; ОТСЧИТАЕМ: 5 мс X 200 = 1 сек.
BTFSS    STATUS,0     ;
GOTO     REPER        ;
BSF      FLAG1,3      ;ПРОШЛА 1 сек.
CLRF     CEK1         ;
REPER    ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ СОХРАНЕННЫХ ЗНАЧЕНИЙ.
MOVWF    STEMP        ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ:
MOVWF    STATUS       ;STATUS,
MOVWF    FTEMP        ;
MOVWF    FSR          ;FSR,
MOVWF    WTEMP        ;W.
BCF      INTCON,2     ;СБРАСЫВАЕМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ ОТ TMR0.
RETFIE   ;ВОЗВРАТ ИЗ ПРЕРЫВАНИЯ.
;=====
; 17. ОЖИДАНИЕ ВКЛЮЧЕНИЯ ИНДИКАЦИИ.
;=====
CON
CLRF     PORTC        ;ВЫКЛЮЧИМ ВСЕ СЕГМЕНТЫ.
BTFSS    FLAG,0       ;ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ ВКЛЮЧЕНА,
GOTO     IND          ;ИДЕМ НА ИНДИКАЦИЮ.
BCF      FLAG,1       ;
CALL     ADP0         ;ИНАЧЕ ПРОВЕРИМ НАПРЯЖЕНИЕ.
CALL     ZDEM         ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
BCF      FLAG,1       ;
CALL     KEY          ;ПРОВЕРИМ КНОПКИ.
CALL     ZDEM         ;НА ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
GOTO     CON          ;ПОВТОРИМ.
;=====
; 18. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ.
;=====
INIT
BCF      STATUS,RP1
BSF      STATUS,RP0   ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW    .2
MOVWF    ADCON1^80H   ;ВСЕ ВХОДЫ ПОРТА "А" АНАЛОГОВЫЕ (КРОМЕ 4).
MOVLW    B'00000001'  ;ПРЕДЕЛИТЕЛЬ ПЕРЕД ТАЙМЕРОМ, К=4...001,
MOVWF    OPTION_REG^80H ;РЕЗИСТОРЫ ПОДКЛЮЧЕНЫ.
MOVLW    B'10100000'  ;РАЗРЕШЕНИЕ ПРЕРЫВАНИЙ ОТ TMR0.
MOVWF    INTCON       ;
CLRF     PIE1^80H     ;ЗАПРЕЩЕНЫ ВСЕ ПЕРИФЕРИЙНЫЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
CLRF     PIE2^80H
MOVLW    B'00001011'  ;RA0-RA2, RA3 — НА ВХОД. АНАЛОГОВЫЕ ВХОДЫ.
MOVWF    TRISA^80H    ;
MOVLW    B'11110000'  ;RB4-RB7 — НА ВХОД. ВХОД КНОПОК.
MOVWF    TRISB^80H    ;RB0-RB3 — ВЫХОДЫ УПРАВЛЕНИЯ АНОДАМИ.
MOVLW    B'00001111'  ;
CLRF     TRISC^80H    ;ВСЕ — ВЫХОДЫ СЕГМЕНТОВ.
BCF      STATUS,RP0   ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.

```

```

CLRF  PORTB                      ;
BSF   PORTA, 4                   ;РЕЛЕ ВЫКЛЮЧЕНО.
CLRF  T1CON                      ;ТАЙМЕР 1 ОТКЛЮЧЕН.
CLRF  T2CON                      ;ТАЙМЕР 2 ОТКЛЮЧЕН.
CLRF  FLAG                      ;ВСЕ ОБНУЛЯЕМ И УСТАНОВЛИВАЕМ.
CLRF  FLAG1                     ;
CLRF  EDI                      ;
CLRF  DEI                      ;
CLRF  COI                      ;
CLRF  TUI                      ;
MOVLW .3                        ;ЗАПЯТАЯ В 3 ЗАЗРЯДЕ.
MOVWF ZPT                      ;
BSF   FLAG, 3                   ;РЕЖИМ УСТАНОВКИ.
MOVLW .14                       ;УСТАНОВКА МАКСИМУМА.
MOVWF TUI                      ;
CLRF          CEK1
CLRF          CEK
GOTO  MIR

```

```

;=====
; 19. ПРОВЕРКА КНОПОК.
;=====

```

```

KEY
    BTFSC    FLAG, 4             ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,
    GOTO     YCT                 ;ТО ИДЕМ НА УСТАНОВКУ.
    BTFSS    PORTB, 4           ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
    BSF      FLAG, 4             ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ.

PAZ
    BTFSC    FLAG, 5             ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,
    GOTO     ZAPT                ;ТО ИДЕМ НА УСТАНОВКУ.
    BTFSS    PORTB, 5           ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
    BSF      FLAG, 5             ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ.

SVET
    BTFSC    FLAG, 6             ;ЕСЛИ ФЛАГ УСТАНОВЛЕН,
    GOTO     $+4                 ;
    BTFSS    PORTB, 6           ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
    BSF      FLAG, 6             ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ.
    RETURN
    BTFSS    PORTB, 6           ;ПОКА КНОПКА НАЖАТА,
    RETURN                      ;ИНДИКАЦИЯ НЕ ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
    BCF      FLAG, 6             ;СВРОСИМ ФЛАГ КНОПКИ.
    BTFSC    FLAG, 0             ;СМЕНИМ ФЛАГ
    GOTO     $+3                 ;НА ПРОТИВОПОЛОЖНЫЙ.
    BSF      FLAG, 0             ;
    RETURN                      ;
    BCF      FLAG, 0             ;
    RETURN                      ;

```

```

;=====
END
;=====

```

Устройство защиты без индикации

Этот вариант устройства защиты от перепадов сетевого напряжения не имеет индикации значения сетевого напряжения и установки напряжения включения защиты. В устройстве установлен наиболее распространенный в бытовой технике предел допустимых рабочих напряжений от 180 до 250 В. При инициализации микроконтроллера можно установить любое необходимое значение напряжения включения защиты. Отсутствие индикации позволило использовать дешевый микроконтроллер с 14 выводами — PIC16F676. Данное устройство может найти применение для защиты одного дорогостоящего прибора, работающего от сети.

Алгоритм работы программы микроконтроллера предельно прост: пуск — инициализация — измерение напряжения — сравнение с установками — включение (выключение) выхода. Далее процессор постоянно измеряет входное напряжение и подтверждает (либо отменяет) включение выхода. В качестве источника опорного напряжения для АЦП используется стабилизированное напряжение питания 5,12 В.

Схема устройства показана на рис. 25. Источник питания для микроконтроллера построен по схеме, предложенной О. Ховайко [18]. Конденсаторы C1 и C2, C3 делят входное напряжение. Напряжение на конденсаторах C2, C3 равно 5,5 В, а после диодного моста VD1—VD4 и фильтрации конденсатором C4 — 11 В. Стабилизатор с регулируемым выходным напряжением на микросхеме KP142EH12A установлен для того, чтобы была возможность точно выставить напряжение питания, равное 5,12 В. Установку напряжения выполняют переменным резистором R3. Если установить стабилизатор напряжения типа KP142EH5, то немного усложнится налаживание устройства.

Измеряемое напряжение выпрямляется однополупериодным выпрямителем, в состав которого входит один из диодов моста VD1—VD4 и диод VD5. Выпрямленное напряжение делится делителем R4, R5, R6, фильтруется конденсатором C6 и через резистор R7 поступает на измерительный вход микроконтроллера. Переменным резистором R6 устанавливают коэффициент деления делителя таким, чтобы на входе микроконтроллера было напряжение, равное 1/100 от входного сетевого напряжения.

Микроконтроллер DD1 не имеет времязадающих цепей, поскольку программно тактируется от внутреннего RC-генератора частотой 4 МГц.

Силовая часть данного устройства отличается от предыдущего тем, что кнопка включения дежурного режима установлена параллельно самоблокирующему контакту реле K1.

Печатная плата устройства показана на рис. 26, а расположение элементов — на рис. 27. Плату можно сделать из односторонне фольгированного стеклотекстолита, но лучше — из двухстороннего. Фольгу под микроконтроллером и резисторами R4—R7 необходимо оставить в качестве экрана и подключить ее к общему проводу в местах прохождения минусовых выводов конденсаторов C2, C3.

Автомат монтируют в корпусе подходящих размеров. На переднюю панель корпуса устанавливают светодиод HL1, кнопку SB1 и переключатель SA1. Ре-

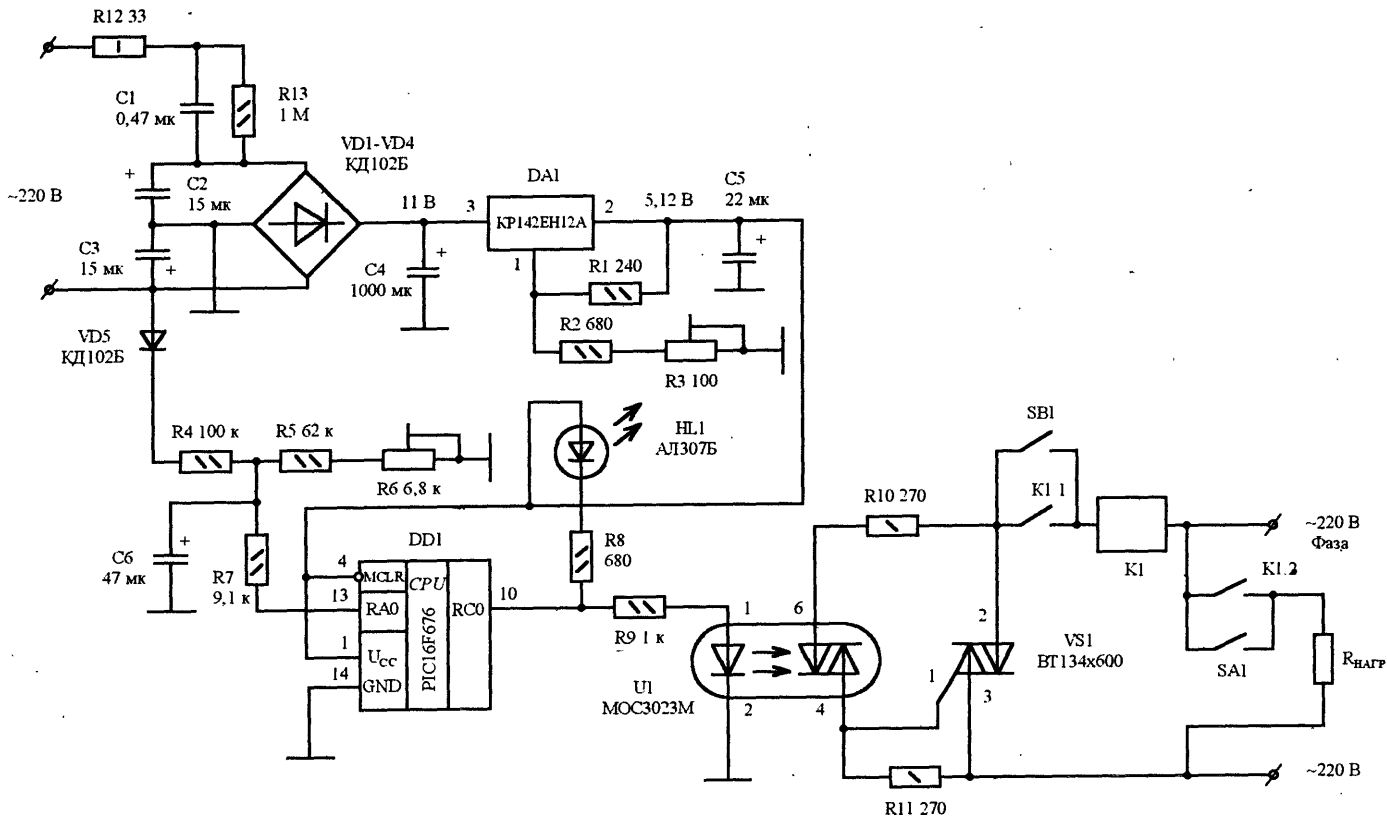


Рис. 25. Автомат защиты без индикации

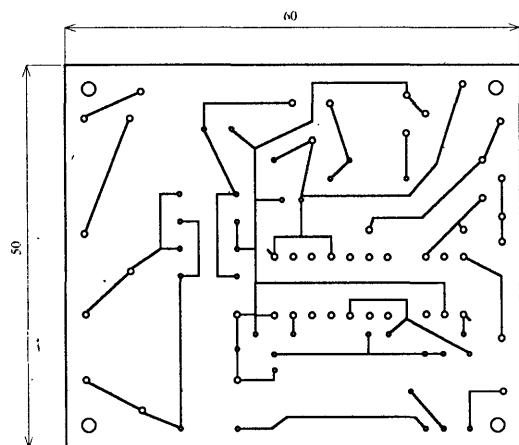


Рис. 26. Автомат защиты без индикации. Печатная плата

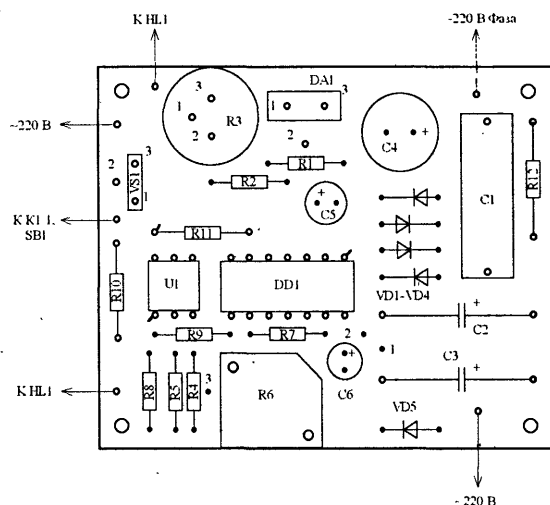


Рис. 27. Расположение элементов на плате

зистор R13 устанавливают под конденсатором C1 со стороны печатных проводников.

Печатная плата рассчитана на установку конденсатора C1 типа K73-17 или K73-9 на рабочее напряжение не менее 400 В. Конденсаторы C2, C3 — оксидные на рабочее напряжение 30 В. Критерий выбора замены конденсаторов (не считая рабочего напряжения) C1—C3 [18] — отсутствие их нагрева при работе устройства не менее 30 мин. Конденсаторы C4—C6 — K50-35 или любые другие на рабочее напряжение 25...30 В. Подстроечный резистор R3 — СП5-16ВА 0,5 Вт, резистор R6 — СП5-3. Реле К1 — РПУ-2, МКУ-48, РПУ-0 или аналогичные, рассчитанные на напряжение 220 В.

Для нормальной работы стабилизатора КР142ЕН12А необходим минимальный потребляемый ток 5 мА, поэтому необходимый ток устанавливают из-

менением яркости светодиода. Кроме резисторов R1—R3, основной ток потребляют светодиод HL1 и светодиод оптосимистора МОС3023М. Светодиоды работают попеременно и потребляют примерно одинаковый ток, равный 5 мА. Это тот редкий случай, когда нельзя уменьшать потребляемый ток.

Налаживание устройства защиты сводится к установке напряжения питания, которое должно быть равно 5,12 В. Для этого в смонтированной плате (без микроконтроллера) к выводу 10 микроконтроллера припаивают общий провод и подают напряжение сети. Подстроечным резистором R3 устанавливают напряжение питания 5,12 В. Для контроля стабильности установленного напряжения выключают напряжение сети. Разряжают конденсатор С1 отверткой с изолированной ручкой. Припаивают дополнительный резистор сопротивлением 1 кОм между общим проводом и плюсом питания, увеличивая таким образом ток нагрузки. Если после включения сети напряжение питания не изменилось, то настройку можно считать выполненной. Иначе производят подстройку напряжения питания резистором R3 и проверяют напряжение с выпаиваемым дополнительным резистором.

Далее необходимо проверить срабатывание защиты при напряжении сети, равном 250 В. Для этого устанавливают в микросхемную панель запрограммированный микроконтроллер и включают автомат в сеть. Если микроконтроллер работает, а напряжение сети не выходит за границу установленного напряжения, то светодиод HL1 не будет светиться. Для того чтобы действительно убедиться в работе микроконтроллера, необходимо проверить частотомером или осциллографом наличие импульсов частотой 1 МГц на выходе RA4 (вывод 3 микроконтроллера). Далее включают автомат через ЛАТР или трансформатор, имеющий обмотку с напряжением 250 В, и устанавливают срабатывание защиты резистором R6. Контроль срабатывания защиты производят по выключению реле К1 и включению светодиода HL1. Установку срабатывания защиты выполняют только по верхнему пределу напряжения. Защита по нижнему пределу напряжения установится автоматически.

Программирование микроконтроллера PIC16F676 можно выполнить программой PonyProg2000, которая не имеет данных на этот микроконтроллер. Для этого необходимо установить микроконтроллер PIC16F84, имеющий одинаковую память и похожие биты регистра конфигурации. После выполнения программирования появится надпись: ошибка программирования, код 21. Этот код ошибки обозначает несовпадение сравнения записанного и считанного регистра конфигурации (защита памяти включена). Хотя ради придания коду защиты необходимого выражения пришлось выполнить вывод сброса наружным включением, все равно биты 5—7 для PIC16F84 должны читаться как ноль. А в микроконтроллере PIC16F676 эти биты должны быть установлены в единицу. Поэтому и выдается ошибка 21. Если вы хотите убедиться в правильности записи программы в микроконтроллер, то на чистый экран считайте программу и сравните ее с той, которая записывалась.

Для данной разработки не принципиальна работа микроконтроллера с какой-либо точной частотой, поэтому калибровочная константа не записывалась. Если вы будете использовать этот кристалл для других разработок, то необходимо считать калибровочную константу и записать ее на корпусе микроконтроллера.


```

;=====
; РЕГИСТРЫ РСН.
;=====
INDF EQU 00H ;ДОСТУП К ПАМЯТИ ЧЕРЕЗ FSR.
TIMER0 EQU 01H ;TMR0.
OPTIONR EQU 81H ;OPTION (RP0=1).
PC EQU 02H ;СЧЕТЧИК КОМАНД.
STATUS EQU 03H ;РЕГИСТР СОСТОЯНИЯ АЛУ.
FSR EQU 04H ;РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
PORTA EQU 05H ;ПОРТ А ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTC EQU 07H ;ПОРТ С ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISA EQU 85H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА А.
TRISC EQU 87H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА С.
INTCON EQU 0BH ;РЕГИСТР ФЛАГОВ ПЕРЕРЫВАНИЙ.
PIR1 EQU 0CH ;РАЗРЕШЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫХ ПЕРЕРЫВАНИЙ.
PIE1 EQU 8CH ;РЕГИСТР РАЗРЕШЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫХ ПЕРЕРЫВАНИЙ.
TMR1L EQU 0EH ;МЛАДШИЙ РЕГИСТР ТАЙМЕРА 1.
TMR1H EQU 0FH ;СТАРШИЙ РЕГИСТР ТАЙМЕРА 1.
T1CON EQU 10H ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ ТАЙМЕРОМ 1.
CMCON EQU 19H ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ ВХОДАМИ "А".
VRCON EQU 99H ;РЕГИСТР ИСТОЧНИКА ОПОРНОГО НАПРЯЖЕНИЯ.
PCON EQU 8EH ;
OSCCAL EQU 90H ;
ANSEL EQU 91H ;
WPUA EQU 95H ;
IOCA EQU 96H ;
ADRESH EQU 1EH ;
ADRESL EQU 9EH ;
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ РОН.
;=====
TEKH EQU 20H ;ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ НАПРЯЖЕНИЯ,
TEKL EQU 21H ;СТАРШИЙ И МЛАДШИЙ РЕГИСТРЫ.
YSTA EQU 22H ;УСТАНОВЛЕННОЕ МАКСИМАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
YSTI EQU 23H ;УСТАНОВЛЕННОЕ МИНИМАЛЬНОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
;=====
; 1. ПУСК
;=====
ORG 0
GOTO INIT
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
;=====
; 2. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ.
;=====
INIT
BSF STATUS, 5 ;
CLRF OSCCAL ;
MOVLW 0FFH ;
MOVWF ADCON1^80H ;ТАКТ АЦП ОТ ВНУТРЕННЕГО ГЕНЕРАТОРА 500 кГц.
MOVLW B'1000000' ;
MOVWF OPTION_REG^80H ;
CLRF INTCON ;

```

```

CLRF      PIE1^80H      ;ЗАПРЕЩЕНЫ ВСЕ ПЕРИФЕРИЙНЫЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
MOVLW     B'00111111'   ;ВСЕ ВХОДЫ.
MOVWF     TRISA^80H     ;
CLRF      TRISC^80H     ;ВСЕ ВЫХОДЫ.
CLRF      VRCON^80H     ;ИОН ОТКЛЮЧЕН.
CLRF      PCON^80H      ;ПРЕРЫВАНИЯ ПО ПИТАНИЮ ЗАПРЕЩЕНЫ.
CLRF      WPUA^80H      ;ПОДТЯГИВАЮЩИЕ РЕЗИСТОРЫ ВЫКЛЮЧЕНЫ.
CLRF      IOCA^80H      ;ПРЕРЫВАНИЯ ЗАПРЕЩЕНЫ.
MOVLW     .1
MOVWF     ANSEL^80H     ;ВЫБРАН АНАЛОГОВЫЙ ВХОД RA0/AN0.
BCF       STATUS,RPO    ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
CLRF      PORTC         ;ВЫХОД И СВЕТОДИОД ВЫКЛЮЧЕНЫ.
CLRF      T1CON         ;ТАЙМЕР 1 ОТКЛЮЧЕН.
MOVLW     .7
MOVWF     CMCON         ;КОМПАРАТОР ВЫКЛЮЧЕН.
MOVLW     .240          ;МАКСИМУМ = 250 В.
MOVWF     YSTA          ;
MOVLW     .180          ;МИНИМУМ = 180 В.
MOVWF     YCTI          ;
;=====
; 3. АЦП-ПРЕОБРАЗОВАНИЕ (ИЗМЕРЕНИЕ ВХОДНЫХ ВЕЛИЧИН).
;=====
ADP
MOVLW     B'10000001'   ;СИНХРОНИЗАЦИЯ ОТ RC-ГЕНЕРАТОРА, ВХОД 0,
                        ;ПРАВОЕ ВЫРАВНИВАНИЕ,
MOVWF     ADCON0        ;ИОН ОТ ПИТАНИЯ, ВКЛЮЧЕНИЕ АЦП (УВХ).
CALL      ZAD           ;ЗАДЕРЖКА 100 мкс.
BSF       ADCON0,1      ;ВКЛЮЧИМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
BTFSC     ADCON0,1      ;ОЖИДАЕМ ЗАВЕРШЕНИЯ
GOTO      $-1           ;ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
MOVWF     ADRESH        ;ПЕРЕПИШЕМ РЕЗУЛЬТАТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
MOVWF     TEKH          ;В СТАРШИЙ ТЕКУЩИЙ РЕГИСТР.
BTFSC     TEKH,1        ;ЕСЛИ 1 РАЗРЯД РАВЕН 1, ТО ПЕРЕПОЛНЕНИЕ.
GOTO      ADPU          ;ВЫКЛЮЧИТЬ ВЫХОД.
BSF       STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW     21            ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР ТЕКЛ
MOVWF     FSR           ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
MOVWF     ADRESL        ;
MOVWF     INDF          ;
BCF       STATUS,5      ;В БАНК 0.
BCF       STATUS,0      ;ОБНУЛЯЕМ БИТ ПЕРЕНОСА.
RRF       TEKH,1        ;СДВИГАЕМ ВПРАВО,
RRF       TEKL,1        ;ЧТОБЫ СРАВНИВАТЬ 8 РАЗРЯДОВ.
MOVWF     YSTA          ;СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
SUBWF     TEKL,0        ;НА ПРЕВЫШЕНИЕ ПО МАКСИМУМУ.
BTFSC     STATUS,0      ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПРЕВЫШЕНИЕ,
GOTO      ADPU          ;ТО ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
MOVWF     YCTI          ;СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
SUBWF     TEKL,0        ;НА ПРЕВЫШЕНИЕ ПО МИНИМУМУ.
BTFSS     STATUS,0      ;ЕСЛИ МЕНЬШЕ МЕНЬШЕГО,
GOTO      ADPU          ;ТО ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
BSF       PORTC,0       ;ИНАЧЕ ПОДТВЕРДИМ ВКЛЮЧЕНИЕ ВЫХОД
GOTO      ADP           ;ПОВТОРИМ.

ADPU
BCF       PORTC,0       ;ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
GOTO      ADP           ;ПОВТОРИМ.

```

```
ZAD
MOV LW .25 ;ЗАДЕРЖКА НА 100 мкс.
ADD LW -1 ;
BTFSS STATUS, 2 ;
GOTO $-2 ;
RETURN
```

```
=====
END
=====
```

Устройство защиты трехфазных двигателей

Чаще всего трехфазные двигатели выходят из строя из-за перекоса фаз питающего напряжения или перегрева при работе в тяжелом режиме. Предлагаемое устройство защиты выключает двигатель при обрыве фазы, отклонении напряжения любой фазы (перекосе фаз) более чем на ± 30 В или нагреве корпуса двигателя свыше 60°C .

Устройство построено на микроконтроллере PIC16F676 и датчике температуры DS1820. Возникновение аварийной ситуации в каждой фазе и превышение температуры корпуса двигателя индицируется включением соответствующих сигнальных светодиодов. Для измерения и сравнения используется среднее выпрямленное напряжение фаз относительно нулевого провода.

Алгоритм работы программы микроконтроллера показан на рис. 29. После включения микроконтроллера выполняется инициализация его регистров и включается управляющий выход. Во время пуска двигателя (или группы двигателей) возможны провалы или скачки напряжений в фазах, поэтому устройство защиты по напряжению начинает работу спустя одну минуту после включения двигателя. Задержка реализована путем последовательного включения предделителя, таймера TMR0 и двух делителей, каждый из которых имеет коэффициент деления 30.

Далее последовательно выполняются измерения напряжения фаз А, В, С. После каждого измерения фаза проверяется на обрыв. Если измеренное напряжение равно нулю, то выход сразу выключается. Затем следует проверка значений измеренных напряжений на выход за пределы диапазона 190...250 В. В этом случае включается счетчик ошибок, который необходим для повышения помехоустойчивости устройства. При декрементировании восьмиразрядного счетчика от нуля до нуля его коэффициент деления получается равным 256. При периоде прохождения всей программы, равном 7 мс, время задержки выключения двигателя приблизительно равно 1,8 с. Для каждого сравнения имеется свой счетчик, поэтому если следующее измеренное напряжение войдет в норму, то данный счетчик обнуляется. Таким образом, для выключения двигателя необходимо подряд 256 ошибок измерения.

После сравнения напряжений фаз А—В, В—С, С—А их разность проверяется на превышение значения 30. Если перекос фаз больше 30 В, то включается счетчик ошибок. Выключение выхода происходит аналогично описанному выше через 1,8 с.

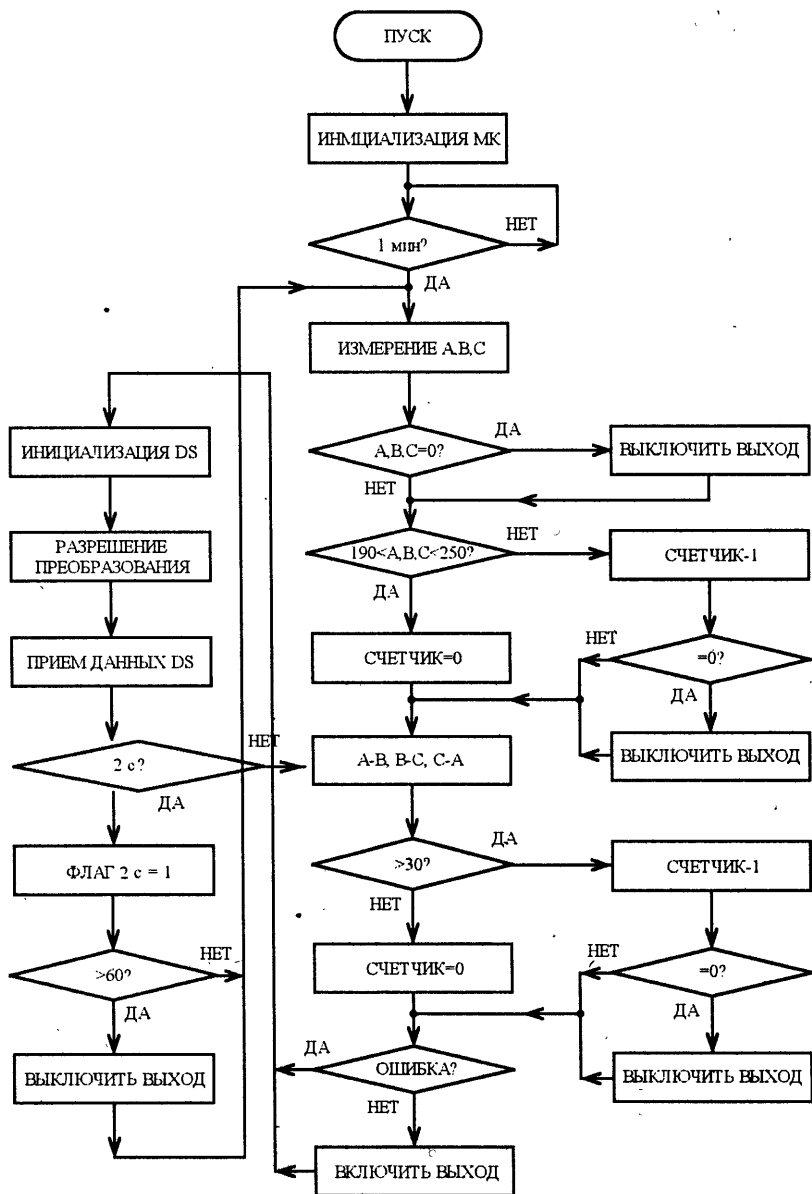


Рис. 29. Алгоритм работы программы устройства защиты трехфазных двигателей

При выключении выхода из-за любой ошибки устанавливается флаг ошибки, который сбрасывается только после перезапуска микроконтроллера. При отсутствии ошибки подтверждается включение выхода, и микроконтроллер переходит к подпрограмме измерения температуры двигателя.

Измерение температуры начинается с инициализации термодатчика DS1820 и выдачи команды на разрешение преобразования. После приема данных от датчика температуры проверяется флаг «двух секунд». Дело в том, что первые данные, которые приходят от датчика, недостоверны, поэтому для стабилиза-

ции данных необходимо некоторое время. Для этого введена задержка начала сравнения по температуре, равная 1,8 с. Поскольку за такое короткое время двигатель не успеет нагреться до температуры 60 °С, подобная задержка не снижает качества защиты двигателя.

После отработки времени задержки устанавливается флаг «двух секунд», и каждое следующее измеренное значение температуры проверяется на превышение 60. Если температура превысит 60 °С, выход выключается. Программа переходит к новому циклу измерения напряжения по фазам.

Схема устройства показана на рис. 30. Напряжение фаз понижается делителями напряжения на резисторах R1—R3 и R10—R12, имеющими коэффициент деления 1:100. Переменное напряжение фаз выпрямляется однополупериодным выпрямителем, состоящим из диодов VD1—VD3 и стабилитронов VD7—VD9, сглаживается конденсаторами фильтра C4—C6 и поступает на входы RA0—RA2 микроконтроллера DD2. Линия связи термодатчика DD1 с входом RC4 микроконтроллера имеет «подтягивающий» резистор R13.

Тактируется микроконтроллер от внутреннего генератора частотой 4 МГц. Частоту тактового генератора, деленную на четыре (1 МГц), можно наблюдать на выходе RA4 (вывод 3 микроконтроллера), контролируя, таким образом, работоспособность микроконтроллера.

Выход RC3 микроконтроллера через оптодиристор U1 и симистор VS1 включает пусковое реле K1. Его контакты K1.1—K1.3 включают/выключают подачу напряжения на двигатель. Светодиоды HL1—HL4 сигнализируют о возникновении аварийной ситуации. Гасящие резисторы R6—R9 подбирают в зависимости от выбранного типа светодиодов и необходимой яркости свечения (на схеме дано значение сопротивлений для светодиодов типа КИПД21-ПК). Кнопка SB1 «Сброс» необходима для перезапуска микроконтроллера и включения двигателя после устранения аварийной ситуации.

Бестрансформаторный источник питания с гасящим конденсатором неоднократно описан в литературе [19], и его работа в пояснении не нуждается.

Гасящий конденсатор C3 типа K73-17 с допустимым напряжением не менее 400 В. Стабилитрон VD4 типа 1N4733A можно заменить любым стабилитроном с напряжением стабилизации 5,1 В. Это напряжение является опорным для АЦП микроконтроллера; поэтому если установить стабилитрон с меньшим напряжением стабилизации (например, 4,7 В), то потребуются пропорциональное изменение коэффициента деления входных делителей напряжения. Стабилитроны VD7—VD9 можно заменить стабилитронами типа KC147A. Датчик температуры DS1820 можно не устанавливать, но тогда не будет работать защита двигателя от перегрева (линия связи должна оставаться нагруженной резистором R13).

Печатная плата устройства показана на рис. 31, а расположение элементов на ней — на рис. 32. Плату изготавливают из фольгированного с двух сторон стеклотекстолита. Со стороны установки элементов фольгу не вытравливают и соединяют с общим проводом. Нижняя часть платы напротив мест прохождения фазовых проводов не экранируется. Отверстия, не заштрихованные на рис. 32, раззенковывают. Если сигнальные светодиоды будут устанавливаться со стороны печати, то пунктирные линии (см. рис. 31) проводят со стороны установки деталей. Переходные отверстия возле конденсаторов C4—C6 соединяют с экраном монтажным проводом.

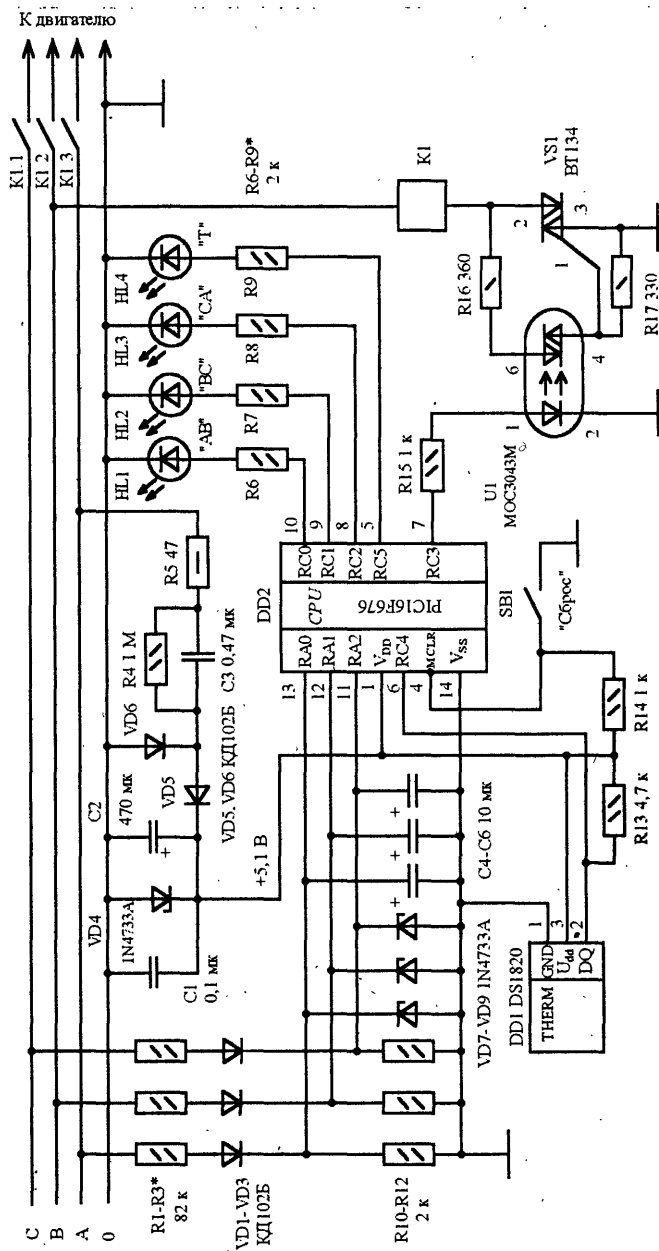


Рис. 30. Устройство защиты трехфазных двигателей

Собранную плату устройства необходимо установить в экранированный корпус, имеющий отверстия для светодиодов и кнопки «Сброс». Устройство нельзя устанавливать на двигателе или его основании. Провод связи с термодатчиком должен быть экранированным и может иметь длину до 5 м. Для крепления термодатчика к двигателю используют прижимную пружину от транзисторов большой мощности в корпусе КТ28-2. Датчик устанавливают на

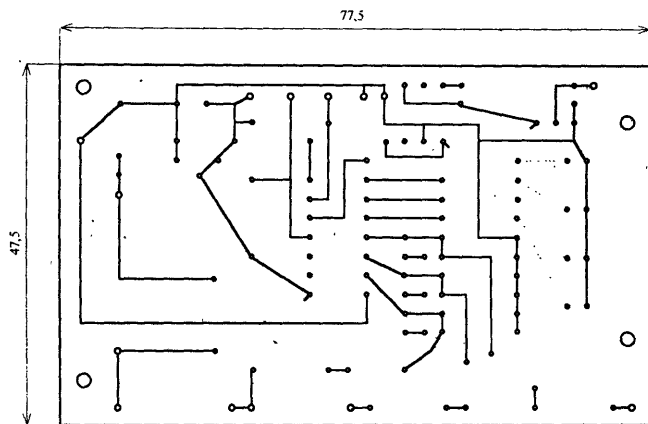


Рис. 31. Устройство защиты трехфазных двигателей. Печатная плата

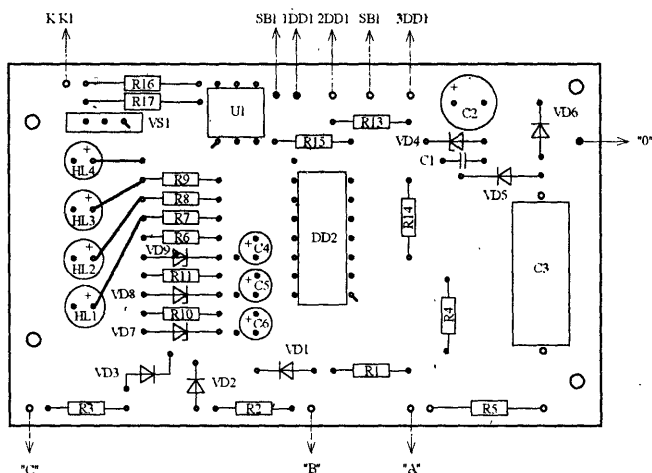


Рис. 32. Расположение элементов на плате

термопроводящую пасту, а его выводы (в корпусе типа ТО-92) изолируют силиконовым герметиком.

Налаживание устройства выполняют без микроконтроллера. Сначала проверяют напряжение питания микроконтроллера, которое должно быть равно 5,1 В. При испытаниях VD4 заменялся пятью экземплярами стабилитронов типа 1N4733A, и все они удовлетворяли этому условию. Перед установкой резисторов R10—R12 подбирают их номинал с точностью 1%. При этом не имеет значения отклонение от величины 2 кОм (можно использовать резисторы сопротивлением 1,9...2,1 кОм), главное — обеспечить равенство номиналов между собой.

Далее подбирают значения резисторов R1—R3 так, чтобы на входах 11—13 микроконтроллера постоянное напряжение было равно входному напряжению, деленному на 100. При этом на все входы может быть подано напряжение одной фазы. Практически можно подобрать номинал одного резистора, а

остальные резисторы устанавливают с номиналом, идентичным подобранному. Это будет справедливо при тщательном подборе резисторов R10—R12. После установки запрограммированного микроконтроллера устройство готово к работе.

Работа с устройством сводится к анализу состояния светодиодов при возникновении аварийной ситуации. Если двигатель отключился и при этом ни один светодиод не горит, то произошел обрыв фазы. Если горит один из светодиодов «АВ», «ВС», «СА», то возможен выход напряжения фазы за пределы диапазона 190...250 В. При этом первая буква обозначения светодиода указывает аварийную фазу. При перекосе фаз надпись под горящим светодиодом соответствует тем фазам, разность напряжения которых больше 30 В. Как правило, одновременно включаются два светодиода, например «АВ» и «СА». В этом случае напряжение фазы «А» имеет отклонение от напряжения фаз «В» и «С» более чем на 30 В.

После устранения аварийной ситуации двигатель включают нажатием кнопки «Сброс».

Если в дальнейшем микроконтроллер будет использоваться для других программ, то необходимо считать известными способами и записать калибровочную константу. В данной программе принято, что калибровочная константа равна нулю (минимальная частота внутреннего генератора).

; ЗАЩИТА ТРЕХФАЗНОГО ДВИГАТЕЛЯ ОТ ПЕРЕКОСА ФАЗ И ПЕРЕГРЕВА.

; С ФИКСИРОВАННЫМ УРОВНЕМ ЗАЩИТЫ +-30 В,

; ПРЕВЫШЕНИЯ ТЕМПЕРАТУРЫ 60°.

; ДАТЧИК ТЕМПЕРАТУРЫ DS1820.

; РАЗРАБОТАЛ НИКОЛАЙ ЗАЕЦ.

; ДЛЯ СВОБОДНОГО ИСПОЛЬЗОВАНИЯ РАДИОЛЮБИТЕЛЯМИ.

; п.ВЕЙДЕЛЕВКА, БЕЛГОРОДСКОЙ.

; saes@mail.ru

; ПРОГРАММА = 3FAZA.ASM

; ВЕРСИЯ: 06-09-04.

; АССЕМБЛЕР И ОТЛАДЧИК: MPLAB IDE, ВЕРСИЯ: 7.40.40.

;

#INCLUDE <P16F676.INC>

__CONFIG 3FF5H

;=====

; ИСПОЛЬЗУЕТСЯ ВНУТРЕННИЙ ГЕНЕРАТОР ЧАСТОТОЙ 4,0 МГц.

;=====

; RA0 — ВХОД ФАЗЫ А.

; RA1 — ВХОД ФАЗЫ В.

; RA2 — ВХОД ФАЗЫ С.

; RA3 — ВЫХОД ЧАСТОТЫ.

; RC0 — ВЫХОД СВЕТОДИОДА ОШИБКИ ФАЗ А-В.

; RC1 — ...В-С.

; RC2 — ...С-А.

; RC3 — ВЫХОД ВКЛЮЧЕНИЯ РЕЛЕ.

; RC4 — ВХОД/ВЫХОД DS.

; RC5 — ВЫХОД СВЕТОДИОДА ОШИБКИ ТЕМПЕРАТУРЫ.

;=====

; РЕГИСТРЫ РСН.

;=====

```

INDF EQU 00H ;ДОСТУП К ПАМЯТИ ЧЕРЕЗ FSR.
TIMER0 EQU 01H ;TMR0.
OPTIONR EQU 81H ;OPTION (RP0=1).
PC EQU 02H ;СЧЕТЧИК КОМАНД.
STATUS EQU 03H ;РЕГИСТР СОСТОЯНИЯ АЛУ.
FSR EQU 04H ;РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
PORTA EQU 05H ;ПОРТ А ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTC EQU 07H ;ПОРТ С ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISA EQU 85H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА А.
TRISC EQU 87H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА С.
INTCON EQU 0BH ;РЕГИСТР ФЛАГОВ ПРЕРЫВАНИЙ.
PIR1 EQU 0CH ;РАЗРЕШЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫХ ПРЕРЫВАНИЙ.
PIE1 EQU 8CH ;РЕГИСТР РАЗРЕШЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫХ ПРЕРЫВАНИЙ.
TICON EQU 10H ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ ТАЙМЕРОМ 1.
CMCON EQU 19H ;РЕГИСТР УПРАВЛЕНИЯ КОМПАРАТОРОМ.
VRCON EQU 99H ;РЕГИСТР ИСТОЧНИКА ОПОРНОГО НАПРЯЖЕНИЯ.
PCON EQU 8EH ;КОНТРОЛЬ НАПРЯЖЕНИЯ.
ANSEL EQU 91H ;ВЫБОР-АНАЛОГОВОГО ВХОДА.
WPUA EQU 95H ;ВКЛЮЧЕНИЯ ПОДТЯГИВАЮЩИХ РЕЗИСТОРОВ.
IOCA EQU 96H ;РАЗРЕШЕНИЕ ПРЕРЫВАНИЙ ПО ИЗМ. СИГН. НА ВХОДАХ А.
ADRESH EQU 1EH ;СТАРШИЙ РЕГИСТР АЦП.
ADRESL EQU 9EH ;МЛАДШИЙ РЕГИСТР АЦП.
ADCON0 EQU 1FH ;УПРАВЛЕНИЯ АЦП.
ADCON1 EQU 9FH ;ВЫБОР ТАКТИРОВАНИЯ АЦП.

```

;=====

; ОПРЕДЕЛЕНИЕ РОН.

;=====

```

ТЕКАН EQU 20H ;ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ НАПРЯЖЕНИЯ,
ТЕКАL EQU 21H ;СТАРШИЙ И МЛАДШИЙ РЕГИСТРЫ.
ТЕКВH EQU 22H ;ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ НАПРЯЖЕНИЯ,
ТЕКВL EQU 23H ;СТАРШИЙ И МЛАДШИЙ РЕГИСТРЫ.
ТЕКCH EQU 24H ;ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ НАПРЯЖЕНИЯ,
ТЕКCL EQU 25H ;СТАРШИЙ И МЛАДШИЙ РЕГИСТРЫ.
CEK1 EQU 26H ;СЧЕТЧИК МИНУТ.
FLAG EQU 27H ;
CEK EQU 28H ;СЧЕТЧИК СЕКУНД.
STEMP EQU 29H ;ВРЕМЕННЫЙ.
FTEMP EQU 2AH ;ВРЕМЕННЫЙ.
WTEMP EQU 2BH ;ВРЕМЕННЫЙ.
CO22A EQU 2CH ;СЧЕТЧИКИ ЧИСЛА ОШИБОК А,
CO22B EQU 2DH ;В,
CO22C EQU 2EH ;С,
COUA EQU 2FH ;А,
COUB EQU 30H ;В,
COUC EQU 31H ;С.
LSB EQU 32H ;РЕГИСТР ПРИЕМА ДАННЫХ ОТ DS.
COUN EQU 33H ;СЧЕТЧИК ЦИКЛОВ.
TEMP EQU 34H ;ВРЕМЕННЫЙ.
COUTE EQU 35H ;ЗАДЕРЖКА ВКЛЮЧЕНИЯ ОШИБКИ ПО ТЕМПЕРАТУРЕ.

```

;=====

; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ РЕГИСТРА FLAG.

;=====

; 0->ЗАДЕРЖКИ ВКЛЮЧЕНИЯ СРАВНЕНИЯ ПО ТЕМПЕРАТУРЕ.

; 1->ОШИБКИ (ВЫХОД ЗА ПРЕДЕЛЫ ДИАПАЗОНА).

; 5->ВРЕМЕНИ ЗАДЕРЖКИ МИНУТ (ВКЛЮЧЕНИЯ).

```

;=====
DS    EQU        4                ; ВЫХОД DS.
;=====
; 1. ПУСК.
;=====
        ORG        0
        GOTO       INIT
        ORG        4
        GOTO       PRER
;=====
; 2. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ.
;=====
INIT
        BSF        STATUS, 5        ; ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
        MOVLW      B'00000000'      ; УСТАНОВКА КАЛИБРОВОЧНОЙ
        MOVWF      OSCCAL            ; КОНСТАНТЫ.
        MOVLW      0FFH              ;
        MOVWF      ADCON1^80H        ; ТАКТ АЦП ОТ ВНУТРЕННЕГО ГЕНЕРАТОРА
                                         ; 500 кГц.
        MOVLW      B'10000111'      ; K=256.
        MOVWF      OPTION_REG^80H   ;
        MOVLW      B'10100000'      ; РАЗРЕШЕНИЕ ПРЕРЫВАНИЙ.
        MOVWF      INTCON            ;
        CLRF       PIE1^80H          ; ЗАПРЕЩЕНЫ ВСЕ ПЕРИФЕРИЙНЫЕ ПРЕРЫВАНИЯ.
        MOVLW      B'00111111'      ; ВСЕ ВХОДЫ.
        MOVWF      TRISA^80H         ;
        MOVLW      B'00010000'      ;
        MOVWF      TRISC^80H         ; ВСЕ ВЫХОДЫ.
        CLRF       VRCON^80H         ; ИОН ОТКЛЮЧЕН.
        CLRF       PCON^80H          ; ПРЕРЫВАНИЯ ПО ПИТАНИЮ ЗАПРЕЩЕНЫ.
        CLRF       WPUA              ; ПОДТЯГИВАЮЩИЕ РЕЗИСТОРЫ ВЫКЛЮЧЕНЫ.
        CLRF       IOCA              ; ПРЕРЫВАНИЯ ЗАПРЕЩЕНЫ.
        MOVLW      .7
        MOVWF      ANSEL              ; ВЫБРАНЫ АНАЛОГОВЫЕ ВХОДЫ RA0, RA1, RA2.
        BCF        STATUS, 5        ; ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
        CLRF       PORTC              ; ВЫХОД И СВЕТОДИОД ВЫКЛЮЧЕНЫ.
        CLRF       T1CON              ; ТАЙМЕР 1 ОТКЛЮЧЕН.
        MOVLW      .7
        MOVWF      CMCON              ; КОМПАРАТОР ВЫКЛЮЧЕН.
        CLRF       FLAG
        CLRF       CEK
        CLRF       CEK1
        CLRF       CO22A
        CLRF       CO22B
        CLRF       CO22C
        CLRF       COUA
        CLRF       COUB
        CLRF       COUC
        CLRF       COUTE
        BSF        PORTC, 3           ; ВКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.
        BTFSS      FLAG, 5           ; ВРЕМЯ ЗАДЕРЖКИ ВКЛЮЧЕНИЯ 1М.
        GOTO       $-1
        BCF        INTCON, 7         ; ЗАПРЕЩАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ

```

;=====

; 3. АЦП-ПРЕОБРАЗОВАНИЕ (ИЗМЕРЕНИЕ ВХОДНЫХ ВЕЛИЧИН).

;=====

ADPA

MOVLW	B'10000001'	;ВХОД 0, ПРАВОЕ ВЫРАВНИВАНИЕ,
MOVWF	ADCON0	;ВКЛЮЧЕНИЕ АЦП (УВХ).
CALL	ZAD	;ЗАДЕРЖКА 100 мкс.
BSF	ADCON0,1	;ВКЛЮЧИМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
BTFSF	ADCON0,1	;ОЖИДАЕМ ЗАВЕРШЕНИЯ
GOTO	\$-1	;ПРЕОБРАЗОВАНИЯ.
MOVFW	ADRESH	;ПЕРЕПИШЕМ РЕЗУЛЬТАТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
MOVWF	ТЕКАН	;В СТАРШИЙ ТЕКУЩИЙ РЕГИСТР.
BTFSF	ТЕКАН,1	;ЕСЛИ 1 РАЗРЯД РАВЕН 1, ТО ПЕРЕПОЛНЕНИЕ.
CALL	ADPU	;ВЫКЛЮЧИТЬ ВЫХОД.
BSF	STATUS,5	;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW	21	;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР ТЕКАЛ
MOVWF	FSR	;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
MOVFW	ADRESL	;
MOVWF	INDF	;
BCF	STATUS,5	;В БАНК 0.
BCF	STATUS,0	;ОБНУЛЯЕМ БИТ ПЕРЕНОСА.
RRF	ТЕКАН,1	;СДВИГАЕМ ВПРАВО,
RRF	ТЕКАЛ,1	;ЧТОБЫ СРАВНИВАТЬ 8 РАЗРЯДОВ.
TSTF	ТЕКАЛ	;ПРИ НУЛЕВОМ ЗНАЧЕНИИ
BTFSF	STATUS,2	; (ОБРЫВ ФАЗЫ)
CALL	ADPU	;ВЫХОД ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.

ADPB

MOVLW	B'10000101'	;ВХОД 1, ПРАВОЕ ВЫРАВНИВАНИЕ,
MOVWF	ADCON0	;ВКЛЮЧЕНИЕ АЦП (УВХ).
CALL	ZAD	;ЗАДЕРЖКА 100 мкс.
BSF	ADCON0,1	;ВКЛЮЧИМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
BTFSF	ADCON0,1	;ОЖИДАЕМ ЗАВЕРШЕНИЯ
GOTO	\$-1	;ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
MOVFW	ADRESH	;ПЕРЕПИШЕМ РЕЗУЛЬТАТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
MOVWF	ТЕКВН	;В СТАРШИЙ ТЕКУЩИЙ РЕГИСТР.
BTFSF	ТЕКВН,1	;ЕСЛИ 1 РАЗРЯД РАВЕН 1, ТО ПЕРЕПОЛНЕНИЕ.
CALL	ADPU	;ВЫКЛЮЧИТЬ ВЫХОД.
BSF	STATUS,5	;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW	23	;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР ТЕКЛ
MOVWF	FSR	;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
MOVFW	ADRESL	;
MOVWF	INDF	;
BCF	STATUS,5	;В БАНК 0.
BCF	STATUS,0	;ОБНУЛЯЕМ БИТ ПЕРЕНОСА.
RRF	ТЕКВН,1	;СДВИГАЕМ ВПРАВО,
RRF	ТЕКВЛ,1	;ЧТОБЫ СРАВНИВАТЬ 8 РАЗРЯДОВ.
TSTF	ТЕКВЛ	;ПРИ НУЛЕВОМ ЗНАЧЕНИИ
BTFSF	STATUS,2	; (ОБРЫВ ФАЗЫ)
CALL	ADPU	;ВЫХОД ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.

ADPC

MOVLW	B'10001001'	;ВХОД 2, ПРАВОЕ ВЫРАВНИВАНИЕ,
MOVWF	ADCON0	;ВКЛЮЧЕНИЕ АЦП (УВХ).
CALL	ZAD	;ЗАДЕРЖКА 100 мкс.
BSF	ADCON0,1	;ВКЛЮЧИМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
BTFSF	ADCON0,1	;ОЖИДАЕМ ЗАВЕРШЕНИЯ

```

GOTO      $-1                ;ПРЕОБРАЗОВАНИЯ.
MOVWF     ADRESH             ;ПЕРЕПИШЕМ РЕЗУЛЬТАТ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
MOVWF     TEKCH              ;В СТАРШИЙ ТЕКУЩИЙ РЕГИСТР.
BTFSC     TEKCH,1            ;ЕСЛИ 1 РАЗРЯД РАВЕН 1, ТО ПЕРЕПОЛНЕНИЕ.
CALL      ADPU               ;ВЫКЛЮЧИТЬ ВЫХОД.
BSF       STATUS,5           ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW     25                 ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР ТЕКЛ
MOVWF     FSR                ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
MOVWF     ADRESL             ;
MOVWF     INDF               ;
BCF       STATUS,5           ;В БАНК 0.
BCF       STATUS,0           ;ОБНУЛЯЕМ БИТ ПЕРЕНОСА.
RRF       TEKCH,1            ;СДВИГАЕМ ВПРАВО,
RRF       TEKCL,1            ;ЧТОБЫ СРАВНИВАТЬ 8 РАЗРЯДОВ.
TSTF      TEKCL              ;ПРИ НУЛЕВОМ ЗНАЧЕНИИ
BTFSC     STATUS,2           ;(ОБРЫВ ФАЗЫ)
CALL      ADPU               ;ВЫХОД ВЫКЛЮЧАЕТСЯ.
GOTO      PAB220

```

ZAD

```

MOVLW     .25                ;ЗАДЕРЖКА НА 100 мкс.
ADDLW     -1                 ;
BTFSS     STATUS,2           ;
GOTO      $-2                ;
RETURN

```

```

;=====
; 4. СРАВНЕНИЕ РАЗНОСТИ НАПРЯЖЕНИЙ И ВКЛЮЧЕНИЕ ВЫХОДА.
;=====

```

PAB220

```

BTFSC     FLAG,6             ;ОШИБКА ПО ЛЮБОЙ ФАЗЕ.
GOTO      INIDS              ;
MOVLW     .220               ;190<A<250
SUBWF     TEKAL,0            ;СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
CALL      PABHO              ;
BTFSS     FLAG,1             ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПРЕВЫШЕНИЕ,
GOTO      $+7                ;
BCF       FLAG,1             ;
BSF       PORTC,0            ;A-B.
DECFSZ    CO22A,1            ;
GOTO      PAB22B             ;
CALL      ADPU               ;
GOTO      PAB22B             ;
CLRF      CO22A              ;
BCF       PORTC,0            ;

```

PAB22B

```

MOVLW     .220               ;190<B<250
SUBWF     TEKBL,0            ;СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
CALL      PABHO              ;
BTFSS     FLAG,1             ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПРЕВЫШЕНИЕ,
GOTO      $+7                ;
BCF       FLAG,1             ;
BSF       PORTC,1            ;B-A.
DECFSZ    CO22B,1            ;
GOTO      PAB22C             ;
CALL      ADPU               ;
GOTO      PAB22C             ;

```

CLRF	CO22B	;
BCF	PORTC, 1	;
PAB22C		
MOVLW	.220	;190<C<250
SUBWF	TEKCL, 0	;СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
CALL	PABHO	;
BTFSS	FLAG, 1	;ЕСЛИ ЕСТЬ ПРЕВЫШЕНИЕ,
GOTO	\$+7	;
BCF	FLAG, 1	;
BSF	PORTC, 2	;C-A.
DECFSZ	CO22C, 1	;
GOTO	PABHOA	;
CALL	ADPU	;
GOTO	PABHOA	;
CLRF	CO22C	;
BCF	PORTC, 2	;
PABHOA		
BTFSC	FLAG, 6	;ОШИБКА ПО ЛЮБОЙ ФАЗЕ.
GOTO	INLDS	;
MOVFW	TEKBL	;СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ А
SUBWF	TEKAL, 0	;НА ПРЕВЫШЕНИЕ ПО В.
CALL	PABHO	;
BTFSS	FLAG, 1	;ЕСЛИ ЕСТЬ ПРЕВЫШЕНИЕ,
GOTO	\$+7	;
BCF	FLAG, 1	;
BSF	PORTC, 0	;A-B.
DECFSZ	COUA, 1	;
GOTO	PABHOB	;
CALL	ADPU	;
GOTO	PABHOB	;
CLRF	COUA	;
BCF	PORTC, 0	;
PABHOB		
MOVFW	TEKCL	;СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ В
SUBWF	TEKBL, 0	;НА ПРЕВЫШЕНИЕ ПО С.
CALL	PABHO	;
BTFSS	FLAG, 1	;ЕСЛИ ЕСТЬ ПРЕВЫШЕНИЕ,
GOTO	\$+7	;
BCF	FLAG, 1	;
BSF	PORTC, 1	;B-C.
DECFSZ	COUB, 1	;
GOTO	PABHOC	;
CALL	ADPU	;
GOTO	PABHOC	;
CLRF	COUB	;
BCF	PORTC, 1	;
PABHOC		
MOVFW	TEKAL	;СРАВНИМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ С
SUBWF	TEKCL, 0	;НА ПРЕВЫШЕНИЕ ПО А.
CALL	PABHO	;
BTFSS	FLAG, 1	;ЕСЛИ ЕСТЬ ПРЕВЫШЕНИЕ,
GOTO	\$+7	;
BCF	FLAG, 1	;
BSF	PORTC, 2	;C-A.
DECFSZ	COUC, 1	;


```

GOTO      PABNO      ;
CALL      ADPU        ;
GOTO      PABNO      ;
CLRF      COUC        ;
BCF       PORTC, 2    ;
GOTO      PABNO      ;

PABNO
ADDLW     .225        ;255-30 (+30 В — ДИАПАЗОН ИЗМЕНЕНИЯ
                     ; НАПРЯЖЕНИЯ) .
ADDLW     .61         ;30+30+1.
BTFSC     STATUS, 0   ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕНОС ТО,
RETURN    ;
BSF       FLAG, 1     ;ОШИБКА.
RETURN

PABNO
BTFSC     FLAG, 6     ;ОШИБКА ПО ЛЮБОЙ ФАЗЕ.
GOTO      INIDS       ;ADPA
BSF       PORTC, 3    ;ВКЛЮЧИТЬ ВЫХОД.
GOTO      INIDS       ;ADPA

ADPU
BCF       PORTC, 3    ;ВЫКЛЮЧИТЬ ВЫХОД.
BSF       FLAG, 6     ;ОШИБКА.
RETURN    ;

;=====
; 5. ПРЕРЫВАНИЕ.
;=====

PRER
MOVWF     WTEMP       ;СОХРАНЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ W И
MOVWF     STATUS      ;STATUS,
MOVWF     STEMP       ;
MOVWF     FSR         ;FSR.
MOVWF     FTEMP       ;
BCF       STATUS, 5    ;
INCF      CEK, 1       ;ДЕЛИТЕЛЬ НА 30.
MOVLW     .30         ;
SUBWF     CEK, 0       ;
BTFSS     STATUS, 2    ;ЕСЛИ РАВНО 30,
GOTO      REPER       ;
CLRF      CEK         ;ОБНУЛИМ.
INCF      CEK1, 1      ;ДЕЛИТЕЛЬ НА 30.
MOVLW     .30         ;
SUBWF     CEK1, 0      ;
BTFSS     STATUS, 2    ;ЕСЛИ РАВНО 30,
GOTO      REPER       ;
BSF       FLAG, 5     ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ 1 М.
CLRF      CEK1        ;ОБНУЛИМ.

REPER      ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ СОХРАНЕННЫХ ЗНАЧЕНИЙ.
MOVWF     STEMP       ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ:
MOVWF     STATUS      ;STATUS,
MOVWF     FTEMP       ;
MOVWF     FSR         ;FSR,
MOVWF     WTEMP       ;W.
BCF       INTCON, 2    ;СБРАСЫВАЕМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ ОТ TMR0.
RETIE     ;ВОЗВРАТ ИЗ ПРЕРЫВАНИЯ.

```

; =====
; 6. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ DS.
; =====

INIDS

CALL	HYL	; ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
MOVLW	0xCC	; ПРОПУСК ПОСЫЛА НОМЕРА DS.
CALL	POSIL	; ПОШЛЕМ.
MOVLW	0x44	; РАЗРЕШАЕМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
CALL	POSIL	; ПОШЛЕМ.
GOTO	PRIEM	; НА ПРИЕМ ТЕМПЕРАТУРЫ.

HYL

CALL	WUX	; ВЫХОД 'НУЛЯ'.
MOVLW	.125	; НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС
ADDLW	-1	; = 500 мкс.
BTFS	STATUS, 2	;
GOTO	\$-2	;
CALL	WXO	; ВЫХОД ЕДИНИЦЫ.
MOVLW	.125	; ИМПУЛЬС =
ADDLW	-1	; 500 мкс.
BTFS	STATUS, 2	;
GOTO	\$-2	;
RETURN		

; =====
; 7. ИЗМЕНЕНИЕ ВХОДА НА ПРИЕМ/ПЕРЕДАЧУ.
; =====

WUX

BCF	PORTC, DS	;
BSF	STATUS, 5	; ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
BCF	TRISC^80H, DS	; НА ВЫХОД.
BCF	STATUS, 5	; ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
RETURN		

WXO

BSF	STATUS, 5	; ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
BSF	TRISC^80H, DS	; НА ВХОД.
BCF	STATUS, 5	; ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
RETURN		

; =====
; 8. ПРИЕМ 8 БИТ ИЗ DS.
; =====

PRIEM

CALL	HYL	; ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
MOVLW	0xCC	; ПРОПУСК НОМЕРА.
CALL	POSIL	; ПОСЫЛ.
MOVLW	0xBE	; ЧТЕНИЕ ТЕМПЕРАТУРЫ ИЗ БЛОКНОТА.
CALL	POSIL	; ПОСЫЛ.
CALL	PRIE	; НА ПРИЕМ.
GOTO	СХЕТ	; НА ПЕРЕСЧЕТ.

PRIE

MOVLW	.8	
MOVWF	COUN	; ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
CLRF	LSB	; ОБНУЛИМ РЕГИСТР ПРИЕМА.

PRI

CALL	WUX	; ВЫДАЕМ КОРОТКИЙ НОЛЬ И ЖДЕМ ОТКЛИКА.
CALL	WXO	; НА ПРИЕМ.
NOP		; ЗАДЕРЖКА

```

NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
MOVWF    PORTC        ;ПЕРЕПИШЕМ
MOVWF    TEMP          ;ЗНАЧЕНИЕ ПОРТА.
BTFSS    TEMP, DS      ;
BCF       STATUS, 0     ;УСТАНОВИМ БИТ ПРИЕМА В НОЛЬ.
BTFSC    TEMP, DS      ;
BSF       STATUS, 0     ;ИЛИ ЕДИНИЦУ.
RRF       LSB, 1        ;ЗАПИШЕМ В РЕГИСТР.
MOVLW    .20            ;ПАУЗА 80 мкс.
CALL     X4             ;
DECFSZ   COUN, 1        ;УМЕНЬШИМ СЧЕТЧИК.
GOTO     PRI            ;ПОВТОРИМ ПРИЕМ.
RETURN   ;ВЕРНЕМСЯ.

;=====
; 9. ЗАДЕРЖКА мкс, УМНОЖЕННАЯ НА 4.
;=====
X4
ADDLW    -1             ;
BTFSS    STATUS, 2      ;
GOTO     $-2            ;
RETURN   ;

;=====
; 10. ПОСЫЛ КОМАНДЫ В DS.
;=====
POSIL
MOVWF    TEMP          ;ПЕРЕПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ.
MOVLW    .8            ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
MOVWF    COUN          ;
POSI
RRF       TEMP, 1       ;ВЫТОЛКНЕМ МЛАДШИЙ БИТ.
BTFSS    STATUS, 0      ;ЕСЛИ ОН НУЛЕВОЙ,
GOTO     W0            ;ПОШЛЕМ ИМПУЛЬС НУЛЯ.
GOTO     W1            ;ИЛИ ЕДИНИЦЫ.
POS
DECFSZ   COUN, 1        ;УМЕНЬШАЕМ СЧЕТЧИК.
GOTO     POSI          ;НА СЛЕДУЮЩИЙ БИТ.
RETURN   ;ВОЗВРАТ.
W0
CALL     WUX           ;УСТАНОВИМ ВЫХОД В НОЛЬ.
MOVLW    .20           ;УДЕРЖИВАЕМ 80 мкс.
CALL     X4            ;
CALL     WXO           ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
GOTO     POS           ;ПОВТОРИМ.
W1
CALL     WUX           ;КОРОТКИЙ НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС.
CALL     WXO           ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
MOVLW    .20           ;УДЕРЖИВАЕМ 80 мкс.
CALL     X4            ;
GOTO     POS           ;ПОВТОРИМ.

```

;=====

; 11. СЧЕТ.

;=====

СХЕТ

BTFS	FLAG, 0	; ЕСЛИ ВРЕМЯ ЗАДЕРЖКИ ВКЛЮЧЕНИЯ
GOTO	\$+4	; ПРОШЛО, ТО ПРОПУСТИМ СЧЕТЧИК.
DECFSZ	COUTE, 1	; СЧЕТЧИК ВРЕМЕНИ ЗАДЕРЖКИ.
GOTO	ADPA	; ПОВТОРИМ.
BSF	FLAG, 0	; УСТАНОВИМ ФЛАГ ВЫПОЛНЕННОЙ ЗАДЕРЖКИ.
BCF	STATUS, 0	; УБИРАЕМ ДЕСЯТЫЕ ГРАДУСА.
RRF	LSB, 1	; ДЕЛИМ ТЕМПЕРАТУРУ НА 2.
MOVLW	.60	; .60
SUBWF	LSB, 0	; СРАВНИМ С УСТАНОВКОЙ.
SKPNC		;
GOTO	\$+2	; ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО, ТО ПРОПУСТИМ.
GOTO	ADPA	; ПОВТОРИМ.
BCF	PORTC, 3	; ВЫКЛЮЧИТЬ ВЫХОД.
BSF	FLAG, 6	; УСТАНОВИМ ФЛАГ ОШИБКИ.
BSF	PORTC, 5	; ВКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
GOTO	ADPA	; ПОВТОРИМ.

;=====

END

;=====

Устройства, измеряющие температуру

Термометр-часы

Это устройство предназначено для измерения температуры в двух точках и индикации ее на 16-разрядном ЖК-дисплее вместе с показаниями часов. Датчиком температуры в устройстве служит микросхема DS1820, которая измеряет температуру от -55 до $+125$ °C. В интервале температур от -10 до $+85$ °C изготовитель гарантирует погрешность измерения температуры $\pm 0,5$ °C. Во всем диапазоне измеряемых температур индикация выполняется с точностью $0,5$ °C.

Устройство предназначено для измерения температуры в доме и на улице, но может быть использовано, например, для измерения температуры в общей камере и морозильном отделении холодильника. Его можно использовать для измерения температуры в салоне автомобиля и на улице для определения момента возникновения оледенения и гололеда, или для измерения температуры двигателя и охлаждающей жидкости. Можно измерять температуру микропроцессора компьютера и в корпусе. Короче, устройство можно использовать везде, где необходимо измерение температур в двух точках и визуальное сравнение результата. Далее для краткости вместо выражения «термометр для измерения температуры в доме» будем писать просто «термометр дом» или соответственно «термометр улица».

Работу по принятию значений температур от датчиков, их обработку и выдачу на индикацию выполняет микроконтроллер PIC16F84A. Алгоритм работы программы микроконтроллера показан на рис. 33.

После подачи напряжения питания инициализируются регистры микроконтроллера и ЖК-дисплей. Далее проверяется флаг режима установки. Если установки нет, то на дисплей выводятся значения регистров индикации данного режима. Если выполняется установка, то проверяется флаг курсора. Вывод на индикацию значений регистров индикации и курсора выполняется попеременно с установкой и сбросом флага курсора. Если флаг курсора установлен, то на индикацию выводится изображение курсора. Разряд, под которым появляется курсор, определяет значение регистра курсора. Если курсор уже высвечен, то на дисплей выводятся значения установки.

После индикации инициализируется датчик температуры. Сначала определяется необходимый датчик «дом» или «улица». Если в текущем режиме необходима температура дома, то инициализируется и выполняются измерения

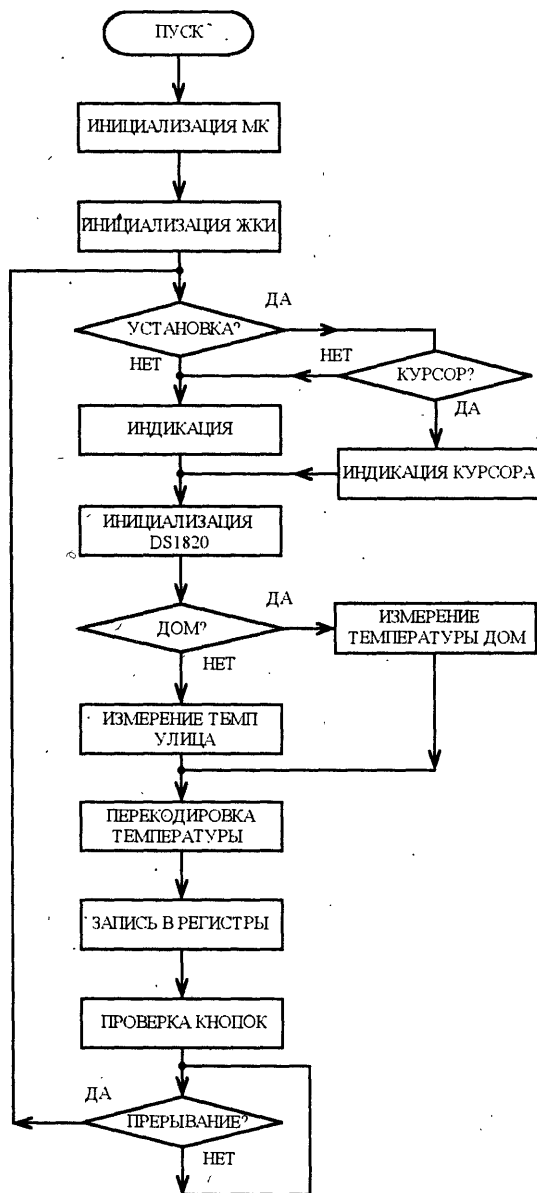


Рис. 33. Алгоритм работы программы термометр-часы

температуры датчиком для дома. В противном случае измеряется температура на улице.

Принятый от датчиков DS1820 девятиразрядный двоичный код перекодируется в двоично-десятиричный код. Выделяется девятый разряд и определяется знак температуры. Перекодированные значения переписываются в десятичные регистры. Позже значения этих регистров в зависимости от выбранного режима будут переписаны в регистры индикации.

Далее программа проверяет состояние кнопок и выполняются соответствующие установки. Проверка кнопок завершается перезаписью всех значений в регистры индикации. После выполнения всех операций программа ожидает прерывание.

Во время прерывания выполняется установка и перекодирование регистров секунд, минут и часов (на рис. 33 не показано). При выбранной частоте кварцевого резонатора 4,096 МГц, коэффициенте деления предделителя 256, делителя на 16 и с учетом машинного цикла, равного четырем тактам, коэффициент деления регистра таймера должен быть равен 250 ($4096/256 \times 16 \times 4 \times 250 = 1$ с). Поэтому перед выходом из прерывания выполняется предустановка таймера на число 6 ($256 - 250 = 6$). Прерывания происходят через $1/16$ с ($62,5 \text{ мс} \times 16 = 1$ с).

После отработки прерывания программа возвращается к индикации и цикл измерения температуры повторяется.

Для детального рассмотрения алгоритма работы программы по измерению температуры (рис. 34) вспомним кратко принцип работы микроконтроллерного датчика температуры DS1820. Датчики температуры с однопроводным интерфейсом были разработаны фирмой DALLAS SEMICONDUCTOR для использования совместно с микроконтроллерами. Впоследствии эти датчики стали выпускаться фирмой MAXIM. Каждый датчик температуры имеет 56-разрядный индивидуальный идентификационный код, поэтому по одному проводу может быть опрошено практически неограниченное число датчиков. Перед установкой таких датчиков в одну линию необходимо считать 64 разрядный код ROM (в него входит 56-битный номер датчика и 8 бит регистра контроля четности) для каждого датчика и учитывать его при программировании микроконтроллера. Передача 64 разрядов занимает много времени, поэтому в устройствах, использующих небольшое число датчиков, можно обойтись выделением отдельного выхода микроконтроллера для каждого датчика.

Принцип измерения температуры основан на сравнении частоты двух генераторов. Частота одного генератора не зависит от температуры, а частота второго изменяется с изменением температуры. Разность частот двух генераторов определяет значение температуры. Восьмиразрядный код температуры побитно, начиная с младшего бита, выводится в линию связи. Девятый бит определяет знак измеренной температуры. Если девятый бит единичный, то температура имеет знак минус, и наоборот. Передача каждого бита данных длится 60 мкс. Если длительность низкого уровня в линии от 1 до 15 мкс, то импульс идентифицируется как лог. 1. Лог. 0 идентифицируется при длительности низкого уровня в линии от 15 до 60 мкс.

Все сеансы приема данных с датчика начинаются подачей в линию сигнала обнуления (RESET), установкой низкого уровня длительностью 480...960 мкс. В ответ датчик выдает в линию сигнал наличия (Presence) длительностью 60...240 мкс. Для упрощения программы прием сигнала наличия (если в линии один датчик) игнорируется, а время длительности сигнала (не менее 100 мкс) заполняется паузой. Если в программе допускается отключение датчика, то проверка сигнала наличия обязательна. В литературе и в документации (Data Sheet) на датчики нигде не указано, что перед приемом каждого бита необхо-



**Рис. 34. Алгоритм работы программы термометр-часы.
Измерение температуры**

димо кратковременно (1...3 мкс) установить низкий уровень в линии. Послать своего рода запрос на прием следующего бита.

Алгоритм работы программы измерения температуры для дома и улицы одинаков, поэтому можно рассмотреть его один раз (рис. 34). После обнуления линии передаются управляющие команды 0xCCh и 0x44h для начала из-

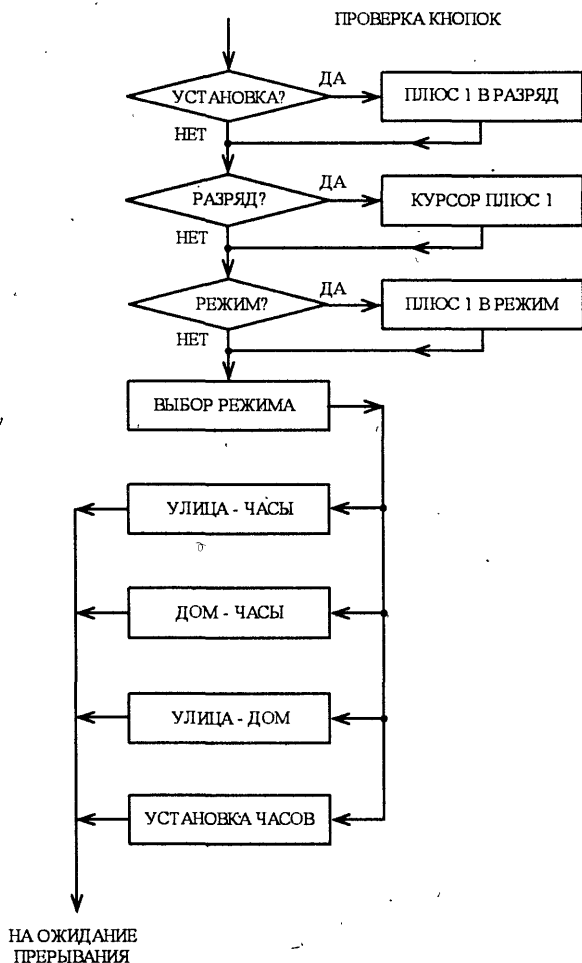
мерения температуры. Передача команды начинается с записи в счетчик числа принимаемых бит — 8. Сдвигом вправо выталкивается младший бит команды, который переписывается в бит С регистра STATUS. По значению бита С в линию посылается либо ноль, либо единица. Декрементируется счетчик, и его значение проверяется на ноль. Если счетчик пуст, то программа возвращается в точку посылы на ее выполнение. В противном случае в линию выдается значение следующего бита.

После посылы команд 0xCCh и 0x44h посылаются команды 0xCCh и 0xBEh на считывание температуры. Перед приемом числа обнуляется регистр приема LSB и устанавливается счетчик числа принимаемых бит. Выдается в линию короткий импульс запроса и выдерживается пауза 8 мкс. Переписывается состояние порта во временный регистр и опрашивается флаг девятого бита. Если принимается не девятый бит, то проверяется на ноль бит временного регистра, который переписан с порта приема данных. По его значению устанавливается бит переноса С регистра STATUS. Сдвигом вправо регистра приема LSB бит переноса переписывается в его старший бит. Выдерживается пауза длительностью 60 мкс, и проверяется флаг девятого бита. Если принимается не девятый бит, то декрементируется счетчик, проверяется на ноль и прием данных повторяется. Если приняты все восемь бит и счетчик пуст, то устанавливается флаг девятого бита. После приема девятого бита его значение не записывается в регистр приема, а по нему устанавливается флаг знака.

Положительные температуры передаются датчиком в прямом двоичном коде, а отрицательные в коде дополнения до нуля (256), поэтому необходима перекодировка полученного кода. Если знак температуры отрицательный, то регистр приема LSB переводится в дополнительный код (инвертируется и прибавляется единица). Если знак измеряемой температуры положительный, то программа переходит к перекодировке температуры в двоично-десятичный код. Необходимо заметить, что младший бит регистра приема несет информацию о десятых значениях температуры. Если бит равен единице, то десятые равны 0,5, а если бит нулевой — 0,0. После записи десятых в регистр индикации регистр приема сдвигается на один разряд вправо. В таком виде значение температуры передается на перекодировку.

Для полноты понимания работы устройства рассмотрим алгоритм работы программы проверки кнопок, показанный на рис. 35. Последовательно проверяются кнопки: «Установка», «Разряд» и «Режим». Если кнопка нажата, то устанавливается соответствующий флаг. Пока кнопка нажата, операции по установке не выполняются. Если любая из кнопок нажата, то инкрементируются соответствующие регистры разряда, курсора или режима. После этого программа переходит на выбор режима индикации. По значению регистра режима выбирается подпрограмма заполнения регистров индикации: улица — часы, дом — часы, улица — дом и установка часов. Все готово для индикации нового значения измеренной температуры.

Схема термометра показана на рис. 36. Датчик температуры DD1 предназначен для измерения температуры на улице, а датчик DD2 — в доме. Датчики температуры подключают к плате через аудиостереоразъемы X1 и X2.



**Рис. 35. Алгоритм работы программы термометр-часы.
Проверка кнопок**

Резистором R6 устанавливают необходимую контрастность ЖК-дисплея. Если термометр будет устанавливаться в автомобиле, то вывод «К» светодиодной подсветки индикатора (на рис. 36 не показан) подключают к минусу питания. Вывод «А» индикатора через одноваттный резистор сопротивлением 300 Ом подключают к выключателю подсветки приборов. Рекомендуемый ток через светодиоды подсветки равен 70 мА. Для использования термометра дома стабилизатор напряжения DA1 можно не устанавливать, а запитывать устройство от трех элементов питания (или от одной батареи 3R12) общим напряжением 4,5 В. В этом случае необходимо установить выключатель напряжения питания. Потребляемый термометром ток при напряжении питания, равном 5 В, составляет 3 мА. Устройство работоспособно при снижении напряжения питания до 3 В, но при напряжении 3,7 В цифры на индикаторе становятся трудноразличимы.

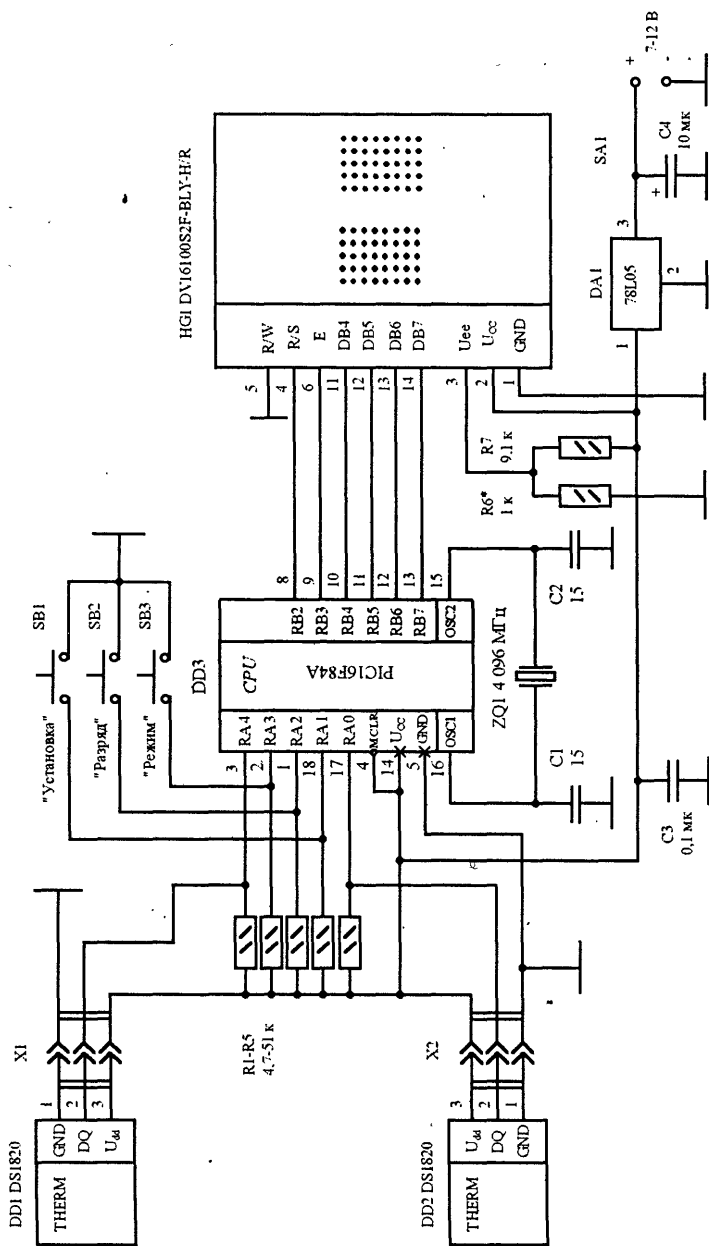


Рис. 36. Термометр-часы. Электрическая схема

При испытании датчик температуры прекрасно работал на удалении до 20 м при положительной температуре. При отрицательной температуре (-15°) термометр работал без сбоев с длиной линии до 6 м.

Печатная плата термометра показана на рис. 37, а расположение элементов на ней — на рис. 38. Плату устанавливают печатными проводниками к индикатору через изолирующую прокладку.

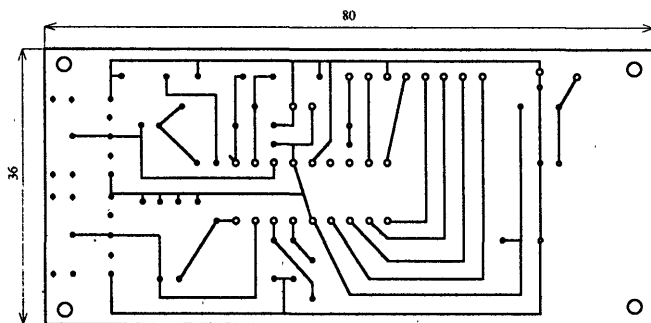


Рис. 37. Термометр-часы. Печатная плата

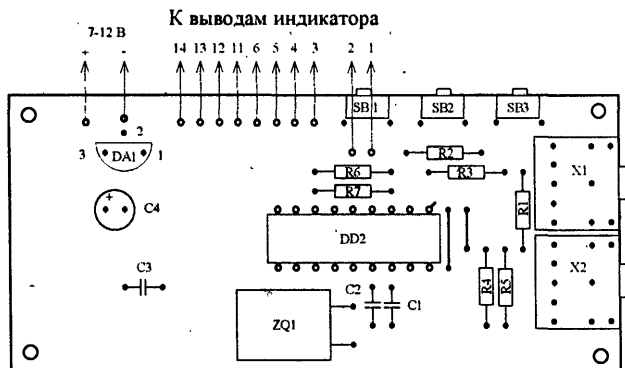


Рис. 38. Расположение элементов на плате

Назначение кнопок управления

Кнопкой «Режим» выбирают один из режимов индикации: улица — часы, дом — часы, улица — дом, часы — установка.

Кнопкой «Разряд» выбирают необходимый разряд установки часов. Под выбранным разрядом мигает курсор (черточка).

Кнопкой «Установка» прибавляют единицу в выбранный разряд.

Пока кнопка нажата, установки не выполняются. Кнопки «Разряд» и «Установка» работают только при установке часов.

Работа с термометром-часами

После подачи напряжения на индикаторе слева высветится температура на улице, а справа — показания часов, рис. 39. Индикация буквы «у» возле значения температуры говорит о том, что работает термометр «улица». Нажатием кнопки «Режим» последовательно изменяют режим на дом — часы (рис. 40) и улица — дом (рис. 41).

В режиме установки часов (рис. 42) курсор будет находиться под разрядом десятков часов. Кнопкой «Установка» набирают необходимое число часов. Кнопкой «Разряд» перемещают курсор в необходимый разряд и устанавливают единицы часов, десятки минут и единицы минут аналогично установке десятков часов. Перемещая курсор на единицы секунд и нажав кнопку «Установка», сбрасывают показания минут и секунд в ноль. Этим режимом можно

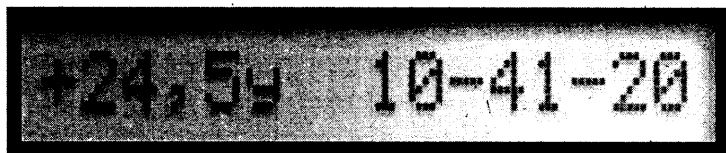


Рис. 39

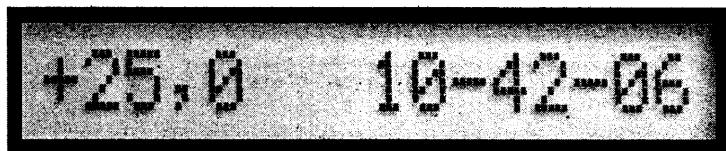


Рис. 40

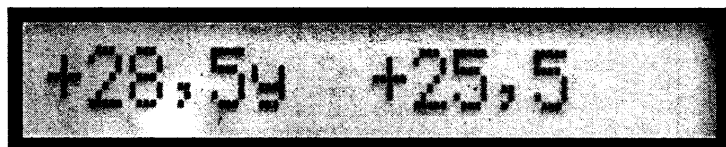


Рис. 41

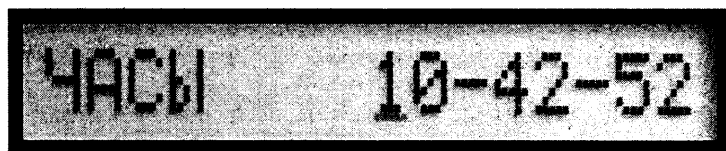


Рис. 42

пользоваться при установке часов по сигналам точного времени. Начало хода секунд совпадает с моментом отпускания кнопки. При установке часов и минут ход секунд не останавливается.

После установки часов выбирают необходимый режим индикации.

- ; ТЕРМОМЕТР/ЧАСЫ.
- ; ТОЧНОСТЬ ИЗМЕРЕНИЯ ТЕМПЕРАТУРЫ — 0,5 ГРАДУСА.
- ; ДАТЧИК ТЕМПЕРАТУРЫ — DS1820,
- ; ИНДИКАЦИЯ — 16x1 ЖКИ — LSD.
- ; РАЗРАБОТАЛ НИКОЛАЙ ЗАЕЦ
- ; ДЛЯ СВОБОДНОГО ИСПОЛЬЗОВАНИЯ РАДИОЛЮБИТЕЛЯМИ.
- ; п.ВЕЙДЕЛЕВКА, БЕЛГОРОДСКОЙ.

```

; saes@mail.ru
;
; ПРОГРАММА = ТЕНО.ASM
; ВЕРСИЯ: 24-07-04.
; АССЕМБЛЕР И ОТЛАДЧИК: MPLAB IDE, ВЕРСИЯ: 5.70.40.
;
      #INCLUDE P16F84A.INC
      _CONFIG 3FF1H
;=====
; ИСПОЛЬЗУЕТСЯ КВАРЦ ЧАСТОТОЙ 4,096 МГц.
; КОЭФФИЦИЕНТ ДЕЛЕНИЯ ПРЕДЕЛИТЕЛЯ РАВЕН 256, ЧТО ВМЕСТЕ
; С TMR0 (250) И ЦИКЛОМ, РАВНЫМ 4 ТАКТАМ, И ДЕЛИТЕЛЕМ НА 16
; ДАЕТ НА ВЫХОДЕ 1 сек (4x16x256x250=4096000).
;=====
; RB4-RB7 — ДАННЫЕ LCD,
; RB2 — RS, RB3 — E,
; RB1 — РЕЗЕРВ.
; RB0 — РЕЗЕРВ.
; RA0 — ВХОД/ВЫХОД НА DS1820, ДОМ.
; RA1 — КНОПКА "УСТАНОВКА", RA2 — КНОПКА "РАЗРЯД".
; RA3 — КНОПКА "РЕЖИМ" (ЧАСЫ — ТЕРМОМЕТР — УЛИЦА — ДОМ).
; RA4 — ВХОД/ВЫХОД НА DS1820, УЛИЦА.
;=====
; СПЕЦРЕГИСТРЫ.
;=====
INDF      EQU 00H ;ДОСТУП К ПАМЯТИ ЧЕРЕЗ FSR.
TIMER0    EQU 01H ;TMR0.
OPTIONR    EQU 81H ;OPTION (RP0=1).
PC         EQU 02H ;СЧЕТЧИК КОМАНД.
STATUS     EQU 03H ;РЕГИСТР СОСТОЯНИЯ АЛУ.
FSR        EQU 04H ;РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
PORTA      EQU 05H ;ПОРТ А ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTB      EQU 06H ;ПОРТ В ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISA      EQU 85H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА А.
TRISB      EQU 86H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА В.
INTCON     EQU 0BH ;РЕГИСТР ФЛАГОВ ПРЕРЫВАНИЙ.
;=====
; РЕГИСТРЫ ОБЩЕГО НАЗНАЧЕНИЯ.
;=====
EDI        EQU 10H ;ЕДИНИЦЫ ТЕМПЕРАТУРЫ.
DES        EQU 11H ;ДЕСЯТКИ.
SECL       EQU 12H ;ЕДИНИЦЫ СЕКУНД.
SECH       EQU 13H ;ДЕСЯТКИ СЕКУНД.
MINL       EQU 14H ;ЕДИНИЦЫ МИНУТ.
MINH       EQU 15H ;ДЕСЯТКИ МИНУТ.
HOUL       EQU 16H ;ЕДИНИЦЫ ЧАСОВ.
HOUN       EQU 17H ;ДЕСЯТКИ ЧАСОВ.
TEMP       EQU 18H ;ВРЕМЕННЫЙ.
ZAN        EQU 19H ;СЧЕТЧИК ПАУЗЫ.
COUN       EQU 1AH ;СЧЕТЧИК БИТОВ.
LSB        EQU 1BH ;РЕГИСТР ДАННЫХ DS.
DST        EQU 1CH ;ДЕСЯТЫЕ ТЕМПЕРАТУРЫ.
COU        EQU 1DH ;СЧЕТЧИК ПЕРЕСЧЕТА.
SOT        EQU 1EH ;РЕГИСТР ЗНАКА.
MCK        EQU 1FH ;МИЛЛИСЕКУНД.

```

Устройства, измеряющие температуру

```
WTEMP EQU      21H      ;ВРЕМЕННЫЙ.
STEMP EQU      22H      ;ВРЕМЕННЫЙ.
FTEMP EQU      23H      ;ВРЕМЕННЫЙ.
SEC EQU        24H      ;СЕКУНДЫ ДВОИЧНЫЕ.
MIN EQU        25H      ;МИНУТЫ ДВОИЧНЫЕ.
HOU EQU        26H      ;ЧАСЫ ДВОИЧНЫЕ
DSMH EQU       27H      ;РЕГИСТР ПЕРЕСЧЕТА.
LSMH EQU       28H      ;МЛАДШИЙ РЕГИСТР
HSMH EQU       29H      ;СТАРШИЙ РЕГИСТР ПЕРЕСЧЕТА.
REID EQU       2AH      ;РЕЖИМ ИНДИКАЦИИ.
KUPC EQU       2BH      ;КУРСОРА.
```

```
;
R1 EQU        30H      ;РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
R2 EQU        31H      ;
R3 EQU        32H      ;
R4 EQU        33H      ;
R5 EQU        34H      ;
R6 EQU        35H      ;
R7 EQU        36H      ;
R8 EQU        37H      ;
R9 EQU        38H      ;
R10 EQU       39H      ;
R11 EQU       3AH      ;
R12 EQU       3BH      ;
R13 EQU       3CH      ;
R14 EQU       3DH      ;
R15 EQU       3EH      ;
R16 EQU       3FH      ;
```

```
;
SOTD EQU      40H      ;ЗНАК ДОМА.
EDID EQU      41H      ;ЕДИНИЦЫ ДОМА.
DESD EQU      42H      ;ДЕСЯТКИ.
DSTD EQU      43H      ;ДЕСЯТЫЕ.
SOTY EQU      44H      ;ЗНАК УЛИЦЫ.
EDIY EQU      45H      ;ЕДИНИЦЫ.
DESY EQU      46H      ;ДЕСЯТКИ.
DSTY EQU      47H      ;ДЕСЯТЫЕ УЛИЦЫ.
```

```
;=====
; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ СОСТОЯНИЯ РЕГИСТРОВ ФЛАГОВ.
;=====
```

```
FLAG EQU      20H      ;
; 0-> ЗНАКА. 1-МИНУС.
; 1-> СЧИТЫВАНИЯ 9 РАЗРЯДА.
; 2-> ПРЕРЫВАНИЯ.
; 3-> КНОПКИ "УСТАНОВКА".
; 4-> КНОПКИ "РЕЖИМ".
; 5-> КНОПКИ "РАЗРЯД".
; 6-> ЧЕРЕДОВАНИЯ КУРСОРА И ИНДИКАЦИИ.
; 7-> ДЕЛИТЕЛЬ НА 2.
FLAG1 EQU     2CH      ;
; 0-> УСТАНОВКИ ЧАСОВ.
; 1-> ИЗМЕРЕНИЕ ДОМ-1, УЛИЦА-0.
; 2-> ИНДИКАЦИЯ ДОМ-УЛИЦА - 1.
; 3-> ИЗМЕРЕНИЕ ДОМ-1 ИЛИ УЛИЦА-0.
```

```

;=====
DSD EQU 0 ;ВЫХОД DS, ДОМ.
DS EQU 4 ;ВЫХОД DS, УЛИЦА.
RS EQU 2 ;КОМАНДА/ДАнные.
E EQU 3 ;СИНХРОНИЗАЦИЯ.
YCT EQU 1 ;УСТАНОВКА.
PAZ EQU 2 ;РАЗРЯД.
PEJ EQU 3 ;РЕЖИМ.
;=====
; 1. ПУСК.
;=====
ORG 0
GOTO INIT
ORG 4
GOTO PRER
;=====
; 2. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ.
;=====
INIT
BSF STATUS,RP0 ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW B'00000111' ;ПРЕДЕЛИТЕЛЬ ПЕРЕД ТАЙМЕРОМ,
;K=256...111,
MOVWF OPTION_REG^80H ;ПОДТЯГИВАЮЩИЕ РЕЗИСТОРЫ ВКЛЮЧЕНЫ.
MOVLW B'00100000' ;РАЗРЕШЕНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ ПРИ ПЕРЕПОЛНЕНИИ
;ТАЙМЕРА.
MOVWF INTCON
MOVLW B'00011111' ;ВСЕ - НА ВХОД.
MOVWF TRISA^80H
MOVLW B'00000000' ;ВСЕ - НА ВЫХОД.
MOVWF TRISB^80H
BCF STATUS,RP0 ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
CLRF TMR0 ;ВСЕ ОБНУЛЯЕМ И УСТАНОВЛИВАЕМ
CLRF FLAG
CLRF FLAG1
CLRF PORTA
CLRF PORTB
CLRF SEC
CLRF MIN
CLRF HOUL
CLRF HOUL
CLRF HOUL
CLRF MINL
CLRF MINH
CLRF SECH
CLRF REID
CLRF KYPC
;=====
; 3. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ ЖКИ.
;=====
JEKINI
MOVLW 3 ;СВРОС.
CALL JEKONI ;ПЕРЕДАЧА КОМАНДЫ.
CALL STROB ;ПРОСТРОВИРУЕМ.
MOVLW 3 ;СВРОС.
CALL JEKONI ;

```



```

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
MOVLW 3 ;
CALL JEKOMI ;
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
MOVLW 10 ;ЗАПРЕТ СДВИГА ИЗОБРАЖЕНИЯ
CALL JEKOMI ;
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
MOVLW 06 ;ИНКРЕМЕНТИРОВАНИЕ ПОЗИЦИИ КУРСОРА.
CALL JEKOMI ;
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
MOVLW 01 ;СТИРАНИЕ ДИСПЛЕЯ.
CALL JEKOMI ;
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
MOVLW 28 ;ФОРМАТ ОБМЕНА: 4 РАЗР., 5x7, 2 СТРОКИ.
CALL JEKOMI ;
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
MOVLW 28 ;
CALL JEKOMI ;
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
MOVLW 0C ;ВКЛЮЧЕНИЕ ДИСПЛЕЯ, ЗАПРЕТ КУРСОРА.
CALL JEKOMI ;
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
BCF INTCON, 2
GOTO JEKI ;НА ИНДИКАЦИЮ.

PAUSA
MOVLW .25
MOVWF ZAN

PAUS
MOVLW .255
ADDLW -1
BTFSS STATUS, 2
GOTO $-2
DECFSZ ZAN, 1
GOTO PAUS
RETURN

JEKOMI
MOVWF TEMP ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
ANDLW B'11110000';ЗАМАСКИРУЕМ МЛАДШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
MOVWF PORTB ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
CALL PAUSA ;ПАУЗА.
MOVWF TEMP
SWAPF TEMP, W ;ПОМЕНЯЕМ МЕСТАМИ ПОЛУБАЙТЫ.
ANDLW B'11110000';ЗАМАСКИРУЕМ СТАРШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
MOVWF PORTB ;ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
CALL PAUSA ;ПАУЗА.
RETURN

```

;=====

; 4. ВЫБОР РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.

;=====

```

VUBOR
BTFSS PORTA, REJ ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
RETURN ;ТО ВЫБОРА НЕТ.
BCF FLAG, 4 ;СБРОС ФЛАГА РЕЖИМА.

```

```

MOVFW    REID          ; ПО НОМЕРУ
ADDWF    PC,1          ; ВЫБИРАЕМ ИНДИКАЦИЮ.
GOTO     INDY          ; ТЕМПЕРАТУРА УЛИЦА - ЧАСЫ.
GOTO     INDD          ; ДОМ - ЧАСЫ.
GOTO     INYD          ; ДОМ - УЛИЦА.
GOTO     INDH          ; УСТАНОВКА ЧАСОВ.

```

```

;=====

```

```

; 5. ВЫБОР РАЗРЯДА УСТАНОВКИ.

```

```

;=====

```

```

YCTA

```

```

BTFSS    PORTA,YCT     ; ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
RETURN    ; ТО ВЫБОРА НЕТ.
BTFSS    FLAG1,0       ; ЕСЛИ НЕТ УСТАНОВКИ,
RETURN    ; ТО КНОПКА НЕ РАБОТАЕТ.
BCF      FLAG,3        ; СБРОС ФЛАГА РЕЖИМА.
MOVFW    KYPC          ; ПО КУРСУРУ
ADDWF    PC,1          ; НАХОДИМ РАЗРЯД.
GOTO     YC0           ;
GOTO     YC1           ;
GOTO     YC3           ;
GOTO     YC4           ;
GOTO     YC7           ;

```

```

;=====

```

```

; 6. ТАБЛИЦЫ ПЕРЕВОДА ДЕСЯТКОВ В ДВОИЧНОЕ ЧИСЛО.

```

```

;=====

```

```

DEBIN

```

```

ADDWF    PC,1          ;
RETLW    .0
RETLW    .10
RETLW    .20
RETLW    .30
RETLW    .40
RETLW    .50

```

```

;=====

```

```

; 7. ФОРМИРОВАНИЕ СТРОБИРУЮЩЕГО ИМПУЛЬСА.

```

```

;=====

```

```

STROB

```

```

BSF      PORTB,E       ; ВКЛЮЧАЕМ СТРОБ-ИМПУЛЬС.
NOP
BCF      PORTB,E       ; ВЫКЛЮЧАЕМ СТРОБ.
RETURN    ; ВЕРНЕМСЯ.

```

```

;=====

```

```

; 8. ПЕРЕДАЧА КОМАНДЫ В ЖКИ.

```

```

;=====

```

```

JEKOM

```

```

MOVWF    TEMP          ; ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
ANDLW    B'11110000'   ; ЗАМАСКИРУЕМ МЛАДШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
MOVWF    PORTB         ; ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
CALL     STROB         ; ПРОСТРОБИРУЕМ.
CALL     PUS          ; ПАУЗА.
MOVFW    TEMP
SWAPF    TEMP,W        ;
ANDLW    B'11110000'   ; ЗАМАСКИРУЕМ СТАРШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
MOVWF    PORTB         ; ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
CALL     STROB         ; ПРОСТРОБИРУЕМ.

```

Устройства, измеряющие температуру

PUS

```
MOVLW    .255                ;1 мс.
ADDLW    -1
BTFSS    STATUS,2
GOTO     $-2
RETURN
```

PUSO

```
MOVLW    .10                 ;40 мкс.
ADDLW    -1
BTFSS    STATUS,2
GOTO     $-2
RETURN
```

;=====

; 9. ЗАПИСЬ ДАННЫХ В ЖКИ.

;=====

JEDAT

```
MOVWF    TEMP                ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
ANDLW    B'11110000'         ;ЗАМАСКИРУЕМ МЛАДШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
ADDLW    30                   ;ПЕРЕВОД В КОД ASCII, ТОЛЬКО ДЛЯ ЦИФР!
MOVWF    PORTB               ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
BSF      PORTB,RS            ;УСТАНОВИМ R/S НА РАЗРЕШЕНИЕ ЗАПИСИ
                                ;ДАННЫХ.
CALL     STROB               ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
CALL     PUSO                ;ПАУЗА ДЛЯ ОСВОБОЖДЕНИЯ ЖКИ ОТ ЦИКЛА
                                ;ЗАПИСИ.

MOVWF    TEMP                ;
SWAPF    TEMP,0              ;ПОМЕНЯЕМ МЕСТАМИ ПОЛУБАЙТЫ.
ANDLW    B'11110000'         ;ЗАМАСКИРУЕМ СТАРШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
MOVWF    PORTB               ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
BSF      PORTB,RS            ;УСТАНОВИМ R/S НА РАЗРЕШЕНИЕ ЗАПИСИ
                                ;ДАННЫХ.
CALL     STROB               ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
GOTO     PUSO                ;ПАУЗА.
```

;=====

; 10. ВЫВОД ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ НА ИНДИКАЦИЮ.

;=====

JEKI

```
BTFSS    FLAG1,0             ;ЕСЛИ НЕТ УСТАНОВКИ,
GOTO     $+3                 ;ТО ПРОПУСКАЕМ ИНДИКАЦИЮ КУРСОРА.
BTFSS    FLAG,6              ;ЕСЛИ НЕ БЫЛО ИНДИКАЦИИ КУРСОРА,
GOTO     JEKYS               ;ТО ПРОИНДИЦИРУЕМ.
MOVLW    02                  ;ВОЗВРАТ КУРСОРА В ИСХОДНОЕ СОСТОЯНИЕ.
CALL     JEKOM               ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
MOVLW    B'10000000'         ;КУРСОР НА 0 ПОЗИЦИЮ ПЕРВОЙ СТРОКИ.
CALL     JEKOM               ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
MOVLW    .8                  ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО ЗНАКОМЕСТ.
MOVWF    COUN                ;
MOVLW    R1                  ;АДРЕС ПЕРВОГО РЕГИСТРА ИНДИКАЦИИ.
MOVWF    FSR                 ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
MOVWF    INDF                ;ИНДИЦИРУЕМ ЗНАЧЕНИЕ.
CALL     JEDAT               ;
DECF     COUN,1              ;УМЕНЬШАЕМ СЧЕТЧИК.
BTFSC    STATUS,2            ;ЕСЛИ УЖЕ 0,
GOTO     $+3                 ;ТО ПЕРЕХОДИМ НА ВТОРУЮ СТРОКУ.
INCF     FSR,1               ;ИНАЧЕ ПРОИНДИЦИРУЕМ СЛЕДУЮЩИЙ
```

```

GOTO      $-6                ;РЕГИСТР.
MOVLW     B'11000000'        ;ВТОРАЯ СТРОКА (УСЛОВНО 2x8).0x0C0 ;
CALL      JEKOM              ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
MOVLW     .8                 ;ИНДИКАЦИЯ АНАЛОГИЧНА
MOVWF     COUN               ;ИНДИКАЦИИ ПЕРВОЙ СТРОКИ.
INCF      FSR,1              ;
MOVWF     INDF               ;
CALL      JEDAT              ;
DECF      COUN,1             ;
BTFSS     STATUS,2          ;
GOTO      $-5               ;
BCF       FLAG,6            ;
GOTO      INIDS             ;

```

```

;=====

```

```

; 11. ИНДИКАЦИЯ КУРСОРА.

```

```

;=====

```

```

JEKYC

```

```

MOVLW     .14                ;РАЗРЕШАЕМ МИГАНИЕ КУРСОРА.
CALL      JEKOM              ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
CALL      JEKYK              ;НА ВЫБОР МИГАЮЩЕГО РАЗРЯДА.
CALL      JEKOM              ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
BSF       FLAG,6            ;
GOTO      INIDS             ;

```

```

JEKYK

```

```

MOVWF     KYPC               ;РЕГИСТР КУРСОРА В РАБОЧИЙ.
ADDWF     PC,1              ;ВТОРАЯ СТРОКА (УСЛОВНО 2x8) 0x0C0;
RETLW     0xC0              ;ДЕСЯТКИ ЧАСОВ.
RETLW     0xC1              ;ЕДИНИЦЫ ЧАСОВ.
RETLW     0xC3              ;ДЕСЯТКИ МИНУТ.
RETLW     0xC4              ;ЕДИНИЦЫ МИНУТ.
RETLW     0xC7              ;СВРОС МИНУТ И СЕКУНД.

```

```

;=====

```

```

; 12. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ DS ДЛЯ УЛИЦЫ.

```

```

;=====

```

```

INIDS

```

```

BTFSC     FLAG1,1           ;ЕСЛИ УСТАНОВЛЕН ФЛАГ,
GOTO      INIDSD            ;ТО ИЗМЕРЯЕМ ТЕМПЕРАТУРУ В ДОМЕ.
BCF       FLAG1,3           ;ДЛЯ УЛИЦЫ.
CALL      HYL               ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
MOVLW     0xCC              ;ПРОПУСК ПОСЫЛА НОМЕРА DS.
CALL      POSIL             ;ПОШЛЕМ.
MOVLW     0x44              ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
CALL      POSIL             ;ПОШЛЕМ.
GOTO      PRIEM             ;НА ПРИЕМ ТЕМПЕРАТУРЫ.

```

```

HYL

```

```

CALL      WUX               ;ВЫХОД НУЛЯ.
MOVLW     .125              ;НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС
ADDLW     -1                ;= 500 мкс.
BTFSS     STATUS,2          ;
GOTO      $-2               ;
CALL      WXO               ;ВЫХОД ЕДИНИЦЫ.
MOVLW     .125              ;ИМПУЛЬС =
ADDLW     -1                ;500 мкс.
BTFSS     STATUS,2          ;
GOTO      $-2               ;

```

Устройства, измеряющие температуру

```

RETURN
;=====
; 13. ИЗМЕНЕНИЕ ВХОДА НА ПРИЕМ/ПЕРЕДАЧУ.
;=====
WUX
    BCF     PORTA,DS      ;
    BSF     STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
    BCF     TRISA^80H,DS  ;НА ВЫХОД.
    BCF     STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
    RETURN

WХО
    BSF     STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
    BSF     TRISA^80H,DS  ;НА ВХОД.
    BCF     STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
    RETURN
;=====
; 14. ПРИЕМ 9 БИТ ИЗ DS УЛИЦЫ.
;=====
PRIЕМ
    CALL    HYL           ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
    MOVLW   0xCC          ;ПРОПУСК НОМЕРА.
    CALL    POSIL         ;ПОСЫЛ.
    MOVLW   0xBE          ;ЧТЕНИЕ ТЕМПЕРАТУРЫ ИЗ БЛОКНОТА.
    CALL    POSIL         ;ПОСЫЛ.
    CALL    PRIЕ          ;НА ПРИЕМ.
    BSF     FLAG,1        ;УСТАНОВИМ 9 БИТ.
    CALL    PRI           ;И ПРИМЕМ ЕГО.
    BCF     FLAG,1        ;СВРОСИМ ФЛАГ.
    BTFSS   TEMP,DS       ;ЕСЛИ ПРИНЯТЫЙ БИТ = 0,
    BCF     FLAG,0        ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ ПЛЮСА.
    BTFSC   TEMP,DS       ;
    BSF     FLAG,0        ;ИЛИ МИНУСА.
    BTFSS   FLAG,0        ;ПРОПУСТИМ, ЕСЛИ МИНУС.
    GOTO    CXЕТ          ;ПОСЧИТАЕМ.
    COMF    LSB,0         ;ИНВЕРТИРУЕМ.
    ADDLW   .1            ;ПРИБАВИМ 1 И ПОЛУЧИМ
    MOVWF   LSB           ;ОТРИЦАТЕЛЬНЫЕ ДАННЫЕ.
    GOTO    CXЕТ          ;НА ПЕРЕСЧЕТ.

PRIЕ
    MOVLW   .8            ;
    MOVWF   COUN          ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
    CLRF    LSB           ;ОБНУЛИМ РЕГИСТР ПРИЕМА.

PRI
    CALL    WUX           ;ВЫДАЕМ КОРОТКИЙ НОЛЬ И ЖДЕМ ОТКЛИКА.
    CALL    WХО          ;НА ПРИЕМ.
    MOVLW   .2            ;ЗАДЕРЖКА
    CALL    X4            ;8 мкс.
    MOVFW   PORTA         ;ПЕРЕПИШЕМ
    MOVWF   TEMP          ;ЗНАЧЕНИЕ ПОРТА.
    BTFSC   FLAG,1        ;ЕСЛИ ЭТО 9 БИТ,
    RETURN  ;ВЕРНЕМСЯ.
    BTFSS   TEMP,DS       ;
    BCF     STATUS,0      ;УСТАНОВИМ БИТ ПРИЕМА В НОЛЬ.
    BTFSC   TEMP,DS       ;
    BSF     STATUS,0      ;ИЛИ ЕДИНИЦУ.

```

```

RRF      LSB,1          ;ЗАПИШЕМ В РЕГИСТР.
MOVLW    .15            ;ПАУЗА 60 мкс.
CALL     X4             ;
DECFSZ   COUN,1         ;УМЕНЬШИМ СЧЕТЧИК.
GOTO     PRI            ;ПОВТОРИМ ПРИЕМ.
RETURN   ;ВЕРНЕМСЯ.
;=====
; 15. ЗАДЕРЖКА мкс, УМНОЖЕННАЯ НА 4.
;=====
X4
    ADDLW    -1          ;
    BTFSS    STATUS,2    ;
    GOTO     $-2         ;
    RETURN   ;
;=====
; 16. ПОСЫЛ КОМАНДЫ В DS УЛИЦЫ.
;=====
POSIL
    MOVWF    TEMP        ;ПЕРЕПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ.
    MOVLW    .8          ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
    MOVWF    COUN        ;
    POSI
        RRF      TEMP,1    ;ВЫТОЛКНЕМ МЛАДШИЙ БИТ.
        BTFSS    STATUS,0  ;ЕСЛИ ОН НУЛЕВОЙ,
        GOTO     W0        ;ПОШЛЕМ ИМПУЛЬС НУЛЯ.
        GOTO     W1        ;ИЛИ ЕДИНИЦЫ.
    POS
        DECFSZ   COUN,1    ;УМЕНЬШАЕМ СЧЕТЧИК.
        GOTO     POSI      ;НА СЛЕДУЮЩИЙ БИТ.
        RETURN   ;ВОЗВРАТ.
    W0
        CALL     WUX       ;УСТАНОВИМ ВЫХОД В НОЛЬ.
        MOVLW    .15      ;УДЕРЖИВАЕМ 60 мкс.
        CALL     X4        ;
        CALL     WXO       ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
        GOTO     POS      ;ПОВТОРИМ.
    W1
        CALL     WUX       ;КОРОТКИЙ НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС.
        CALL     WXO       ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
        MOVLW    .15      ;УДЕРЖИВАЕМ 60 мкс.
        CALL     X4        ;
        GOTO     POS      ;ПОВТОРИМ.
;=====
; 17. СЧЕТ. ОБЩИЙ ДЛЯ ДОМА И УЛИЦЫ.
;=====
СХЕТ
    MOVLW    .251        ;ПО УМОЛЧАНИЮ
    MOVWF    SOT         ;ЗНАК ПЛЮС.
    BTFSS    FLAG,0      ;ЕСЛИ 9 РАЗРЯД = 1,
    GOTO     $+3         ;
    MOVLW    .253        ;ТО УСТАНОВИМ ЗНАК МИНУС.
    MOVWF    SOT         ;
    BCF      STATUS,0    ;
    RRF      LSB,1       ;ДЕЛИМ ТЕМПЕРАТУРУ НА 2.
    BTFSS    STATUS,0    ;ЕСЛИ МЛАДШИЙ РАЗРЯД = 1,

```

```

GOTO      $+4      ;
MOVW      .5        ;ТО ДЕСЯТЫЕ
MOVWF     DST       ;РАВНЫ 5.
GOTO      $+2      ;
CLRF      DST       ;ИЛИ = 0.
MOVWF     LSB       ;ПЕРЕКОДИРУЕМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
MOVWF     TEMP      ;ИЗ 2-ГО В 2_10-Е.
CALL      BIDE      ;ТОЛЬКО ДО 99!
MOVWF     DES       ;
MOVWF     TEMP      ;
MOVWF     EDI       ;
BTSS      FLAG1,2    ;ЕСЛИ НЕТ ОДНОВРЕМЕННОЙ ИНДИКАЦИИ
GOTO      POSLA     ;ТЕМПЕРАТУРЫ, ТО ИДЕМ НА КНОПКИ.
;=====

```

; 18. ПЕРЕЗАПИСЬ В РЕГИСТРЫ ПРИ ОДНОВРЕМЕННОЙ ИНДИКАЦИИ.

;=====

DOM

```

BTSS      FLAG1,3    ;ЕСЛИ БЫЛО ИЗМЕРЕНИЕ НА УЛИЦЕ,
GOTO      ULIZA      ;ТО ИДЕМ НА УЛИЦУ.
MOVWF     SOT        ;ПЕРЕПИШЕМ ВСЕ ЗНАЧЕНИЯ
MOVWF     SOTD       ;РЕГИСТРОВ ПЕРЕКОДИРОВКИ
MOVWF     DES        ;В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
MOVWF     DESD       ;ДЛЯ ДОМА.
MOVWF     EDI        ;
MOVWF     EDID       ;
MOVWF     DST        ;
MOVWF     DSTD       ;
GOTO      POSLA      ;ПОШЛЕМ НА КНОПКИ.

```

ULIZA

```

MOVWF     SOT        ;ДЛЯ УЛИЦЫ.
MOVWF     SOTY       ;
MOVWF     DES        ;
MOVWF     DESY       ;
MOVWF     EDI        ;
MOVWF     EDIY       ;
MOVWF     DST        ;
MOVWF     DSTY       ;
GOTO      INIDSD     ;ИЗМЕРЯЕМ ТЕМПЕРАТУРУ В ДОМЕ.

```

POSLA

```

CALL      KNOP       ;ПРОВЕРИМ КНОПКИ.
;=====

```

; 19. ОЖИДАНИЕ ПРЕРЫВАНИЯ.

;=====

JDEM

```

BCF       INTCON,2   ;СБРОС ФЛАГА ПРЕРЫВАНИЯ.
BSF       INTCON,7   ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ.
BTSS      FLAG,2     ;ОЖИДАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ.
GOTO      $-1        ;0,5 сек.
BCF       INTCON,7   ;ЗАПРЕЩАЕМ ПРЕРЫВАНИЯ.
BCF       FLAG,2     ;СВРАСЫВАЕМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ.
GOTO      JEKI       ;НА ИНДИКАЦИЮ.

```

;=====

; 20. ПРОВЕРКА КНОПОК.

;=====

KNOP

BTFSC	FLAG, 3	;ЕСЛИ РАНЕЕ БЫЛА НАЖАТА КНОПКА,
CALL	УСТА	;ТО ИДЕМ НА УСТАНОВКУ РАЗРЯДА.
BTFSS	PORTA, YCT	;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
BSF	FLAG, 3	;ПОСТАВИМ ФЛАГ.
BTFSC	FLAG, 5	;ЕСЛИ РАНЕЕ БЫЛА НАЖАТА КНОПКА,
CALL	КУРСУ	;ТО ИДЕМ НА УСТАНОВКУ КУРСОРА.
BTFSS	PORTA, PAZ	;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
BSF	FLAG, 5	;ПОСТАВИМ ФЛАГ.
BTFSS	PORTA, PEJ	;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
BSF	FLAG, 4	;ПОСТАВИМ ФЛАГ.
BTFSS	FLAG, 4	;ЕСЛИ КНОПКА НЕ БЫЛА НАЖАТА,
GOTO	VUBOR	;ТО ИДЕМ НА ВЫБОР РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
BTFSS	PORTA, PEJ	;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
GOTO	VUBOR	;ТО ИДЕМ НА ВЫБОР РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
BCF	FLAG, 4	;СБРОСИМ ФЛАГ РЕЖИМА.
INCF	REID, 1	;ИЗМЕНЕНИЕ РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
MOVLW	.4	;4 РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
SUBWF	REID, 0	;ЕСЛИ БОЛЬШЕ,
BTFSS	STATUS, 2	;ТО ПОЙДЕМ НА СБРОС.
GOTO	VUBOR	;НА ЗАПИСЬ В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
CLRF	REID	;СБРОС РЕЖИМА.
BCF	FLAG1, 0	;СБРОС УСТАНОВКИ ЧАСОВ.
GOTO	VUBOR	;НА ВЫБОР РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.

;=====

; 21. УСТАНОВКА КУРСОРА (ВЫБОР РАЗРЯДА УСТАНОВКИ).

;=====

КУРСУ

BTFSS	FLAG1, 0	;УСТАНОВКА ВОЗМОЖНА,
RETURN		;ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ УСТАНОВКИ.
BTFSS	PORTA, PAZ	;ПРИ НАЖАТОЙ КНОПКЕ
RETURN		;УСТАНОВКА НЕ МЕНЯЕТСЯ.
BTFSS	FLAG, 5	;ПРОДУВЛИРУЕМ СОСТОЯНИЕ
RETURN		;ФЛАГА.
BCF	FLAG, 5	;СБРОСИМ ЕГО.
INCF	КУРС, 1	;ПРИБАВИМ ЕДИНИЦУ В КУРСОР.
MOVLW	.5	;НЕ БОЛЕЕ 5.
SUBWF	КУРС, 0	;
SKPC		;
RETURN		;
CLRF	КУРС	;ИНАЧЕ ОБНУЛИМ КУРСОР.
RETURN		;

;=====

; 22. УСТАНОВКА ЧАСОВ.

;=====

УСО

INCF	НОУН, 1	;УВЕЛИЧИМ ДЕСЯТКИ ЧАСОВ.
MOVLW	.3	;НЕ БОЛЕЕ 2.
SUBWF	НОУН, 0	;
SKPNC		;
CLRF	НОУН	;ЕСЛИ БОЛЬШЕ, ТО ОБНУЛИМ.
MOVFW	НОУН	;ПЕРЕКОДИРУЕМ В ДВОИЧНЫЙ


```

CALL      DEBIN      ;КОД ДЕСЯТКИ.
ADDWF     HOUL,0      ;ПРИБАВИМ ЕДИНИЦЫ
MOVWF     HOU         ;И ПОЛУЧИМ ДВОИЧНОЕ ЧИСЛО.
RETURN    ;ВЕРНЕМСЯ.

YC1
INCF      HOUL,1      ;УВЕЛИЧИМ ЕДИНИЦЫ ЧАСОВ.
MOVLW     .10         ;НЕ БОЛЕЕ 9.
SUBWF     HOUL,0      ;
SKPNC     ;
CLRF      HOUL        ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ, ТО ОБНУЛИМ.
MOVWF     HOUL        ;ПЕРЕКОДИРУЕМ В ДВОИЧНЫЙ
CALL      DEBIN      ;КОД ДЕСЯТКИ.
ADDWF     HOUL,0      ;ПРИБАВИМ ЕДИНИЦЫ
MOVWF     HOU         ;ДВОИЧНОЕ ЗНАЧЕНИЕ НЕ ДОЛЖНО
ADDLW     -18H        ;ПРЕВЫШАТЬ - 24.
SKPC      ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО 24,
RETURN    ;
CLRF      HOU         ;ТО ОБНУЛИМ ЧАСЫ ДВОИЧНЫЕ
CLRF      HOUL        ;И РАЗРЯДЫ СТАРШИЙ
CLRF      HOUL        ;И МЛАДШИЙ.
RETURN

YC3
INCF      MINH,1      ;УВЕЛИЧИМ ДЕСЯТКИ МИНУТ.
MOVLW     .6          ;НЕ БОЛЕЕ 5.
SUBWF     MINH,0      ;
SKPNC     ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО 6,
CLRF      MINH        ;ТО ОБНУЛИМ.
MOVWF     MINH        ;ПЕРЕКОДИРУЕМ В ДВОИЧНЫЙ
CALL      DEBIN      ;КОД ДЕСЯТКИ.
ADDWF     MINL,0      ;ПРИБАВИМ ЕДИНИЦЫ И
MOVWF     MIN         ;ЗАПИШЕМ В ДВОИЧНОМ КОДЕ.
RETURN

YC4
INCF      MINL,1      ;УВЕЛИЧИМ ЕДИНИЦЫ МИНУТ.
MOVLW     .10         ;НЕ БОЛЕЕ 9.
SUBWF     MINL,0      ;
SKPNC     ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО 10,
CLRF      MINL        ;ТО ОБНУЛИМ.
MOVWF     MINH        ;ПЕРЕКОДИРУЕМ В ДВОИЧНЫЙ
CALL      DEBIN      ;КОД ДЕСЯТКИ.
ADDWF     MINL,0      ;ПРИБАВИМ ЕДИНИЦЫ И
MOVWF     MIN         ;ЗАПИШЕМ В ДВОИЧНОМ КОДЕ.
RETURN

YC7
CLRF      MIN         ;ОБНУЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ
CLRF      MINL        ;МИНУТ И СЕКУНД
CLRF      MINH        ;ПРИ УСТАНОВКЕ ПО СИГНАЛАМ
CLRF      SEC         ;ТОЧНОГО ВРЕМЕНИ.
RETURN

;=====
; 23. ПЕРЕКОДИРОВКА ИЗ 2-ГО В 2_10.
;=====
BIDE      ;ПЕРЕКОДИРОВКА ДЕСЯТКОВ
CLRF      COU         ;ОБНУЛЯЕМ СЧЕТЧИК.
ADDLW     -.10        ;ВЫЧТЕМ 10.

```

```

BTSS      STATUS,0      ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕХОД ЧЕРЕЗ НОЛЬ,
GOTO      $+4           ;ТО ЗАВЕРШАЕМ ПЕРЕКОДИРОВКУ.
MOVWF     TEMP          ;ИНАЧЕ ПЕРЕПИШЕМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ ВО
                        ;ВРЕМЕННЫЙ.

INCF      COU,1         ;УВЕЛИЧИМ СЧЕТЧИК.
GOTO      $-5           ;ПОВТОРИМ ВЫЧИСЛЕНИЕ.
MOVWF     COU           ;ЗНАЧЕНИЕ СЧЕТЧИКА (РАВНО ЧИСЛУ ДЕСЯТКОВ)
                        ;ПЕРЕПИШЕМ В РАБОЧИЙ РЕГИСТР.

RETURN     ;ВЕРНЕМСЯ.

;=====
; 24. ПЕРЕЗАПИСЬ В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
;=====
INDD
BCF        FLAG1,0      ;СБРОС ИНДИКАЦИИ УСТАНОВКИ.
BSF        FLAG1,1      ;УСТАНОВКА ФЛАГА ИНДИКАЦИИ ДОМ.

IND
MOVWF     SOT           ;ЗНАК.
MOVWF     R1            ;
MOVWF     DES          ;ДЕСЯТКИ.
MOVWF     R2            ;
MOVWF     EDI          ;ЕДИНИЦЫ.
MOVWF     R3            ;
MOVLW     .252         ;ЗАПЯТАЯ.
MOVWF     R4            ;
MOVWF     DST          ;ДЕСЯТЫЕ.
MOVWF     R5            ;
BTSS      FLAG1,1      ;ЕСЛИ ДЛЯ ДОМА,
GOTO      $+6          ;ТО ПРОПУСКАЕМ БУКВУ у.
MOVLW     .240         ;
MOVWF     R6            ;
MOVWF     R7            ;
MOVWF     R8            ;
GOTO      IND2         ;
MOVLW     .73          ;УСТАНОВИМ БУКВУ у.
MOVWF     R6            ;
MOVLW     .240         ;
MOVWF     R7            ;
MOVWF     R8            ;

IND2
MOVWF     HOUH         ;ДЕСЯТКИ ЧАСОВ.
MOVWF     R9            ;
MOVWF     HOUL         ;ЕДИНИЦЫ ЧАСОВ.
MOVWF     R10           ;
MOVLW     .253         ;ЧЕРТА-.
MOVWF     R11           ;
MOVWF     MINH         ;ДЕСЯТКИ МИНУТ.
MOVWF     R12           ;
MOVWF     MINL         ;ЕДИНИЦЫ МИНУТ.
MOVWF     R13           ;
MOVLW     .253         ;ЧЕРТА-.
MOVWF     R14           ;
MOVWF     SECH         ;ДЕСЯТКИ СЕКУНД.
MOVWF     R15           ;
MOVWF     SECL         ;ЕДИНИЦЫ СЕКУНД.
MOVWF     R16           ;

```

	RETURN	; НА ИНДИКАЦИЮ.
INDH		
	BCF FLAG1,2	;СБРОСИМ ИНДИКАЦИЮ УЛИЦА-ДОМ.
	BSF FLAG1,0	;ИНДИКАЦИЯ УСТАНОВКИ ЧАСОВ.
	MOVLW .123	;БУКВЫ: Ч
	MOVWF R1	;
	MOVLW .17	;А
	MOVWF R2	;
	MOVLW .19	;С
	MOVWF R3	;
	MOVLW .126	;Ы
	MOVWF R4	;
	MOVLW .240	;ПУСТО
	MOVWF R5	;
	MOVWF R6	;
	MOVWF R7	;
	MOVWF R8	;
	GOTO IND2	;НА ЗАПИСЬ ВТОРОЙ СТРОКИ.
INDY		
	BCF FLAG1,1	;СБРОСИМ ФЛАГ ДОМ.
	GOTO IND	;ПЕРЕПИШЕМ ДЛЯ УЛИЦЫ.
INYD		
	BCF FLAG1,1	;СБРОСИМ ФЛАГ ДОМ.
	BSF FLAG1,2	;УСТАНОВИМ ФЛАГ УЛИЦА-ДОМ.
	MOVFW SOTY	;ЗНАК ДЛЯ УЛИЦЫ.
	MOVWF R1	;
	MOVFW DESY	;ДЕСЯТКИ.
	MOVWF R2	;
	MOVFW EDIY	;ЕДИНИЦЫ.
	MOVWF R3	;
	MOVLW .252	;ЗАПЯТАЯ.
	MOVWF R4	;
	MOVFW DSTY	;ДЕСЯТЫЕ.
	MOVWF R5	;
	MOVLW .73	;УСТАНОВИМ БУКВУ у.
	MOVWF R6	;
	MOVLW .240	;
	MOVWF R7	;
	MOVWF R8	;
	MOVFW SOTD	;ЗНАК ДЛЯ ДОМА.
	MOVWF R9	;
	MOVFW DESD	;ДЕСЯТКИ.
	MOVWF R10	;
	MOVFW EDID	;ЕДИНИЦЫ.
	MOVWF R11	;
	MOVLW .252	;ЗАПЯТАЯ.
	MOVWF R12	;
	MOVFW DSTD	;ДЕСЯТЫЕ.
	MOVWF R13	;
	MOVLW .240	;
	MOVWF R14	;
	MOVWF R15	;
	MOVWF R16	;
	RETURN	; НА ИНДИКАЦИЮ.

```

;=====
; 25. СОХРАНЕНИЕ И ВОССТАНОВЛЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ ПРИ ПРЕРЫВАНИИ.
;=====

```

```

PRER
    MOVWF    WTEMP          ;СОХРАНЕНИЕ ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ W И
    MOVFW    STATUS        ;STATUS,
    MOVWF    STEMP         ;
    MOVFW    FSR            ;FSR.
    MOVWF    FTEMP         ;
    CALL     S1             ;
REPER
    MOVFW    STEMP          ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ СОХРАНЕННЫХ ЗНАЧЕНИЙ.
    MOVWF    STATUS        ;ВОССТАНОВЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ:
    MOVFW    STATUS        ;STATUS,
    MOVFW    FTEMP         ;
    MOVFW    FSR           ;FSR,
    MOVLW    .6             ;
    MOVWF    TMR0          ;
    MOVFW    WTEMP         ;W.
    BCF      INTCON,2       ;СБРАСЫВАЕМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ ОТ TMR0.
    RETFIE                 ;ВОЗВРАТ ИЗ ПРЕРЫВАНИЯ.
;=====

```

```

; 26. ПП. ПЕРЕКОДИРОВКИ С БИНАРНОГО В 2-10 КОД (2-_-2-10).
;=====

```

```

BINDECH
    MOVLW    .10            ;10 >W.
BDH
    BSF      STATUS,0       ;УСТАНОВКА БИТА "С" РЕГИСТРА STATUS.
    SUBWF    DSMH,1         ;ВЫЧИТАЕМ ИЗ РЕГИСТРА 10 > DSMH.
    BNC      BINDECL        ;ПЕРЕХОД, ЕСЛИ НЕТ ПЕРЕНОСА.
    INCF     HSMH,1         ;ПРИБАВИМ 1 К СТАРШЕМУ РЕГИСТРУ.
    GOTO     BDH            ;ПОВТОРИТЬ.
BINDECL
    MOVF     DSMH,0         ;
    ADDLW    .10            ;10+W >W.
    MOVWF    LSMH           ;ЗАПИСЬ ОСТАТКА В МЛАДШИЙ РЕГИСТР.
    RETURN    ;
;=====

```

```

; 27. СЧЕТ И ПЕРЕКОДИРОВКА РЕГИСТРОВ Ч-М-С.
;=====

```

```

S1
    BSF      FLAG,2         ;УСТАНОВИМ ФЛАГ ПРЕРЫВАНИЯ.
    INCF     MCK,1          ;ПРИБАВИМ 1 В РЕГИСТР МИЛЛИСЕКУНД.
    MOVFW    MCK            ;
    ADDLW    -8             ;СЧИТАЕМ ДО 8.
    BTFSS    STATUS,2       ;
    RETURN   ;
    CLRF     MCK            ;ОБНУЛИМ.
    BTFSC    FLAG,7         ;РАЗДЕЛИМ НА 2.
    GOTO     $+3            ;
    BSF      FLAG,7         ;
    RETURN   ;
    BCF      FLAG,7         ;ОБНУЛИМ ДЕЛИТЕЛЬ.
    ;
    MOVFW    SEC            ;ЗАГРУЗКА ЗНАЧЕНИЙ СЕКУНД В РАБ. РЕГИСТР.
    ADDLW    -3BH          ;ВЫЧЕСТЬ ИЗ РЕГИСТРА 59.

```

	BZ	M1	;СРАВНИТЬ НА 0, ЕСЛИ РАВНО, ПЕРЕЙТИ НА M1,
	INCF	SEC, 1	;ИНАЧЕ ПРИБАВИТЬ 1 В РЕГИСТР СЕКУНД.
S1U	MOVFW	SEC	;SEC1 >W.
	MOVWF	DSMH	;W >DSMH.
	CALL	BINDECH	;ПЕРЕХОД В ПП. ПЕРЕКОДИРОВКИ.
	MOVFW	LSMH	;LSMH >W ВРЕМЕННЫЙ.
	MOVWF	SECL	;W > S_LOW В РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ ЕДИНИЦ
			;СЕКУНД.
	MOVFW	HSMH	;HSMH >W ВРЕМЕННЫЙ.
	MOVWF	SECH	;W > S_HIGH В РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ ДЕСЯТКОВ
			;СЕКУНД.
	CLRF	HSMH	;ОБНУЛЕНИЕ СТ. РЕГ. ПП.
	CLRF	LSMH	;ОБНУЛЕНИЕ МЛ. РЕГ. ПП.
	RETURN		;
M1	CLRF	SEC	;ОБНУЛЕНИЕ РЕГИСТРА СЕКУНД.
	CLRF	SECL	;ОБНУЛЕНИЕ ЕДИНИЦ СЕКУНД.
	CLRF	SECH	;ОБНУЛЕНИЕ ДЕСЯТКОВ СЕКУНД.
M1M	MOVFW	MIN	;ЗАГРУЗКА МИНУТ В РАВ. РЕГИСТР.
	ADDLW	-3BH	;-59.
	BZ	H1	;СРАВНИТЬ НА 0, ЕСЛИ РАВНО, ПЕРЕЙТИ НА H1.
	INCF	MIN, 1	;ПРИБАВИТЬ 1 В МИНУТЫ.
	MOVFW	MIN	;MIN1 >W.
M1U	MOVWF	DSMH	;W >DSMH.
	CALL	BINDECH	;ПЕРЕХОД В ПП. ПЕРЕКОДИРОВКИ.
	MOVFW	LSMH	;LSMH >W ВРЕМЕННЫЙ.
	MOVWF	MINL	;W > M_LOW В РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ ЕДИНИЦ
			;МИНУТ.
	MOVFW	HSMH	;HSMH >W ВРЕМЕННЫЙ.
	MOVWF	MINH	;W > M_HIGH В РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ ДЕСЯТКОВ
			;МИНУТ.
	CLRF	HSMH	;ОБНУЛЕНИЕ СТ. РЕГ. ПП.
	CLRF	LSMH	;ОБНУЛЕНИЕ МЛ. РЕГ. ПП.
	RETURN		;
H1	CLRF	MIN	;ОБНУЛЯЕМ РЕГИСТР МИНУТ.
	CLRF	MINL	;ОБНУЛЯЕМ ЕДИНИЦЫ МИНУТ ИНДИКАЦИИ.
	CLRF	MINH	;ОБНУЛЯЕМ ДЕСЯТКИ МИНУТ ИНДИКАЦИИ.
H1H	MOVFW	HOU	;ЗАГРУЗКА ЧАСОВ В РАВ. РЕГИСТР.
	ADDLW	-17H	;- 23.
	BZ	H10	;СРАВНИТЬ НА 0, ЕСЛИ РАВНО, ПЕРЕЙТИ НА
H10.	INCF	HOU, 1	;ПРИБАВИТЬ 1 В ЧАСЫ.
H1H1	MOVFW	HOU	;HOU >W.
H1U	MOVWF	DSMH	;W >DSMH.
	CALL	BINDECH	;ПЕРЕХОД В ПП.
	MOVFW	LSMH	;LSMH >W ВРЕМЕННЫЙ.
	MOVWF	HOUL	;W > H_LOW В РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ ЕДИНИЦ
			;ЧАСОВ.

```

MOVFW HSMH          ;HSMH >W ВРЕМЕННЫЙ.
MOVWF HOUH          ;W > H_HIGH В РЕГИСТР ИНДИКАЦИИ ДЕСЯТКОВ
                   ;ЧАСОВ.

CLRF HSMH           ;ОБНУЛЕНИЕ СТ. РЕГ. ПП.
CLRF LSMH           ;ОБНУЛЕНИЕ МЛ. РЕГ. ПП.
RETURN              ;

H10
CLRF HOU            ;ОБНУЛЕНИЕ РЕГИСТРА ЧАСОВ.
CLRF HOUL           ;ОБНУЛЕНИЕ ЕДИНИЦ ЧАСОВ.
CLRF HOUH           ;ОБНУЛЕНИЕ ДЕСЯТКОВ ЧАСОВ.
RETURN

;=====
; 28. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ DS ДЛЯ ДОМА.
;=====
INIDSD
BSF FLAG1,3         ;ДЛЯ ДОМА.
CALL HYLD           ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
MOVLW 0xCC          ;ПРОПУСК ПОСЫЛА НОМЕРА DS.
CALL POSILD         ;ПОШЛЕМ.
MOVLW 0x44          ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
CALL POSILD         ;ПОШЛЕМ.
GOTO PRIEMD         ;НА ПРИЕМ ТЕМПЕРАТУРЫ.

HYLD
CALL WUXD           ;ВЫХОД НУЛЯ.
MOVLW .125          ;НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС
ADDLW -1            ;= 500 мкс.
BTFS STATUS,2       ;
GOTO $-2            ;
CALL WXOD           ;ВЫХОД ЕДИНИЦЫ.
MOVLW .125          ;ИМПУЛЬС =
ADDLW -1            ;500 мкс.
BTFS STATUS,2       ;
GOTO $-2            ;
RETURN

;=====
; 29. ИЗМЕНЕНИЕ ВХОДА НА ПРИЕМ/ПЕРЕДАЧУ.
;=====
WUXD
BCF PORTA,DSD       ;
BSF STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
BCF TRISA^80H,DSD   ;НА ВЫХОД.
BCF STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
RETURN

WXOD
BSF STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
BSF TRISA^80H,DSD   ;НА ВХОД.
BCF STATUS,5        ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
RETURN

;=====
; 30. ПРИЕМ 9 БИТ ИЗ DS ДЛЯ ДОМА.
;=====
PRIEMD
CALL HYLD           ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
MOVLW 0xCC          ;ПРОПУСК НОМЕРА.
CALL POSILD         ;ПОСЫЛ.

```

Устройства, измеряющие температуру

```

MOVW 0xBE ;ЧТЕНИЕ ТЕМПЕРАТУРЫ ИЗ БЛОКНОТА.
CALL POSILD ;ПОСЫЛ.
CALL PRIED ;НА ПРИЕМ.
BSF FLAG,1 ;УСТАНОВИМ 9 БИТ.
CALL PRID ;И ПРИЕМ ЕГО.
BCF FLAG,1 ;СБРОСИМ ФЛАГ.
BTFSS TEMP,DSD ;ЕСЛИ ПРИНЯТЫЙ БИТ = 0,
BCF FLAG,0 ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ ПЛЮСА.
BTFSC TEMP,DSD ;
BSF FLAG,0 ;ИЛИ МИНУСА.
BTFSS FLAG,0 ;ПРОПУСТИМ, ЕСЛИ ЗНАК МИНУС.
GOTO CXET ;ПОСЧИТАЕМ.
COMF LSB,0 ;ИНВЕРТИРУЕМ.
ADDLW .1 ;ПРИБАВИМ 1
MOVWF LSB ;ПОЛУЧИМ ОТРИЦАТЕЛЬНЫЕ ДАННЫЕ.
GOTO CXET ;НА ПЕРЕСЧЕТ.

PRIED
MOVW .8
MOVWF COUN ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
CLRF LSB ;ОБНУЛИМ РЕГИСТР ПРИЕМА.

PRID
CALL WUXD ;ВЫДАЕМ КОРОТКИЙ НОЛЬ И ЖДЕМ ОТКЛИКА.
CALL WUXD ;НА ПРИЕМ.
MOVW .2 ;ЗАДЕРЖКА
CALL X4 ;8 мкс.
MOVWF PORTA ;ПЕРЕПИШЕМ
MOVWF TEMP ;ЗНАЧЕНИЕ ПОРТА.
BTFSC FLAG,1 ;ЕСЛИ ЭТО 9 БИТ,
RETURN ;ВЕРНЕМСЯ.
BTFSS TEMP,DSD ;
BCF STATUS,0 ;УСТАНОВИМ БИТ ПРИЕМА В НОЛЬ.
BTFSC TEMP,DSD ;
BSF STATUS,0 ;ИЛИ ЕДИНИЦУ.
RRF LSB,1 ;ЗАПИШЕМ В РЕГИСТР.
MOVW .15 ;ПАУЗА 60 мкс.
CALL X4 ;
DECFSZ COUN,1 ;УМЕНЬШИМ СЧЕТЧИК.
GOTO PRID ;ПОВТОРИМ ПРИЕМ.
RETURN ;ВЕРНЕМСЯ.

;=====
; 31. ПОСЫЛ КОМАНДЫ В DS ДЛЯ ДОМА.
;=====
POSILD
MOVWF TEMP ;ПЕРЕПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ.
MOVW .8 ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
MOVWF COUN ;

POSID
RRF TEMP,1 ;ВЫТОЛКНЕМ МЛАДШИЙ БИТ.
BTFSS STATUS,0 ;ЕСЛИ ОН НУЛЕВОЙ,
GOTO W0D ;ПОШЛЕМ ИМПУЛЬС НУЛЯ.
GOTO W1D ;ИЛИ ЕДИНИЦЫ.

POSD
DECFSZ COUN,1 ;УМЕНЬШАЕМ СЧЕТЧИК.
GOTO POSID ;НА СЛЕДУЮЩИЙ БИТ.
RETURN ;ВОЗВРАТ.

```

```

W0D      CALL      WUXD      ;УСТАНОВИМ ВЫХОД В НОЛЬ.
        MOVLW      .15      ;УДЕРЖИВАЕМ 60 мкс.
        CALL      X4        ;
        CALL      WXOD      ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
        GOTO      POSD      ;ПОВТОРИМ.

W1D      CALL      WUXD      ;КОРОТКИЙ НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС.
        CALL      WXOD      ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
        MOVLW      .15      ;УДЕРЖИВАЕМ 60 мкс.
        CALL      X4        ;
        GOTO      POSD      ;ПОВТОРИМ.

;=====
        END
;=====

```

Градусник

Устройство предназначено для измерения температуры тела больного человека или животного с точностью 0,1 °С. Применяемые для этой цели ртутные градусники требуют аккуратного обращения с ними потому, что при падении они могут разбиться и создать угрозу для здоровья человека. Кроме того, людям с плохим зрением трудно различить показания ртутного градусника. Предлагаемый градусник безопасен при обращении с ним и имеет легко читаемую цифровую шкалу. Если измеряемая температура равна или больше 37 °С, то включается сигнальный светодиод.

Устройство состоит из датчика температуры DS18B20, микроконтроллера PIC16F628 и жидкокристаллического индикатора MT-10S1-1G.

Программируемый датчик температуры DS18B20 может измерять температуру с четырьмя уровнями точности — 0,5; 0,25; 0,125 и 0,0625 °С при максимальном времени измерения соответственно 93,75; 187,5; 375 и 750 мс. Необходимая точность преобразования температуры задается установкой регистра конфигурации при инициализации датчика. В градуснике измерение выполняется с точностью 0,0625 °С, а на индикацию выводится округленное до точности 0,1 °С значение температуры.

Абсолютная погрешность измерения температуры термодатчиком в диапазоне от -10 до +85 °С составляет ±0,5 °С. Но относительная погрешность не превышает установленного в регистре конфигурации уровня точности, поэтому в устройстве предусмотрено введение коррекции со знаком. В интервале температур +10...+40 °С абсолютная погрешность термодатчика минимальна и составляет -0,2...+0,1 °С.

Алгоритм работы программы микроконтроллера показан на рис. 43. После инициализации микроконтроллера выполняются инициализация ЖК-дисплея и вывод на индикацию значений регистров индикации. Далее выполняется инициализация датчика температуры DS18B20, и посылается команда на начало измерения температуры. После необходимой для преобразования паузы, равной 750 мс, принимается два байта информации. Первые четыре принятых

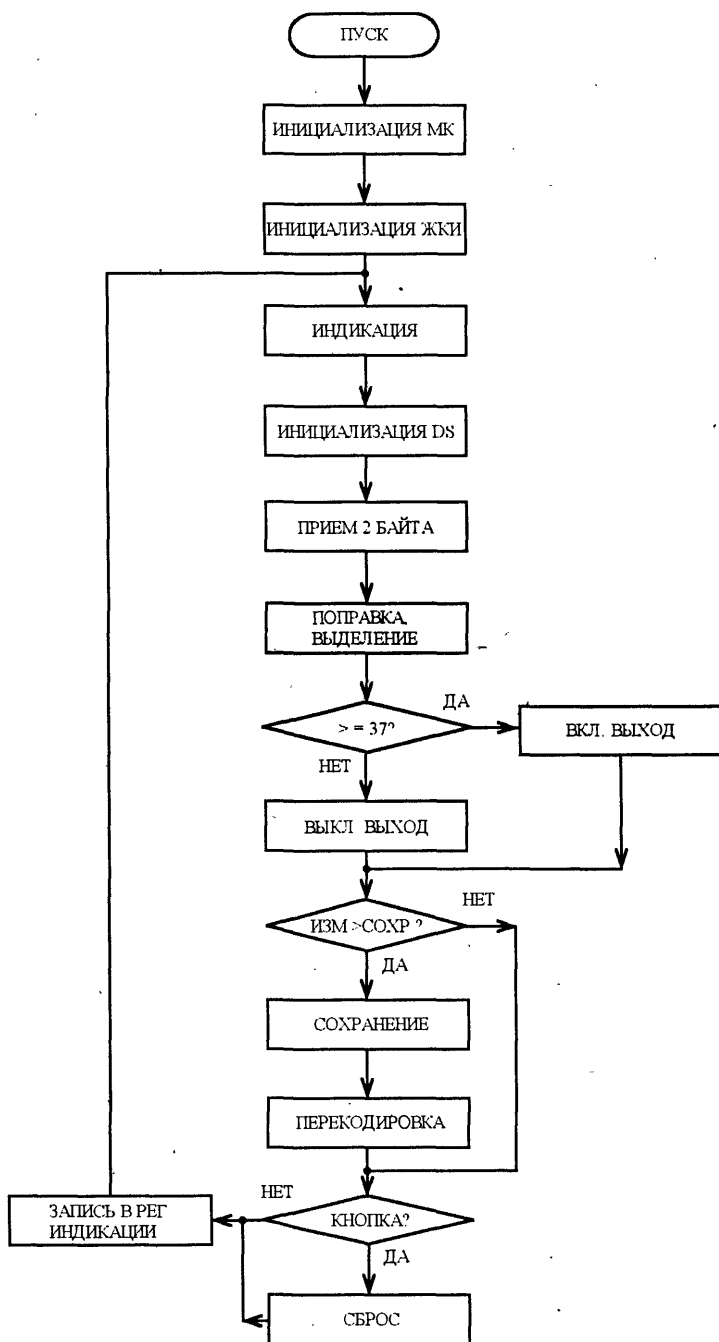


Рис. 43. Алгоритм работы программы градусник

бита содержат значение долей градуса, умноженное на 0,0625. Следующие восемь бит содержат значение температуры, а остальные четыре бита — знак температуры.

Вводится поправка со знаком, и выделяются десятые доли и целая часть градусов. Сравнивается целая часть градусов на превышение 37. Если измеренное значение больше или равно 37, то включается выход светодиода. Далее сравниваются регистры измеренной температуры и сохраненной. При равенстве целых частей сравниваются десятые доли градуса. Если измеренное значение температуры больше сохраненной, то оно сохраняется и перекодируется в двоично-десятиричный код.

Проверяется состояние кнопки «Сброс». Если кнопка нажата, то обнуляются регистры значений температуры, регистр сохранения и сбрасывается флаг светодиода. Новые значения температуры перезаписываются в регистры индикации, и выполняется индикация. Далее программа выполняет новый цикл измерения.

Схема градусника показана на рис. 44. Резистором R3 устанавливают необходимую контрастность изображения на дисплее. При подключении вывода 13 индикатора HG1 к минусу питания контрастность изображения максимальная, а при свободном выводе контрастность минимальная. При понижении напряжения питания контрастность изображения понижается. В зависимости от типа применяемого светодиода подбирают резистор R1 так, чтобы его свечение при мигании было хорошо заметным.

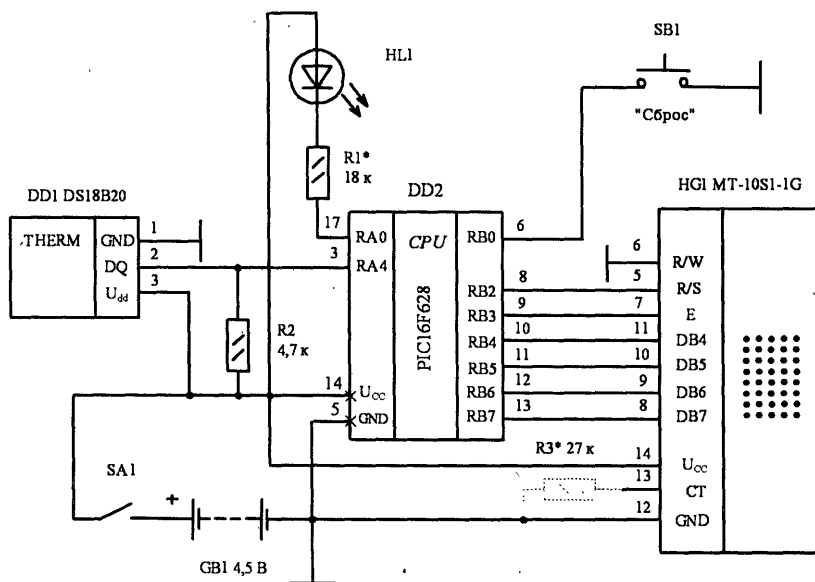


Рис. 44. Градусник. Электрическая схема

Поскольку схема градусника простая, печатная плата не разрабатывалась, а микроконтроллер установлен на макетной плате шириной 31 мм. Плату крепят винтом к торцу индикатора.

Светодиод HL1 красного цвета диаметром 3 мм можно заменить любым ярким светодиодом с малым током потребления. Индикатор HG1 отечественного производства компании МЭЛТ имеет 10 разрядов в один ряд и развертку 8 + 2. Его можно заменить любым 16-разрядным индикатором с разверт-

кой 8 + 8, но тогда правые шесть разрядов будут черными. Индикаторы должны иметь контроллер управления типа HD4478 фирмы HITACHI или аналогичный. Элементы питания GB1 выбирают в зависимости от конструкции корпуса — либо плоские типа А13, либо пальчиковые типа ААА.

Длина соединительных проводов до 20 м не влияет на точность измерения температуры, поэтому градусник можно использовать для дистанционного контроля температуры неподвижного больного. В этом случае вместо светодиода и гасящего резистора можно подключить в соответствующей полярности любой звуковой излучатель с внутренним генератором.

Конструктивно градусник можно выполнить в виде шупа с датчиком на конце или отдельным прибором с выносным датчиком. Выносной датчик удобен при измерении температуры маленьким детям или животным. Датчик можно сделать из корпуса шариковой авторучки. Со стороны пишущего узла корпус ручки укорачивают так, чтобы в отверстие свободно проходили выводы датчика DS18B20, а сам датчик оставался снаружи. Выводы датчика укорачивают и припаивают к ним небольшим количеством припоя тонкие провода (можно типа ПЭВ). Это необходимо потому, что провод является хорошим теплопроводом. К тонким проводам припаивают гибкий соединительный провод типа МГТФ-0,05. Далее провод вставляют в корпус ручки и заливают силиконовым герметиком. Корпус датчика остается снаружи и не покрывается герметиком. Вместо герметика можно использовать эпоксидную смолу, но она имеет хорошую теплопроводность, поэтому показания могут быть искажены либо придется увеличить время измерения температуры. Перед заливкой провода маркируют.

Перед эксплуатацией градусника его необходимо откалибровать. Для этого в емкость с теплой водой (36...40 °С) устанавливают ртутный и калибруемый градусники. Сравнивают показания и определяют погрешность измерения со знаком. При инициализации программы (смотрите стр. 141, вторая строка сверху) устанавливают необходимую поправку на погрешность. В файле Gradik.hex (стр. 183, 5 строка) значение поправки выделено жирным шрифтом. Старший (левый) полубайт может принимать два значения: ноль и единица. Если знак коррекции положительный, то необходимо установить ноль, а при отрицательном знаке устанавливают единицу. Установка числа младшего (правого) полубайта в шестнадцатеричном коде соответствует поправке долей градуса, умноженной на 0,0625. Например, если показания калибруемого градусника меньше ртутного на 0,2 °С, то поправка будет равна 03 (0,2/0,0625 = ~3). После перепрограммирования микроконтроллера градусник готов к эксплуатации.

При включении градусника кратковременно вспыхивает светодиод, свидетельствуя об исправной работе микроконтроллера. Во время измерения температуры в целях экономии элементов питания включать градусник можно только для чтения показаний температуры. Перед снятием показаний градусник должен быть включен не менее 5 с. Потребляемый градусником ток без учета тока светодиода составляет 2,7 мА. Градусник не теряет работоспособности при снижении напряжения питания до 4 В.

```

; МЕДИЦИНСКИЙ ГРАДУСНИК. ПРИ ПРЕВЫШЕНИИ 37 ГРАД.
; ВКЛЮЧАЕТСЯ КРАСНЫЙ СВЕТОДИОД.
; ТОЧНОСТЬ ИЗМЕРЕНИЯ ТЕМПЕРАТУРЫ - 0,1 ГРАДУС.
; УСТАНОВКА КОРРЕКЦИИ СО ЗНАКОМ.
; ДАТЧИК ТЕМПЕРАТУРЫ - DS18B20,
; ИНДИКАЦИЯ - 10x1 ЖКИ - LSD МЭЛТ, СМЕНА ИНДИКАЦИИ 0,5 С.
; РАЗРАБОТАЛ НИКОЛАЙ ЗАЕЦ
; ДЛЯ СВОБОДНОГО ИСПОЛЬЗОВАНИЯ РАДИОЛЮБИТЕЛЯМИ.
; п.ВЕЙДЕЛЕВКА, БЕЛГОРОДСКОЙ.
; saes@mail.ru
;
; ПРОГРАММА = GRADIK.ASM
; ВЕРСИЯ: 08-08-04.
; АССЕМБЛЕР И ОТЛАДЧИК: MPLAB IDE, ВЕРСИЯ: 5.70.40.
;
      #INCLUDE P16F628.INC
      __CONFIG 3F11H
;=====
; ИСПОЛЬЗУЕТСЯ ВНУТРЕННИЙ ГЕНЕРАТОР ЧАСТОТОЙ 4,0 МГц.
;=====
; RB4-RB7 - ДАННЫЕ LCD,
; RB2 - RS, RB3 - E,
; RB0 - КНОПКА "СБРОС".
; RA0 - ВХОД/ВЫХОД НА DS18B20.
; RA4 - ВЫХОД СВЕТОДИОДА.
;=====
; СПЕЦ РЕГИСТРЫ.
;=====
INDF      EQU 00H ;ДОСТУП К ПАМЯТИ ЧЕРЕЗ FSR.
TIMER0    EQU 01H ;TMR0.
OPTIONR    EQU 81H ;OPTION (RP0=1).
PC         EQU 02H ;СЧЕТЧИК КОМАНД.
STATUS     EQU 03H ;РЕГИСТР СОСТОЯНИЯ АЛУ.
FSR        EQU 04H ;РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
PORTA      EQU 05H ;ПОРТ А ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTB      EQU 06H ;ПОРТ В ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISA      EQU 85H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА А.
TRISB      EQU 86H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА В.
INTCON     EQU 0BH ;РЕГИСТР ФЛАГОВ ПРЕРЫВАНИЙ.
;=====
; РЕГИСТРЫ ОБЩЕГО НАЗНАЧЕНИЯ.
;=====
TYR1 EQU 20H ;УСТАНОВЛЕННАЯ ТЕМПЕРАТУРА ДВОИЧНАЯ.
TEMP EQU 21H ;ВРЕМЕННЫЙ.
ZAN EQU 22H ;СЧЕТЧИК ПАУЗЫ.
COUN EQU 23H ;СЧЕТЧИК БИТОВ.
LSB EQU 24H ;РЕГИСТР ПРИЕМА ДАННЫХ ОТ DS.
LSBH EQU 25H ;РЕГИСТР ПРИЕМА ДАННЫХ ОТ DS.
;РЕГИСТРЫ ИЗМЕРЕННЫХ ТЕМПЕРАТУР.
EDI EQU 26H ;ЕДИНИЦЫ 1.
DES EQU 27H ;ДЕСЯТКИ 1.
DST EQU 28H ;ДЕСЯТЫЕ 1.
DSTZ EQU 29H ;НАИБОЛЬШЕЕ СОХРАНЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
LSBZ EQU 2AH ;ДВОИЧНОЕ.
KOP EQU 2BH ;КОРРЕКЦИЯ. 1 СТ. ПОЛУБАЙТ = ЗНАК МИНУС.

```

;РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.

```
R1 EQU 30H ;
R2 EQU 31H ;
R3 EQU 32H ;
R4 EQU 33H ;
R5 EQU 34H ;
R6 EQU 35H ;
R7 EQU 36H ;
R8 EQU 37H ;
R9 EQU 38H ;
R10 EQU 39H ;
```

;=====

; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ СОСТОЯНИЯ РЕГИСТРОВ ФЛАГОВ.

;=====

```
FLAG EQU 3AH ;
; 0-> СВЕТОДИОДА.
; 3-> КНОПКИ "СБРОС".
```

;=====

```
DS EQU 0 ;ЛИНИЯ СВЯЗИ С DS18B20.
```

```
RS EQU 2 ;КОМАНДА/ДАННЫЕ.
```

```
E EQU 3 ;СИНХРОНИЗАЦИЯ.
```

;=====

; 1. ПУСК.

;=====

```
ORG 0
GOTO INIT
NOP
NOP
NOP
NOP
```

;=====

; 2. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ.

;=====

```
INIT
BSF STATUS,RP0 ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW B'00000000' ;
MOVWF OPTION_REG^80H ;ПОДТЯГИВАЮЩИЕ РЕЗИСТОРЫ ВКЛЮЧЕНЫ.
MOVLW B'00000000' ;ПРЕРЫВАНИЯ ЗАПРЕЩЕНЫ.
MOVWF INTCON ;
MOVLW B'00000001' ;0 - НА ВХОД.
MOVWF TRISA^80H
MOVLW B'00000001' ;0 - НА ВХОД.
MOVWF TRISB^80H
CLRF VRCON^80H ;ИОН ВЫКЛЮЧЕН.
BCF STATUS,RP0 ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК'0.
CLRF T1CON ;
CLRF T2CON ;
MOVLW 7
MOVWF CMCON ;КОМПАРАТОРЫ ВЫКЛЮЧЕНЫ.
CLRF TMR0 ;ВСЕ ОБНУЛЯЕМ И УСТАНОВЛИВАЕМ.
CLRF FLAG
CLRF PORTA
CLRF PORTB
CLRF LSB
CLRF DST
CLRF DSTZ
```

CLRF LSBZ

MOVLW 00 ;КОРРЕКЦИЯ, ЗНАК ПЛЮС.

MOVWF KOP ;НАПРИМЕР, 03=3x0,0625=0,19 (~0,2).

;=====

; 3. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ ЖКИ.

;=====

JEKINI

MOVLW 3 ;СБРОС.

CALL JEKOMI ;ПЕРЕДАЧА КОМАНДЫ.

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

MOVLW 3 ;СБРОС.

CALL JEKOMI ;

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

MOVLW 3 ;

CALL JEKOMI ;

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

MOVLW 10 ;ЗАПРЕТ СДВИГА ИЗОБРАЖЕНИЯ

CALL JEKOMI ;

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

MOVLW 06 ;ИНКРЕМЕНТИРОВАНИЕ ПОЗИЦИИ КУРСОРА.

CALL JEKOMI ;

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

MOVLW 01 ;СТИРАНИЕ ДИСПЛЕЯ.

CALL JEKOMI ;

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

MOVLW 28 ;ФОРМАТ ОБМЕНА: 4 РАЗР., 5x7, 2 СТРОКИ.

CALL JEKOMI ;

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

MOVLW 28 ;

CALL JEKOMI ;

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

MOVLW 0C ;ВКЛЮЧЕНИЕ ДИСПЛЕЯ, ЗАПРЕТ КУРСОРА.

CALL JEKOMI ;

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

GOTO JEKI ;НА ИНДИКАЦИЮ.

PAUSA

MOVLW .25 ;25 мс.

MOVWF ZAN

PAUS

MOVLW .255

ADDLW -1

BTFSZ STATUS,2

GOTO \$-2

DECFSZ ZAN,1

GOTO PAUS

RETURN

JEKOMI

MOVWF TEMP ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.

ANDLW B'11110000';ЗАМАСКИРУЕМ МЛАДШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.

MOVWF PORTB ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

CALL PAUSA ;ПАУЗА.

MOVWF TEMP

SWAPF TEMP,W ;ПОМЕНЯЕМ МЕСТАМИ ПОЛУБАЙТЫ.

ANDLW B'11110000';ЗАМАСКИРУЕМ СТАРШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.

MOVWF PORTB ;ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".

Устройства, измеряющие температуру

```

CALL      STROB      ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
CALL      PAUSA      ;ПАУЗА.
RETURN

;=====
; 4. ПЕРЕВОД ДОЛЕЙ ГРАДУСА С ОКРУГЛЕНИЕМ.
;=====
DESATI
    ADDWF    PC,1      ;
    RETLW    .0        ;0
    RETLW    .1        ;1
    RETLW    .1        ;2
    RETLW    .2        ;3
    RETLW    .3        ;4
    RETLW    .3        ;5
    RETLW    .4        ;6
    RETLW    .4        ;7
    RETLW    .5        ;8
    RETLW    .6        ;9
    RETLW    .6        ;10
    RETLW    .7        ;11
    RETLW    .7        ;12
    RETLW    .8        ;13
    RETLW    .9        ;14
    RETLW    .9        ;15
;=====
; 5. ФОРМИРОВАНИЕ СТРОБИРУЮЩЕГО ИМПУЛЬСА.
;=====
STROB
    BSF      PORTB,E    ;ВКЛЮЧАЕМ СТРОБ-ИМПУЛЬС.
    NOP
    BCF      PORTB,E    ;ВЫКЛЮЧАЕМ СТРОБ.
    RETURN      ;ВЕРНЕМСЯ.
;=====
; 6. ПЕРЕДАЧА КОМАНДЫ В ЖКИ.
;=====
JEKOM
    MOVWF    TEMP      ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
    ANDLW    B'11110000' ;ЗАМАСКИРУЕМ МЛАДШИЕ РАЗЯДЫ ПОД НОЛЬ.
    MOVWF    PORTB      ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
    CALL     STROB      ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
    CALL     PUS        ;ПАУЗА.
    MOVWF    TEMP
    SWAPF    TEMP,W      ;
    ANDLW    B'11110000' ;ЗАМАСКИРУЕМ СТАРШИЕ РАЗЯДЫ ПОД НОЛЬ.
    MOVWF    PORTB      ;ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В"
    CALL     STROB      ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

PUS
    MOVLW    .255      ;1 мс.
    ADDLW    -1
    BTFSS    STATUS,2
    GOTO     $-2
    RETURN

PUSO
    MOVLW    .10        ;40 мкс.
    ADDLW    -1
    BTFSS    STATUS,2

```

GOTO \$-2

RETURN

;=====

; 7. ЗАПИСЬ ДАННЫХ В ЖКИ.

;=====

JEDAT

```

MOVWF TEMP ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
ANDLW B'11110000' ;ЗАМАСКИРУЕМ МЛАДШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
ADDLW 30 ;ПЕРЕВОД В КОД ASCII, ТОЛЬКО ДЛЯ ЦИФР!
MOVWF PORTB ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
BSF PORTB,RS ;УСТАНОВИМ R/S НА РАЗРЕШЕНИЕ ЗАПИСИ
;ДАННЫХ.

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
CALL PUSO ;ПАУЗА ДЛЯ ОСВОБОЖДЕНИЯ ЖКИ ОТ ЦИКЛА
;ЗАПИСИ.

MOVFW TEMP ;
SWAPF TEMP,0 ;ПОМЕНЯЕМ МЕСТАМИ ПОЛУБАЙТЫ.
ANDLW B'11110000' ;ЗАМАСКИРУЕМ СТАРШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
MOVWF PORTB ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
BSF PORTB,RS ;УСТАНОВИМ R/S НА РАЗРЕШЕНИЕ ЗАПИСИ
;ДАННЫХ.

CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
GOTO PUSO ;ПАУЗА.

```

;=====

; 8. ВЫВОД ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ НА ИНДИКАЦИЮ.

;=====

JEKI

```

MOVLW 02 ;ВОЗВРАТ КУРСОРА В ИСХОДНОЕ СОСТОЯНИЕ.
CALL JEKOM ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
MOVLW B'10000000' ;КУРСОР НА 0 ПОЗИЦИЮ ПЕРВОЙ СТРОКИ.
CALL JEKOM ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
MOVLW .8 ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО ЗНАКОМЕСТ.
MOVWF COUN ;
MOVLW R1 ;АДРЕС ПЕРВОГО РЕГИСТРА ИНДИКАЦИИ.
MOVWF FSR ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
MOVFW INDF ;ИНДИЦИРУЕМ ЗНАЧЕНИЕ.
CALL JEDAT ;
DECF COUN,1 ;УМЕНЬШАЕМ СЧЕТЧИК.
BTFSC STATUS,2 ;ЕСЛИ УЖЕ 0,
GOTO $+3 ;ТО ПЕРЕХОДИМ НА ВТОРУЮ СТРОКУ.
INCF FSR,1 ;ИНАЧЕ ПРОИНДИЦИРУЕМ СЛЕДУЮЩИЙ
GOTO $-6 ;РЕГИСТР.
MOVLW B'11000000' ;ВТОРАЯ СТРОКА (УСЛОВНО 2x5).0x0C0 ;
CALL JEKOM ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
MOVLW .2 ;ИНДИКАЦИЯ АНАЛОГИЧНА
MOVWF COUN ;ИНДИКАЦИИ ПЕРВОЙ СТРОКИ.
INCF FSR,1 ;
MOVFW INDF ;
CALL JEDAT ;
DECFSZ COUN,1 ;
GOTO $-4 ;ПОВТОРИМ.

```

;=====

; 9. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ DS.

;=====

INIDS

CALL HYL ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.

Устройства, измеряющие температуру

	MOVLW	0xCC	;ПРОПУСК НОМЕРА.
	CALL	POSIL	;ПОШЛЕМ.
	MOVLW	0x4E	;РАЗРЕШАЕМ ЗАПИСЬ УСТАНОВКИ 0,1 ГРАДУСА.
	CALL	POSIL	;ПОШЛЕМ.
	MOVLW	0x7D	;ВЕРХНИЙ ПРЕДЕЛ +125. МОЖНО ПОСТАВИТЬ
			;ЛЮБОЕ ЗНАЧЕНИЕ.
	CALL	POSIL	;ПОШЛЕМ.
	MOVLW	0x77	;НИЖНИЙ ПРЕДЕЛ -55. ЛЮБОЙ.
	CALL	POSIL	;ПОШЛЕМ.
	MOVLW	0x7F	;КОНФИГУРАЦИЯ 11 = 0,1 ГРАДУС.
	CALL	POSIL	;ПОШЛЕМ.
	CALL	HYL	;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
	MOVLW	0xCC	;ПРОПУСК ПОСЫЛА НОМЕРА DS.
	CALL	POSIL	;ПОШЛЕМ.
	MOVLW	0x44	;РАЗРЕШАЕМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
	CALL	POSIL	;ПОШЛЕМ.
	BTFSZ	FLAG, 0	;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО 37,
	BSF	PORTA, 4	;ТО ВЫКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
	MOVLW	.3	;ПАУЗА 0,75 сек.
	MOVWF	COUN	;МАКСИМАЛЬНО 750 мс.
SPLU			
	MOVLW	.255	
	MOVWF	ZAN	
PLUS			
	MOVLW	.255	
	NOP		
	NOP		
	NOP		
	NOP		
	NOP		
	NOP		
	ADDLW	-1	
	BTFSZ	STATUS, 2	
	GOTO	\$-2	
	DECFSZ	ZAN, 1	
	GOTO	PLUS	
	DECFSZ	COUN, 1	
	GOTO	SPLU	
	BTFSZ	FLAG, 0	;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО 37,
	BCF	PORTA, 4	;ТО ВКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
	GOTO	PRIEM	;НА ПРИЕМ ТЕМПЕРАТУРЫ.
HYL			
	CALL	WUX	;ВЫХОД НУЛЯ.
	MOVLW	.125	;НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС
	ADDLW	-1	;= 500 мкс.
	BTFSZ	STATUS, 2	;
	GOTO	\$-2	;
	CALL	WXO	;ВЫХОД ЕДИНИЦЫ.
	MOVLW	.125	;ИМПУЛЬС =
	ADDLW	-1	;500 мкс.
	BTFSZ	STATUS, 2	;
	GOTO	\$-2	;
	RETURN		

```
;=====
```

```
; 10. ИЗМЕНЕНИЕ ВХОДА НА ПРИЕМ/ПЕРЕДАЧУ.
```

```
;=====
```

```
WUX
    BCF      PORTA,DS      ;ИМПУЛЬС ЗАПРОСА.
    BSF      STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
    BCF      TRISA^80H,DS  ;НА ВЫХОД.
    BCF      STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
    RETURN
```

```
WХО
    BSF      STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
    BSF      TRISA^80H,DS  ;НА ВХОД.
    BCF      STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
    RETURN
```

```
;=====
```

```
; 11. ПРИЕМ 16 БИТ ИЗ DS.
```

```
;=====
```

```
PRIEМ
    CALL     HYL           ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
    MOVLW    0xCC          ;ПРОПУСК НОМЕРА.
    CALL     POSIL         ;ПОСЫЛ.
    MOVLW    0xBE          ;ЧТЕНИЕ ТЕМПЕРАТУРЫ ИЗ БЛОКНОТА.
    CALL     POSIL         ;ПОСЫЛ.
    CALL     PRIЕ          ;НА ПРИЕМ.
    MOVFW    LSBH          ;ПЕРЕПИШЕМ ПРИНЯТЫЙ БАЙТ
    MOVWF    LSB           ;В МЛАДШИЙ РЕГИСТР.
    CALL     PRIЕ          ;И ПРИЕМ СТАРШИЙ БАЙТ.
    GOTO     CXET          ;НА ПЕРЕСЧЕТ.
```

```
PRIE
    MOVLW    .8            ;
    MOVWF    COUN          ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
    CLRF     LSBH          ;ОБНУЛИМ РЕГИСТР ПРИЕМА.
```

```
PRI
    CALL     WUX           ;ВЫДАЕМ КОРОТКИЙ НОЛЬ И ЖДЕМ ОТКЛИКА.
    CALL     WХО           ;НА ПРИЕМ.
    MOVLW    .2            ;ЗАДЕРЖКА
    CALL     X4            ;8 мкс.
    MOVFW    PORTA        ;ПЕРЕПИШЕМ
    MOVWF    TEMP         ;ЗНАЧЕНИЕ ПОРТА.
    BTFSS    TEMP,DS      ;
    BCF      STATUS,0      ;УСТАНОВИМ БИТ ПРИЕМА В НОЛЬ.
    BTFSC    TEMP,DS      ;
    BSF      STATUS,0      ;ИЛИ ЕДИНИЦУ.
    RRF      LSBH,1        ;ЗАПИШЕМ В РЕГИСТР.
    MOVLW    .12           ;ОБЩАЯ ПАУЗА 60 мкс.
    CALL     X4            ;
    DECFSZ   COUN,1        ;УМЕНЬШИМ СЧЕТЧИК.
    GOTO     PRI           ;ПОВТОРИМ ПРИЕМ.
    RETURN              ;ВЕРНЕМСЯ.
```

```
;=====
```

```
; 12. ПОСЫЛ КОМАНДЫ В DS.
```

```
;=====
```

```
POSIL
    MOVWF    TEMP          ;ПЕРЕПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ.
    MOVLW    .8            ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
    MOVWF    COUN          ;
```

Устройства, измеряющие температуру

POSI

```
RRF      TEMP,1      ;ВЫТОЛКНЕМ МЛАДШИЙ БИТ.
BTFS    STATUS,0    ;ЕСЛИ ОН НУЛЕВОЙ,
GOTO     W0          ;ПОШЛЕМ ИМПУЛЬС НУЛЯ.
GOTO     W1          ;ИЛИ ЕДИНИЦЫ.
```

POS

```
DECFSZ   COUN,1     ;УМЕНЬШАЕМ СЧЕТЧИК.
GOTO     POSI        ;НА СЛЕДУЮЩИЙ БИТ.
RETURN    ;ВОЗВРАТ.
```

W0

```
CALL     WUX         ;УСТАНОВИМ ВЫХОД В НОЛЬ.
MOVLW    .15         ;УДЕРЖИВАЕМ 60 мкс.
CALL     X4          ;
CALL     WXO         ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
GOTO     POS         ;ПОВТОРИМ.
```

W1

```
CALL     WUX         ;КОРОТКИЙ НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС.
CALL     WXO         ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
MOVLW    .15         ;УДЕРЖИВАЕМ 60 мкс.
CALL     X4          ;
GOTO     POS         ;ПОВТОРИМ.
```

;=====

; 13. СЧЕТ.

;=====

СХЕТ

```
BTFS    KOP,4        ;ЕСЛИ ЗНАК МИНУС,
GOTO     $+6         ;ПОЙДЕМ НА МИНУС:
MOVWF    KOP         ;ЕСЛИ ПЛЮС,
ADDWF    LSB,1       ;ПРИБАВЛЯЕМ.
BTFS    STATUS,0     ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕНОС,
INCF     LSBH,1      ;УВЕЛИЧИМ СТАРШИЙ БАЙТ.
GOTO     $+6         ;НА ВЫДЕЛЕНИЕ.
BCF      KOP,4       ;СБРОСИМ БИТ ЗНАКА.
MOVWF    KOP         ;ВЫЧТЕМ
SUBWF    LSB,1       ;ИЗ МЛАДШЕГО БАЙТА.
BTFS    STATUS,0     ;ЕСЛИ НЕТ ПЕРЕНОСА,
DEC     LSBH,1       ;УМЕНЬШИМ СТАРШИЙ БАЙТ.
MOVWF    LSB         ;ВЫДЕЛИМ ДЕСЯТЫЕ.
ANDLW    B'00001111' ;ЗАМАСКИРУЕМ.
CALL     DESATI      ;ПЕРЕКОДИРУЕМ С ОКРУГЛЕНИЕМ.
MOVWF    DST         ;ЗАПИШЕМ В РЕГИСТР ДЕСЯТЫХ.
MOVLW    .4          ;СДВИГОМ ВПРАВО НА 4 РАЗРЯДА
MOVWF    COUN        ;
BCF      STATUS,0    ;ВЫДЕЛИМ ЦЕЛУЮ ЧАСТЬ.
RRF      LSBH,1      ;
RRF      LSB,1       ;
DECFSZ   COUN,1     ;
GOTO     $-4         ;
```

;=====

; 14. СРАВНЕНИЕ С УСТАНОВКОЙ 2.

;=====

COMP

```
MOVLW    .37         ;ЕСЛИ ИЗМЕРЕННАЯ ТЕМПЕРАТУРА
SUBWF    LSB,0       ;БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНА 37,
BTFS    STATUS,0     ;ТО
GOTO     COMP01      ;ВКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
```

```

      BSF      PORTA, 4      ;ИНАЧЕ ВЫКЛЮЧИМ СВЕТОДИОД.
      GOTO     BOL          ;НА СРАВНЕНИЕ.

COMP01
      BSF      FLAG, 0      ;ВКЛЮЧИТЬ СВЕТОДИОД.

BOL
      MOVFW    LSBZ         ;ЕСЛИ СОХРАНЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ
      SUBWF    LSB, 0       ;БОЛЬШЕ ИЗМЕРЕННОГО,
      BTFSS    STATUS, 0    ;ТО СОХРАНЕНИЯ НЕТ.
      GOTO     ZAPIN        ;ПЕРЕПИШЕМ.
      BTFSS    STATUS, 2    ;ЕСЛИ РАВЕНСТВО ЦЕЛЫХ,
      GOTO     $+5          ;
      MOVFW    DSTZ         ;ТО ПРОВЕРИМ ДЕСЯТЫЕ.
      SUBWF    DST, 0       ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ
      BTFSS    STATUS, 0    ;ИЛИ РАВНО,
      GOTO     ZAPIN        ;
      MOVFW    LSB         ;ТО СОХРАНИМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ
      MOVWF    LSBZ        ;ЦЕЛЫХ
      MOVFW    DST         ;И ДЕСЯТЫХ.
      MOVWF    DSTZ        ;

ZAPIN
      MOVFW    LSBZ         ;ПЕРЕКОДИРУЕМ СОХРАНЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ
      MOVWF    TEMP        ;ИЗ 2-ГО В 2_10-Е.
      CALL     BIDE         ;ТОЛЬКО ДО 99!
      MOVWF    DES         ;
      MOVFW    TEMP        ;
      MOVWF    EDI         ;
      GOTO     KNOP        ;ПРОВЕРИМ КНОПКУ.

;=====
; 15. ПЕРЕКОДИРОВКА ИЗ 2-ГО В 2_10.
;=====
BIDE
      CLRF     COUN         ;ПЕРЕКОДИРОВКА ДЕСЯТКОВ
      ADDLW    -.10        ;ОБНУЛЯЕМ СЧЕТЧИК.
      BTFSS    STATUS, 0    ;ВЫЧТЕМ 10.
      GOTO     $+4         ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕХОД ЧЕРЕЗ НОЛЬ,
      MOVWF    TEMP        ;ТО ЗАВЕРШАЕМ ПЕРЕКОДИРОВКУ.
      ;ИНАЧЕ ПЕРЕПИШЕМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ ВО
      ;ВРЕМЕННЫЙ.
      INCF     COUN, 1      ;УВЕЛИЧИМ СЧЕТЧИК.
      GOTO     $-5         ;ПОВТОРИМ ВЫЧИТАНИЕ.
      MOVFW    COUN        ;ЗНАЧЕНИЕ СЧЕТЧИКА (РАВНО ЧИСЛУ ДЕСЯТКОВ)
      ;ПЕРЕПИШЕМ В РАБОЧИЙ РЕГИСТР.
      RETURN              ;ВЕРНЕМСЯ.

;=====
; 16. ЗАДЕРЖКА мкс, УМНОЖЕННАЯ НА 4.
;=====
X4
      ADDLW    -1          ;
      BTFSS    STATUS, 2    ;
      GOTO     $-2         ;
      RETURN              ;

;=====
; 17. ПРОВЕРКА КНОПКИ.
;=====
KNOP
      BTFSC    FLAG, 3      ;ЕСЛИ РАНЕЕ БЫЛА НАЖАТА КНОПКА,
      GOTO     $+4         ;ТО ИДЕМ НА СБРОС.

```

```

BTFS    PORTB, 0      ; ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
BSF      FLAG, 3      ; ПОСТАВИМ ФЛАГ.
GOTO     IND          ; НА ПЕРЕЗАПИСЬ.
BTFS    PORTB, 0      ; ПОКА КНОПКА НАЖАТА,
GOTO     IND          ; ТО СБРОСА НЕТ.
CLRF     EDI          ; ОБНУЛЕНИЕ РЕГИСТРОВ
CLRF     DES          ; И ФЛАГОВ.
CLRF     DST
CLRF     DSTZ
CLRF     LSBZ
BCF      FLAG, 0
BCF      FLAG, 3

```

```

; =====
; 18. ПЕРЕЗАПИСЬ В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
; =====

```

```

IND
    MOVLW    .240      ; ПУСТО.
    MOVWF    R1        ;
    MOVWF    R2        ;
    MOVLW    .251      ; +
    MOVWF    R3        ;
    MOVFW    DES       ; ДЕСЯТКИ 1.
    MOVWF    R4        ;
    MOVFW    EDI       ; ЕДИНИЦЫ 1.
    MOVWF    R5        ;
    MOVLW    .252      ; ЗАПЯТАЯ 1.
    MOVWF    R6        ;
    MOVFW    DSTZ      ; ДЕСЯТЫЕ 1.
    MOVWF    R7        ;
    MOVLW    .240      ; ПУСТО.
    MOVWF    R8        ;
    MOVWF    R9        ;
    MOVWF    R10       ;
    GOTO     JEK1      ; НА ИНДИКАЦИЮ.

```

```

; =====
END
; =====

```

Два терморегулятора

Устройство отличается от известных измерителей температуры на DS1820 [27] возможностью одновременной регулировки температуры в двух точках с точностью $\pm 0,5^\circ$ в интервале температур от -10 до $+85^\circ\text{C}$, малым временем реагирования 11,4 мс по сравнению с 1 с у прототипа. Устройство предназначено для работы с нагревателями и может быть использовано, например, для регулировки температуры в инкубаторе (выводной и инкубационный); аквариумах (видовой и нерестовый), в овощехранилищах в зимнее время или просто как измеритель температуры в доме и на улице.

Микроконтроллерный термометрический датчик DS1820 рассчитан на измерение температуры от -55 до $+125^\circ\text{C}$, но на границах предела точность измерения ухудшается до $\pm 2^\circ\text{C}$. Управление нагревателями выполняется по принципу цифрового компаратора.

На однорядном ЖК-дисплее индикатора можно одновременно наблюдать текущую температуру в двух точках, температуру в различных точках и ее установленное значение. Прием данных, их обработка и выдача на индикатор выполняются микроконтроллером PIC16F84A. Алгоритм работы программы микроконтроллера показан на рис. 45.

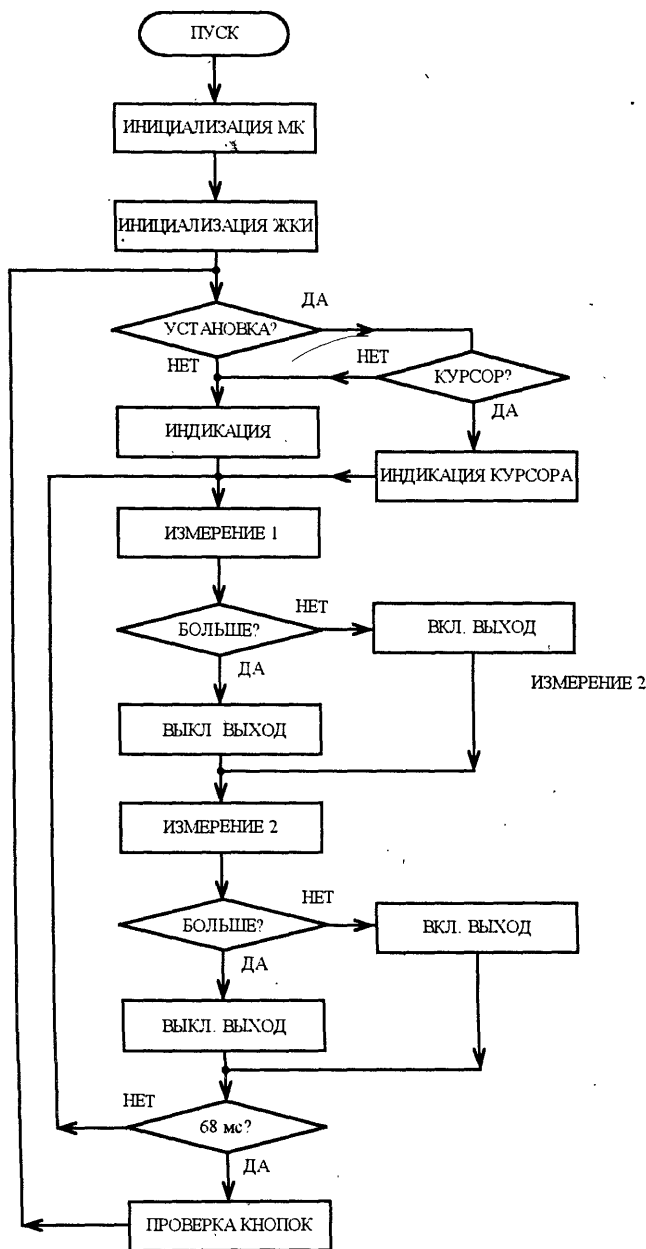


Рис. 45. Алгоритм работы программы «два терморегулятора»

После пуска и инициализации регистров микроконтроллера выполняется самая продолжительная инициализация ЖК-дисплея. Далее проверяется состояние флага установки. Если установки нет, то на индикацию выводятся значения регистров текущего режима. Если идет установка, то проверяется флаг курсора. Если флаг курсора установлен, то индицируется курсор. При установке индикация курсора и значений регистров индикации выполняется поочередно.

После индикации программа переходит к инициализации и считыванию температуры с первого датчика DS1820. Микроконтроллер принимает девять бит информации с кодом знака температуры в девятом бите и значением десятых долей температуры в первом бите. Если девятый бит равен единице, то знак измеренной температуры отрицательный. При единичном первом бите десятые равны пятерке. Двоичное значение принятой температуры сравнивается с установленной температурой. Если измеренная температура больше установленной, то выключается управляющий выход. В противном случае выход включается. Для отрицательных установок при понижении температуры управляющий выход включается. Далее двоичное значение температуры перекодируется в двоично-десятиричный код для индикации (на рис. 45 не показано).

Аналогично первому выполняются считывание температуры из второго датчика и установка второго управляющего выхода. Поскольку вывод на индикацию занимает довольно много времени (8 мс), то он выполняется после шести циклов считывания температуры через 68 мс. Когда счетчик циклов будет равен нулю, проверяется состояние кнопок управления и по установленному режиму заполняются регистры индикации. После этого цикл индикации и измерения температуры повторяется. Цикл измерения температуры и установка управляющих выходов обоих датчиков выполняются за 11,4 мс. Таким образом, управление каждым нагревателем будет выполняться минимум один раз за период сетевого напряжения.

Схема терморегулятора показана на рис. 46. Резистором R8 устанавливают необходимую контрастность изображения индикатора. Все блоки устройства включены по стандартной схеме и в пояснении не нуждаются.

Печатная плата терморегулятора показана на рис. 47, а расположение элементов на ней — рис. 48.

Датчики температуры DS1820 можно заменить любыми из серии DS18x20х (DS18x21х), за исключением датчиков DS18B20х, имеющих другую программу инициализации.

При регулировании температуры воздуха, например в инкубаторе, выводы датчика изолируют силиконовым герметиком, а при регулировании температуры жидкости герметиком изолируют и провода. Если регулируют большую температуру, то изоляцию выполняют эпоксидной смолой. В любом случае корпус датчика должен быть свободен от изоляции. Это увеличит скорость реагирования устройства на изменения температуры, а следовательно, и точность поддержания заданной температуры.

Во время испытаний датчик температуры при плюсовых температурах работал на расстоянии до 20 м от микроконтроллера, а при минусовых температурах — до 6 м. При измерении температуры около 100 °С датчики давали аб-

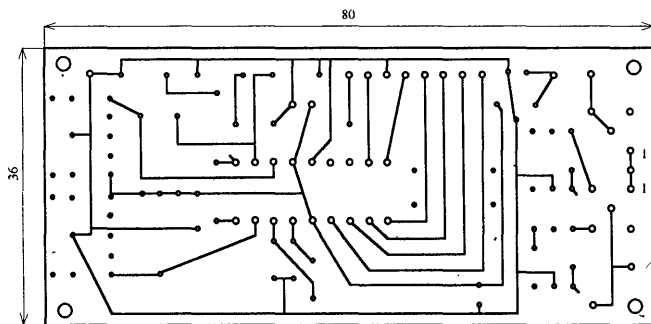


Рис. 47. Два терморегулятора. Печатная плата

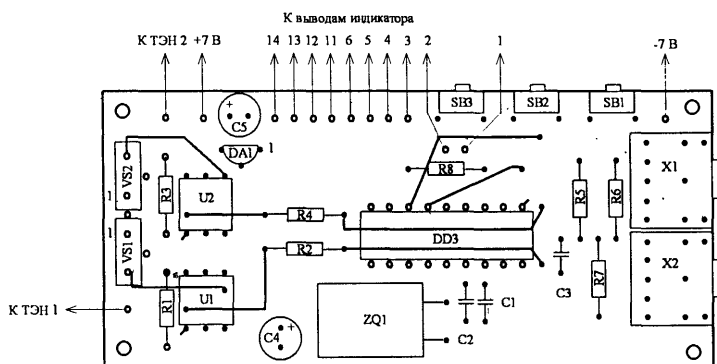


Рис. 48. Расположение элементов на плате

предела $-10...+85^{\circ}\text{C}$, потребуется введение поправки при установке значения температуры выключения нагревателя.

Работа с терморегулятором сводится к установке температуры регулирования для обоих датчиков. При включении устройства на дисплее появится значение температуры первого и второго датчика с указанием стрелочкой (>) номера датчика рис. 49. Нажатием кнопки «Режим» на дисплее последовательно будут появляться изображения, аналогичные показанным на рис. 50—53. На рис. 50, 51 левые цифры показывают текущую температуру соответствующих датчиков, а правые цифры — установленные значения температур. При включении режимов работы, показанных на рис. 52, 53, микроконтроллер переходит в режим установки. В этом режиме под устанавливаемым разрядом появляется мигающий курсор (на рисунках под знаком плюс). Кнопкой «Разряд» перемещают курсор по разрядам, а кнопкой «Установка» устанавливают необходимое значение температуры.

При установке нет ограничения по максимуму и минимуму, поэтому необходимо быть внимательным. Можно установить знак минус и не дожидаться включения нагревателя, и наоборот, установить температуру регулирования более $+125^{\circ}$ и не дожидаться выключения нагревателя. Во время установки сравнение температур не прекращается, поэтому нагреватели в это время же-

+23,5>1 +25,5>2

Рис. 49

+23,5>1 +47,5>ч

Рис. 50

>2 +49,5>ч

Рис. 51

УСТ.1 ±47,5>ч

Рис. 52

УСТ.2 ±49,5>ч

Рис. 53

лательно отключить. Поскольку установленные значения запоминаются в энергонезависимой памяти, то нагреватели можно подключить при выключенном напряжении.

При индикации и установке температур: для 100 в разряде десятков будет индикация двоеточия (:), для 110 — точка с запятой (;), для 120 — обратная стрелка (<).

```
;
; 2 ТЕРМОРЕГУЛЯТОРА.
; ТОЧНОСТЬ ИЗМЕРЕНИЯ ТЕМПЕРАТУРЫ — 0,5 ГРАДУСА..
; ЗАПИСЬ В ПАМЯТЬ УСТАНОВОК.
; ДАТЧИК ТЕМПЕРАТУРЫ — DS1820,
; ИНДИКАЦИЯ — 16x1 ЖКИ — LSD.
; РАЗРАБОТАЛ НИКОЛАЙ ЗАЕЦ
; ДЛЯ СВОБОДНОГО ИСПОЛЬЗОВАНИЯ РАДИОЛЮБИТЕЛЯМИ.
; п.ВЕЙДЕЛЕВКА, БЕЛГОРОДСКОЙ.
; saes@mail.ru
;
; ПРОГРАММА = 2TER.ASM
; ВЕРСИЯ: 31-07-04.
; АССЕМБЛЕР И ОТЛАДЧИК: MPLAB IDE, ВЕРСИЯ: 5.70.40.
;
```

```
#INCLUDE P16F84A.INC
__CONFIG 3FF1H
```

```
;=====
; ИСПОЛЬЗУЕТСЯ КВАРЦ ЧАСТОТОЙ 4,0 МГц.
;=====
; RB4-RB7 — ДАННЫЕ LCD,
; RB2 — RS, RB3 — E,
; RB1 — КНОПКА "РАЗРЯД".
; RB0 — КНОПКА "УСТАНОВКА",
; RA0 — ВХОД/ВЫХОД НА DS1820, 2.
; RA1 — ВЫХОД РЕГУЛИРОВКИ 1.
; RA2 — ВЫХОД РЕГУЛИРОВКИ 2.
; RA3 — КНОПКА "РЕЖИМ" (УСТАНОВКА — ТЕРМОМЕТР 1 — ТЕРМОМЕТР 2).
; RA4 — ВХОД/ВЫХОД НА DS1820, 1.
```

```
;=====
; СПЕЦ РЕГИСТРЫ.
```

```
;=====
INDF EQU 00H ;ДОСТУП К ПАМЯТИ ЧЕРЕЗ FSR.
TIMER0 EQU 01H ;TMR0.
OPTIONR EQU 81H ;OPTION (RPO=1).
PC EQU 02H ;СЧЕТЧИК КОМАНД.
STATUS EQU 03H ;РЕГИСТР СОСТОЯНИЯ АЛУ.
FSR EQU 04H ;РЕГИСТР КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
PORTA EQU 05H ;ПОРТ А ВВОДА/ВЫВОДА.
PORTB EQU 06H ;ПОРТ В ВВОДА/ВЫВОДА.
TRISA EQU 85H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА А.
TRISB EQU 86H ;НАПРАВЛЕНИЯ ДАННЫХ ПОРТА В.
INTCON EQU 0BH ;РЕГИСТР ФЛАГОВ ПРЕРЫВАНИЙ.
```

```
;=====
; РЕГИСТРЫ ОБЩЕГО НАЗНАЧЕНИЯ.
;=====
SOTY1 EQU 10H ;РЕГИСТР ЗНАКА 1.
DESY1 EQU 11H ;ДЕСЯТКИ 1.
```

EDIY1 EQU	12H	;ЕДИНИЦЫ ТЕМПЕРАТУРЫ 1.
DSTY1 EQU	13H	;ДЕСЯТЫЕ ТЕМПЕРАТУРЫ 1.
TYR1 EQU	14H	;УСТАНОВЛЕННАЯ ТЕМПЕРАТУРА 1 ДВОИЧНАЯ.
SOTY2 EQU	15H	;РЕГИСТР ЗНАКА 2.
DESY2 EQU	16H	;ДЕСЯТКИ 2.
EDIY2 EQU	17H	;ЕДИНИЦЫ ТЕМПЕРАТУРЫ 2.
DSTY2 EQU	18H	;ДЕСЯТЫЕ ТЕМПЕРАТУРЫ 2.
TYR2 EQU	19H	;УСТАНОВЛЕННАЯ ТЕМПЕРАТУРА 2 ДВОИЧНАЯ.
TEMP EQU	1AH	;ВРЕМЕННЫЙ.
ZAN EQU	1BH	;СЧЕТЧИК ПАУЗЫ.
COUN EQU	1CH	;СЧЕТЧИК БИТОВ.
LSB EQU	1DH	;РЕГИСТР ПРИЕМА ДАННЫХ ОТ DS.
COU EQU	1EH	;СЧЕТЧИК ПЕРЕСЧЕТА.
WTEMP EQU	20H	;ВРЕМЕННЫЙ.
STEMP EQU	21H	;ВРЕМЕННЫЙ.
FTEMP EQU	22H	;ВРЕМЕННЫЙ.
REID EQU	23H	;РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
KYPC EQU	24H	;КУРСОРА.
		;РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
R1 EQU	30H	;
R2 EQU	31H	;
R3 EQU	32H	;
R4 EQU	33H	;
R5 EQU	34H	;
R6 EQU	35H	;
R7 EQU	36H	;
R8 EQU	37H	;
R9 EQU	38H	;
R10 EQU	39H	;
R11 EQU	3AH	;
R12 EQU	3BH	;
R13 EQU	3CH	;
R14 EQU	3DH	;
R15 EQU	3EH	;
R16 EQU	3FH	;
		;РЕГИСТРЫ ИЗМЕРЕННЫХ ТЕМПЕРАТУР.
SOT2 EQU	40H	;ЗНАК 2.
EDI2 EQU	41H	;ЕДИНИЦЫ 2.
DES2 EQU	42H	;ДЕСЯТКИ 2.
DST2 EQU	43H	;ДЕСЯТЫЕ 2.
SOT1 EQU	44H	;ЗНАК 1.
EDI1 EQU	45H	;ЕДИНИЦЫ 1.
DES1 EQU	46H	;ДЕСЯТКИ 1.
DST1 EQU	47H	;ДЕСЯТЫЕ 1.

;=====

; ОПРЕДЕЛЕНИЕ БИТОВ СОСТОЯНИЯ РЕГИСТРОВ ФЛАГОВ.

;=====

FLAG EQU	48H	;
;	0-> ЗНАКА. 1-МИНУС.	
;	1-> СЧИТЫВАНИЯ 9 РАЗРЯДА.	
;	3-> КНОПКИ "УСТАНОВКА".	
;	4-> КНОПКИ "РЕЖИМ".	
;	5-> КНОПКИ "РАЗРЯД".	
;	6-> ЧЕРЕДОВАНИЯ КУРСОРА И ИНДИКАЦИИ.	
FLAG1 EQU	49H	;

Устройства, измеряющие температуру

```
;      0-> УСТАНОВКИ =1.
;      6-> УСТАНОВКИ 1 ТЕРМОМЕТРА.
;=====
DS2 EQU      0      ;ВЫХОД DS, 2.
DS1 EQU      4      ;ВЫХОД DS, 1.
YPR1 EQU     1      ;ВЫХОД УПРАВЛЕНИЯ 1.
YPR2 EQU     2      ;ВЫХОД УПРАВЛЕНИЯ 2.
RS EQU       2      ;КОМАНДА/ДАННЫЕ.
E EQU        3      ;СИНХРОНИЗАЦИЯ.
YCT EQU      0      ;УСТАНОВКА.
PAZ EQU      1      ;РАЗРЯД.
PEJ EQU      3      ;РЕЖИМ.
;=====
; 1. ПУСК.
;=====
      ORG 0
      GOTO   INIT
      NOP
      NOP
      NOP
      NOP
;=====
; 2. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ.
;=====
INIT
BSF STATUS,RP0      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
MOVLW B'00000000'
;
MOVWF OPTION_REG^80H ;ПОДТЯГИВАЮЩИЕ РЕЗИСТОРЫ ВКЛЮЧЕНЫ.
MOVLW B'00000000'    ;ПРЕРЫВАНИЯ ЗАПРЕЩЕНЫ.
MOVWF INTCON
;
MOVLW B'00011001'    ;0,3,4 - НА ВХОД.
MOVWF TRISA^80H
MOVLW B'00000011'    ;0,1 - НА ВХОД.
MOVWF TRISB^80H
BCF STATUS,RP0      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
CLRF TMR0            ;ВСЕ ОБНУЛЯЕМ И УСТАНОВЛИВАЕМ.
CLRF FLAG
CLRF FLAG1
CLRF PORTA
CLRF PORTB
CLRF REID
CLRF KYPC
MOVLW .6             ;ИНДИКАЦИЯ ЧЕРЕЗ 68 мс.
MOVWF COU
;
CALL АКТ             ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
;=====
; 3. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ ЖКИ.
;=====
JEKINI
      MOVLW 3      ;СБРОС.
      CALL JEKOMI  ;ПЕРЕДАЧА КОМАНДЫ.
      CALL STROB   ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
      MOVLW 3      ;СБРОС.
      CALL JEKOMI  ;
      CALL STROB   ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
```

```

        MOVLW    3                ;
        CALL     JEKOMI           ;
        CALL     STROB            ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
        MOVLW    10              ;ЗАПРЕТ СДВИГА ИЗОБРАЖЕНИЯ
        CALL     JEKOMI           ;
        CALL     STROB            ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
        MOVLW    06              ;ИНКРЕМЕНТИРОВАНИЕ ПОЗИЦИИ КУРСОРА.
        CALL     JEKOMI           ;
        CALL     STROB            ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
        MOVLW    01              ;СТИРАНИЕ ДИСПЛЕЯ.
        CALL     JEKOMI           ;
        CALL     STROB            ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
        MOVLW    28              ;ФОРМАТ ОБМЕНА: 4 РАЗР., 5x7, 2 СТРОКИ.
        CALL     JEKOMI           ;
        CALL     STROB            ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
        MOVLW    28              ;
        CALL     JEKOMI           ;
        CALL     STROB            ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
        MOVLW    0C              ;ВКЛЮЧЕНИЕ ДИСПЛЕЯ, ЗАПРЕТ КУРСОРА.
        CALL     JEKOMI           ;
        CALL     STROB            ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
        GOTO     JEKI            ;НА ИНДИКАЦИЮ.

PAUSA
        MOVLW    .25
        MOVWF    ZAN

PAUS
        MOVLW    .255
        ADDLW    -1
        BTFSS    STATUS,2
        GOTO     $-2
        DECFSZ   ZAN,1
        GOTO     PAUS
        "RETURN

JEKOMI
        MOVWF    TEMP            ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
        ANDLW    B'11110000'    ;ЗАМАСКИРУЕМ МЛАДШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
        MOVWF    PORTB          ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
        CALL     STROB            ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
        CALL     PAUSA           ;ПАУЗА.
        MOVWF    TEMP
        SWAPF    TEMP,W          ;ПОМЕНЯЕМ МЕСТАМИ ПОЛУБАЙТЫ.
        ANDLW    B'11110000'    ;ЗАМАСКИРУЕМ СТАРШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
        MOVWF    PORTB          ;ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
        CALL     STROB            ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
        CALL     PAUSA           ;ПАУЗА.
        RETURN

;=====
; 4. ВЫБОР РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
;=====
VUBOR
        BTFSS    PORTA,PEJ      ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
        RETURN    ;ТО ВЫБОРА НЕТ.
        BCF      FLAG,4         ;СБРОС ФЛАГА РЕЖИМА.
        MOVWF    REID           ;ПО НОМЕРУ
        ADDWF    PC,1           ;ВЫБИРАЕМ ИНДИКАЦИЮ.

```

```

GOTO      IND12      ;ТЕМПЕРАТУРА 1-2.
GOTO      IND1Y      ;1-УСТАНОВКА.
GOTO      IND2Y      ;2-УСТАНОВКА.
GOTO      INDY1      ;УСТАНОВКА 1.
GOTO      INDY2      ;УСТАНОВКА 2.
;=====
; 5. ВЫБОР РАЗРЯДА УСТАНОВКИ.
;=====
УСТА
BTFS      PORTB,УСТ   ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
RETURN    ;ТО ВЫБОРА НЕТ.
BTFS      FLAG1,0     ;ЕСЛИ НЕТ УСТАНОВКИ,
RETURN    ;ТО КНОПКА НЕ РАБОТАЕТ.
BCF       FLAG,3      ;СБРОС ФЛАГА РЕЖИМА.
MOVF      KYPE,PC     ;ПО КУРСОРУ
ADDWF     PC,1        ;НАХОДИМ РАЗРЯД.
GOTO      YC0         ;ЗНАК 1.
GOTO      YC1         ;ДЕСЯТКИ 1.
GOTO      YC2         ;ЕДИНИЦЫ 1.
GOTO      YC4         ;ДЕСЯТИЧНЫЕ 1.
;=====
; 6. ТАБЛИЦЫ ПЕРЕВОДА ДЕСЯТКОВ В ДВОИЧНОЕ ЧИСЛО.
;=====
DEBIN
ADDWF     PC,1        ;
RETLW     .0
RETLW     .10
RETLW     .20
RETLW     .30
RETLW     .40
RETLW     .50
RETLW     .60
RETLW     .70
RETLW     .80
RETLW     .90
RETLW     .100
RETLW     .110
RETLW     .120
;=====
; 7. ФОРМИРОВАНИЕ СТРОБИРУЮЩЕГО ИМПУЛЬСА.
;=====
STROB
BSF       PORTB,E     ;ВКЛЮЧАЕМ СТРОБ-ИМПУЛЬС.
NOP
BCF       PORTB,E     ;ВЫКЛЮЧАЕМ СТРОБ.
RETURN    ;ВЕРНЕМСЯ.
;=====
; 8. ПЕРЕДАЧА КОМАНДЫ В ЖКИ.
;=====
ЖЕКОМ
MOVF      TEMP,PC     ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
ANDLW     B'11110000' ;ЗАМАСКИРУЕМ МЛАДШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
MOVF      PORTB,PC    ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
CALL      STROB       ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
CALL      PUS         ;ПАУЗА.

```

```

MOVFW TEMP ;
SWAPF TEMP,W ;
ANDLW B'11110000' ;ЗАМАСКИРУЕМ СТАРШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
MOVWF PORTB ;ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.

PUS
    MOVLW .255 ;1 мс.
    ADDLW -1
    BTFSS STATUS,2
    GOTO $-2
    RETURN

PUSO
    MOVLW .10 ;40 мкс.
    ADDLW -1
    BTFSS STATUS,2
    GOTO $-2
    RETURN

;=====
; 9. ЗАПИСЬ ДАННЫХ В ЖКИ.
;=====
JEDAT
    MOVWF TEMP ;ПЕРЕПИШЕМ ЗНАЧЕНИЕ ВО ВРЕМЕННЫЙ РЕГИСТР.
    ANDLW B'11110000' ;ЗАМАСКИРУЕМ МЛАДШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
    ADDLW 30 ;ПЕРЕВОД В КОД ASCII, ТОЛЬКО ДЛЯ ЦИФР!
    MOVWF PORTB ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
    BSF PORTB,RS ;УСТАНОВИМ R/S НА РАЗРЕШЕНИЕ ЗАПИСИ
ДАННЫХ.
    CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
    CALL PUSO ;ПАУЗА ДЛЯ ОСВОБОЖДЕНИЯ ЖКИ ОТ ЦИКЛА
ЗАПИСИ.
    MOVFW TEMP ;
    SWAPF TEMP,0 ;ПОМЕНЯЕМ МЕСТАМИ ПОЛУБАЙТЫ.
    ANDLW B'11110000' ;ЗАМАСКИРУЕМ СТАРШИЕ РАЗРЯДЫ ПОД НОЛЬ.
    MOVWF PORTB ;ОСТАЛЬНЫЕ РАЗРЯДЫ ПЕРЕПИШЕМ В ПОРТ "В".
    BSF PORTB,RS ;УСТАНОВИМ R/S НА РАЗРЕШЕНИЕ ЗАПИСИ
ДАННЫХ.
    CALL STROB ;ПРОСТРОБИРУЕМ.
    GOTO PUSO ;ПАУЗА.

;=====
; 10. ВЫВОД ЗНАЧЕНИЙ РЕГИСТРОВ НА ИНДИКАЦИЮ.
;=====
JEKI
    BTFSS FLAG1,0 ;ЕСЛИ НЕТ УСТАНОВКИ,
    GOTO $+3 ;ТО ПРОПУСКАЕМ ИНДИКАЦИЮ КУРСОРА.
    BTFSS FLAG,6 ;ЕСЛИ НЕ БЫЛО ИНДИКАЦИИ КУРСОРА,
    GOTO JEKYC ;ТО ПРОИНДИЦИРУЕМ.
    MOVLW 02 ;ВОЗВРАТ КУРСОРА В ИСХОДНОЕ СОСТОЯНИЕ.
    CALL JEKOM ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
    MOVLW B'10000000' ;КУРСОР НА 0 ПОЗИЦИЮ ПЕРВОЙ СТРОКИ.
    CALL JEKOM ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
    MOVLW .8 ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО ЗНАКОМЕСТ.
    MOVWF COUN ;
    MOVLW R1 ;АДРЕС ПЕРВОГО РЕГИСТРА ИНДИКАЦИИ.
    MOVWF FSR ;ПО КОСВЕННОЙ АДРЕСАЦИИ.
    MOVFW INDF ;ИНДИЦИРУЕМ ЗНАЧЕНИЕ.

```



```

CALL      JEDAT      ;
DECF      COUN,1      ;УМЕНЬШАЕМ СЧЕТЧИК.
BTFSC     STATUS,2    ;ЕСЛИ УЖЕ 0,
GOTO      $+3         ;ТО ПЕРЕХОДИМ НА ВТОРУЮ СТРОКУ.
INCF      FSR,1       ;ИНАЧЕ ПРОИНДИЦИРУЕМ СЛЕДУЮЩИЙ
GOTO      $-6         ;РЕГИСТР.
MOVLW     B'11000000' ;ВТОРАЯ СТРОКА (УСЛОВНО 2x8).0x0C0 ;
CALL      JEKOM       ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
MOVLW     .8          ;ИНДИКАЦИЯ АНАЛОГИЧНА
MOVWF     COUN        ;ИНДИКАЦИИ ПЕРВОЙ СТРОКИ.
INCF      FSR,1       ;
MOVWF     INDF        ;
CALL      JEDAT      ;
DECF      COUN,1      ;
BTFSS     STATUS,2    ;
GOTO      $-5         ;
BCF       FLAG,6      ;СЛЕДУЮЩАЯ ИНДИКАЦИЯ — КУРСОРА.
GOTO      INIDS1      ;НА ИНИЦИАЛИЗАЦИЮ DS.
;=====
; 11. ИНДИКАЦИЯ КУРСОРА.
;=====
JEKYC
MOVLW     .14         ;РАЗРЕШАЕМ МИГАНИЕ КУРСОРА.
CALL      JEKOM       ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
CALL      JEKYK       ;НА ВЫБОР МИГАЮЩЕГО РАЗРЯДА.
CALL      JEKOM       ;ЗАПИШЕМ КОМАНДУ.
BSF       FLAG,6      ;СЛЕДУЮЩАЯ ИНДИКАЦИЯ — РАЗРЯДОВ.
GOTO      INIDS1      ;НА ИНИЦИАЛИЗАЦИЮ DS.
JEKYK
MOVWF     KYPС        ;РЕГИСТР КУРСОРА В РАБОЧИЙ.
ADDWF     PC,1        ;ВТОРАЯ СТРОКА (УСЛОВНО 2x8) 0x0C0;
RETLW     0xC0        ;ЗНАК.
RETLW     0xC1        ;ДЕСЯТКИ.
RETLW     0xC2        ;ЕДИНИЦЫ.
RETLW     0xC4        ;ДЕСЯТЫЕ.
;=====
; 12. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ DS 1.
;=====
INIDS1
CALL      HYL1        ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
MOVLW     0xCC        ;ПРОПУСК ПОСЫЛА НОМЕРА DS.
CALL      POSIL1      ;ПОШЛЕМ.
MOVLW     0x44        ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
CALL      POSIL1      ;ПОШЛЕМ.
GOTO      ПРИЕМ1      ;НА ПРИЕМ ТЕМПЕРАТУРЫ.
HYL1
CALL      WUX1        ;ВЫХОД НУЛЯ.
MOVLW     .125        ;НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС
ADDLW     -1          ;= 500 мкс.
BTFSS     STATUS,2    ;
GOTO      $-2         ;
CALL      WХ01        ;ВЫХОД ЕДИНИЦЫ.
MOVLW     .125        ;ИМПУЛЬС =
ADDLW     -1          ;500 мкс.
BTFSS     STATUS,2    ;

```

```

GOTO      $-2      ;
RETURN

;=====
; 13. ИЗМЕНЕНИЕ ВХОДА НА ПРИЕМ/ПЕРЕДАЧУ.
;=====
WUX1
    BCF      PORTA,DS1      ;КОРОТКИЙ ЗАПРОС.
    BSF      STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
    BCF      TRISA^80H,DS1 ;НА ВЫХОД.
    BCF      STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
    RETURN

WX01
    BSF      STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
    BSF      TRISA^80H,DS1 ;НА ВХОД.
    BCF      STATUS,5      ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
    RETURN

;=====
; 14. ПРИЕМ 9 БИТ ИЗ DS 1.
;=====
PRIEM1
    CALL     HYL1          ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
    MOVLW    0xCC          ;ПРОПУСК НОМЕРА.
    CALL     POSIL1        ;ПОСЫЛ.
    MOVLW    0xBE          ;ЧТЕНИЕ ТЕМПЕРАТУРЫ ИЗ БЛОКНОТА.
    CALL     POSIL1        ;ПОСЫЛ.
    CALL     PRIE1         ;НА ПРИЕМ.
    BSF      FLAG,1        ;УСТАНОВИМ 9 БИТ.
    CALL     PRI1          ;И ПРИЕМ ЕГО.
    BCF      FLAG,1        ;СБРОСИМ ФЛАГ.
    BTFSS    TEMP,DS1      ;ЕСЛИ ПРИНЯТЫЙ БИТ = 0,
    BCF      FLAG,0        ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ ПЛЮСА.
    BTFSC    TEMP,DS1      ;
    BSF      FLAG,0        ;ИЛИ МИНУСА.
    BTFSS    FLAG,0        ;ПРОПУСТИМ, ЕСЛИ МИНУС.
    GOTO     CXET1         ;ПОСЧИТАЕМ.
    COMF     LSB,0         ;ИНВЕРТИРУЕМ.
    ADDLW    .1            ;ПРИБАВИМ 1 И ПОЛУЧИМ
    MOVWF    LSB           ;ОТРИЦАТЕЛЬНЫЕ ДАННЫЕ.
    GOTO     CXET1         ;НА ПЕРЕСЧЕТ.

PRIE1
    MOVLW    .8            ;
    MOVWF    COUN          ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
    CLRF     LSB           ;ОБНУЛИМ РЕГИСТР ПРИЕМА.

PRI1
    CALL     WUX1          ;ВЫДАЕМ КОРОТКИЙ НОЛЬ И ЖДЕМ ОТКЛИКА.
    CALL     WX01          ;НА ПРИЕМ.
    MOVLW    .2            ;ЗАДЕРЖКА
    CALL     X4            ;8 мкс.
    MOVWF    PORTA         ;ПЕРЕПИШЕМ
    MOVWF    TEMP          ;ЗНАЧЕНИЕ ПОРТА.
    BTFSC    FLAG,1        ;ЕСЛИ ЭТО 9 БИТ,
    RETURN   ;ВЕРНЕМСЯ.
    BTFSS    TEMP,DS1      ;
    BCF      STATUS,0      ;УСТАНОВИМ БИТ ПРИЕМА В НОЛЬ.
    BTFSC    TEMP,DS1      ;

```

Устройства, измеряющие температуру

```

BSF      STATUS,0      ;ИЛИ ЕДИНИЦУ.
RRF      LSB,1         ;ЗАПИШЕМ В РЕГИСТР.
MOVLW    .15           ;ПАУЗА 60 мкс.
CALL     X4            ;
DECFSZ   COUN,1        ;УМЕНЬШИМ СЧЁТЧИК.
GOTO     PRI1          ;ПОВТОРИМ ПРИЕМ.
RETURN   ;ВЕРНЕМСЯ.

;=====
; 15. ЗАДЕРЖКА мкс, УМНОЖЕННАЯ НА 4.
;=====
X4
ADDLW    -1            ;
BTFS     STATUS,2      ;
GOTO     $-2           ;
RETURN   ;

;=====
; 16. ПОСЫЛ КОМАНДЫ В DS 1.
;=====
POS11
MOVWF    TEMP          ;ПЕРЕПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ.
MOVLW    .8            ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
MOVWF    COUN          ;
POS11
RRF      TEMP,1        ;ВЫТОЛКНЕМ МЛАДШИЙ БИТ.
BTFS     STATUS,0      ;ЕСЛИ ОН НУЛЕВОЙ,
GOTO     W01           ;ПОШЛЕМ ИМПУЛЬС НУЛЯ.
GOTO     W11           ;ИЛИ ЕДИНИЦЫ.
POS1
DECFSZ   COUN,1        ;УМЕНЬШАЕМ СЧЁТЧИК.
GOTO     POS11         ;НА СЛЕДУЮЩИЙ БИТ.
RETURN   ;ВОЗВРАТ.
W01
CALL     WUX1          ;УСТАНОВИМ ВЫХОД В НОЛЬ.
MOVLW    .15           ;УДЕРЖИВАЕМ 60 мкс.
CALL     X4            ;
CALL     WX01          ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
GOTO     POS1          ;ПОВТОРИМ.
W11
CALL     WUX1          ;КОРОТКИЙ НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС.
CALL     WX01          ;НА ВХОД = 1 НА ВЫХОДЕ.
MOVLW    .15           ;УДЕРЖИВАЕМ 60 мкс.
CALL     X4            ;
GOTO     POS1          ;ПОВТОРИМ.

;=====
; 17. СЧЕТ 1.
;=====
CXET1
MOVLW    .251          ;ПО УМОЛЧАНИЮ
MOVWF    SOT1          ;ЗНАК ПЛЮС.
BTFS     FLAG,0        ;ЕСЛИ 9 РАЗРЯД = 1,
GOTO     $+3           ;
MOVLW    .253          ;ТО УСТАНОВИМ ЗНАК МИНУС.
MOVWF    SOT1          ;
CALL     COMP1         ;СРАВНИМ С УСТАНОВКОЙ.
BCF      STATUS,0      ;

```

```

RRF      LSB,1      ;ДЕЛИМ ТЕМПЕРАТУРУ НА 2.
BTFSS    STATUS,0   ;ЕСЛИ МЛАДШИЙ РАЗРЯД = 1,
GOTO     $+4         ;
MOVLW    .5         ;ТО ДЕСЯТЫЕ
MOVWF    DST1        ;РАВНЫ 5.
GOTO     $+2         ;
CLRF     DST1        ;ИЛИ = 0.
MOVWF    LSB         ;ПЕРЕКОДИРУЕМ ТЕКУЩЕЕ ЗНАЧЕНИЕ
MOVWF    TEMP        ;ИЗ 2-ГО В 2_10-Е.
CALL     BIDE        ;ТОЛЬКО ДО 99!
MOVWF    DES1        ;ЗАПИШЕМ В ДЕСЯТКИ.
MOVWF    TEMP        ;ОСТАТОК>
MOVWF    EDI1        ;В ЕДИНИЦЫ.
GOTO     INIDS2      ;ИЗМЕРЯЕМ ТЕМПЕРАТУРУ В 2.

```

;=====

; 18. КОММУТАТОР.

;=====

PQSLA

```

DECFSZ   COU,1      ;
GOTO     INIDS1     ;ИЗМЕРЯЕМ ТЕМПЕРАТУРУ В 1.
MOVLW    .6         ;ИНДИКАЦИЯ ЧЕРЕЗ 68 мс.
MOVWF    COU        ;
CALL     КНОР       ;ПРОВЕРИМ КНОПКИ.
GOTO     JEKI       ;НА ИНДИКАЦИЮ.

```

;=====

; 19. СРАВНЕНИЕ С УСТАНОВКОЙ 1.

;=====

COMP1

```

MOVLW    .251       ;ЕСЛИ ЗНАК ПЛЮС,
SUBWF    SOTY1,0    ;
BTFSS    STATUS,2   ;ТО ПРОПУСКАЕМ.
GOTO     COMIN      ;ИНАЧЕ ИДЕМ НА МИНУС.
MOVWF    SOT1       ;ЕСЛИ ТЕМПЕРАТУРА МИНУСОВАЯ,
SUBWF    SOTY1,0    ;А УСТАНОВКА ПЛЮСОВАЯ,
BTFSS    STATUS,0   ;
GOTO     COPM       ;ТО ВКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.
MOVWF    TYR1       ;СРАВНИМ ИЗМЕРЕННОЕ ЗНАЧЕНИЕ
SUBWF    LSB,0      ;И УСТАНОВЛЕННОЕ.
SKPNC    ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО,
GOTO     COP        ;ТО ИДЕМ ВЫКЛЮЧАТЬ ВЫХОД.
BSF      PORTA,YPR1 ;ИЛИ ВКЛЮЧИМ ЕГО.
RETURN

```

COP

```

BCF      PORTA,YPR1 ;ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
RETURN

```

COMIN

```

MOVWF    SOTY1      ;ЕСЛИ ТЕМПЕРАТУРА ПЛЮСОВАЯ,
SUBWF    SOT1,0     ;А УСТАНОВКА МИНУСОВАЯ,
BTFSS    STATUS,0   ;
GOTO     COP        ;ТО ВЫКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.
MOVWF    TYR1       ;
SUBWF    LSB,0      ;
SKPNC    ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО,
GOTO     COPM       ;ТО ВКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.
BCF      PORTA,YPR1 ;ВЫКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.

```

```

RETURN
CORM
    BSF        PORTA, YPR1      ;ВКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.
    RETURN
;=====
; 20. ПРОВЕРКА КНОПОК.
;=====
КНОП
    BTFSC      FLAG, 3          ;ЕСЛИ РАНЕЕ БЫЛА НАЖАТА КНОПКА,
    CALL       YCTA            ;ТО ИДЕМ НА УСТАНОВКУ РАЗРЯДА.
    BTFSS      PORTB, YCT      ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
    BSF        FLAG, 3          ;ПОСТАВИМ ФЛАГ.
    BTFSC      FLAG, 5          ;ЕСЛИ РАНЕЕ БЫЛА НАЖАТА КНОПКА,
    CALL       KURCY           ;ТО ИДЕМ НА УСТАНОВКУ КУРСОРА.
    BTFSS      PORTB, PAZ      ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
    BSF        FLAG, 5          ;ПОСТАВИМ ФЛАГ.
    BTFSS      PORTA, PEJ      ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
    BSF        FLAG, 4          ;ПОСТАВИМ ФЛАГ.
    BTFSS      FLAG, 4          ;ЕСЛИ КНОПКА НЕ БЫЛА НАЖАТА,
    GOTO       VUBOR           ;ТО ИДЕМ НА ВЫБОР РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
    BTFSS      PORTA, PEJ      ;ЕСЛИ КНОПКА НАЖАТА,
    GOTO       VUBOR           ;ТО ИДЕМ НА ВЫБОР РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
    BCF        FLAG, 4          ;СБРОСИМ ФЛАГ РЕЖИМА.
    INCF       REID, 1          ;ИЗМЕНЕНИЕ РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
    MOVLW      .5              ;5 РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
    SUBWF      REID, 0          ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ,
    BTFSS      STATUS, 2        ;ТО ПОЙДЕМ НА СБРОС.
    GOTO       VUBOR           ;НА ЗАПИСЬ В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
    CLRF       REID            ;СБРОС РЕЖИМА.
    BCF        FLAG1, 0         ;СБРОС УСТАНОВКИ.
    GOTO       VUBOR           ;НА ВЫБОР РЕЖИМА ИНДИКАЦИИ.
;=====
; 21. УСТАНОВКА КУРСОРА (ВЫБОР РАЗРЯДА УСТАНОВКИ) .
;=====
КУРСУ
    BTFSS      FLAG1, 0         ;УСТАНОВКА ВОЗМОЖНА,
    RETURN     ;ЕСЛИ ИНДИКАЦИЯ УСТАНОВКИ.
    BTFSS      PORTB, PAZ      ;ПРИ НАЖАТОЙ КНОПКЕ
    RETURN     ;УСТАНОВКА НЕ МЕНЯЕТСЯ.
    BTFSS      FLAG, 5          ;ПРОДУВЛИРУЕМ СОСТОЯНИЕ
    RETURN     ;ФЛАГА.
    BCF        FLAG, 5          ;СБРОСИМ ЕГО.
    INCF       KURC, 1          ;ПРИБАВИМ ЕДИНИЦУ В КУРСОР.
    MOVLW      .4              ;НЕ БОЛЕЕ 4.
    SUBWF      KURC, 0          ;
    SKPC       ;
    RETURN     ;
    CLRF       KURC            ;ИНАЧЕ ОБНУЛИМ КУРСОР.
    RETURN     ;
;=====
; 22. УСТАНОВКА.
;=====
YC0
    BTFSS      FLAG1, 6         ;ЕСЛИ ИДЕТ УСТАНОВКА 2,
    GOTO       YC02            ;ТО УСТАНОВИМ 2 ТЕМПЕРАТУРУ.

```

```

YC01
    MOVLW      .251          ;ЕСЛИ БЫЛ
    SUBWF      SOTY1,0       ;ЗНАК ПЛЮС,
    BTFSS      STATUS,2      ;
    GOTO        $+4          ;
    MOVLW      .253          ;ТО УСТАНОВИМ ЗНАК МИНУС.
    MOVWF      SOTY1         ;
    RETURN     ;ВЕРНЕМСЯ.
    MOVLW      .251          ;УСТАНОВИМ
    MOVWF      SOTY1         ;ЗНАК ПЛЮС.
    RETURN     ;ВЕРНЕМСЯ.

YC02
    MOVLW      .251          ;ЕСЛИ БЫЛ
    SUBWF      SOTY2,0       ;ЗНАК ПЛЮС,
    BTFSS      STATUS,2      ;
    GOTO        $+4          ;
    MOVLW      .253          ;ТО УСТАНОВИМ ЗНАК МИНУС.
    MOVWF      SOTY2         ;
    RETURN     ;ВЕРНЕМСЯ.
    MOVLW      .251          ;УСТАНОВИМ
    MOVWF      SOTY2         ;ЗНАК ПЛЮС.
    RETURN     ;ВЕРНЕМСЯ.

YC1
    BTFSS      FLAG1,6       ;ЕСЛИ ИДЕТ УСТАНОВКА 2,
    GOTO        YC12         ;ТО УСТАНОВИМ 2 ТЕМПЕРАТУРУ.

YC11
    INCF        DESY1,1       ;УВЕЛИЧИМ ДЕСЯТКИ 1.
    MOVLW      .13           ;НЕ БОЛЕЕ 12.
    SUBWF      DESY1,0       ;
    SKPNC      ;
    CLRF        DESY1        ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ, ТО ОБНУЛИМ.
    GOTO        PERY1        ;НА ПЕРЕСЧЕТ ДВОИЧНОГО ЧИСЛА 1.

YC12
    INCF        DESY2,1       ;УВЕЛИЧИМ ДЕСЯТКИ 2.
    MOVLW      .13           ;НЕ БОЛЕЕ 12.
    SUBWF      DESY2,0       ;
    SKPNC      ;
    CLRF        DESY2        ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ, ТО ОБНУЛИМ.
    GOTO        PERY2        ;НА ПЕРЕСЧЕТ ДВОИЧНОГО ЧИСЛА 2.

YC2
    BTFSS      FLAG1,6       ;ЕСЛИ ИДЕТ УСТАНОВКА 2,
    GOTO        YC22         ;ТО УСТАНОВИМ 2 ТЕМПЕРАТУРУ.

YC21
    INCF        EDIY1,1       ;УВЕЛИЧИМ ЕДИНИЦЫ.
    MOVLW      .10           ;НЕ БОЛЕЕ 9.
    SUBWF      EDIY1,0       ;
    SKPNC      ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО 10,
    CLRF        EDIY1        ;ТО ОБНУЛИМ.
    GOTO        PERY1        ;НА ПЕРЕСЧЕТ ДВОИЧНОГО ЧИСЛА 1.

YC22
    INCF        EDIY2,1       ;УВЕЛИЧИМ ЕДИНИЦЫ.
    MOVLW      .10           ;НЕ БОЛЕЕ 9.
    SUBWF      EDIY2,0       ;
    SKPNC      ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО 10,
    CLRF        EDIY2        ;ТО ОБНУЛИМ.

```

Устройства, измеряющие температуру

```

GOTO      PERY2      ;НА ПЕРЕСЧЕТ ДВОИЧНОГО ЧИСЛА 2.
YC4
BTFSS     FLAG1,6     ;ЕСЛИ ИДЕТ УСТАНОВКА 2,
GOTO      YC42        ;ТО УСТАНОВИМ 2 ТЕМПЕРАТУРУ.
YC41
MOVLW     .5          ;ЕСЛИ БЫЛА
SUBWF     DSTY1,0     ;5,
BTFSS     STATUS,2    ;
GOTO      $+3         ;
CLRF      DSTY1       ;ТО ОБНУЛИМ.
RETURN    ;ВЕРНЕМСЯ.
MOVLW     .5          ;УСТАНОВИМ
MOVWF     DSTY1       ;5.
GOTO      PERY1       ;НА ПЕРЕСЧЕТ ДВОИЧНОГО ЧИСЛА 1.
YC42
MOVLW     .5          ;ЕСЛИ БЫЛА
SUBWF     DSTY2,0     ;5,
BTFSS     STATUS,2    ;
GOTO      $+3         ;
CLRF      DSTY2       ;ТО ОБНУЛИМ.
GOTO      PERY2       ;ВЕРНЕМСЯ.
MOVLW     .5          ;УСТАНОВИМ
MOVWF     DSTY2       ;5.
GOTO      PERY2       ;НА ПЕРЕСЧЕТ ДВОИЧНОГО ЧИСЛА 2.
PERY1
MOVWF     DESY1       ;ПЕРЕКОДИРУЕМ В ДВОИЧНЫЙ
CALL      DEBIN       ;КОД ДЕСЯТКИ.
ADDWF     EDIY1,0     ;ПРИБАВИМ ЕДИНИЦЫ
MOVWF     TYR1        ;И ПОЛУЧИМ ДВОИЧНОЕ ЧИСЛО.
MOVLW     .5          ;ДОБАВИМ ДЕСЯТЫЕ.
SUBWF     DSTY1,0     ;
RLF       TYR1,1      ;ЧИСЛО 1 ДЛЯ СРАВНЕНИЯ.
GOTO      ZAPIS
PERY2
MOVWF     DESY2       ;ПЕРЕКОДИРУЕМ В ДВОИЧНЫЙ
CALL      DEBIN       ;КОД ДЕСЯТКИ.
ADDWF     EDIY2,0     ;ПРИБАВИМ ЕДИНИЦЫ
MOVWF     TYR2        ;И ПОЛУЧИМ ДВОИЧНОЕ ЧИСЛО.
MOVLW     .5          ;ДОБАВИМ ДЕСЯТЫЕ.
SUBWF     DSTY2,0     ;
RLF       TYR2,1      ;ЧИСЛО 2 ДЛЯ СРАВНЕНИЯ.
GOTO      ZAPIS
;=====
; 23. ПЕРЕЗАПИСЬ В РЕГИСТРЫ ИНДИКАЦИИ.
;=====
IND12
BCF       FLAG1,0     ;СБРОС УСТАНОВКИ.
CALL      IND1        ;ИНДИКАЦИЯ ПЕРВОГО РЯДА.
GOTO      IND2        ;ВТОРОГО РЯДА.
IND1
MOVWF     SOT1        ;ЗНАК 1.
MOVWF     R1          ;
MOVWF     DES1        ;ДЕСЯТКИ 1.
MOVWF     R2          ;
MOVWF     EDI1        ;ЕДИНИЦЫ 1.

```

```

MOVWF      R3              ;
MOVLW      .252            ;ЗАПЯТАЯ 1.
MOVWF      R4              ;
MOVFW      DST1            ;ДЕСЯТЫЕ 1.
MOVWF      R5              ;
MOVLW      .14             ;>.
MOVWF      R6              ;
MOVLW      .1              ;1.
MOVWF      R7              ;
MOVLW      .240            ;ПУСТО.
MOVWF      R8              ;
RETURN

IND2
MOVFW      SOT2            ;ЗНАК 2.
MOVWF      R9              ;
MOVFW      DES2            ;ДЕСЯТКИ 2.
MOVWF      R10             ;
MOVFW      EDI2            ;ЕДИНИЦЫ 2.
MOVWF      R11             ;
MOVLW      .252            ;ЗАПЯТАЯ.
MOVWF      R12             ;
MOVFW      DST2            ;ДЕСЯТЫЕ 2.
MOVWF      R13             ;
MOVLW      .14             ;>.
MOVWF      R14             ;
MOVLW      .2              ;2.
MOVWF      R15             ;
MOVLW      .240            ;ПУСТО.
MOVWF      R16             ;
RETURN                ;НА ИНДИКАЦИЮ.

IND1Y
CALL      IND1            ;ПЕРВЫЙ РЯД.

IDY1
MOVFW      SOTY1           ;ЗНАК ДЛЯ 1 УСТАНОВКИ.
MOVWF      R9              ;
MOVFW      DESY1           ;ДЕСЯТКИ.
MOVWF      R10             ;
MOVFW      EDIY1           ;ЕДИНИЦЫ.
MOVWF      R11             ;
MOVLW      .252            ;ЗАПЯТАЯ.
MOVWF      R12             ;
MOVFW      DSTY1           ;ДЕСЯТЫЕ.
MOVWF      R13             ;
MOVLW      .14             ;>.
MOVWF      R14             ;
MOVLW      .73             ;У.
MOVWF      R15             ;
MOVLW      .240            ;ПУСТО.
MOVWF      R16             ;
RETURN                ;НА ИНДИКАЦИЮ.

IND2Y
MOVFW      SOT2            ;ЗНАК 2.
MOVWF      R1              ;
MOVFW      DES2            ;ДЕСЯТКИ 2.
MOVWF      R2              ;

```


Устройства, измеряющие температуру

	MOVFW	EDI2	;ЕДИНИЦЫ 2.
	MOVWF	R3	;
	MOVLW	.252	;ЗАПЯТАЯ.
	MOVWF	R4	;
	MOVFW	DST2	;ДЕСЯТЫЕ 2.
	MOVWF	R5	;
	MOVLW	.14	;>.
	MOVWF	R6	;
	MOVLW	.2	;2.
	MOVWF	R7	;
	MOVLW	.240	;ПУСТО.
	MOVWF	R8	;
IDY2	MOVFW	SOTY2	;ЗНАК ДЛЯ 2 УСТАНОВКИ.
	MOVWF	R9	;
	MOVFW	DESY2	;ДЕСЯТКИ 2.
	MOVWF	R10	;
	MOVFW	EDIY2	;ЕДИНИЦЫ 2.
	MOVWF	R11	;
	MOVLW	.252	;ЗАПЯТАЯ.
	MOVWF	R12	;
	MOVFW	DSTY2	;ДЕСЯТЫЕ 2.
	MOVWF	R13	;
	MOVLW	.14	;>.
	MOVWF	R14	;
	MOVLW	.73	;У.
	MOVWF	R15	;
	MOVLW	.240	;ПУСТО.
	MOVWF	R16	;
	RETURN		;НА ИНДИКАЦИЮ.
INDY1	BSF	FLAG1,0	;УСТАНОВКА.
	BSF	FLAG1,6	;ПЕРВЫЙ ДАТЧИК.
	MOVLW	.121	;У.
	MOVWF	R1	;
	MOVLW	.19	;С.
	MOVWF	R2	;
	MOVLW	.36	;Т.
	MOVWF	R3	;
	MOVLW	.254	;ТОЧКА.
	MOVWF	R4	;
	MOVLW	.1	;1.
	MOVWF	R5	;
	MOVLW	.240	;ПУСТО.
	MOVWF	R6	;
	MOVWF	R7	;
	MOVWF	R8	;
	GOTO	IDY1	
INDY2	BSF	FLAG1,0	;УСТАНОВКА.
	BCF	FLAG1,6	;СБРОСИМ ФЛАГ.
	MOVLW	.121	;У.
	MOVWF	R1	;
	MOVLW	.19	;С.
	MOVWF	R2	;

```

        MOVLW      .36          ;T.
        MOVWF      R3          ;
        MOVLW      .254        ;ТОЧКА.
        MOVWF      R4          ;
        MOVLW      .2          ;2.
        MOVWF      R5          ;
        MOVLW      .240        ;ПУСТО.
        MOVWF      R6          ;
        MOVWF      R7          ;
        MOVWF      R8          ;
        GOTO       IDY2
;=====
; 24. ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ DS 2.
;=====
INIDS2
        BSF        FLAG1,3      ;ДЛЯ ДОМА.
        CALL       HYL2        ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
        MOVLW      0xCC        ;ПРОПУСК ПОСЫЛА НОМЕРА DS.
        CALL       POSIL2      ;ПОШЛЕМ.
        MOVLW      0x44        ;РАЗРЕШАЕМ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ.
        CALL       POSIL2      ;ПОШЛЕМ.
        GOTO       PRIEM2      ;НА ПРИЕМ ТЕМПЕРАТУРЫ.

HYL2
        CALL       WUX2        ;ВЫХОД НУЛЯ.
        MOVLW      .125        ;НУЛЕВОЙ ИМПУЛЬС
        ADDLW      -1          ;= 500 мкс.
        BTFSS      STATUS,2    ;
        GOTO       $-2         ;
        CALL       WX02        ;ВЫХОД ЕДИНИЦЫ.
        MOVLW      .125        ;ИМПУЛЬС =
        ADDLW      -1          ;500 мкс.
        BTFSS      STATUS,2    ;
        GOTO       $-2         ;
        RETURN
;=====
; 25. ИЗМЕНЕНИЕ ВХОДА НА ПРИЕМ/ПЕРЕДАЧУ.
;=====
WUX2
        BCF        PORTA,DS2    ;ИМПУЛЬС ЗАПРОСА.
        BSF        STATUS,5     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
        BCF        TRISA^80H,DS2 ;НА ВЫХОД.
        BCF        STATUS,5     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
        RETURN

WX02
        BSF        STATUS,5     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 1.
        BSF        TRISA^80H,DS2 ;НА ВХОД.
        BCF        STATUS,5     ;ПЕРЕХОДИМ В БАНК 0.
        RETURN
;=====
; 26. ПРИЕМ 9 БИТ ИЗ DS ДЛЯ ДОМА.
;=====
PRIEM2
        CALL       HYL2        ;ПОСЫЛ ИМПУЛЬСА ОБНУЛЕНИЯ.
        MOVLW      0xCC        ;ПРОПУСК НОМЕРА.
        CALL       POSIL2      ;ПОСЫЛ.

```

Устройства, измеряющие температуру

```

    MOVLW      0xBE          ;ЧТЕНИЕ ТЕМПЕРАТУРЫ ИЗ БЛОКНОТА.
    CALL       POSIL2        ;ПОСЫЛ.
    CALL       PRIE2         ;НА ПРИЕМ.
    BSF        FLAG,1        ;УСТАНОВИМ 9 БИТ.
    CALL       PRI2          ;И ПРИЕМЕ ЕГО.
    BCF        FLAG,1        ;СБРОСИМ ФЛАГ.
    BTFSS      TEMP,DS2      ;ЕСЛИ ПРИНЯТЫЙ БИТ = 0,
    BCF        FLAG,0        ;ТО УСТАНОВИМ ФЛАГ ПЛЮСА.
    BTFSC      TEMP,DS2      ;
    BSF        FLAG,0        ;ИЛИ МИНУСА.
    BTFSS      FLAG,0        ;ПРОПУСТИМ, ЕСЛИ ЗНАК МИНУС.
    GOTO       CXET2         ;ПОСЧИТАЕМ.
    COMF       LSB,0         ;ИНВЕРТИРУЕМ.
    ADDLW      .1            ;ПРИБАВИМ 1
    MOVWF      LSB          ;ПОЛУЧИМ ОТРИЦАТЕЛЬНЫЕ ДАННЫЕ.
    GOTO       CXET2        ;НА ПЕРЕСЧЕТ.
PRIE2
    MOVLW      .8            ;
    MOVWF      COUN         ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
    CLRF       LSB          ;ОБНУЛИМ РЕГИСТР ПРИЕМА.
PRI2
    CALL       WUX2          ;ВЫДАЕМ КОРОТКИЙ НОЛЬ И ЖДЕМ ОТКЛИКА.
    CALL       WXO2         ;НА ПРИЕМ.
    MOVLW      .2            ;ЗАДЕРЖКА
    CALL       X4            ;8 мкс.
    MOVWF      PORTA        ;ПЕРЕПИШЕМ
    MOVWF      TEMP         ;ЗНАЧЕНИЕ ПОРТА.
    BTFSC      FLAG,1        ;ЕСЛИ ЭТО 9 БИТ,
    RETURN     ;ВЕРНЕМСЯ.
    BTFSS      TEMP,DS2      ;
    BCF        STATUS,0      ;УСТАНОВИМ БИТ ПРИЕМА В НОЛЬ.
    BTFSC      TEMP,DS2      ;
    BSF        STATUS,0      ;ИЛИ ЕДИНИЦУ.
    RRF        LSB,1         ;ЗАПИШЕМ В РЕГИСТР.
    MOVLW      .15          ;ПАУЗА 60 мкс.
    CALL       X4            ;
    DECFSZ     COUN,1        ;УМЕНЬШИМ СЧЕТЧИК.
    GOTO       PRI2         ;ПОВТОРИМ ПРИЕМ.
    RETURN     ;ВЕРНЕМСЯ.
;=====
; 27. ПОСЫЛ КОМАНДЫ В DS 2.
;=====
POSIL2
    MOVWF      TEMP         ;ПЕРЕПИШЕМ ВО ВРЕМЕННЫЙ.
    MOVLW      .8            ;ЗАПИШЕМ ЧИСЛО БИТ.
    MOVWF      COUN         ;
POS12
    RRF        TEMP,1        ;ВЫТОЛКНЕМ МЛАДШИЙ БИТ.
    BTFSS      STATUS,0      ;ЕСЛИ ОН НУЛЕВОЙ,
    GOTO       W02          ;ПОШЛЕМ ИМПУЛЬС НУЛЯ.
    GOTO       W12          ;ИЛИ ЕДИНИЦЫ.
POS2
    DECFSZ     COUN,1        ;УМЕНЬШАЕМ СЧЕТЧИК.
    GOTO       POSI2        ;НА СЛЕДУЮЩИЙ БИТ.
    RETURN     ;ВОЗВРАТ.

```

Устройства, измеряющие температуру

```
RETURN
COP2
    BCF      PORTA, YPR2      ;ВЫКЛЮЧИМ ВЫХОД.
RETURN
COMIN2
    MOVFW    SOTY2            ;ЕСЛИ ТЕМПЕРАТУРА ПЛЮСОВАЯ,
    SUBWF    SOT2, 0          ;А УСТАНОВКА МИНУСОВАЯ,
    BTFSS    STATUS, 0       ;
    GOTO     COP2            ;ТО ВЫКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.
    MOVFW    TYR2            ;
    SUBWF    LSB, 0          ;
    SKPNC    ;                ;ЕСЛИ БОЛЬШЕ ИЛИ РАВНО,
    GOTO     COPM2           ;ТО ВКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.
    BCF      PORTA, YPR2     ;ВЫКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.
RETURN
COPM2
    BSF      PORTA, YPR2     ;ВКЛЮЧАЕМ ВЫХОД.
RETURN
;=====
; 30. ПЕРЕКОДИРОВКА ИЗ 2-ГО В 2_10.
;=====
BIDE                                ;ПЕРЕКОДИРОВКА ДЕСЯТКОВ
    CLRf     COUN            ;ОБНУЛЯЕМ СЧЕТЧИК.
    ADDLW    -.10           ;ВЫЧТЕМ 10.
    BTFSS    STATUS, 0       ;ЕСЛИ ЕСТЬ ПЕРЕХОД ЧЕРЕЗ НОЛЬ,
    GOTO     $+4             ;ТО ЗАВЕРШАЕМ ПЕРЕКОДИРОВКУ.
    MOVWF    TEMP           ;ИНАЧЕ ПЕРЕПИШЕМ НОВОЕ ЗНАЧЕНИЕ ВО
ВРЕМЕННЫЙ.
    INCF     COUN, 1         ;УВЕЛИЧИМ СЧЕТЧИК.
    GOTO     $-5            ;ПОВТОРИМ ВЫЧИТАНИЕ.
    MOVFW    COUN           ;ЗНАЧЕНИЕ СЧЕТЧИКА (РАВНО ЧИСЛУ ДЕСЯТКОВ)
ПЕРЕПИШЕМ В РАБОЧИЙ РЕГИСТР.
    RETURN                  ;ВЕРНЕМСЯ.
;=====
; 31. ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
;=====
АКТ
    CLRf     EEADR          ;НАЧИНАЕМ С НУЛЕВОГО АДРЕСА.
    CALL     АКТЕТЕ         ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
    MOVWF    SOTY1          ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
    CALL     АКТЕТЕ         ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
    MOVWF    DESY1          ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
    CALL     АКТЕТЕ         ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
    MOVWF    EDIY1         ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
    CALL     АКТЕТЕ         ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
    MOVWF    DSTY1         ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
    CALL     АКТЕТЕ         ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
    MOVWF    TYR1          ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
    CALL     АКТЕТЕ         ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
    MOVWF    SOTY2         ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
    CALL     АКТЕТЕ         ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
    MOVWF    DESY2         ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
    CALL     АКТЕТЕ         ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
    MOVWF    EDIY2         ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
    CALL     АКТЕТЕ         ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
```

```

MOVWF DSTY2          ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
CALL AKTETE           ;ВЫБОРКА ИЗ ПАМЯТИ.
MOVWF TYR2            ;ЗАПИСЬ В РЕГИСТР.
RETURN

AKTETE
BSF STATUS,5          ;БАНК 1.
BCF EECON1^80H,7      ;ВЫБОР ПАМЯТИ ДАННЫХ.
BSF EECON1^80H,RD      ;ЧТЕНИЕ.
BTFSC EECON1^80H,RD    ;ЖДЕМ ОКОНЧАНИЯ
GOTO $-1              ;ЧТЕНИЯ.
BCF STATUS,5          ;БАНК 0.
MOVLW .255            ;ЕСЛИ ПАМЯТЬ НЕ ЗАПОЛНЕНА,
SUBWF EEEDATA,0        ;
BTFSC STATUS,2        ;
CLRF EEEDATA           ;ЗАПИШЕМ -0.
INCF EEADR,1           ;+1 В АДРЕС.
MOVWF EEEDATA          ;ПЕРЕПИШЕМ ДАННЫЕ.
RETURN

;=====
; 32. ЗАПИСЬ В ПАМЯТЬ.
;=====

ZAPIS
CLRF EEADR             ;НУЛЕВОЙ АДРЕС.
MOVLW SOTY1            ;АДРЕС ПЕРВОЙ ЗАПИСИ В EEEDATA.
MOVWF FSR              ;ЗАГРУЖАЕМ ЗНАЧЕНИЕ

ZAPISE
MOVWF INDF             ;РЕГИСТРА.
MOVWF EEEDATA          ;ЗАПИСЫВАЕМ.
BSF STATUS,5          ;БАНК 1.
BCF EECON1^80H,7      ;ВЫБИРАЕМ ПАМЯТЬ ДАННЫХ.
BSF EECON1^80H,WREN    ;РАЗРЕШЕНИЕ ЗАПИСИ.
MOVLW 55H              ;ОБЯЗАТЕЛЬНАЯ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЬ
MOVWF EECON2^80H      ;/
MOVLW 0AAH             ;/
MOVWF EECON2^80H      ;/
BSF EECON1^80H,WR      ;РАЗРЕШАЕМ ЗАПИСЬ ВО ФЛЕШ ПЗУ.
BTFSC EECON1^80H,WR    ;ПОКА НЕ БУДЕТ ЗАКОНЧЕНА ЗАПИСЬ
GOTO $-1              ;ХОДИМ ПО КРУГУ.
BCF EECON1^80H,WREN    ;ЗАПРЕТ ЗАПИСИ.2
BCF STATUS,5          ;БАНК 0.
INCF EEADR,1           ;+1 В АДРЕС.
MOVWF EEADR           ;ЕСЛИ УЖЕ 11,
SUBLW .11              ;
BTFSC STATUS,2        ;
RETURN                ;ТО ВЕРНЕМСЯ.
INCF FSR,1             ;+1 В СЧЕТЧИК АДРЕСА.
GOTO ZAPISE            ;ПО КРУГУ ДО КОНЦА ЗАПИСИ.

;=====
END
;=====

```

Приложение

Коды прошивок микроконтроллеров

Милливольтметр, файл: millum.hex

```
:020000040000FA
:02000000812855
:080008006C2882073F34063426
:100010005B344F3466346D347D3407347F346F3451
:100020001430AF00A6102C0824202F202C201230D2
:10003000AF00A6102D0824202C200630AF00A610FB
:100040002E0824202C2010280520A20087002F082D
:100050008500221B85160800A61808002C28813070
:100060009F003E209F149F1833281E08A00083166F
:10007000213084001E088000831243280530FF3E93
:10008000031D3F2808001030A7000310A10DA00D8C
:10009000AB0DAA0DA70B4D285F282B3084005420F0
:1000A0002A3084005420452803300007A500A519F4
:1000B000800030300007A500A51B800008000F302D
:1000C0002A05AE00F0302B05AD00AD0E0F302B052C
:1000D000AC00AB01AA010800A4000308A8000408B2
:1000E000A90003138312A30A05302302031D7A28F3
:1000F000A614A301280883002908840024080B11F2
:10010000090083168001FF309F0081308100A030FC
:100110008B008C010130850087010130910099012D
:100120008E019501960183128701850190010730A8
:0E0130009900A601AC01AD01AE01A30110289B
:02400E00F43F7D
:00000001FF
```

Цифровой прибор для блока питания с защитой
по току и напряжению, файл: aumzuv.hex

```
:020000040000FA
:020000002529B0
:080008000F2982073F34063482
:100010005B344F3466346D347D3407347F346F3451
```

:100020001C3404346E3402346234003482070034E9
:100030000A3414341E34283432343C3446345034B8
:100040005A34051E0800A611A61E3028B801A612B3
:10005000051126155408B6005508CF00D821FF29F0
:10006000380882074B295729642971297F298C294F
:100070009929A629FE30B700A7013808CC00261020
:1000800033085E206E2034085E206E2035085E2026
:100090006E2036085E206E20A61E50285008CC0028
:1000A00030085E206E2031085E206E2032085E200F
:1000B0006E204F085E2045226E203A280520A200BF
:1000C0004C0827020319A2178B1322088600370851
:1000D00087008B170314B70DA70A08000A30CE005B
:1000E0007720261492202610CE0B70280800A61E1A
:1000F0000800831684309F008312C9309F00AD2012
:100100008B131F151F1982281E08A000831621308B
:1001100084001E08800083128B17511CB220A61F7A
:100120000800CF28A61E0800831684309F00831283
:10013000C1309F00AD208B131F151F199D281E086D
:10014000A0008316213084001E08800083128B17C4
:10015000D11CC520261F0800CF280530FF3E031DF7
:10016000AE28080046082002031DBC2803104508DD
:1001700021020318BC28080026190800031C0515D5
:10018000031C08000511261508004B082002031D5A
:10019000BC2803104A0821020318BC2808001030AC
:1001A000B9000310A10DA00DAC0DAA0DB90BDB28F1
:1001B0002618ED28FE282C308400E2202A30840006
:1001C000E220D12803300007A500A51980003030B7
:1001D0000007A500A51B80000800261F08000F309F
:1001E0002A05B200F0302C05B100B1QE0F302C05FD
:1001F000B000AC01AA01AB0126130800A61F08003D
:100200000F302A05B500F0302C05B400B40E0F30C5
:100210002C05B300AC01AA01AB01A6130800A40091
:100220000308A8000408A90003138312A30A0830D6
:100230002302031D1E29A3012617A61728088300E1
:100240002908840024080B110900031383160730C2
:100250008100A0308B008C018D013B308500860130
:1002600087018312860190019201A601B001B101BC
:10027000B201B301B401B501D10106220C30B600C0
:10028000CF00D400D5000B30D2000A30D300A30138
:10029000B801D0013A28C20A0A3042020318C2014A
:1002A00003178D0103134230A5003022B829C30A79
:1002B0000A3043020318C301031701308D000313F2
:1002C0004330A5003022B829C40A0530440203187F
:1002D000C401031702308D0003134430A5003022FF
:1002E000B8295118792951140D30D2000F30D4009B
:1002F000B32951100B30D2000C30D400B329C70AF7
:100300000A3047020318C701031705308D00031395

:100310004730A5003022DF29C80A0A3048020318F6
:10032000C801031706308D0003134830A5003022A2
:10033000DF29C90A053049020318C901031707302C
:100340008D0003134930A5003022DF29D118AE29D2
:10035000D1140E30D3000F30D500B329D1100A309C
:10036000D3000C30D5005408B6005508CF00080063
:10037000C601C50143081620C5074208C507C408C1
:100380000319CA294408A5006430C5070318C60A22
:10039000A50BC429031703308D0003134530A500B6
:1003A0003022031704308D0003134630A50030229D
:1003B0004208B3004308B4004408B5000800CB016C
:1003C000CA0148081620CA074708CA07C9080319FE
:1003D000F1294908A5006430CA070318CB0AA50B08
:1003E000EB29031708308D0003134A30A500302293
:1003F000031709308D0003134B30A5003022470846
:10040000B0004808B1004908B20008008B13031778
:100410008D0103132122C2002122C3002122C40026
:100420002122C5002122C6002122C7002122C800A6
:100430002122C9002122CA002122CB008B17D821FA
:10044000FF29031783168C130C140C18252A83120A
:10045000FF300C0203198C018D0A0C0803130800ED
:1004600025088400000803178C008B1383168C1357
:100470000C1555308D00AA308D008C148C183E2A36
:100480000C11831203138B170800831687309F000B
:100490008312A6192128051EA615261A522A851E82
:1004A00026160800A61A0800851E08002612B80A9B
:1004B000083038020319622AA6125408B6005508FB
:1004C000CF000800A616051526110230B800053029
:0C04D000D0005208B6005308CF0008000E
:02400E00313F40
:00000001FF

**Автомат защиты от перепадов сетевого напряжения,
файл: faza0max.hex**

:020000040000FA
:02000000E329F2
:080008008B18262A0C18692A46
:10001000A829410824204007A50042082F200310EA
:10002000A5070318A6174308820708000800080060
:1000300008000800080008000800080008000800080
:100040000800080018293529820700340A341434BE
:100050001E34283432343C34463450345A34820707
:1000600000346434C83443088207080008000800DC
:1000700008000800080008000800080008004928D7
:100080004428462854285B282D140800AD142D1050
:1000900008002D10AD102D11AD112C08C0002A083C

:1000A000C1002B08C20008003808C0003908C10090
:1000B0003A08C20008003408C0003508C1003608FC
:1000C000C20008004008B8004108B9004208BA0060
:1000D00003178D01373076284008B4004108B50079
:1000E0004208B600031710308D003330840000083A
:1000F0008C0083168C130C158B1355308D00AA3091
:100100008D008C148C18822883128D0A0D198A2870
:10011000840A772803138B17080082073F340634BC
:100120005B344F3466346D347D3407347F346F3440
:1001300000344834493440344634FD30C500A7010A
:100140002D1A44214008B620CA202D1A4421410806
:10015000B620CA202D1A44214208B620CA202D1AE2
:1001600044214308B6200922CA209D288D20C400BE
:10017000A61DBE284608270203192615261DC128DC
:10018000C417440887004508860026110314C50DCE
:10019000A70A0800A6109001A61808002D1BD6215A
:1001A0002618D621CC28861E08002612460882076B
:1001B000DD28E328E928EF28FB28C00A0A3040029E
:1001C0000318C0010928C10A0A3041020318C101FD
:1001D0000928C20A033042020318C2010928C30ACF
:1001E0000F3043020318F8280D3043020318332858
:1001F0000D30C3003328C30A0D304302031C3328DB
:100200000A30C3003328061F0800A612C603FF30B9
:100210004602031D0F290430C600A6110029033031
:10022000460203191521A61533280D30C300080016
:10023000A61B1F292508B700643C031C2729013091
:10024000C200C101C0016430B700A613622837089C
:10025000DB3C031C1F2962280530C100C0000230AE
:10026000C200FF30B300A6136C28A61B2C2925085A
:10027000B300DD3C031C6C280230C100C200C0008A
:10028000DE30B300A6136C28A61C0800C1309F0006
:100290002D1290211F151F194B291E08A000A01810
:1002A00084298316213084001E08800083120310E5
:1002B000A00CA10C3308210203187E293708210263
:1002C000031C84290512AD132D138515CF012108B8
:1002D000A5009521AB009E21AA002508AC00A50130
:1002E0000D304302031808002D1C79292D194B28C5
:1002F0000800AD1C4B28AD194B280800A61967292A
:10030000051685112D176729A6196729CF0A3230DE
:100310004F02031D8F29051685112D17CF0167295F
:100320000530FF3E031D91290800CA019C3E031CB5
:100330009C29A500CA0A96294A080800CA0125086E
:10034000F63E031CA629A500CA0AA0294A080800EF
:10035000A4000308A8000408A90003138312A30A39
:1003600005302302031DCF29A614A3012D1CC62985
:10037000AE0A64302E02031DCF29261CC3292D1D71
:10038000C3292D11C4292D15AE01CF29AD1CCF29AC

:10039000AE0AC8302E02031CCF29AD15AE012808C5
 :1003A00083002908840024080B1109008701261402
 :1003B0002D1B8E22261C08002D1EE029A618442184
 :1003C000A6100922D829031383168E309F004130CE
 :1003D0008100F0308B0001308C008D0101308500F0
 :1003E000E130860087018312860185019001920128
 :1003F000A601AD01C001C101C201C3010430C600A4
 :10040000AD140C30C300AE01A301D001D101CF0166
 :100410003E2A261AD328861E2616A61A0329061F48
 :10042000A616261B162A861F26170800861F0800F8
 :10043000261326181D2A2614080026102D1F080032
 :1004400085152D13AD1326100B160800CD000308DB
 :10045000CB000408CC00261A362A031383122D166B
 :1004600019308100A301A6108E018F014B08830073
 :100470004C0884004D088B100B11090003178D01E7
 :1004800037304C2210308D0033304C2203130512CC
 :10049000851526105B209D28840083168C130C1470
 :1004A00083120D18552A8D1C5D2AFF300C0203198A
 :1004B00064220D1864228D1864220C0880008D0AB5
 :1004C0000D190800840A4D2A0A300C0203188C0109
 :1004D0000800CD000308CB000408CC0076224B08AE
 :1004E00083004C0884004D080C1009000516D00B41
 :1004F0000800D001AD1B822A8515AD172D132610DB
 :100500000B160800D10A05305102031D080085159D
 :10051000D1012D13AD1326100B1608000B1231302C
 :100520009000AD102D142D1F0800A6102D1D851153
 :0E0530002D1985150922261C08008B10932A10
 :02400E00313F40
 :00000001FF

**Устройство защиты от перепадов сетевого напряжения,
 файл: faza0.hex**

:020000040000FA
 :02000000D52900
 :08000800A42903178D01373014
 :10001000102010308D003330102003137F20C128B2
 :10002000840083168C130C1483120D1819288D1C50
 :100030002128FF300C02031928200D1828208D18C4
 :1000400028200C0880008D0A0D190800840A112848
 :100050000A300C0203188C010800410848204007B0
 :10006000A500420853200310A5070318A61743084C
 :1000700082070800080008000800080008000800BF
 :100080000800080008000800080008003529522967
 :10009000820700340A3414341E34283432343C3499
 :1000A000463450345A34820700346434C834430828
 :1000B000820708000800080008000800080008007F

:1000C0000800080008006D2868286A2878287F281A
:1000D0002D140800AD142D1008002D10AD102D1199
:1000E000AD112C08C0002A08C1002B08C20008006E
:1000F0003808C0003908C1003A08C20008003408B6
:10010000C0003508C1003608C20008004008B80029
:100110004108B9004208BA0003178D0137309A2808
:100120004008B4004108B5004208B600031710307B
:100130008D003330840000088C0083168C130C155E
:100140008B1355308D00AA308D008C148C18A62886
:1001500083128D0A0D19AE28840A9B2803138B176E
:10016000080082073F3406345B344F3466346D3404
:100170007D3407347F346F3400344834493440349C
:1001800046342618CB29FE30C500A701A61040082A
:10019000D9206121ED20A6104108D920ED20A6101C
:1001A0004208D920ED20A6104308D920F821ED20DF
:1001B000C128B120C400A61DE12846082702031962
:1001C0002615261DE428C417440887004508860024
:1001D00026110314C50DA70A0800A6180800ED286B
:1001E000061E0800261246088207FA28002906295A
:1001F0000C291829C00A0A3040020318C0012D2812
:10020000C10A0A3041020318C1012D28C20A033075
:1002100042020318C2012D28C30A0F3043020318FB
:1002200015290D304302031857280D30C3005728F5
:10023000C30A0D304302031C57280A30C300572855
:10024000861E0800A612C603FF304602031D2C2995
:100250000430C600A6111D290330460203193221BD
:10026000A61557280D30C3000800A61B3C292508F9
:10027000B700643C031C44290130C200C101C00125
:100280006430B700A61386283708DB3C031C3C29E2
:1002900086280530C100C0000230C200FF30B30024
:1002A000A6139028A61B49292508B300DD3C031C92
:1002B00090280230C100C200C000DE30B300A61397
:1002C0009028C1309F008C212008A5009121AB000F
:1002D0009A21AA002508AC00A5010D30430203189D
:1002E0007B292D1C76292D1D7B297A29AD1C7A2985
:1002F000AD1D7B296F201F151F197C291E08A0002A
:100300003308200203188A2937082002031C8A298F
:1003100005120800051608001930FF3E031D8D293F
:100320000800CA019C3E031C9829A500CA0A92290C
:100330004A080800CA012508F63E031CA229A500A8
:10034000CA0A9C294A080800A4000308A800040857
:10035000A90003138312A30A05302302031DC42935
:10036000A614A301AE0A2D1CBC2964302E02031D65
:10037000C4292D15AE01C429AD1CC329C8302E02D5
:10038000031CC429AD15AE01280883002908840088
:1003900024080B1109008701261CC128A610612121
:1003A000ED20A610F821ED20CB290313831602308F

:1003B0009F0001308100A0308B008C018D010B303B
:1003C0008500F03086000F30870183128601051604
:1003D00090019201A601AD01C001C101C201C3019A
:1003E0000330C600A6150E30C300AE01A3010528D8
:1003F000261AF028061E2616A61A2029861EA616DC
:10040000261B052A061F26170800061F08002613AC
:0C04100026180C2A2614080026100800EC
:02400E00313F40
:00000001FF

Устройство защиты без индикации, файл: faza.hex

:020000040000FA
:020000000528D1
:0800080000008316FF309F0089
:10001000403081008B018C013F30850087019901C0
:100020008E019501960101309100831287019001A4
:1000300007309900F030A200B430A30081309F0057
:100040003D209F149F1822281E08A000A0183B28BE
:100050008316213084001E08800083120310A00C38
:10006000A10C2208210203183B2823082102031CAB
:100070003B2807141E2807101E281930FF3E031DB9
:040080003E2808000E
:02400E00FD3F74
:00000001FF

Устройство защиты трехфазных двигателей, файл: t3faza.hex

:020000040000FA
:020000000528D1
:08000800D4288316003090009B
:10001000FF309F0087308100A0308B008C013F3083
:1000200085001030870099018E01950196010730F7
:10003000910083128701900107309900A701A80160
:10004000A601AC01AD01AE01AF01B001B101B50136
:100050008715A71E29288B1381309F006F209F14BE
:100060009F1830281E08A000A018D1208316213028
:1000700084001E08800083120310A00CA10CA108AC
:100080000319D12085309F006F209F149F184628A8
:100090001E08A200A218D1208316233084001E0857
:1000A000800083120310A20CA30CA3080319D12013
:1000B00089309F006F209F149F185C281E08A400A1
:1000C000A418D1208316253084001E0880008312D6
:1000D0000310A40CA50CA5080319D120742819300D
:1000E000FF3E031D70280800271BEE28DC3021028C
:1000F000C720A71C8128A7100714AC0B8328D12088
:100100008328AC010710DC302302C720A71C8E28EF

```

:10011000A7108714AD0B9028D1209028AD0187102F
:10012000DC302502C720A71C9B28A7100715AE0BA3
:100130009D28D1209D28AE010711271BEE282308FA
:100140002102C720A71CAA28A7100714AF0BAC28B0
:10015000D120AC28AF01071025082302C720A71C17
:10016000B728A7108714B00BB928D120B928B0013F
:10017000871021082502C720A71CC428A71007152F
:10018000B10BCD28D120CD28B1010711CD28E13EFA
:100190003D3E03180800A7140800271BEE2887150A
:1001A000EE28871127170800AB000308A9000408F0
:1001B000AA008312A80A1E302802031DE728A801FE
:1001C000A60A1E302602031DE728A716A601290845
:1001D00083002A0884002B080B110900F420CC307E
:1001E0002A2144302A210829FF207D30FF3E031DAB
:1001F000F62804217D30FF3E031DFB28080007126E
:10020000831607128312080083160716831208004C
:10021000F420CC302A21BE302A210F213E2908307B
:10022000B300B201FF200421000000000000000024
:100230000000000000708B400341E0310341A031431
:10024000B20C14302621B30B12290800FF3E031D07
:1002500026290800B4000830B300B40C031C34296C
:100260003929B30B2D290800FF2014302621042141
:100270003129FF2004211430262131292718432950
:10028000B50B2C2827140310B20C283032020318A7
:0C0290004A292C288711271787162C28D4
:02400E00F53F7C
:00000001FF

```

Термометр — часы, файл: teho.hex

```

:020000040000FA
:020000000528D1
:08000800092A8316073081006C
:1000100020308B001F308500003086008312810164
:10002000A001AC0185018601A401A501A6019601EC
:100030009701940195019301AA01AB01033044207B
:100040006C20033044206C20033044206C2010309E
:1000500044206C20063044206C20013044206C2069
:10006000283044206C20283044206C200C30442060
:100070006C200B11922819309900FF30FF3E031DB0
:100080003E28990B3D2808009800F03986006C2026
:100090003B201808180EF03986006C203B20080021
:1000A000851D080020122A088207E729AE29E929C0
:1000B000D729851C08002C1C0800A0112B088207DA
:1000C00072297C298C299629A029820700340A34B8
:1000D00014341E342834323486150000861108008A
:1000E0009800F03986006C207A201808180EF03934

```

:1000F00086006C20FF30FF3E031D7B2808000A307D
:10010000FF3E031D802808009800F039303E86002D
:1001100006156C207F201808180EF0398600061589
:100120006C207F282C1C9628201FB12802307020BC
:100130008030702008309A0030308400000884201D
:100140009A030319A528840A9E28C030702008301D
:100150009A00840A000884209A03031DA92820130A
:10016000BE280E307020B72070202017BE282B0824
:100170008207C034C134C334C434C734AC18662ACF
:10018000AC11C720CC30072144300721DB28D22016
:100190007D30FF3E031DC928D7207D30FF3E031D63
:1001A000CE28080005128316051283120800831654
:1001B000051683120800C720CC300721BE30072166
:1001C000EE20A014F120A010181E2010181A2014E0
:1001D000201C1B291B09013E9B001B2908309A008B
:1001E0009B01D220D7200230032105089800A018D7
:1001F0000800181E0310181A03149B0C0F3003215B
:100200009A0BF1280800FF3E031D032908009800FF
:1002100008309A00980C031C112916299A0B0A29F8
:100220000800D2200F300321D7200E29D220D7205A
:100230000F3003210E29FB309E00201C2129FD30A8
:100240009E0003109B0C031C282905309C002929C3
:100250009C011B089800A5219100180890002C1DF6
:100260004529AC1D3C291E08C0001108C200100819
:10027000C1001C08C30045291E08C4001108C6009F
:100280001008C5001C08C700662A4D210B118B17EA
:10029000201D48298B1320119228A0195920851C54
:1002A000A015A01A6421051DA016851D2016201E6C
:1002B0005028851D50282012AA0A04302A02031D46
:1002C0005028AA012C1050282C1C0800051D0800DD
:1002D000A01E0800A012AB0A05302B02031C080068
:1002E000AB010800970A033017020318970117089B
:1002F00065201607A6000800960A0A3016020318A1
:100300009601170865201607A600E83E031C0800A2
:10031000A601960197010800950A063015020318F8
:100320009501150865201407A5000800940A0A30F5
:10033000140203189401150865201407A50008008D
:10034000A50194019501A40108009D01F63E031C3E
:10035000AC2998009D0AA6291D0808002C10AC1491
:100360001E08B0001108B1001008B200FC30B30044
:100370001C08B400AC1CC129F030B500B600B700B1
:10038000C6294930B500F030B600B7001708B800EC
:100390001608B900FD30BA001508BB001408BC00EF
:1003A000FD30BD001308BE001208BF0008002C116C
:1003B0002C147B30B0001130B1001330B2007E300D
:1003C000B300F030B400B500B600B700C629AC10D9
:1003D000B029AC102C154408B0004608B1004508FF

```

:1003E000B200FC30B3004708B4004930B500F0302B
:1003F000B600B7004008B8004208B9004108BA008A
:10040000FC30BB004308BC00F030BD00BE00BF00A4
:100410000800A1000308A2000408A300232220868
:100420008300230884000630810021080B11090095
:100430000A300314A702031C1F2AA90A192A270835
:100440000A3EA800080020159F0A1F08F83E031D59
:1004500008009F01A01B2E2AA0170800A013240843
:10046000C53E03193E2AA40A2408A700182228081A
:10047000920029089300A901A8010800A401920193
:1004800093012508C53E0319502AA50A2508A7008F
:1004900018222808940029089500A901A80108003D
:1004A000A501940195012608E93E0319622AA60ACE
:1004B0002608A70018222808960029089700A901F5
:1004C000A8010800A601960197010800AC156D224D
:1004D000CC30A9224430A922812A78227D30FF3EE7
:1004E000031D6F2A7D227D30FF3E031D742A080004
:1004F0000510831605108312080083160514831255
:1005000008006D22CC30A922BE30A9229422A0146A
:100510009722A010181C201018182014201C1B292A
:100520001B09013E9B001B2908309A009B01782281
:100530007D220230032105089800A0180800181C2D
:100540000310181803149B0C0F3003219A0B972AE1
:100550000800980008309A00980C031CB32AB82AA7
:100560009A0BAC2A080078220F3003217D22B02A92
:0A05700078227D220F300321B02A0B
:02400E00F13F80
:00000001FF

```

Градусник, файл: gradik.hex

```

:020000040000FA
:10000000052800000000000000000083160030810079
:1000100000308B0001308500013086009F01831283
:100020009001920107309F008101BA01850186018C
:10003000A401A801A901AA010330AB0003304320AC
:1000400060200330432060200330432060201030C4
:100050004320602006304320602001304320602090
:100060002830432060202830432060200C3043207B
:10007000602086281930A200FF30FF3E031D3D2876
:10008000A20B3C280800A100F039860060203A202D
:100090002108210EF039860060203A2008008207EE
:1000A000003401340134023403340334043404349E
:1000B0000534063406340734073408340934093467
:1000C0008615000086110800A100F0398600602026
:1000D0006E202108210EF03986006020FF30FF3E9F
:1000E000031D6F280800A30FF3E031D7428080016

```

```
:1000F000A100F039303E86000615602073202108EB
:10010000210EF03986000615602073280230642025
:10011000803064200830A30030308400000878204C
:10012000A30303199528840A8E28C0306420023066
:10013000A300840A00087820A30B9928C520CC309E
:10014000F6204E30F6207D30F6207730F6207F30D6
:10015000F620C520CC30F6204430F6203A1805169B
:100160000330A300FF30A200FF30000000000000B9
:10017000000000000000FF3E031DBB28A20BB428B6
:10018000A30BB2283A180512D928D0207D30FF3EA3
:10019000031DC728D5207D30FF3E031DCC28080055
:1001A00005108316051083120800831605148312A8
:1001B0000800C520CC30F620BE30F620E32025080C
:1001C000A400E3200A290830A300A501D020D520EF
:1001D000023046210508A100211C03102118031438
:1001E000A50C0C304621A30BE6280800A10008301E
:1001F000A300A10C031C00290529A30BF928080062
:10020000D0200F304621D520FD28D020D5200F301A
:100210004621FD282B1A11292B08A4070318A50A2B
:1002200016292B122B08A402031CA50324080F393E
:100230004F20A8000430A3000310A50CA40CA30BAE
:100240001C292530240203182729051628293A14C9
:100250002A082402031C3629031D322929082802F2
:10026000031C36292408AA002808A9002A08A1008E
:100270003D21A7002108A6004A29A301F63E031C40
:100280004429A100A30A3E2923080800FF3E031DBC
:1002900046290800BA194F29061CBA155829061C08
:1002A0005829A601A701A801A901AA013A10BA116B
:1002B000F030B000B100FB30B2002708B3002608D0
:1002C000B400FC30B5002908B600F030B700B80023
:0402D000B9008628C3
:02400E00113F60
:00000001FF
```

Два терморегулятора, файл: 2ter.hex

```
:020000040000FA
:1000000005280000000000000000083160030810079
:1000100000308B0019308500033086008312810187
:10002000C801C90185018601A301A40106309E0013
:10003000D72203303E206D2003303E206D20033058
:100040003E206D2010303E206D2006303E206D2079
:1000500001303E206D2028303E206D2028303E208B
:100060006D200C303E206D20932819309B00FF300E
:10007000FF3E031D38289B0B372808009A00F039F3
:1000800086006D2035201A081A0EF03986006D2082
:1000900035200800851D0800481223088207CB2957
```


:1000A000F029022A232A342A061C0800491C0800C9
:1000B000C8112408820775298B299929A729820745
:1000C00000340A3414341E34283432343C34463478
:1000D00050345A3464346E347834861500008611F6
:1000E00008009A00F03986006D207B201A081A0E4D
:1000F000F03986006D20FF30FF3E031D7C2808008C
:100100000A30FF3E031D812808009A00F039303E76
:10011000860006156D2080201A081A0EF039860018
:1001200006156D208028491C9728481FB2280230E8
:1001300071208030712008309C003030840000082D
:1001400085209C030319A628840A9F28C0307120AB
:1001500008309C00840A000885209C03031DAA28FF
:100160004813BE280E307120B82071204817BE28D1
:1001700024088207C034C134C234C434C420CC3013
:10018000042144300421D828CF207D30FF3E031DB8
:10019000C628D4207D30FF3E031DCB280800051261
:1001A00083160512831208008316051683120800B1
:1001B000C420CC300421BE300421EB20C814EE2032
:1001C000C8101A1E48101A1A4814481C18291D096C
:1001D000013E9D00182908309C009D01CF20D420AD
:1001E0000230002105089A00C81808001A1E0310E2
:1001F0001A1A03149D0C0F3000219C0BEE280800E6
:10020000FF3E031D002908009A0008309C009A0C4C
:10021000031C0E2913299C0B07290800CF200F303F
:100220000021D4200B29CF20D4200F3000210B290E
:10023000FB30C400481C1E29FD30C40034210310CB
:100240009D0C031C26290530C7002729C7011D085E
:100250009A00CE22C6001A08C500452A9E0BBE2869
:1002600006309E0050219328FB301002031D4429C4
:1002700044081002031C4E2914081D0203184229C9
:10028000851408008510080010084402031C422948
:1002900014081D0203184E29851008008514080053
:1002A000C8195420061CC815C81A6721861CC81610
:1002B000851D4816481E4A28851D4A284812A30A4B
:1002C00005302302031D4A28A30149104A28491C6E
:1002D0000800861C0800C81E0800C812A40A0430C2
:1002E0002402031C0800A4010800491F8129FB30D7
:1002F0001002031D7E29FD3090000800FB309000A5
:100300000800FB301502031D8829FD309500080008
:10031000FB3095000800491F9329910A0D30110206
:1003200003189101BB29960A0D3016020318960495
:10033000C329491FA129920A0A3012020318920107
:10034000BB29970A0A30170203189701C329491FCE
:10035000B22905301302031DAF29930108000530AF
:100360009300BB2905301802031DB8299801C32941
:1003700005309800C32911085F201207940005304A
:100380001302940DFA2A16085F201707990Q05300A

:100390001802990DFA2A4910CE21DF294408B0002D
:1003A0004608B1004508B200FC30B3004708B4006D
:1003B0000E30B5000130B600F030B700080040083C
:1003C000B8004208B9004108BA00FC30BB0043083D
:1003D000BC000E30BD000230BE00F030BF0008008F
:1003E000CE211008B8001108B9001208BA00FC307C
:1003F000BB001308BC000E30BD004930BE00F03019
:10040000BF0008004008B0004208B1004108B20037
:10041000FC30B3004308B4000E30B5000230B60023
:10042000F030B7001508B8001608B9001708BA0070
:10043000FC30BB001808BC000E30BD004930BE00C7
:10044000F030BF000800491449177930B00013306C
:10045000B1002430B200FE30B3000130B400F030FF
:10046000B500B600B700F129491449137930B0003E
:100470001330B1002430B200FE30B3000230B400BB
:10048000F030B500B600B700122AC9154C22CC30A6
:10049000882244308822602A57227D30FF3E031D87
:1004A0004E2A5C227D30FF3E031D532A08000510B2
:1004B00083160510831208008316051483120800A2
:1004C0004C22CC308822BE3088227322C814762277
:1004D000C8101A1C48101A184814481C9C2A1D09D8
:1004E000013E9D009C2A08309C009D0157225C2201
:1004F0000230002105089A00C81808001A1C0310D1
:100500001A1803149D0C0F3000219C0B762A08004A
:100510009A0008309C009A0C031C922A972A9C0B84
:100520008B2A080057220F3000215C228F2A572285
:100530005C220F3000218F2AFB30C000481CA22A09
:10054000FD30C000B22203109D0C031CAA2A053006
:10055000C300AB2AC3011D089A00CE22C2001A08AC
:10056000C1002E29FB301502031DC22A40081502C6
:10057000031CCC2A19081D020318C02A05150800FF
:100580000511080015084002031CC02A19081D02A5
:100590000318CC2A05110800051508009C01F63E39
:1005A000031CD52A9A009C0ACF2A1C08080089013E
:1005B000ED229000ED229100ED229200ED229300B9
:1005C000ED229400ED229500ED229600ED22970099
:1005D000ED229800ED229900080083168813081474
:1005E0000818F02A8312FF30080203198801890ACB
:1005F000080808008901103084000008880083166C
:100600008813081555308900AA3089008814881885
:10061000072B08118312890A09080B3C03190800EB
:04062000840AFD2A21
:02400E00F13F80
:00000001FF

Литература

1. Заец Н. И. Милливольтметр // Радиоаматор. 2005. № 1. С. 23—25.
2. Сидорович О. Электронный предохранитель // Радио. 2003. № 12. С. 40.
3. Нечаев И. Электронный предохранитель // Радио. 2004. № 3. С. 37.
4. Виноградов Ю. Стабилизатор питания для портативной радиостанции // Радио. 2002. № 11. С. 66.
5. Коломоец Е. Лабораторный блок питания с комплексной защитой // Радио. 2004. № 7. С. 36—38.
6. Бастанов В. Г. 300 практических советов. М.: Московский рабочий. 1993. С. 35.
7. Мощные полевые переключательные транзисторы фирмы International Rectifier // Радио. 2001. № 5. С. 45.
8. Заец Н. И. Цифровое устройство защиты с функцией измерения // Радио. 2005. № 1. С. 32—34.
9. Нечаев И. Автомат защиты сетевой аппаратуры от «скачков» напряжения // Радио. 1996. № 10. С. 48.
10. Нечаев И. Устройство защиты радиоаппаратуры от превышения сетевого напряжения // Радио. 1997. № 6. С. 44.
11. Зеленин А. Полуавтомат защиты радиоаппаратуры от «перепадов» напряжения сети // Радио. 1998. № 10. С. 73.
12. Квятковский В. Устройство защиты радиоаппаратуры от превышения сетевого напряжения // Радио. 1999. № 10. С. 39.
13. Нечаев И. Устройство защиты аппаратуры от колебаний напряжения сети // Радио. 2001. № 1. С. 33.
14. Шрайбер А. Устройство защиты от перепадов напряжения электросети // Радио. 2001. № 2. С. 46, 47.
15. Коротков И. Устройство защиты бытовых приборов от аномальных напряжений в сети // Радио. 2001. № 8. С. 39.
16. Аксенов В. Экономичное устройство защиты аппаратуры от колебаний напряжения сети // Радио. 2003. № 7. С. 25.
17. Заец Н. И. Автомат защиты от перепадов сетевого напряжения на микроконтроллере // Схемотехника. 2004. № 8. С. 46—48. № 9. С. 46.
18. Ховайко О. Источники питания с конденсаторным делителем напряжения // Радио. 1997. № 11. С. 56.
19. Бирюков С. Устройства на микросхемах. — М.: Солон-Р. 2000. С. 162.
20. Заец Н. И. Радиолюбительские конструкции на PIC-микроконтроллерах. — М.: СОЛОН-Пресс. 2003.
21. Самарин А. В. Жидкокристаллические дисплеи. — М.: СОЛОН-Р. 2002. с. 55—67.

22. Предко М. Справочник по PIC-микроконтроллерам. — М.: ДМК Пресс. Додэка-XXI. 2002.
23. Заец Н. И. Электронные самоделки для быта, отдыха и здоровья. — М.: СОЛОН-Пресс. 2004.
24. Заец Н. И. Двухканальный терморегулятор на микроконтроллере PIC16F84A // Схемотехника. 2004. № 10. С. 42.
25. Заец Н. И. Медицинский термометр // Схемотехника. 2004. № 11. С. 45.
26. Заец Н. И. Устройство защиты трехфазных двигателей // Современная электроника. 2004. № 2. С. 54—57.
27. Коряков С. Термометр с функцией таймера или управления термостатом // Радио. 2003. № 10. С. 26—28.

Содержание

К читателям	3
Устройства с использованием АЦП	5
Милливольтметр	5
Цифровой прибор для блока питания с установкой защиты	15
Автомат защиты от перепадов сетевого напряжения	37
Устройство защиты от перепадов сетевого напряжения	66
Устройство защиты без индикации	86
Устройство защиты трехфазных двигателей	93
Устройства, измеряющие температуру	108
Термометр-часы.....	108
Градусник.....	135
Два терморегулятора	148
Приложение.	
Коды прошивок микроконтроллеров.....	174
Литература	187

Серия «СОЛОН — радиолюбителям»

Николай Иванович Заец

Радиолюбительские конструкции на PIC-микроконтроллерах

**Измерители напряжения, тока, температуры,
терморегулятор, устройства защиты**

Ответственный за выпуск ***В. Митин***

Макет и верстка ***Н. Бармина***

Обложка ***Е. Холмский***

ООО «СОЛОН-Пресс»

123242, г. Москва, а/я 20

Телефоны:

(095) 254-44-10, (095) 252-36-96, (095) 252-25-21

E-mail: Solon-avtor@coba.ru

www.solon-press.ru. E-mail: solon-avtor@coba.ru

По вопросам приобретения обращаться:

ООО «Альянс-книга»

Тел: (095) 258-91-94, 258-91-95

www.abook.ru

ООО «СОЛОН-Пресс»

127051, г. Москва, М. Сухаревская пл., д. 6, стр. 1 (пом. ТАРП ЦАО)

Формат 70 × 100/16. Объем 12 п. л. Тираж 2000

Отпечатано в ООО «ПРО СПЕКТР»

115184, г. Москва, ул. Б. Татарская, д. 13, стр. 4.

Заказ № 349